

Notas de aula
Cálculo 2, ICMC-USP, 2021
Ana Paula Peron e Farid Tari

SMA 354 Cálculo II - 2o. semestre 2021

Conteúdo das aulas

Capítulo 1: Integração

Aula 1: Introdução; soma de Riemann; Integral definida; Integrabilidade de funções contínuas; Propriedades das integrais definidas.	1
Aula 2: Valor médio de uma função contínua; Teorema do Valor Médio, Teorema Fundamental do Cálculo.	10
<i>Aula 1 de Consolidação: Integral de Riemann, área, TFC, TVM</i>	15
Aula 3: Área entre curvas; integração em relação a y; integrais indefinidas; regra da substituição.	19
Aula 4: Regra de Leibniz; integração por partes; integração de funções racionais por frações parciais caso 1.	27
<i>Aula 2 de Consolidação: Área, integração por partes</i>	32
Aula 5: Integração de funções racionais por frações parciais casos 2,3,4; integrais trigonométricas.	37
Aula 6: Substituições trigonométricas.	43
<i>Aula 3 de Consolidação: Funções racionais e frações parciais</i>	48
Aula 7: Volumes de sólidos por seções transversais; volumes de sólidos de revolução pelo método de discos.	51
<i>Aula 4 de Consolidação: Frações parciais e substituições trigonométricas</i>	55
Aula 8: Volumes de sólidos de revolução pelo método do anel; volume por cascas cilíndricas. Integrais impróprias do tipo 1.	60
Aula 9: Integrais impróprias do tipo 2; teste da comparação e teste da comparação no limite	68
<i>Aula 5 de Consolidação: Volumes</i>	73

Capítulo 2: Funções de várias variáveis

Aula 10: O espaço R^n ; o produto escalar; métrica e topologia em R^n . Curvas parametrizadas, definições e exemplos de curvas parametrizadas.	76
Aula 11: Funções de várias variáveis: domínio, imagem, gráfico	85
<i>Aula 6 de Consolidação: Integrais impróprias</i>	90
Aula 12: Curvas de nível, superfícies de nível, limites	93
Aula 13: Teste dos dois caminhos, continuidade	98
<i>Aula 7 de Consolidação: Curvas, funções de várias variáveis, curvas de nível</i>	103
Aula 14: Cálculo de limites	108
Aula 15: Derivadas parciais de primeira ordem	115
<i>Aula 8 de Consolidação: Limites e continuidade</i>	119
Aula 16: Derivadas parciais de segunda ordem	124
Aula 17: Diferenciabilidade	130
<i>Aula 9 de Consolidação: Derivadas parciais de ordem superior</i>	137
Aula 18: Regra da cadeia, derivação implícita	140
Aula 19: Derivadas direcionais, vetor gradiente, plano tangente	150
Aula 20: Plano tangente e reta normal, Teorema do valor médio Fórmula de Taylor de ordem 1	158
<i>Aula 10 de Consolidação: Diferenciabilidade, regra da cadeia, derivação implícita derivada direcional, plano tangente</i>	165
Aula 21: Polinômios de Taylor, estimativa do erro	172
Aula 22: Valores extremos locais e pontos de sela	181
<i>Aula 11 de Consolidação: Polinômios de Taylor, extremos locais derivada direcional, plano tangente</i>	192

Aula 23: Máximos e mínimos em regiões compactas	198
Aula 24: Teorema da função implícita. Multiplicadores de Lagrange I. Otimização sujeita a um vínculo	208
Aula 25: Multiplicadores de Lagrange II. Otimização sujeita a dois vínculos	218
<i>Aula 12 de Consolidação: extremos absolutos e multiplicadores de Lagrange</i>	221

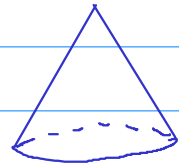
Aula 1

Integral definida

- Conteúdo da aula:
- Introdução
 - Soma de Riemann
 - Integral de Riemann
 - Integrabilidade de funções contínuas
 - Propriedades de integrais definidas

Exemplo 1

Uma empresa construiu uma catedral com a forma de um cone (Rio de Janeiro, Maringá).
Cobra por m^2 de área de construção.
Qual é o valor total da obra?



Exemplo 2 Há um vazamento de combustível em um petroleiro avariado ao mar. O vazamento depende do tempo.
Qual é o valor médio do vazamento?

