

**Exercício 1** Considere  $\{v_1, \dots, v_n\}$  uma base de  $V$  sobre o corpo  $\mathbb{K}$ . Sejam  $\phi_1, \dots, \phi_n \in V'$  os funcionais lineares definidos por

$$\phi_i(v_j) = \delta_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{se } i = j \\ 0 & \text{se } i \neq j. \end{cases}$$

Mostre que  $\{\phi_1, \dots, \phi_n\}$  é uma base de  $V'$  (espaço dual de  $V$ ).

**Exercício 2** Considere a seguinte base de  $\mathbb{R}^2$ ,  $\mathcal{B} = \{v_1 = (2, 1), v_2 = (3, 1)\}$ . Determine a base dual  $\mathcal{B}' = \{\phi_1, \phi_2\}$ .

**Exercício 3** Sejam  $\{v_1, \dots, v_n\}$  uma base de  $V$  e  $\{\phi_1, \dots, \phi_n\}$  a base dual de  $V'$ . Mostre que para todo vetor  $u \in V$  temos

$$u = \phi_1(u)v_1 + \dots + \phi_n(u)v_n$$

e para todo funcional linear  $\gamma \in V'$  obtemos

$$\gamma = \gamma(v_1)\phi_1 + \gamma(v_2)\phi_2 + \dots + \gamma(v_n)\phi_n.$$

**Exercício 4** Sejam  $\{v_1, \dots, v_n\}$ ,  $\{w_1, \dots, w_n\}$  bases de  $V$  e  $\{\phi_1, \dots, \phi_n\}$  e  $\{\sigma_1, \dots, \sigma_n\}$  as respectivas bases duais de  $V'$ . Suponha que  $P$  seja a matriz de mudança de base de  $\{v_i\}$  para a base  $\{w_i\}$ . Mostre que  $(P^{-1})^T$  é a matriz de mudança de base de  $\{\phi_i\}$  para a base  $\{\sigma_i\}$ .

**Exercício 5** Considere  $V$  o espaço vetorial de polinômios sobre  $\mathbb{R}$  de grau  $\leq 1$ , isto é,

$$V = \{a + bt : a, b \in \mathbb{R}\}.$$

Sejam  $\phi_1 : V \rightarrow \mathbb{R}$  e  $\phi_2 : V \rightarrow \mathbb{R}$  tais que

$$\phi_1(f(t)) = \int_0^1 f(t)dt \text{ e } \phi_2(f(t)) = \int_0^2 f(t)dt$$

Determine a base  $\{v_1, v_2\}$  de  $V$  pela qual  $\{\phi_1, \phi_2\}$  é a base dual.

**Exercício 6** Suponha que  $V$  seja um espaço vetorial de dimensão finita. Mostre que se  $v \in V$ ,  $v \neq 0$ , então existe  $\phi \in V'$  tal que  $\phi(v) \neq 0$ .

**Exercício 7** Sejam  $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $G : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $H : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definidas por

$$F(x, y, z) = (2x, y + z), \quad G(x, y, z) = (x - z, y) \text{ e } H(x, y) = (y, x).$$

Estabeleça, quando for possível, as fórmulas que definem as aplicações:

a)  $F + G$ ; b)  $3F$ ; c)  $2F - 5G$ ; d)  $H \circ F$  e)  $F \circ H$ .

**Exercício 8** Consideremos as aplicações lineares  $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $G : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $H : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definidas por

$$F(x, y, z) = (x + y + z, y + z), \quad G(x, y, z) = (2x + z, x + z) \text{ e } H(x, y, z) = (2y, x).$$

Mostre que  $F$ ,  $G$  e  $H$  são L.I em  $\mathcal{L}(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^2)$ .

**Exercício 9** Sejam  $S$  e  $T$  operadores lineares em  $\mathbb{R}^2$  definidas por

$$S(x, y) = (y, x) \text{ e } T(x, y) = (0, x).$$

Estabeleça as fórmulas que definam os operadores:

- a)  $S + T$ ; b)  $2S - 3T$ ; c)  $ST$ ; d)  $TS$ ; e)  $S^2$ ; f)  $T^2$ .  
( $ST$  significa  $S \circ T$ ,  $S^2$  significa  $S \circ S$ ).

**Exercício 10** Seja o operador linear  $T$  em  $\mathbb{R}^3$  definido por  $T(x, y, z) = (2x, 4x - y, 2x + 3y - z)$ .

- a) Mostre que  $T$  é invertível.  
b) Estabeleça as fórmulas para: i)  $T^{-1}$ ; ii)  $T^2$  e iii)  $T^{-2}$ .

**Exercício 11** Seja  $V$  de dimensão finita e  $T$  um operador linear em  $V$  para o qual  $TS = I$ , para algum operador  $S$  em  $V$ .

