

UNIVERSIDADE ESTADUAL DE MARINGÁ  
PROGRAMA INSTITUCIONAL DE BOLSAS DE INICIAÇÃO  
CIENTÍFICA - PIBIC/CNPq-UEM  
DEPARTAMENTO DE MATEMÁTICA  
ORIENTADORA: Prof<sup>a</sup> Dr<sup>a</sup> ANA PAULA PERON  
Bolsista: ADRIANA STRIEDER PHILIPPSSEN

REPRESENTAÇÃO DE FUNCIONAIS LINEARES  
EM ESPAÇOS DE HILBERT

Maringá, 10 de setembro de 2004

**UNIVERSIDADE ESTADUAL DE MARINGÁ**  
**PROGRAMA INSTITUCIONAL DE BOLSAS DE INICIAÇÃO**  
**CIENTÍFICA - PIBIC/CNPq-UEM**  
**DEPARTAMENTO DE MATEMÁTICA**  
**ORIENTADORA: Prof<sup>a</sup> Dr<sup>a</sup> ANA PAULA PERON**  
**Bolsista: ADRIANA STRIEDER PHILIPPSSEN**

**REPRESENTAÇÃO DE FUNCIONAIS LINEARES**  
**EM ESPAÇOS DE HILBERT**

Relatório contendo os resultados finais do projeto de iniciação científica vinculado ao PIBIC/CNPq-UEM.

**Maringá, 10 de setembro de 2004**

# Sumário

1. Introdução	1
2. Objetivos	2
3. Desenvolvimento do Projeto	3
3.1. Operadores lineares	3
3.2. Operadores lineares limitados	5
3.3. Funcionais lineares	9
3.4. Operadores e funcionais lineares em espaços de dimensão finita	9
3.5 Espaços com produto interno e espaço de Hilbert	13
3.6. Complemento ortogonal e soma direta	15
3.7: Representação de funcionais lineares em espaços de Hilbert	20
4. Conclusões	23
Referências Bibliográficas	24

## 1. Introdução

A Análise Funcional é um ramo abstrato da Matemática originado da Análise Clássica. Seu desenvolvimento teve início no começo do século XX, e atualmente métodos de Análise Funcional e seus resultados são utilizados em vários ramos da Matemática e suas respectivas aplicações.

Neste relatório descreveremos com detalhes alguns dos resultados estudados, tais como: operadores lineares limitados, funcionais lineares limitados e espaços de Hilbert, para obtermos a representação de funcionais lineares em espaços de Hilbert. Tal representação será dada pelo Teorema de Riez. A referência principal utilizada foi [1].

## 2. Objetivos

Os objetivos gerais foram:

- Fortalecer a formação da acadêmica através do estudo de tópicos mais avançados, os quais não serão vistos durante o curso de graduação;
- Estimular a análise crítica;
- Colocar a acadêmica em contato com pelo menos uma língua estrangeira através de leitura de textos científicos;
- Estimular o aprimoramento do formalismo matemático;
- Proporcionar à acadêmica uma noção sobre pesquisa em Matemática.

### 3. Desenvolvimento do Projeto

Descreveremos com detalhes alguns dos tópicos desenvolvidos durante o período referente a esse relatório.

#### 3.1. Operadores lineares

**Definição 3.1.1:** Um operador linear  $T$  é um operador tal que

*i)* o domínio  $D(T)$  de  $T$  é um espaço vetorial e a imagem  $R(T)$  está em um espaço vetorial sobre o mesmo corpo,

*ii)* Para todo  $x, y \in D(T)$  e escalares  $\alpha, \beta$ , temos

$$T(\alpha x + \beta y) = \alpha T x + \beta T y. \quad (2)$$

**Definição 3.1.2:** O espaço nulo  $N(T)$  de  $T$  é o conjunto de todos  $x \in D(T)$  tais que  $T(x) = 0$ .

**Teorema 3.1.1:** Seja  $T$  um operador linear. Então:

- a) A imagem  $R(T)$  é um espaço vetorial.
- b) Se  $\dim D(T) = n$ , então  $\dim R(T) \leq n$ .
- c) O espaço nulo  $N(T)$  é um espaço vetorial.

**Demonstração:**

a) Considere  $y_1, y_2 \in R(T)$  e mostremos que

$$\alpha y_1 + \beta y_2 \in R(T),$$

para quaisquer escalares  $\alpha, \beta$ .

Como  $y_1, y_2 \in R(T)$ , temos  $y_1 = T x_1$  e  $y_2 = T x_2$ , para algum  $x_1, x_2 \in D(T)$  e  $\alpha x_1 + \beta x_2 \in D(T)$ , pois  $D(T)$  é um espaço vetorial. Como  $T$  é um operador linear, teremos

$$\begin{aligned} T(\alpha x_1 + \beta x_2) &= \alpha T x_1 + \beta T x_2 \\ &= \alpha y_1 + \beta y_2 \end{aligned}$$

daí,  $\alpha y_1 + \beta y_2 \in R(T)$ .

**b)** Escolhamos  $n + 1$  elementos  $y_1, \dots, y_{n+1}$  em  $R(T)$ . Então, temos que  $y_1 = Tx_1, \dots, y_{n+1} = Tx_{n+1}$ , para  $x_1, \dots, x_{n+1} \in D(T)$ . Já que  $\dim D(T) = n$ , o conjunto  $\{x_1, \dots, x_{n+1}\}$  é linearmente dependente. Daí,

$$\alpha_1 x_1 + \dots + \alpha_{n+1} x_{n+1} = 0 \quad (1)$$

para escalares  $\alpha_1, \dots, \alpha_{n+1}$  nem todos nulos. Como  $T$  é linear e  $T0 = 0$ , aplicando  $T$  em ambos os lados da igualdade (1), teremos

$$\begin{aligned} T(\alpha_1 x_1 + \dots + \alpha_{n+1} x_{n+1}) &= \alpha_1 Tx_1 + \dots + \alpha_{n+1} Tx_{n+1} \\ &= \alpha_1 y_1 + \dots + \alpha_{n+1} y_{n+1} \\ &= 0 \end{aligned}$$

Conseqüentemente,  $\{y_1, \dots, y_{n+1}\}$  é linearmente dependente. Como este subconjunto de  $R(T)$  era qualquer, concluímos que  $R(T)$  não possui subconjunto de  $n + 1$  ou mais elementos L.I.. Logo  $\dim R(T) \leq n$ .

