

1 A equação do calor

Equação do calor em dimensão n :

$$u_t - \Delta_x u = F(x, t), \quad (1.1)$$

onde $x \in \mathbb{R}^n$ e $t \in \mathbb{R}$.

- a equação (1.1) é sempre **parabólica**: as superfícies características são as superfícies $t = \text{const}$.
- a troca de variável $t \mapsto -t$ muda o sinal na equação, que se torna $u_t + \Delta_x u = F$; logo os problemas com $t > 0$ e com $t < 0$ são diferentes. Fisicamente este fato significa que **o tempo não é reversível** para os fenômenos descritos pela equação do calor (segunda lei da termodinâmica). Por outro lado, a equação é **invariante** com respeito a transformações do tipo $(x, t) \mapsto (ax, a^2t)$ i.é, que mantêm a razão $|x|^2/t$.

Consideramos em geral o **problema de valores iniciais**

$$\begin{cases} u_t - \Delta_x u = F(x, t), \\ u(x, 0) = g(x). \end{cases} \quad (\text{IVP-C})$$

- o problema (IVP-C) não é um problema de Cauchy, já que não fixamos u_t . Além disso é posto numa superfície característica.
- O fato de fixar apenas u é coerente com o fato que a equação é de primeira ordem na variável t .

Consideramos também o **problema misto** (condições iniciais e de fronteira) em um domínio limitado Ω :

$$\begin{cases} u_t - \Delta_x u = F(x, t) & \text{em } \Omega \times (0, T), \\ u(x, 0) = g(x) & \text{em } \bar{\Omega}, \\ u(x, t) = h(x, t) & \text{em } \partial\Omega \times (0, T). \end{cases} \quad (\text{misto-C})$$

onde a condição em $\partial\Omega$ de tipo Dirichlet $u = h$ pode ser substituída por uma de tipo Neumann ($u_n = h$) ou Robin ($\alpha u + u_n = h$).

- Sejam $U_T = \Omega \times (0, T)$, $\Lambda_T = \Omega \times \{T\}$ e $\Gamma_T = \partial U_T \setminus \Lambda_T$: as condições em (misto-C) são dadas exatamente em Γ_T , que é chamada de **fronteira parabólica de U_T** .
- o problema (misto-C) não é de nenhum dos tipos vistos até agora: não é um problema de Cauchy, nem um problema de Dirichlet pois falta a condição na borda superior Λ_T .

2 Modelos físicos

- Esta equação representa a **difusão de uma substância** ou a **transmissão do calor** num corpo ou no espaço todo.
- A condição $u(x, 0) = g(x)$ representa a distribuição de temperatura ou concentração no instante $t = 0$.
- O problema (IVP-C) modela, a difusão do calor no espaço todo
- O problema (misto-C) modela a condução de calor no corpo Ω , tendo fronteira a temperatura fixada (ou isolada, ou que troca calor com o ambiente externo).
- A equação (1.1) contém **aproximações**:
 - vale na hipótese de átomos pontiformes e supõe que a velocidade de propagação do calor seja infinita (gas ideal).
 - é invariante com respeito ao valor da incógnita: isso não é coerente com a física pois a temperatura é uma quantidade limitada por baixo

Por isso a aproximação tornar-se-á ruim para temperaturas perto do zero absoluto.

- A **eq. de Black-Scholes** modela dinâmicas de mercados financeiros:

$$u_t + x^2 u_{xx} + x u_x - u = 0$$

com a mudança de variáveis e incógnita

$$\tau = -t, \quad \xi = \ln(x) + \tau/2, \quad w = u e^\tau,$$

torna-se $w_\tau - w_{\xi\xi} = 0$.

3 Solução fundamental

Definimos uma **solução generalizada** de $u_t - \Delta u = F$ da seguinte maneira:

Definição 3.1.