- a) Mostre que  $T$  é invertível.  
b) Mostre que  $S = T^{-1}$ .  
c) Dê um exemplo mostrando que as afirmações acima não são necessariamente válidas se  $V$  tiver dimensão infinita.

**Exercício 12** Dê exemplos de dois operadores lineares em  $\mathbb{R}^2$ ,  $S$  e  $T$  tais que  $TS = 0$  e  $T^2 = T$ , mas que  $ST \neq 0$ .

(Sugestão: antes de escolher as leis, escolha núcleo e imagem das duas funções).

**Exercício 13** Considere o operador linear  $T$  em  $\mathbb{R}^2$  definido por  $T(x, y, z) = (2x + 4y, 3x + 6y)$ .

- a)  $T$  é sobrejetora? é injetora?  
b) Estabeleça uma fórmula para  $T^{-1}(\{(z, w)\})$ .  
c) Calcule  $T^{-1}(\{(8, 12)\})$ ; c)  $T^{-1}(\{(1, 2)\})$ .

**Exercício 14** Seja  $\mathcal{B} = \{v_1, v_2, v_3\}$  uma base de  $V$  e  $\mathcal{B}' = \{u_1, u_2\}$  uma base de  $U$ . Suponhamos que  $T : V \rightarrow U$  seja linear e também que

$$\begin{aligned} T(v_1) &= a_1u_1 + a_2u_2 \\ T(v_2) &= b_1u_1 + b_2u_2 \\ T(v_3) &= c_1u_1 + c_2u_2 \end{aligned}$$

e

$$A = \begin{pmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \end{pmatrix}.$$

Mostre que para qualquer  $v \in V$

$$A[v]_{\mathcal{B}} = [T(v)]_{\mathcal{B}'},$$

onde os vetores em  $\mathbb{R}^2$  e  $\mathbb{R}^3$  são vetores colunas.

**Exercício 15** Seja  $k$  um escalar não nulo. Mostre que uma aplicação linear  $T$  é injetora se, e somente,  $kT$  é injetora. Conclua que  $T$  é injetora se, e somente, se  $-T$  é injetora.

**Exercício 16** Considere  $P$  um operador linear em  $V$  para o qual  $P^2 = P$  (Tal operador é chamado de Projecção). Seja  $U$  a imagem de  $P$  e  $W$  o núcleo. Mostre que:

- a) se  $u \in U$ , então  $P(u) = u$ , isto é,  $P$  é a aplicação identidade em  $U$ ;  
 b) se  $P \neq I$ , então  $P$  não é injetora, isto é,  $\exists v \neq 0$  tal que  $P(v) = 0$ ;  
 c)  $V = U \oplus W$ .

**Exercício 17** Encontre, quando possível, a dimensão dos espaços:

a)  $\mathcal{L}(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^2)$ ; b)  $\mathcal{L}(V, \mathbb{R}^2)$ ; c)  $\mathcal{L}(\mathbb{C}^3, \mathbb{C}^3)$ ; d)  $\mathcal{L}(\mathbb{C}^3, \mathbb{R}^2)$ ; e)  $\mathcal{L}(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^3)$ ; f)  $\mathcal{L}(V, V)$ ;  
 onde  $V = (\mathbb{C}^3)_{\mathbb{R}}$ , enquanto os espaços  $\mathbb{R}^n$  são considerados sobre o corpo  $\mathbb{R}$  e os  $\mathbb{C}^n$  são considerados sobre o corpo  $\mathbb{C}$ .

**Exercício 18** Sejam  $H : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $G : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definidas por

$$F(x, y, z) = (y, x + z), \quad G(x, y, z) = (2z, x - y) \text{ e } H(x, y) = (y, 2x).$$

Estabeleça as fórmulas que definem as aplicações:

- a)  $H \circ F$  e  $F \circ H$ ; b)  $F \circ H$  e  $G \circ H$ ; c)  $H \circ (F + G)$  e  $H \circ F + H \circ G$  d)  $H \circ F$  e)  $F \circ H$ .

**Exercício 19** Sejam  $F : V \rightarrow V$  e  $G : U \rightarrow V$  lineares.

- a) Mostre que se  $F$  e  $G$  são injetoras, então  $G \circ F$  é injetora.  
 b) Dê um exemplo em que  $G \circ F$  é injetora, mas  $G$  não é.

**Exercício 20** Considere os seguintes sistemas lineares

$$\begin{cases} x + 2y + z = 3 \\ 2x + 5y - z = -4 \\ 3x - 2y - z = 5 \end{cases} \quad \begin{cases} x + 2y - 3z = -1 \\ 3x - y + 2z = 7 \\ 5x + 3y - 4z = 2 \end{cases}$$

- a) Determine os sistemas homogêneos correspondentes.  
 b) Determine os operadores lineares associados a cada sistema homogêneo obtido em a).  
 c) Discuta a existência de soluções e a forma do conjunto das soluções dos sistemas, utilizando a teoria dos operadores lineares.