Os engenheiros encontram problemas reais que, aparentemente, são distintos. Os matemáticos procuram teorias para explicar as leis comuns atrás dos problemas.

Conteúdo da disciplina

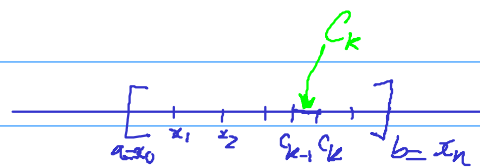
§1: Integração de funções de uma variável

§2: Funções de várias variáveis

Integral definida

Partição de um intervalo

Seja $[a, b] \subset \mathbb{R}$ um intervalo



Escolhamos $(n+1)$ pontos x_k em $[a, b]$ tal que

$$a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_{n-1} < x_n = b$$

O conjunto $P = \{x_0 = a, x_1, \dots, x_{n-1}, x_n = b\}$ é chamado uma **partição** de $[a, b]$.

Denotamos por Δx_k a largura do intervalo $[x_{k-1}, x_k]$

$$\Delta x_k = x_k - x_{k-1}$$

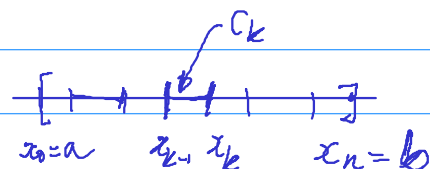
A norma da partição P , denotada por $\|P\|$, é o maior de todas as larguras Δx_k , $k=1, \dots, n$.

Daí seja

$$\|P\| = \max \{ \Delta x_k, 1 \leq k \leq n \}$$

$$= \max_{1 \leq k \leq n} \Delta x_k$$

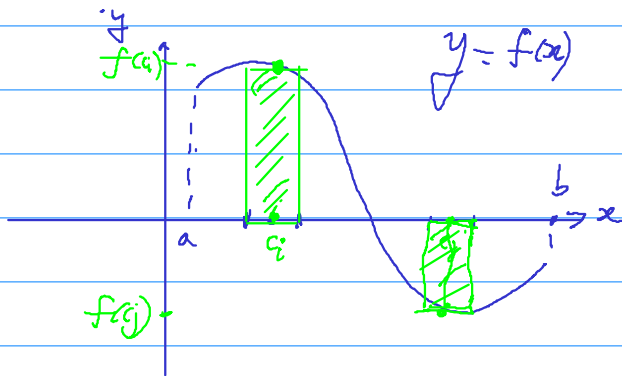
Seja $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ uma função e $P = \{x_0, \dots, x_n\}$ uma partição de $[a, b]$. Em cada intervalo $[x_{k-1}, x_k]$ escolhemos um número c_k .



$$\text{Osmat\u00f3rio} \quad \sum_{k=1}^n f(c_k) \cdot (x_k - x_{k-1}) = f(c_1)(x_1 - a) + f(c_2)(x_2 - x_1) + \dots + f(c_n)(b - x_{n-1}) \quad (3)$$

$$= \sum_{k=1}^n f(c_k) \Delta x_k$$

\u00e9 chamado **Soma de Riemann**.



Defini\u00e7\u00e3o (Integral definida)

Seja f uma fun\u00e7\u00e3o definida em um intervalo $[a, b]$.

Dizemos que um n\u00famero J \u00e9 a **integral definida** de **f em $[a, b]$** e que J \u00e9 o limite das somas de

Riemann $\sum_{k=1}^n f(c_k) \Delta x_k$ se a seguinte condi\u00e7\u00e3o

for satisfeita:

Dado $\epsilon > 0$, existe $\delta > 0$ tal que para toda parti\u00e7\u00e3o P de $[a, b]$ com $\|P\| < \delta$ e qualquer escolha de c_k em $[x_{k-1}, x_k]$, temos

$$\left| \sum_{k=1}^n f(c_k) \Delta x_k - J \right| < \epsilon$$

ou seja $\lim_{\|P\| \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n f(c_k) \Delta x_k = J$

Notação

$$J = \int_a^b f(x) dx$$

Dizemos que f é (Riemann) integrável se o limite J existe

Se J não existir (ou depende da escolha de P ou dos c_k) dizemos que f não é (Riemann) integrável em $[a, b]$.