**c)** Sejam  $x_1, x_2 \in N(T)$ . Então,  $Tx_1 = Tx_2 = 0$ . Como  $T$  é operador linear, para quaisquer  $\alpha, \beta$  temos

$$\begin{aligned} T(\alpha x_1 + \beta x_2) &= \alpha Tx_1 + \beta Tx_2 \\ &= \alpha 0 + \beta 0 \\ &= 0 \end{aligned}$$

Assim,  $\alpha x_1 + \beta x_2 \in N(T)$  e portanto  $N(T)$  é espaço vetorial. ■

A inversa de um operador linear existe se, e somente se, o espaço nulo do operador possuir apenas o vetor nulo. Mais precisamente, temos o seguinte critério.

**Teorema 3.1.2:** *Sejam  $X$  e  $Y$  espaços vetoriais, ambos reais ou complexos. Seja  $T : D(T) \rightarrow Y$  um operador linear com domínio  $D(T) \subset X$  e imagem  $R(T) \subset Y$ . Então,*

**a)** *A inversa  $T^{-1} : R(T) \rightarrow D(T)$  existe se, e somente se,  $Tx = 0$  implica  $x = 0$ ,*

**b)** *Se  $T^{-1}$  existe, então  $T^{-1}$  é um operador linear,*

c) Se  $\dim D(T) = n < \infty$  e  $T^{-1}$  existe, então  $\dim R(T) = \dim D(T)$ .

**Demonstração:**

a) Suponhamos que  $Tx = 0$  implica  $x = 0$ . Se  $Tx_1 = Tx_2$ , como  $T$  é um operador linear

$$\begin{aligned} T(x_1 - x_2) &= Tx_1 - Tx_2 \\ &= Tx_1 - Tx_1 \\ &= 0. \end{aligned}$$

Assim, por hipótese,  $x_1 - x_2 = 0$ . Portanto  $Tx_1 = Tx_2$  implica  $x_1 = x_2$  e conseqüentemente  $T^{-1}$  existe. Reciprocamente, se  $T^{-1}$  existe e  $Tx = 0$ , então pela injetividade, obtemos  $x = 0$ .

b) Suponhamos que  $T^{-1}$  existe, mostremos que ele é um operador linear. O domínio de  $T^{-1}$  é  $R(T)$  que é espaço vetorial, pelo Teorema 3.1.1. Sejam  $x_1, x_2 \in D(T)$  e suas imagens  $y_1 = Tx_1$  e  $y_2 = Tx_2$ . Então  $x_1 = T^{-1}y_1$  e  $x_2 = T^{-1}y_2$ . Como  $T$  é operador linear, então para escalares  $\alpha, \beta$  temos

$$\begin{aligned} \alpha y_1 + \beta y_2 &= \alpha Tx_1 + \beta Tx_2 \\ &= T(\alpha x_1 + \beta x_2). \end{aligned}$$

Como,  $x_j = T^{-1}y_j$ , isto implica que

$$\begin{aligned} T^{-1}(\alpha y_1 + \beta y_2) &= \alpha x_1 + \beta x_2 \\ &= \alpha T^{-1}y_1 + \beta T^{-1}y_2. \end{aligned}$$

Portanto,  $T^{-1}$  é linear.

c) Pelo Teorema 3.1.1, temos que  $\dim R(T) \leq \dim D(T)$ . Pelo mesmo teorema aplicado a  $T^{-1}$  obtemos,  $\dim D(T) \leq \dim R(T)$ . Logo,  $\dim D(T) = \dim R(T)$ . ■

### 3.2. Operadores lineares limitados

**Definição 3.2.1:** Sejam  $X$  e  $Y$  espaços normados e  $T : D(T) \rightarrow Y$  um operador linear, onde  $D(T) \subset X$ . O operador  $T$  é dito limitado se existir

um número real  $c$  tal que

$$\|Tx\| \leq c \|x\|, \quad x \in D(T). \quad (2)$$

Para demonstrarmos o teorema abaixo, usaremos o seguinte resultado: Seja  $\{x_1, \dots, x_n\}$  um conjunto de vetores linearmente independentes em um espaço normado  $X$  de dimensão qualquer. Então, existe um número  $c > 0$  tal que para todo escalar  $\alpha_1, \dots, \alpha_n$  temos

$$\|\alpha_1 x_1 + \dots + \alpha_n x_n\| \geq c(|\alpha_1| + \dots + |\alpha_n|).$$

**Teorema 3.2.1:** *Se  $X$  é um espaço normado de dimensão finita, então todo operador linear em  $X$  é limitado.*

**Demonstração:** Seja  $\dim X = n$  e  $\{e_1, \dots, e_n\}$  uma base para  $X$ . Seja

$$x = \alpha_1 e_1 + \dots + \alpha_n e_n = \sum \alpha_j e_j$$

e consideremos um operador linear  $T$  em  $X$ . Como  $T$  é linear

$$\begin{aligned} \|Tx\| &= \left\| \sum \xi_j T e_j \right\| \\ &\leq \sum |\xi_j| \|T e_j\| \\ &\leq \max_k \|T e_k\| \sum_{i=1}^n |\xi_j|. \end{aligned}$$

Pelo resultado enunciado acima, obtemos

$$\sum |\xi_j| \leq \frac{1}{c} \left\| \sum \xi_j e_j \right\| = \frac{1}{c} \|x\|.$$

Logo

$$\|Tx\| \leq \gamma \|x\|, \quad \gamma = \frac{1}{c} \max_k \|T e_k\|.$$

Portanto, pela Definição 3.2.1,  $T$  é limitada. ■

**Teorema 3.2.2:** *Sejam  $X$  e  $Y$  espaços normados e  $T : D(T) \rightarrow Y$  um operador linear, onde  $D(T) \subset X$ . Então,*

- a)  $T$  é contínuo se, e somente se,  $T$  é limitado;  
 b) Se  $T$  é contínuo em um único ponto, ele é contínuo.