**Exercício 21** Verifique se os seguintes espaços são isomorfos

- a)  $W = \langle (1, 1, 1), (1, 2, 3), (2, -1, 1) \rangle$  e  $V = \mathbb{R}^3$ ;  
 b)  $W = \langle 1 + t, t + t^2, t^2 + t^3, \dots, t^{n-1} + t^n \rangle$  e  $V = P_n(t)$ ;  
 c)  $W = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}$   
 e  $V = \mathbb{R}^6$ .

**Exercício 22** Seja  $G$  o operador linear em  $\mathbb{R}^3$  definido por  $G(x, y, z) = (2y + z, x + y, 3x)$ .

- a) Ache a representação matricial de  $G$  em relação à base

$$S = \{w_1 = (1, 1, 1), w_2 = (1, 1, 0), w_3 = (1, 0, 0)\}.$$

- b) Verifique que  $[G][v] = [G(v)]$  para todo  $v \in \mathbb{R}^3$ .

**Exercício 23** Cada um dos conjuntos

$$\{1, t, e^t, te^t\} \text{ e } \{e^{3t}, te^{3t}, t^2e^{3t}\}$$

é base de um (diferente) espaço vetorial de funções  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ . Seja  $D$  o operador diferencial neste espaço, isto é,  $Df = \frac{df}{dt}$ . Encontre a matriz de  $D$  nos dois casos.

**Exercício 24** Consideremos a base  $S = \{(1, 0), (1, 1)\}$  de  $\mathbb{R}^2$ . Seja  $L : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definida por  $L(1, 0) = (6, 4)$  e  $L(1, 1) = (1, 5)$ . Determine a representação matricial de  $L$  em relação à base  $S$ .

**Exercício 25** Seja  $F : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definida por  $F(x, y) = (4x - y, 2x + y)$  e consideremos as seguintes bases para  $\mathbb{R}^2$

$$E = \{e_1 = (1, 0), e_2 = (0, 1)\} \text{ e } S = \{u_1 = (1, 3), u_2 = (2, 5)\}.$$

- Determine a matriz  $P$  de mudança de base de  $E$  para  $S$ , a matriz  $Q$  de mudança de base de  $S$  de volta para  $E$  e verifique que  $Q = P^{-1}$ .
- Ache a matriz  $A$  que representa  $F$  na base  $E$ , a matriz  $B$  que representa  $F$  na base  $S$  e verifique que  $A = P^{-1}BP$ .

**Exercício 26** Seja  $F$  a aplicação linear de  $\mathbb{R}^3$  em  $\mathbb{R}^3$  descrita pela matriz

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -k & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & k \end{pmatrix}.$$

- Determine o valor de  $k$  para que  $F$  seja injetiva;
- Determine o valor de  $k$  para que  $F$  seja sobrejetiva;
- Quando  $F$  não é sobrejetora determine uma base e a dimensão de núcleo e imagem.

**Exercício 27** Considere  $T : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$  a aplicação linear dada por

$$T(x, y, z, w) = (x + ky + 2z + w, 3y - kz, x + 2y + 3z + w).$$

Para cada valor de  $k \in \mathbb{R}$  encontre uma base e a dimensão dos espaços  $\mathcal{N}(T)$  e  $Im(T)$ .

#### GABARITO

**Exercício 2**  $\{\phi_1(x, y) = -x + 3y, \phi_2(x, y) = x - 2y\}$ .

**Exercício 5**  $\{2 - 2t, -\frac{1}{2} + t\}$  é a base de  $V$  que é dual a base  $\{\phi_1, \phi_2\}$ .

**Exercício 13** c)  $T^{-1}(\{(8, 12)\}) = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x = 4 - 2y\}$ ;  $T^{-1}(\{(1, 2)\}) = \emptyset$ .

**Exercício 23** A matriz de  $D$  nas bases dadas são:  $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$  e  $\begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$

respectivamente.

**Exercício 24** A representação matricial de  $L$  em relação a base  $S$  é dada por  $\begin{pmatrix} 2 & -4 \\ 4 & 5 \end{pmatrix}$ .

**Exercício 25**  $Q = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 5 \end{pmatrix}$ ;  $P = \begin{pmatrix} -5 & 2 \\ 3 & -1 \end{pmatrix}$ ;  $A = \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$  e  $B = \begin{pmatrix} 5 & 3 \\ -2 & 0 \end{pmatrix}$ .