Condição necessária de integrabilidade

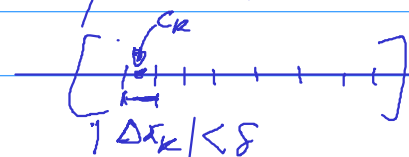
Proposição

Toda função integrável $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é limitada.

(Lembrando: f é limitada em $[a, b]$ se $\exists M > 0$ tal que $|f(x)| \leq M, \forall x \in [a, b]$)

Demonstração

Como f é integrável, para $\epsilon = 1$ existe $\delta > 0$ tal que se $P = \{x_0, \dots, x_n\}$ é uma partição de $[a, b]$ com $\|P\| < \delta$



e $c_k \in [x_{k-1}, x_k]$, então

(5)

$$\left| \sum_{k=1}^n f(c_k) \Delta x_k - J \right| < 1 = \epsilon$$

Ou seja

$$\left| f(c_1)(x_1 - a) + f(c_2)(x_2 - x_1) + \dots + f(c_n)(b - x_{n-1}) - J \right| < 1.$$

Usando o fato $|A+B| \leq |A| + |B|$

$$|A| - |B| \leq |A+B|$$

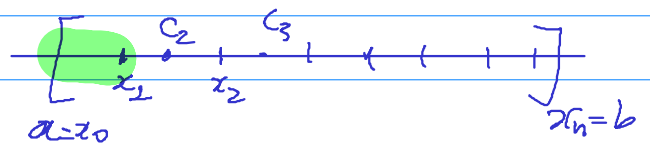
Obtemos

$$\left| f(c_1)(x_1 - a) + f(c_2)(x_2 - x_1) + \dots + f(c_n)(b - x_{n-1}) \right| < 1 + J$$

$$\left| f(c_1)(x_1 - a) \right| - \underbrace{\left| f(c_2)(x_2 - x_1) + \dots + f(c_n)(b - x_{n-1}) \right|}_K < 1 + J$$

Portanto

$$\left| f(c_1)(x_1 - a) \right| < 1 + J + K.$$



Fixamos as $c_k \in [x_{k-1}, x_k]$ para $2 \leq k \leq n$

$$\text{obtemos } |f(c_1)| < \frac{1+J+K}{(x_1-a)}$$

para todo $c_1 \in [a, x_1]$.

Portanto f é limitada no intervalo $[a, x_1]$ ^⑥

Analogamente, f é limitada em $[x_{k-1}, x_k]$

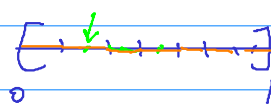
para todo $2 \leq k \leq n$.

Logo f é limitada em $[a, b]$. \square

Observação f limitada não implica f integrável
Como mostra o seguinte exemplo:

$$\text{Seja } f(x) = \begin{cases} 1 & \text{se } x \text{ é racional} \\ 0 & \text{se não} \end{cases}, x \in [0, 1]$$

Escolhendo c_k racional em (x_{k-1}, x_k) para $1 \leq k \leq n$

$$\sum_{k=1}^n f(c_k) \Delta x_k = \sum_{k=1}^n 1 \cdot \Delta x_k = 1$$


Escolhendo c_k irracional para $1 \leq k \leq n$

$$\sum_{k=1}^n f(c_k) \Delta x_k = \sum_{k=1}^n 0 \cdot \Delta x_k = 0$$

Portanto $\lim_P \sum_{k=1}^n f(c_k) \Delta x_k$ depende dos c_k

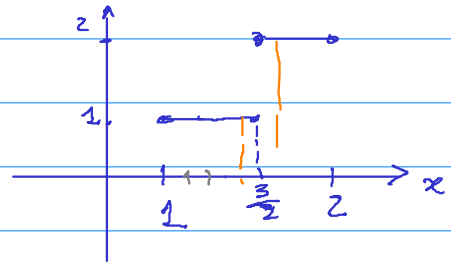
Logo f não é integrável.