Dizemos que $u \in L^1_{loc}(\mathbb{R}^{n+1})$ é **solução no sentido das distribuições** de $u_t - \Delta u = F$ em \mathbb{R}^{n+1} se

$$\int_{\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}} u(x, t) [-\phi_t(x, t) - \Delta \phi(x, t)] = \int_{\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}} F(x, t) \phi(x, t) \quad \text{para toda } \phi \in \mathcal{C}_0^\infty(\mathbb{R}^{n+1}). \quad (3.1)$$

Podemos então definir também uma solução fundamental:

Definição 3.2. Chamamos **solução fundamental de pólo (p, θ)** (para a equação do calor), uma função $\psi_{(p, \theta)}$ que seja solução no sentido das distribuições de

$$\partial_t \psi_{(p, \theta)} - \Delta_x \psi_{(p, \theta)} = \delta_{(p, \theta)},$$

isto é,

$$\begin{aligned} \psi_{(p, \theta)} \in L^1_{loc}(\mathbb{R}^{n+1}) \quad e \\ \int_{\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}} \psi_{(p, \theta)}(y, \tau) [-\phi_\tau(y, \tau) - \Delta_y \phi(y, \tau)] dV_y d\tau = \phi(p, \theta) \\ \text{para toda } \phi \in \mathcal{C}_0^\infty(\mathbb{R}^{n+1}). \quad (3.2) \end{aligned}$$

Uma **solução fundamental da equação do calor de pólo $(0, 0)$** é a seguinte:

$$\psi(y, \tau) := \begin{cases} \frac{1}{(4\pi\tau)^{n/2}} e^{-\frac{|y|^2}{4\tau}} & \text{se } y \in \mathbb{R}^n, \tau > 0, \\ 0 & \text{se } y \in \mathbb{R}^n, \tau \leq 0. \end{cases} \quad (3.3)$$

isto é,

Lema 3.3. Para toda $\phi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^{n+1})$ vale

$$\int_{\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}} \psi(y, \tau) [-\phi_t(y, \tau) - \Delta\phi(y, \tau)] = \phi(0, 0). \quad (3.4)$$

Observemos que

- ψ é singular na origem mas está em $C^\infty(\mathbb{R}^{n+1} \setminus \{0\})$.
 ψ satisfaz a eq. do calor em todo $\mathbb{R}^{n+1} \setminus \{0\}$.
- para todo $\tau > 0$, a função $\psi(\cdot, \tau)$ é uma gaussiana radial simétrica, de integral unitário, centrada em $y = 0$ e de variância $\sigma^2 = 2\tau$,
- A função ψ em (3.3) é interpretada "fisicamente" como uma *solução gerada por uma fonte de calor pontiforme concentrada no instante $t = 0$ e no ponto $x = 0$* .
- resumindo: a fonte pontiforme gera uma distribuição de temperatura gaussiana, simétrica, de integral constante, centrada no ponto da fonte e variância que aumenta com o tempo (a temperatura se espalha).

A prova do lema aproveita as propriedades acima e o seguinte

Lema 3.4. Se $\phi \in C^0(\mathbb{R}^{n+1})$ e é limitada então

$$\lim_{(x,t) \rightarrow (x_0, 0^+)} \int_{\mathbb{R}^n} \psi(y, t) \phi(x + y, t) dV_y = \phi(x_0, 0).$$

4 Problema de valores iniciais

4.1 O problema homogêneo

Consideremos o problema homogêneo

$$\begin{cases} u_t - \Delta_x u = 0, & \text{para } t > 0 \\ u(x, 0) = g(x). \end{cases} \quad (4.1)$$

- não é um problema de Cauchy, logo não temos nenhuma garantia de existência e unicidade, nem localmente.
- De fato, **as soluções não são únicas**, pois é possível construir infinitas soluções do problema

$$\begin{cases} u_t - \Delta_x u = 0, \\ u(x, 0) = 0. \end{cases} \quad (4.2)$$

Proposição 4.1. *Se $g \in C^0(\mathbb{R}^n)$ e é limitada então definindo $u(x, t)$ como*

$$u(x, t) = \int_{\mathbb{R}^n} \psi(x - y, t) g(y) dV_y \quad (4.3)$$

tem-se $u \in C^\infty(\mathbb{R}^n \times (0, \infty))$, $u_t - \Delta_x u = 0$ para todo $t > 0$,

$$\lim_{(x,t) \rightarrow (x_0, 0^+)} u(x, t) = g(x_0).$$

Logo, (4.3) pode ser estendida por continuidade a uma solução $u \in C^\infty(\mathbb{R}^n \times (0, \infty)) \cap C^0(\mathbb{R}^n \times [0, \infty))$ do problema (4.1).

- A diferença da equação da onda, a equação do calor apresenta uma **velocidade infinita de propagação das informações**: se $g \geq 0$ tem suporte compacto (mas não é nula), a solução (4.3) satisfaz $u(x, t) > 0$ para todo $t > 0$, $x \in \mathbb{R}^n$.
- Outra diferença com respeito à equação da onda é o **efeito regularizante**: é suficiente um dado contínuo para ter uma solução de classe C^∞ para todo $t > 0$.
- Uma consequência desta propriedade regularizante que, em geral, é **impossível resolver o problema (4.1) para tempos negativos**.