**Demonstração:**

a) Se  $T = 0$  a afirmação é trivial. Seja  $T \neq 0$ , então  $\|T\| \neq 0$ . Suponhamos que  $T$  é um operador linear contínuo em  $x_0 \in D(T)$ . Então, dado  $\varepsilon > 0$ , existe  $\delta > 0$  tal que

$$\|Tx - Tx_0\| \leq \varepsilon, \quad x \in D(T) \quad (3)$$

quando

$$\|x - x_0\| \leq \delta.$$

Consideremos  $y \neq 0$  em  $D(T)$  e seja

$$x = x_0 + \frac{\delta}{\|y\|} y.$$

Como  $T$  é linear, temos

$$\begin{aligned} \|Tx - Tx_0\| &= \|T(x - x_0)\| \\ &= \left\| T \left( \frac{\delta}{\|y\|} y \right) \right\| \\ &= \frac{\delta}{\|y\|} \|Ty\|. \end{aligned}$$

Como  $\|x - x_0\| = \delta$ , (3) implica que

$$\frac{\delta}{\|y\|} \|Ty\| \leq \varepsilon,$$

ou seja,

$$\|Ty\| \leq \frac{\varepsilon}{\delta} \|y\|$$

Fazendo  $c = \varepsilon/\delta$ , obtemos

$$\|Ty\| \leq c \|y\|$$

e isto mostra que  $T$  é limitado. Reciprocamente, suponhamos que  $T$  é limitado. Consideremos  $x_0 \in D(T)$ . Seja  $\varepsilon > 0$  dado. Como  $T$  é linear, para cada  $x \in D(T)$  tal que

$$\|x - x_0\| < \delta, \quad \delta = \frac{\varepsilon}{\|T\|}$$

obtemos

$$\begin{aligned} \|Tx - Tx_0\| &= \|T(x - x_0)\| \\ &\leq \|T\| \|x - x_0\| \\ &< \|T\| \delta \\ &= \varepsilon, \end{aligned}$$

mostrando que  $T$  é contínuo em  $x_0$ . Como  $x_0$  era arbitrário,  $T$  é contínuo.

**b)** A continuidade de  $T$  em um ponto, implica que  $T$  é limitado pela primeira parte da demonstração do item a). Novamente pelo item a), segue que  $T$  é contínuo. ■

**Corolário 3.2.1:** *Seja  $T$  um operador linear limitado. Então*

**a)**  $x_n \rightarrow x$  implica que  $Tx_n \rightarrow Tx$ , onde  $x, x_n \in D(T)$

**b)** O espaço nulo  $N(T)$  é fechado.

**Demonstração:**

**a)** Quando  $n \rightarrow \infty$ , temos que

$$\begin{aligned} \|Tx_n - Tx\| &= \|T(x_n - x)\| \\ &\leq \|T\| \|x_n - x\| \rightarrow 0. \end{aligned}$$

**b)** Para cada  $x \in \overline{N(T)}$  existe uma seqüência  $(x_n)$  em  $N(T)$  tal que  $x_n \rightarrow x$ . Pelo item a),  $Tx_n \rightarrow Tx$ . Como  $Tx_n = 0$ , segue que  $Tx = 0$ , ou seja,  $x \in N(T)$ . Como  $x \in \overline{N(T)}$  era qualquer,  $N(T)$  é fechado. ■

### 3.3. Funcionais lineares

**Definição 3.3.1:** *Um funcional linear  $f$  é um operador linear com domínio em um espaço vetorial  $X$  e a imagem no corpo escalar  $K$  de  $X$ ; isto é,*

$$f : D(f) \longrightarrow K$$

onde  $K = \mathbb{R}$  se  $X$  é real e  $K = \mathbb{C}$  se  $X$  é complexo.

**Definição 3.3.2:** *Um funcional linear limitado  $f$  é um operador linear limitado com a imagem no corpo escalar do espaço normado  $X$  e cujo domínio  $D(f)$  está contido. Assim existe um número real  $c$  tal que para todo  $x \in D(f)$*

$$|f(x)| \leq c\|x\|. \quad (4)$$

Além disso, a norma de  $f$  é

$$\|f\| = \sup_{\substack{x \in D(f) \\ x \neq 0}} \frac{|f(x)|}{\|x\|} \quad (5a)$$

ou

$$\|f\| = \sup_{\substack{x \in D(f) \\ \|x\|=1}} |f(x)|. \quad (5b)$$

A fórmula  $\|Tx\| \leq \|T\| \|x\|$  implica que

$$|f(x)| \leq \|f\| \|x\|. \quad (6)$$

### 3.4. Operadores e funcionais lineares em espaços de dimensão finita

Sejam  $X$  e  $Y$  espaços vetoriais de dimensão finita e  $T : X \longrightarrow Y$  um operador linear. Sejam  $E = \{e_1, \dots, e_n\}$  uma base de  $X$  e  $B = \{b_1, \dots, b_r\}$  uma base de  $Y$ . Então, todo  $x \in X$  possui uma única representação

$$x = \xi_1 e_1 + \dots + \xi_n e_n = \sum_{k=1}^n \xi_k e_k. \quad (7)$$

Como  $T$  é linear,

$$y = Tx = T \left( \sum_{k=1}^n \xi_k e_k \right) = \sum_{k=1}^n \xi_k T e_k. \quad (8)$$

Como a representação (7) é única, temos o seguinte resultado:

*$T$  é determinado unicamente se as imagens  $y_k = T e_k$  dos  $n$  vetores da base  $e_1, \dots, e_n$  são dados.*

Como  $y$  e  $y_k = T e_k$  estão em  $Y$ , eles têm única representação da forma

$$y = \sum_{j=1}^r \eta_j b_j \quad (9a)$$

$$T e_k = \sum_{j=1}^r \tau_{jk} b_j. \quad (9b)$$

Substituindo em (8) temos

$$\begin{aligned} y &= \sum_{j=1}^r \eta_j b_j \\ &= \sum_{k=1}^n \xi_k T e_k \\ &= \sum_{k=1}^n \xi_k \sum_{j=1}^r \tau_{jk} b_j \\ &= \sum_{j=1}^r \left( \sum_{k=1}^n \tau_{jk} \xi_k \right) b_j. \end{aligned}$$