Condições suficientes de integrabilidade

Teorema (de integrabilidade de funções contínuas)

Se uma função f é contínua no intervalo $[a, b]$, ou se é limitada e tem no intervalo um número finito de descontinuidades, então a integral definida

$$\int_a^b f(x) dx \text{ existe e } f \text{ é integrável em } [a, b]$$



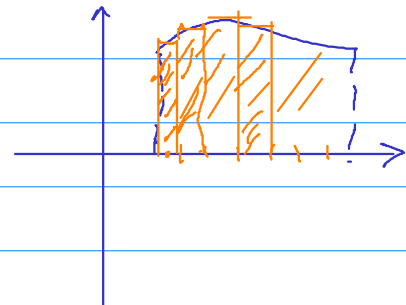
$$f(x) = \begin{cases} 1 & 1 \leq x \leq \frac{3}{2} \\ 2 & \frac{3}{2} < x \leq 2 \end{cases}$$

f é integrável

Observações

1. Seja $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ uma função positiva e integrável em $[a, b]$. Então

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{|P| \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n f(c_k) \Delta x_k$$



= área da região do plano limitada pelo gráfico de f e pelas retas $x=a$, $x=b$, $y=0$

2. A letra que indica a variável na $\int_a^b f(x) dx$ não tem importância:

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^b f(t) dt = \int_a^b f(u) du \text{ etc}$$

o que importa são f e $[a, b]$

Propriedades das integrais definidas

Sejam f e g duas funções integráveis em $[a, b]$ e $k \in \mathbb{R}$.
Então

$$1. \int_b^a f(x) dx = - \int_a^b f(x) dx$$

$$2. \int_a^a f(x) dx = 0$$

$$3. \int_a^b k f(x) dx = k \int_a^b f(x) dx$$

$$4. \int_a^b (f(x) \pm g(x)) dx = \int_a^b f(x) dx \pm \int_a^b g(x) dx$$

$$5. \text{ Se } a \leq c \leq b \quad \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx = \int_a^b f(x) dx$$

$$6. \left(\min_{[a, b]}(f) \right) \cdot (b-a) \leq \int_a^b f(x) dx \leq \max_{[a, b]}(f) \cdot (b-a)$$

$$\min_{[a, b]}(f) \cdot (b-a) = \int_a^b \min(f) dx \leq \int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b \max(f) dx = \max_{[a, b]}(f) \cdot (b-a)$$

7. Se $g(x) \leq f(x)$ em $[a, b]$

$$\text{Então } \int_a^b g(x) dx \leq \int_a^b f(x) dx$$

Então se $f(x) \geq 0$ em $[a, b]$

$$\int_a^b f(x) dx \geq 0. \quad \left[\int_a^b g(x) \cdot \Delta x \leq \int_a^b f(x) \cdot \Delta x \right]$$

$$\Rightarrow \lim () \leq \lim ()$$

As propriedades seguem das propriedades

das somas de Riemann que são preservadas na passagem aos limites.

Observação

$$\int_a^b k dx = k \cdot (b-a)$$

Exemplo

Suponha que f é integrável e que

$$\int_1^2 f(x) dx = -4 \quad \text{e} \quad \int_1^5 f(t) dt = 6$$

Calcule $\int_2^5 f(u) du$

Solução: Usar a propriedade (5)

$$\underbrace{\int_1^5 f(t) dt}_6 = \underbrace{\int_1^2 f(t) dt}_{-4} + \int_2^5 f(t) dt$$

$$\Rightarrow \int_2^5 f(t) dt = 6 - (-4) = 10.$$

□

Aula 2

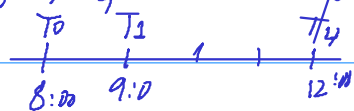
Teorema do valor médio e
Teorema Fundamental do Cálculo

Conteúdo da aula:

- Valor médio de uma função contínua
- Teorema do valor médio para integrais definidos
- Teorema fundamental do cálculo

Valor médio de uma função contínua

Suponha que temos os valores T_0, \dots, T_4 da temperatura no 8:00, 9:00, 10:00, 11:00, 12:00.



O valor médio da temperatura é

$$\text{Média: } \frac{T_0 + T_1 + T_2 + T_3 + T_4}{5}$$

(Temos valores discretos da temperatura)

Suponha que temos uma função contínua em $[a, b]$.



Dividimos o intervalo $[a, b]$ em n subintervalos de

larguras iguais $\Delta x = \frac{b-a}{n}$.

Calculamos o valor de f em $c_k \in [x_{k-1}, x_k]$.