4.2 O problema com fonte

Para o problema não homogêneo

$$\begin{cases} u_t - \Delta_x u = F(x, t), & \text{para } t > 0 \\ u(x, 0) = 0, \end{cases} \quad (4.4)$$

podemos usar de novo o **princípio de Duhamel**: neste caso uma solução na forma $u(x, t) = \int_0^t u^s(x, t) ds$ onde $u^s(x, t)$ é a solução de

$$\begin{cases} u_t^s - \Delta_x u^s = 0, \\ u^s(x, s) = F(x, s) : \end{cases} \quad (4.5)$$

usando (4.3), $u^s(x, t) = \int_{\mathbb{R}^n} \psi(x - y, t - s) F(y, s) dV_y$, logo a fórmula resultante é

$$u(x, t) = \int_0^t d\tau \int_{\mathbb{R}^n} \psi(x - y, t - \tau) F(y, \tau) dV_y. \quad (4.6)$$

Definimos $\mathcal{C}^{1t, 2x}(U)$, sendo $U \subseteq \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}$, o espaço das funções com derivada temporal contínua e derivadas espaciais de ordem um e dois contínuas.

Teorema 4.2. *Seja $F \in \mathcal{C}_0^{1t, 2x}(\mathbb{R}^n \times [0, \infty))$, então (4.6) é de classe $\mathcal{C}^{1t, 2x}(\mathbb{R}^n \times (0, \infty))$ e pode ser prolongada por continuidade a uma solução de (4.4).*

- Da fórmula (4.6) podemos de novo observar a **velocidade infinita de propagação e a direção do tempo**: uma fonte de calor que aparece no instante T não pode influenciar os instantes anteriores mas influencia imediatamente o espaço todo a partir desse instante.
- Observe que as fórmulas e as propriedades apenas dizem respeito à particular solução que encontramos, mas não dizem nada sobre as soluções em geral já que, como vimos, não temos unicidade.
Veremos porém que existe apenas uma solução limitada.

5 Problema misto e princípios do Máximo

Seja Ω um domínio limitado e regular

Temos o seguinte **princípio do máximo**:

Teorema 5.1. *Se $u \in \mathcal{C}^{1t,2x}(U_T) \cap \mathcal{C}^0(\overline{U_T})$ satisfaz $u_t - \Delta u \leq 0$ em U_T , então*

$$\max_{(x,t) \in \overline{U_T}} u(x,t) = \max_{(x,t) \in \Gamma_T} u(x,t). \quad (5.1)$$

Como sempre, se $u_t - \Delta u \geq 0$ a afirmação (5.1) vale para os mínimos, e se $u_t - \Delta u = 0$ valem as duas.

Podemos deduzir do teorema 5.1 os seguintes resultados de **unicidade** e **dependência contínua dos dados**:

Teorema 5.2. *Se $u_1, u_2 \in \mathcal{C}^{1t,2x}(U_T) \cap \mathcal{C}^0(\overline{U_T})$ são soluções do problema (*misto-C*) com a mesma F e com dados, respectivamente, g_1, h_1 e g_2, h_2 , então*

$$\max_{\overline{U_T}} |u_1 - u_2| \leq \max \{|g_1 - g_2|, |h_1 - h_2|\}$$

*Em particular, a solução de (*misto-C*) (se existir) é única na classe das soluções em $\mathcal{C}^{1t,2x}(U_T) \cap \mathcal{C}^0(\overline{U_T})$.*

*Estes resultados valem também se no problema (*misto-C*) substituirmos T por $+\infty$, já que valem para todo $T > 0$.*

- O resultado acima mostra que o problema de Dirichlet para a equação do calor (isto é, impondo o valor de u em toda ∂U_T) seria mal posto.
- Podemos de novo deduzir que perturbações (fontes ou mudanças na borda) que acontecem num instante T , só podem influenciar a solução para $t \geq T$ e não para $t < T$.
- vemos também a assimetria do tempo: para ter dependência contínua, o dato deve ser imposto para $t = 0$ e não para $t = T$.

O problema “atrás” não teria dependência contínua dos dados: considere $\Omega = [0, \pi]$, $F = 0$, $h = 0$ e $u(x, T) = \varepsilon \sin(nx)$, então

$u(x, t) = \varepsilon \sin(nx) e^{n^2(T-t)}$ isto é, não existe nenhuma constante C tal que $|u(\cdot, T)| \leq \varepsilon \Rightarrow |u(\cdot, t)| \leq C\varepsilon$ para $t \in [0, T]$.