Como  $\{b_1, \dots, b_r\}$  é linearmente independente, os coeficientes de cada  $b_j$  da esquerda e da direita são os mesmos, daí

$$\eta_j = \sum_{k=1}^n \tau_{jk} \xi_k, \quad j = 1, \dots, r. \quad (10)$$

Assim segue o seguinte resultado: *A imagem  $y = Tx = \sum \eta_j b_j$  de  $x = \sum \xi_k e_k$  pode ser obtida de (10).*

Os coeficientes em (10) formam uma matriz  $T_{EB} = (\tau_{jk})$  com  $r$  linhas e  $n$  colunas. Se os elementos da base  $E$  de  $X$  e  $B$  de  $Y$  estão arranjados em alguma ordem fixada e arbitrária, então a matriz  $T_{EB}$  é determinada unicamente pelo operador linear  $T$ . Daí, dizemos que a matriz  $T_{EB}$  representa o operador  $T$  com relação àquelas bases.

Podemos reescrever (10) com a notação de matriz

$$\tilde{y} = T_{EB}\tilde{x} \quad (10')$$

onde  $\tilde{y} = (\eta_j)$  e  $\tilde{x} = (\xi_k)$  são vetores colunas. Similarmente, (9b) pode ser reescrita na notação de matriz:

$$Te = T_{EB}^T b \quad (9b')$$

onde  $Te$  é o vetor coluna com componentes  $Te_1, \dots, Te_n$  e  $b$  é o vetor coluna com componentes  $b_1, \dots, b_r$ , e  $T_{EB}^T$  representa a matriz transposta de  $T_{EB}$ .

Agora, consideremos funcionais lineares em  $X$ , onde  $\dim X = n$ . Para cada funcional linear  $f$  e cada  $x = \sum \xi_j e_j \in X$ , teremos

$$f(x) = f\left(\sum_{j=1}^n \xi_j e_j\right) = \sum_{j=1}^n \xi_j f(e_j) = \sum_{j=1}^n \xi_j \alpha_j, \quad (11a)$$

onde

$$\alpha_j = f(e_j), \quad j = 1, \dots, n, \quad (11b)$$

e  $f$  é unicamente determinada por seus valores  $\alpha_j$  nos  $n$  vetores da base de  $X$ .

Reciprocamente, cada  $n$ -uplas de escalres  $\alpha_1, \dots, \alpha_n$  determina um funcional linear de  $X$  por (11). Em particular, consideremos as  $n$ -uplas abaixo

$$(1, 0, \dots, 0), (0, 1, \dots, 0), \dots, (0, 0, \dots, 1).$$

Por (11) isto nos fornece  $n$  funcionais, denotados por  $f_1, \dots, f_n$  com valores

$$f_k(e_j) = \delta_{jk} = \begin{cases} 0 & j \neq k \\ 1 & j = k. \end{cases}$$

$\delta_{jk}$  é chamado de delta de Kronecker. O conjunto  $\{f_1, \dots, f_n\}$  é chamado base dual da base  $\{e_1, \dots, e_n\}$  de  $X$ . Isto é justificado pelo seguinte resultado

**Teorema 3.4.1:** *Seja  $X$  um espaço vetorial  $n$ -dimensional e  $E = \{e_1, \dots, e_n\}$  uma base para  $X$ . Então,  $F = \{f_1, \dots, f_n\}$  dado por  $f_k$  acima, uma base para o espaço algébrico dual  $X^*$  de  $X$  e  $\dim X^* = \dim X = n$ .*

**Demonstração:** O conjunto  $F$  é linearmente independente, pois se

$$\sum_{k=1}^n \beta_k f_k(x) = 0, \quad x \in X, \quad (12)$$

fazendo  $x = e_j$ , obtemos

$$\sum_{k=1}^n \beta_k f_k(e_j) = \sum_{k=1}^n \beta_k \delta_{jk} = \beta_j = 0,$$

de modo que todos os  $\beta_k$ 's em (12) são nulos. Agora mostraremos que todo  $f \in X^*$  pode ser representado como uma combinação linear dos elementos de  $F$  de uma única maneira. Escrevemos  $f(e_j) = \alpha_j$  como em (11b) e por (11a), temos

$$f(x) = \sum_{j=1}^n \xi_j \alpha_j, \quad x \in X.$$

Por outro lado, pela definição de  $f_k$ , obtemos

$$f_j(x) = f_j(\xi_1 e_1 + \dots + \xi_n e_n) = \xi_j.$$

Das duas últimas equações, temos

$$f(x) = \sum_{j=1}^n \alpha_j f_j(x).$$

Portanto, a representação única de um funcional linear arbitrário  $f$  em  $X$  em termos dos funcionais  $f_1, \dots, f_n$  é

$$f = \alpha_1 f_1 + \dots + \alpha_n f_n.$$

■

**Lema 3.4.1:** *Seja  $X$  um espaço vetorial de dimensão finita. Se  $x_0 \in X$  tem propriedade que  $f(x_0) = 0$ , para todo  $f \in X^{**}$ , então  $x_0 = 0$ .*

**Demonstração:** Seja  $\{e_1, \dots, e_n\}$  uma base para  $X$  e  $x_0 = \sum \xi_{0j}e_j$ . Então, por (11) e pela hipótese temos

$$f(x_0) = \sum_{j=1}^n \xi_{0j}\alpha_j = 0,$$

para cada  $f \in X^*$ , ou seja, para cada escolha de  $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ . Portanto, todos  $\xi_{0j}$  devem ser nulos. ■

### 3.5. Espaços com produto interno e espaço de Hilbert

Em um espaço normado podemos somar vetores e multiplicá-los por escalares, exatamente como em álgebra linear. Além disso, a norma em um tal espaço generaliza o conceito do comprimento de um vetor. Entretanto, o que ainda é ausente em espaço normado geral, e o que gostaríamos de ter, se possível, é uma analogia do produto interno usual

$$a \cdot b = \alpha_1\beta_1 + \alpha_2\beta_2 + \alpha_3\beta_3$$

e as fórmulas resultantes, notável

$$|a| = \sqrt{a \cdot a}$$

e a condição para a ortogonalidade

$$a \cdot b = 0$$

as quais são importantes ferramentas em muitas aplicações. Portanto, a questão que surge é se o produto interno e ortogonalidade podem ser generalizadas à espaços vetoriais arbitrários. De fato, isso pode ser feito e nos leva a “espaços com produto interno” e espaços com produto interno completo, chamado espaço de Hilbert. Espaços com produto interno, são

espaços normados especiais, como veremos. Historicamente eles são mais velhos que espaços normados gerais.