A média dos n valores de f é

$$\frac{f(c_1) + f(c_2) + \dots + f(c_n)}{n} = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n f(c_k)$$

Temos

$$\Delta x = \frac{b-a}{n} \Rightarrow \frac{1}{n} = \frac{\Delta x}{b-a},$$

Logo

$$\frac{1}{n} \sum_{k=1}^n f(c_k) = \frac{\Delta x}{b-a} \sum_{k=1}^n f(c_k) = \frac{1}{b-a} \sum_{k=1}^n f(c_k) \Delta x.$$

Ao aumentar o tamanho da amostra ($n \rightarrow \infty$)
obtemos a média se aproximando de

$$\frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) dx.$$

Definição

Se f é **integrável** em $[a, b]$, então seu valor médio em $[a, b]$ é chamado de média e é dado por

$$\text{Média}(f) = \frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) dx.$$

Teorema (do valor médio para integrais definidas, TVM)

Se f é **contínua** em $[a, b]$, existe $c \in [a, b]$ tal que

$$\text{Média}(f) = \frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) dx = f(c).$$

Demonstração

Pela propriedade 6 da integral definida

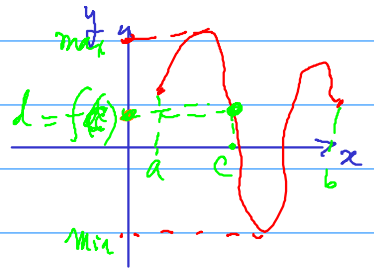
$$\min_{[a,b]}(f) \cdot (b-a) \leq \int_a^b f(x) dx \leq \max_{[a,b]}(f) \cdot (b-a)$$

$$\Leftrightarrow \min_{[a,b]}(f) \leq \frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) dx \leq \max_{[a,b]}(f)$$

Como f é contínua, segue do Teorema do Valor Intermediário, que para todo valor

$d \in [\min(f), \max(f)]$, existe

$c \in [a, b]$ tal que $d = f(c)$.



Portanto para $d = \frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) dx$ existe

$c \in [a, b]$ tq $f(c) = \frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) dx$. \blacksquare

Seja f uma função contínua em um intervalo I . Fixamos $a \in I$.

Para todo $x \in I$, podemos calcular $\int_a^x f(t) dt$.

O valor da integral depend de x , então

obtemos uma função $F(x) = \int_a^x f(t) dt$

Vamos verificar se F é derivável em I .

Para isso precisamos calcular

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{F(x+h) - F(x)}{h}$$

(13)

Temos

$$\frac{F(x+h) - F(x)}{h} = \frac{1}{h} \left(\int_a^{x+h} f(t) dt - \int_a^x f(t) dt \right)$$

$$\stackrel{\text{(exercício)}}{=} \frac{1}{h} \int_x^{x+h} f(t) dt = \text{Média}(f) \\ [x, x+h] \text{ ou } [x+h, x]$$

Pelo Teorema do valor médio,

existe $c_h \in [x, x+h]$ ou $[x+h, x]$ tal que

$$\frac{F(x+h) - F(x)}{h} = f(c_h)$$

Como f é contínua e $c_h \rightarrow x$ quando $h \rightarrow 0$

$$\text{temos } \lim_{h \rightarrow 0} \frac{F(x+h) - F(x)}{h} = f(x)$$

Logo F é derivável e $F'(x) = f(x)$.

Teorema Fundamental do Cálculo (Parte 1)

Se f é contínua em intervalo I e $a \in I$,

então $F(x) = \int_a^x f(t) dt$ é derivável e a sua derivada é

$$F'(x) = \frac{d}{dx} \int_a^x f(t) dt = f(x)$$

Definição Uma função F é primitiva de f em um intervalo I se $F'(x) = f(x)$ para todo $x \in I$.

Suponha que F e G são duas primitivas de f .

$$\text{Então } G'(x) = F'(x) = f(x)$$

$$\Rightarrow G'(x) - F'(x) = 0$$

$$\Rightarrow G(x) = F(x) + C, \quad C = \text{constante}$$

Temos para $a, b \in I$, e $F(x) = \int_a^x f(t) dt$

$$G(b) - G(a) = (F(b) + C) - (F(a) + C)$$

$$= F(b) - F(a)$$

$$= \int_a^b f(t) dt - \int_a^a f(t) dt = \int_a^b f(t) dt$$

Teorema Fundamental do Cálculo (Parte 2)

Seja f uma função contínua em intervalo I e $a, b \in I$. Se F é uma primitiva de f em I

então
$$\int_a^b f(t) dt = F(b) - F(a).$$

Escrevemos
$$\int_a^b f(t) dt = F(x) \Big|_a^b.$$

Aula 1 de Consolidação

Questão 1: Prove, usando as somas de Riemann, que $\int_a^b x dx = \frac{1}{2}(b^2 - a^2)$. (Consequentemente, $\int x dx = \frac{1}{2}x^2 + C$.)