Mais um resultado de regularidade:

Teorema 5.3. *Se $u \in \mathcal{C}^{1t,2x}(\overline{U_T})$ satisfaz $u_t - \Delta u = 0$ em U_T então $u \in \mathcal{C}^\infty(U_T)$*

Ideia da prova. multiplicando por uma oportuna translação de $\psi(x, -t)$ e usando fórmulas de Lagrange-Green obtemos a fórmula implícita de representação

$$u(x, t) = \int_{\Omega} u(y, 0) \psi(x - y, t) + \\ - \int_0^t d\tau \int_{\partial\Omega} [u(y, \tau) \nabla \psi(x - y, t - \tau) - \psi(x - y, t - \tau) \nabla u(y, \tau)] \cdot n.$$

Como a região de integração fica longe da singularidade de ψ , o resultado é \mathcal{C}^∞ □

- de novo vemos o efeito regularizante: a solução é regular mesmo que os dados na borda sejam apenas \mathcal{C}^2 em x e \mathcal{C}^1 em t .
Este resultado vale para qualquer solução, enquanto o da proposição 4.1 dizia apenas respeito à particular solução dada pela fórmula (4.3).

5.1 Princípio de Máximo para o problema em \mathbb{R}^n

Vejamos agora uma versão do princípio de máximo para o caso do problema em \mathbb{R}^n (IVP-C).

Teorema 5.4. *Se $u \in \mathcal{C}^{1t,2x}(\mathbb{R}^n \times (0, T)) \cap \mathcal{C}^0(\mathbb{R}^n \times [0, T])$ satisfaz $u_t - \Delta u \leq 0$ em $\mathbb{R}^n \times (0, T)$ e*

$$\text{existem } M, a > 0 \text{ tais que } u(x, t) \leq M e^{a|x|^2} \text{ em } \mathbb{R}^n \times (0, T), \quad (5.2)$$

então

$$\sup_{(x,t) \in \mathbb{R}^n \times [0, T]} u(x, t) = \sup_{x \in \mathbb{R}^n} u(x, 0) := S. \quad (5.3)$$

Observação 5.5. Como sempre, trocando o sinal, logo se $u_t - \Delta u = 0$ e (5.2) vale para $|u|$, então (5.3) também vale para $|u|$. ◁

Consequência do teorema é **unicidade e dependência contínua dos dados** para o problema (IVP-C), na classe das funções em $\mathcal{C}^{1t,2x}(\mathbb{R}^n \times (0, \infty)) \cap \mathcal{C}^0(\mathbb{R}^n \times [0, \infty))$ que satisfazem $|u(x, t)| \leq M e^{a|x|^2}$ para alguns M, a .

- vimos que (IVP-C) tem infinitas soluções, mas a obtida em (4.3) é limitada, logo é a única na classe acima: as outras não respeitam a condição.

5.2 Alguns resultados via energia

Como fizemos para a eq. da onda, podemos definir uma **energia para a eq. do calor em Ω** :

$$E(t) := \frac{1}{2} \int_{\Omega} w^2(x, t) dx \geq 0 :$$

então

$$E'(t) = \int_{\Omega} w w_t = \int_{\Omega} w(\Delta w + F) = \int_{\Omega} (-|\nabla w|^2 + Fw) + \int_{\partial\Omega} w \nabla w \cdot n. \quad (5.4)$$

se $F = 0$ e vale Dirichlet ou Neumann homogêneo em $\partial\Omega$ temos

$$E'(t) = - \int_{\Omega} |\nabla w|^2 \leq 0. \quad (5.5)$$

- se $E(0) = 0$ deduzimos $E \equiv 0$, logo $w \equiv 0$: obtemos um resultado de **unicidade** para (misto-C) com **Neumann ou Dirichlet**. O mesmo resultado vale para a condição de Robin com $\alpha \geq 0$.
- Comparando com a equação da onda, aqui a energia é definida integrando o quadrado da solução, no caso da onda era o quadrado do gradiente (nas $n + 1$ variáveis).

No caso da onda a energia era conservada, enquanto aqui a energia decresce sempre que a solução não é constante (por isso o tempo não pode ser invertido!)

no caso com $F \neq 0$ (fontes de calor) pode entrar ou sair energia.