**Definição 3.5.1:** *Um espaço com produto interno é um espaço vetorial  $X$  com um produto interno definido em  $X$ . Um espaço de Hilbert é um espaço com produto interno completo. Um produto interno em  $X$  é uma aplicação de  $X \times X$  em um corpo escalar  $K$  de  $X$ , ou seja, todo par de vetores  $x$  e  $y$  tem um escalar associado, denotado por  $\langle x, y \rangle$  e é chamado de produto interno de  $x$  e  $y$ , tal que para todo vetor  $x, y, z$  e escalar  $\alpha$ , temos:*

$$\text{(IP1)} \quad \langle x + y, z \rangle = \langle x, z \rangle + \langle y, z \rangle$$

$$\text{(IP2)} \quad \langle \alpha x, y \rangle = \alpha \langle x, y \rangle$$

$$\text{(IP3)} \quad \langle x, y \rangle = \overline{\langle y, x \rangle}, \quad \langle x, x \rangle \geq 0$$

$$\text{(IP4)} \quad \langle x, x \rangle = 0 \Leftrightarrow x = 0$$

Um produto interno em  $X$  define uma norma em  $X$  dada por

$$\|x\| = \sqrt{\langle x, x \rangle} \quad (13)$$

e uma métrica em  $X$  dada por

$$d(x, y) = \|x - y\| = \sqrt{\langle x - y, x - y \rangle}. \quad (14)$$

Note que em (IP3) a barra em  $\overline{\langle y, x \rangle}$  denota o conjugado complexo. Assim, se  $X$  é um espaço vetorial real, teremos  $\langle x, y \rangle = \langle y, x \rangle$ .

De (IP1) para (IP3) obtemos as fórmulas:

$$\langle \alpha x + \beta y, z \rangle = \langle \alpha x, z \rangle + \langle \beta y, z \rangle = \alpha \langle x, z \rangle + \beta \langle y, z \rangle \quad (15a)$$

$$\langle x, \alpha y \rangle = \bar{\alpha} \langle x, y \rangle \quad (15b)$$

$$\langle x, \alpha y + \beta z \rangle = \bar{\alpha} \langle x, y \rangle + \bar{\beta} \langle x, z \rangle. \quad (15c)$$

O produto interno satisfaz a igualdade do paralelogramo

$$\|x + y\|^2 + \|x - y\|^2 = 2(\|x\|^2 + \|y\|^2).$$

**De fato:**

$$\begin{aligned}\|x + y\|^2 + \|x - y\|^2 &= \langle x + y, x + y \rangle + \langle x - y, x - y \rangle \\ &= \langle x, x + y \rangle + \langle y, x + y \rangle + \langle x, x - y \rangle - \langle y, x - y \rangle \\ &= \langle x + y, x \rangle + \langle x + y, y \rangle + \langle x - y, x \rangle - \langle x - y, y \rangle \\ &= 2\langle x, x \rangle^2 + 2\langle y, y \rangle^2 \\ &= 2(\|x\|^2 + \|y\|^2)\end{aligned}$$

**Definição 3.5.2:** Um elemento  $x$  de um espaço com produto interno  $X$  é ortogonal a outro elemento  $y \in X$  se  $\langle x, y \rangle = 0$ . Dizemos então que  $x$  e  $y$  são ortogonais e denotamos por  $x \perp y$ . Analogamente, para os subconjuntos  $A, B \subset X$  e denotamos  $x \perp A$  se  $x \perp a$ , para  $a \in A$  e  $A \perp B$  se  $a \perp b$ , para  $a \in A$  e  $b \in B$ .

**Obs.:** Nem todo espaço normado é espaço de Hilbert. Por exemplo, o espaço  $l^p$ , com  $p \neq 2$ , não é espaço com produto interno, pois não satisfaz a igualdade do paralelogramo e portanto não é espaço de Hilbert.

### 3.6. Complemento ortogonal e soma direta

Em um espaço métrico  $X$ , a distância  $\delta$  de um elemento  $x \in X$  a um subconjunto não vazio  $M \subset X$  é definida como

$$\delta = \inf_{\tilde{y} \in M} d(x, \tilde{y}).$$

Em espaços normados temos

$$\delta = \inf_{\tilde{y} \in M} \|x - \tilde{y}\|, \quad M \neq \emptyset. \quad (19)$$

Veremos que é importante saber se existe  $y \in M$  tal que

$$\delta = \|x - y\| \quad (20)$$

e se um tal elemento existe, se ele é único. Isto é um problema de unicidade e existência.

Para considerar o problema de unicidade e existência para espaços de Hilbert, precisamos de duas concepções:

- o segmento ligando dois elementos  $x$  e  $y$  de um espaço vetorial  $X$  é definido como sendo o conjunto de todos  $z \in X$  da forma

$$z = \alpha x + (1 - \alpha)y, \quad \alpha \in \mathbb{R}, \quad 0 \leq \alpha \leq 1$$

- um subconjunto  $M$  de  $X$  é dito ser **convexo** se para cada  $x, y \in M$  do segmento ligando  $x$  e  $y$  está contido em  $M$ .