Solução: A função $f(x) = x$ é contínua no intervalo $[a, b]$, portanto é integrável em $[a, b]$. Por definição, isto significa que

$$\lim_{\|P\| \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n f(c_k)(x_k - x_{k-1})$$

existe e é único, para qualquer partição $P = \{a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b\}$ do intervalo $[a, b]$ e para qualquer $c = (c_1, \dots, c_n)$, uma lista de n números escolhidos de modo que $c_k \in [x_{k-1}, x_k]$, $1 \leq k \leq n$. Escrevemos

$$\lim_{\|P\| \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n f(c_k) \Delta x_k = \int_a^b f(x) dx, \quad \Delta x_k = x_k - x_{k-1}.$$

A integral é o limite de um somatório!

Como $f(x) = x$ é integrável em $[a, b]$, o limite do somatório não depende da partição pontilhada $P^* = (P, c)$: escolhamos P obtida subdividindo o intervalo $[a, b]$ em sub-intervalos de largura constante $\Delta x_k = \frac{b-a}{n}$, ou seja,

$$P = \left\{ a = x_0 < a + \frac{b-a}{n} < a + \frac{2(b-a)}{n} < \dots < a + \frac{n(b-a)}{n} = b \right\}$$

e escolhamos

$$c = \left(a + \frac{(b-a)}{n}, a + \frac{2(b-a)}{n}, \dots, a + \frac{n(b-a)}{n} \right).$$

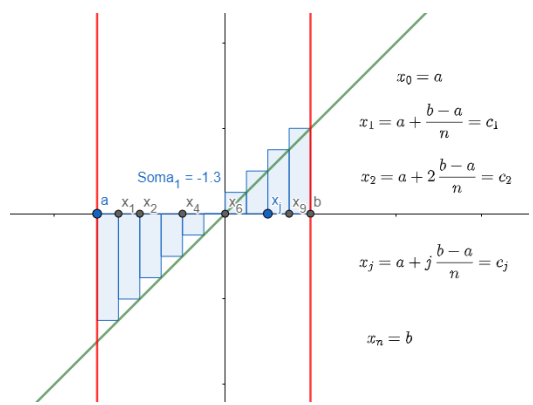


Figura 1: Feita no Geogebra

Então

$$\begin{aligned}
 \sum_{k=1}^n f(c_k) \Delta x_k &= \sum_{k=1}^n f\left(a + \frac{k(b-a)}{n}\right) \left(\frac{b-a}{n}\right) \\
 &= \sum_{k=1}^n \left(a + \frac{k(b-a)}{n}\right) \left(\frac{b-a}{n}\right) \\
 &= \sum_{k=1}^n a \left(\frac{b-a}{n}\right) + \sum_{k=1}^n \left(\frac{k(b-a)}{n}\right) \left(\frac{b-a}{n}\right) \\
 &= a(b-a) + \frac{(b-a)^2}{n^2} \sum_{k=1}^n k \\
 &= a(b-a) + \frac{(b-a)^2}{n^2} \frac{n(n+1)}{2} \\
 &= a(b-a) + \frac{(b-a)^2}{2} \left(1 + \frac{1}{n}\right).
 \end{aligned}$$

Portanto,

$$\begin{aligned}
 \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^n f(c_k) \Delta x_k &= a(b-a) + \frac{(b-a)^2}{2} \\
 &= (b-a) \left(a + \frac{(b-a)}{2}\right) \\
 &= \frac{1}{2} (b-a)(b+a) = \frac{1}{2} (b^2 - a^2).
 \end{aligned}$$

Segue que

$$\int_a^b x dx = \frac{1}{2} (b^2 - a^2).$$

Questão 2: Encontre o domínio das funções:

(a) $g(x) = \int_2^x \frac{\cos^2(t-1)}{\sqrt{t^2+1}} dt$, (b) $g(x) = \int_5^x \frac{1}{t} dt$.

Dica: use o seguinte resultado.

Teorema 0.1 1. Toda função contínua $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é integrável.