**Teorema 3.6.1:** *Sejam  $X$  um espaço com produto interno e  $M \neq \emptyset$  um subconjunto convexo completo. Então para cada  $x \in X$  dado existe um único  $y \in M$  tal que*

$$\delta = \inf_{\tilde{y} \in M} \|x - \tilde{y}\| = \|x - y\|. \quad (21)$$

**Demonstração:**

i) Existência: pela definição de ínfimo, existe uma seqüência  $(y_n)$  em  $M$  tal que

$$\delta_n \longrightarrow \delta, \quad (22)$$

onde  $\delta_n = \|x - y_n\|$ . Mostremos que  $(y_n)$  é de Cauchy. Seja  $v_n = y_n - x$ , então  $\|v_n\| = \delta_n$ . Como  $M$  é convexo, então  $\frac{1}{2}(y_n + y_m) \in M$  e

$$\begin{aligned} \|v_n + v_m\| &= \|y_n - x + y_m - x\| \\ &= \|y_n + y_m - 2x\| \\ &= 2\left\|\frac{1}{2}(y_n + y_m) - x\right\| \\ &\geq 2\delta. \end{aligned}$$

Pela igualdade do paralelogramo

$$\begin{aligned} \|y_n - y_m\|^2 &= \|v_n - v_m\|^2 \\ &= -\|v_n + v_m\|^2 + 2(\|v_n\|^2 + \|v_m\|^2) \\ &\leq -(2\delta)^2 + 2(\delta_n^2 + \delta_m^2) \end{aligned}$$

e (22) implica que  $(y_n)$  é de Cauchy. Como  $M$  é completo,  $(y_n)$  converge, seja  $y_n \rightarrow y$ . Como  $y \in M$  temos  $\|x - y\| \geq \delta$ . Também de (22)

$$\begin{aligned}\|x - y\| &\leq \|x - y_n\| + \|y_n - y\| \\ &= \delta_n + \|y_n - y\| \rightarrow \delta.\end{aligned}$$

Portanto,  $\|x - y\| = \delta$ .

ii) Unicidade: suponhamos que  $y, y_0 \in M$  satisfazem

$$\|x - y\| = \delta \quad e \quad \|x - y_0\| = \delta$$

e mostremos que  $y = y_0$ .

Pela igualdade do paralelogramo

$$\begin{aligned}\|y - y_0\|^2 &= \|(y - x) - (y_0 - x)\|^2 \\ &= 2\|y - x\|^2 + 2\|y_0 - x\|^2 - \|(y - x) + (y_0 - x)\|^2 \\ &= 2\delta^2 + 2\delta^2 - 2^2\left\|\frac{1}{2}(y + y_0) - x\right\|^2.\end{aligned}$$

Como  $\frac{1}{2}(y + y_0) \in M$ , então  $\left\|\frac{1}{2}(y + y_0) - x\right\| \geq \delta$ . Isso implica que o lado direito é menor ou igual a  $2\delta^2 + 2\delta^2 - 4\delta^2 = 0$ . Daí teremos a desigualdade

$$\|y - y_0\| \leq 0.$$

Por definição, a norma é sempre não negativa, logo

$$\|y - y_0\| = 0,$$

e portanto  $y = y_0$ . ■

**Lema 3.6.1:** *No teorema 3.6.1, seja  $M$  um subespaço completo  $Y$  e  $x \in X$  fixo. Então  $z = x - y$  é ortogonal a  $Y$ .*

**Demonstração:** Suponhamos que  $z$  não seja ortogonal a  $Y$ , então existe  $y_1 \in Y$  tal que

$$\langle z, y_1 \rangle = \beta \neq 0. \tag{23}$$

Temos  $y_1 \neq 0$ , se não fosse teríamos  $\langle z, y_1 \rangle = 0$ . Para qualquer escalar  $\alpha$ ,

$$\begin{aligned}
\|z - \alpha y_1\|^2 &= \langle z - \alpha y_1, z - \alpha y_1 \rangle \\
&= \langle z, z - \alpha y_1 \rangle - \alpha \langle y_1, z - \alpha y_1 \rangle \\
&= \overline{\langle z - \alpha y_1, z \rangle} - \alpha \overline{\langle z - \alpha y_1, y_1 \rangle} \\
&= \overline{\langle z, z \rangle} - \overline{\alpha} \overline{\langle y_1, z \rangle} - \alpha [\overline{\langle z, y_1 \rangle} - \overline{\alpha} \overline{\langle y_1, y_1 \rangle}] \\
&= \langle z, z \rangle - \overline{\alpha} \beta - \alpha [\overline{\beta} - \overline{\alpha} \langle y_1, y_1 \rangle].
\end{aligned}$$

A expressão dentro do colchete é zero se escolhermos

$$\overline{\alpha} = \frac{\overline{\beta}}{\langle y_1, y_1 \rangle}.$$

De (21) temos  $\|z\| = \|x - y\| = \delta$ , logo

$$\begin{aligned}
\|z - \alpha y_1\|^2 &= \|z\|^2 - \frac{\overline{\beta}}{\langle y_1, y_1 \rangle} \beta \\
&= \|z\|^2 - \frac{|\beta|^2}{\langle y_1, y_1 \rangle} \\
&\leq \delta^2.
\end{aligned}$$

Mas isto é absurdo, pois  $z - \alpha y_1 = x - y_2$ , onde  $y_2 = y + \alpha y_1 \in Y$ . De modo que  $\|z - \alpha y_1\| \geq \delta$ , pela definição de  $\delta$ . Logo,  $\langle z, y_1 \rangle = 0$  e portanto  $z \perp Y$ . ■

**Definição 3.6.1:** *Um espaço vetorial  $X$  é soma direta de dois subespaços  $Y$  e  $Z$ , denotado por*

$$X = Y \oplus Z,$$

*se cada  $x \in X$  tem uma única representação,  $x = y + z$ ,  $y \in Y$  e  $z \in Z$ . Então  $Z$  é chamado de complemento algébrico de  $Y$  em  $X$  e vice-versa; e  $Y, Z$  é chamado de par complementar de subespaços em  $X$ .*

**Teorema 3.6.2:** *Seja  $Y$  um subespaço fechado qualquer de um espaço de Hilbert  $H$ . Então*

$$H = Y \oplus Y^\perp \tag{24}$$

*onde  $Y^\perp = \{z \in H; z \perp Y\}$  é o complemento ortogonal de  $Y$ .*

**Demonstração:** Já que  $H$  é completo e  $Y$  é fechado, então  $Y$  é completo. Como  $Y$  é convexo, o Teorema 3.6.1 e o Lema 3.6.1 implicam que para cada  $x \in H$  existe  $y \in Y$  tal que

$$x = y + z, \quad z \in Y^\perp. \quad (25)$$

Mostremos que (25) é representado de maneira única. Suponhamos que  $x = y_1 + z_1$  assim  $y + z = y_1 + z_1$ , onde  $y, y_1 \in Y$  e  $z, z_1 \in Y^\perp$ . Então  $y - y_1 = z_1 - z$ . Como  $y - y_1 \in Y$  e  $z_1 - z \in Y^\perp$ , temos que  $y - y_1 \in Y \cap Y^\perp = \{0\}$  implica que  $y = y_1$ . Portanto, também temos  $z = z_1$ . ■

$y$  em (24) é chamado de projeção ortogonal de  $x$  em  $Y$ .

**Lema 3.6.2:** *O complemento ortogonal  $Y^\perp$  de um subespaço fechado  $Y$  de um espaço de Hilbert é o espaço nulo  $N(P)$  da projeção ortogonal  $P$  de  $H$  sobre  $Y$ .*

O complemento ortogonal é um **anulador especial**, onde por definição o **anulador**  $M^\perp$  de um conjunto  $M \neq \emptyset$  em um espaço com produto interno  $X$  é o conjunto

$$M^\perp = \{x \in X; x \perp M\}.$$

Então,  $x \in M^\perp$  se e, somente se,  $\langle x, v \rangle = 0$ , para todo  $v \in M$ . Isto explica o nome.

Note que  $M^\perp$  é um espaço vetorial, já que  $x, y \in M^\perp$  implica que para todo  $v \in M$  e quaisquer escalares  $\alpha, \beta$ , tem-se

$$\langle \alpha x + \beta y, v \rangle = \alpha \langle x, v \rangle + \beta \langle y, v \rangle = 0,$$

portanto  $\alpha x + \beta y \in M^\perp$ .

Em geral, temos  $M \subset (M^\perp)^\perp$ , onde  $(M^\perp)^\perp$  é escrito por  $M^{\perp\perp}$ , pois  $x \in M$  então  $x \perp M^\perp$  (de fato:  $y \in M^\perp$  implica que  $\langle y, v \rangle = 0, v \in M$  e, assim,  $x = v$ ) e pela definição anterior  $x \in (M^\perp)^\perp$ .

**Lema 3.6.3:** *Se  $Y$  é um subespaço fechado de um espaço de Hilbert  $H$ , então*

$$Y = Y^{\perp\perp}. \quad (26)$$

**Demonstração:**

Já vimos que  $Y \subset Y^{\perp\perp}$ . Seja  $x \in Y^{\perp\perp}$ , então  $x = y + z$ , onde  $y \in Y \subset Y^{\perp\perp}$ . Como  $Y^{\perp\perp}$  é um espaço vetorial e  $x \in Y^{\perp\perp}$ , teremos que

$$z = x - y \in Y^{\perp\perp}.$$

Mas, pelo Teorema 3.6.2  $z \in Y^\perp$ . Assim, obtemos que  $z \perp z$ . Logo,  $z = 0$  de modo que  $x = y$ , isto é,  $x \in Y$ . Daí,  $Y^{\perp\perp} \subset Y$ . ■

**Lema 3.6.4:** *Para qualquer subconjunto  $M \neq \emptyset$  de um espaço de Hilbert  $H$ , o gerado de  $M$  é denso em  $H$  se, e somente se,  $M^\perp = \{0\}$ .*

**Demonstração:**

Seja  $x \in M^\perp$  e suponhamos que o gerado  $V$  de  $M$  seja denso em  $H$ . Então  $x \in \overline{V} = H$ . Logo existe uma seqüência  $(x_n)$  em  $V$  tal que  $x_n \rightarrow x$ . Como  $x \in M^\perp$  e  $M^\perp \perp V$ , temos que  $\langle x_n, x \rangle = 0$ . A continuidade do produto interno implica que  $\langle x_n, x \rangle \rightarrow \langle x, x \rangle$ . Logo,  $\langle x, x \rangle = \|x\|^2 = 0$ , ou seja,  $x = 0$ . Portanto,  $M^\perp = \{0\}$ . Reciprocamente, suponhamos que  $M^\perp = \{0\}$ . Se  $x \perp V$ , então  $x \perp M$ , assim  $x \in M^\perp$  e  $x = 0$ . Portanto,  $V^\perp = \{0\}$ . Como  $V$  é subespaço de  $H$ , obtemos que  $\overline{V} = H$ , pelo Teorema 3.6.2, com  $Y = \overline{V}$ . ■

### 3.7: Representação de funcionais lineares em espaços de Hilbert

**Teorema 3.7.1:** *Todo funcional linear limitado  $f$  em um espaço de Hilbert  $H$ , pode ser representado em termos de um produto interno, a saber*

$$f(x) = \langle x, z \rangle \quad (27)$$

onde  $z$  depende e é unicamente determinado por  $f$  e tem norma

$$\|z\| = \|f\|. \quad (28)$$

**Demonstração:** Mostraremos que

- a)  $f$  tem uma representação como em (27),
- b)  $z$  em (27) é único,
- c) a fórmula (28) vale.

De fato:

a) Se  $f = 0$ , então (27) e (28) acontecem se  $z = 0$ . Seja  $f \neq 0$ . Verifiquemos quais propriedades  $z$  deve ter se (27) existe. Primeira:  $z \neq 0$ . Segunda:  $\langle x, z \rangle = 0$  tal que  $f(x) = 0$ , isto é, para todo  $x$  no espaço nulo  $N(f)$  de  $f$ , portanto  $z \perp N(f)$ . Isto sugere que consideremos  $N(f)$  e seu complemento ortogonal  $N(f)^\perp$ .

$N(f)$  é um espaço vetorial fechado. Além disso,  $f \neq 0$  implica que  $N(f) \neq H$ , de modo que pelo Teorema 3.6.2,  $N(f)^\perp \neq \{0\}$ . Portanto,  $N(f)^\perp$  contém um  $z_0$  não nulo. Consideremos

$$v = f(x)z_0 - f(z_0)x$$

onde  $x \in H$  é qualquer. Aplicando  $f$ , obtemos

$$f(v) = f(x)f(z_0) - f(z_0)f(x) = 0.$$

Portanto,  $v \in N(f)$ . Como  $z_0 \perp N(f)$ , temos

$$\begin{aligned} 0 &= \langle v, z_0 \rangle \\ &= \langle f(x)z_0 - f(z_0)x, z_0 \rangle \\ &= f(x)\langle z_0, z_0 \rangle - f(z_0)\langle x, z_0 \rangle. \end{aligned}$$

Notando que,  $\langle z_0, z_0 \rangle = \|z_0\|^2 \neq 0$ , obtemos

$$f(x) = \frac{f(z_0)}{\langle z_0, z_0 \rangle} \langle x, z_0 \rangle.$$

Isto pode ser escrito na forma (27), onde

$$z = \frac{\overline{f(z_0)}}{\langle z_0, z_0 \rangle} z_0$$

b) Suponhamos que para todo  $x \in H$  temos

$$f(x) = \langle x, z_1 \rangle = \langle x, z_2 \rangle.$$

Assim,  $\langle x, z_1 \rangle - \langle x, z_2 \rangle = \langle x, z_1 - z_2 \rangle = 0$ , para todo  $x \in H$ . Em particular, se  $x = z_1 - z_2$ , temos

$$\langle z_1 - z_2, z_1 - z_2 \rangle = \|z_1 - z_2\|^2 = 0,$$

ou seja,  $z_1 - z_2 = 0$  logo  $z_1 = z_2$ .

Portanto,  $z$  é único.

c) Se  $f = 0$ , então  $z = 0$  e portanto,  $\|f\| = 0 = \|z\|$ . Seja  $f \neq 0$ , então  $z \neq 0$ . De (27) com  $x = z$  e  $|f(x)| \leq \|f\| \|x\|$ , obtemos

$$\|z\|^2 = \langle z, z \rangle = f(z) \leq \|f\| \|z\|.$$

Como  $\|z\| \neq 0$ ,

$$\|z\| \leq \|f\|.$$

De (27) e da desigualdade de Schwarz, vemos que

$$|f(x)| = |\langle x, z \rangle| \leq \|x\| \|z\|.$$

Então,  $\|f\| = \sup_{\|x\|=1} |\langle x, z \rangle| \leq \|z\|$ . Portanto,  $\|z\| = \|f\|$ . ■

Dois exemplos de espaços com produto interno que podemos considerar são:

1) Todo funcional linear  $f$  em  $\mathbb{R}^n$  pode ser representado na forma

$$f(x) = \sum_{j=1}^n x_j y_j$$

onde  $x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$  e  $y = (y_1, \dots, y_n) \in \mathbb{R}^n$ .

2) Todo funcional linear limitado  $f$  em  $l^2$  pode ser representado na forma

$$f(x) = \sum_{j=1}^{\infty} \xi_j \bar{\eta}_j$$

onde  $x = (\xi_1, \xi_2, \dots) \in l^2$  e  $y = (\eta_1, \eta_2, \dots) \in l^2$ .

## 4. Conclusões Parciais

Freqüentemente, em diversas aplicações, é útil conhecermos a forma geral de funcionais lineares, e muitos aspectos têm sido investigados a fim de caracterizá-los. Neste trabalho foi demonstrado o Teorema de Riez, o qual fornece uma representação para funcionais lineares em espaços de Hilbert e foram apresentados alguns exemplos. Para isso estudamos primeiramente alguns conceitos básicos, tais como: espaços de Banach e suas propriedades, operadores lineares contínuos e limitados, funcionais lineares, espaços com produto interno, espaços de Hilbert e suas propriedades.

## Referências Bibliográficas

- [1] Kreyszig, E., *Introductory functional analysis with applications*, John Wiley & Sons, New York, 1989.
- [2] Lima, E. L., *Curso de análise*, vol 1. Projeto Euclides, IMPA, Rio de Janeiro, 1976.
- [3] Lima, E. L., *Curso de análise*, vol 2. Projeto Euclides, IMPA, Rio de Janeiro, 1981.
- [4] Lima, E. L., *Espaços métricos*. Projeto Euclides, IMPA, Rio de Janeiro, 1977.

## **Avaliação da orientadora sobre o desempenho da acadêmica**

A acadêmica teve um bom desempenho durante o tempo em que o projeto foi desenvolvido, apresentando evolução em seus seminários e questionamentos matemáticos. A acadêmica apresentou trabalho oral na 5<sup>a</sup> Jornada de Iniciação Científica realizada pelo Departamento de Matemática desta Universidade, e também no XIII Encontro Anual de Iniciação Científica realizado na Universidade Estadual de Londrina.

PROF<sup>a</sup> DR<sup>a</sup> ANA PAULA PERON

## **Avaliação da orientadora sobre o Programa Institucional de Bolsas de Iniciação Científica.**

O Programa Institucional de Bolsas de Iniciação Científica - PIBIC é uma grande oportunidade para os acadêmicos desenvolverem projetos junto aos professores de seu departamento possibilitando, assim, um primeiro contato com a forma em que se desenvolve pesquisa em sua futura área de atuação. Ressaltamos que este projeto foi desenvolvido uma parte com a acadêmica sem bolsa, sendo contemplada posteriormente, e que o auxílio financeiro foi de fundamental importância para o melhor desenvolvimento do projeto.

PROF<sup>a</sup> DR<sup>a</sup> ANA PAULA PERON

## **Avaliação da acadêmica sobre o Programa Institucional de Bolsas de Iniciação Científica.**

O Programa Institucional de Bolsas de Iniciação Científica (PIBIC) no qual participei, é um excelente trabalho desenvolvido por alunos de graduação e professores qualificados. O PIBIC nos oferece a oportunidade de ampliar nossos conhecimentos.

Desenvolvemos um trabalho sobre Representação de Funcionais Lineares em Espaços de Hilbert. Este trabalho foi apresentado na V Jornada de Iniciação Científica do Departamento de Matemática da Universidade Estadual de Maringá e XIII Encontro Anual de Iniciação Científica (EAIC) realizado na Universidade Estadual de Londrina.

ADRIANA STIEDER PHILLIPSEN