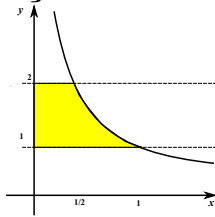
2. Toda função limitada $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ com um número finito de descontinuidades em $[a, b]$ é integrável.

Solução: (a) A função $(\cos^2(t-1))/\sqrt{t^2+1}$ é contínua em \mathbb{R} , portanto é integrável em qualquer intervalo finito. Então o domínio de g é \mathbb{R} .

(b) A função $1/t$ não é definida em $t = 0$ e não é limitada em \mathbb{R} , mas é contínua em qualquer intervalo $[5, x]$ para $x \geq 5$, ou $[x, 5]$ para $0 < x \leq 5$. Ela não é limitada em qualquer intervalo $[x, 5]$ que contem 0. Logo o domínio de g é $(0, +\infty)$.

Questão 3: Calcule a área da região limitada pelas curvas: $y = 1/x$; $x = 0$; $y = 1$; $y = 2$.

Solução:



Temos:

$$A(R) = \int_1^2 \frac{1}{y} dy = \ln(y) \Big|_1^2 = \ln(2).$$

Questão 4: Calcule a integral $\int_0^1 x\sqrt{x^2+1} dx$.

Solução: Observe que

$$\begin{aligned} \int_0^1 x\sqrt{x^2+1} dx &= \int_0^1 x(x^2+1)^{\frac{1}{2}} dx \\ &= \int_0^1 \left(\frac{1}{3}(x^2+1)^{\frac{3}{2}}\right)' dx \end{aligned}$$

Portanto, pelo Teorema Fundamental do Cálculo,

$$\begin{aligned} \int_0^1 x\sqrt{x^2+1} dx &= \frac{1}{3}(x^2+1)^{\frac{3}{2}} \Big|_0^1 \\ &= \frac{1}{3}(2\sqrt{2}-1). \end{aligned}$$

Questão 5: Determine o valor médio da função $f(x) = \sqrt{4 - x^2}$ em $[-2, 2]$.

Solução: Observe que $y = \sqrt{4 - x^2} \implies y^2 = 4 - x^2 \implies x^2 + y^2 = 4$. Portanto, o gráfico de f é o semi-circulo de centro $O = (0, 0)$ e raio 2, com $y \geq 0$. Segue que

$$\begin{aligned} M(f) &= \frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) dx \\ &= \frac{1}{2-(-2)} \int_{-2}^2 \sqrt{4-x^2} dx \\ &= \frac{1}{4} \frac{\pi(2)^2}{2} \\ &= \frac{\pi}{2}. \end{aligned}$$

Aula 3

Integrais indefinidas e regra da substituição

Conteúdo da aula

- Área entre curvas
- integração em relação a y
- integral indefinida
- regra da substituição

"Entrada" 1. Calcule $\int_a^b g'(t) dt$.

2. Encontre uma primitiva de $f(x) = x^a$.

Soluções

1.

$$\int_a^b g'(t) dt = g(b) - g(a)$$

TFC

$$\text{TFC} \int_a^b f(t) dt = F(b) - F(a)$$

$$f(t) = g'(t)$$

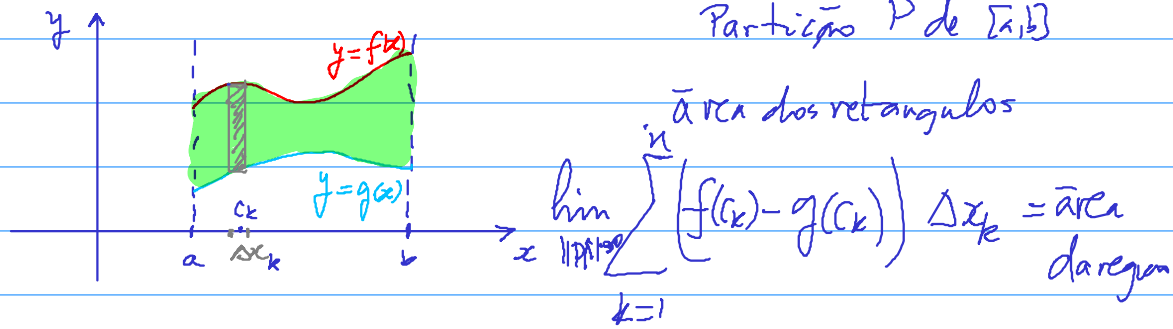
$$F' = f = g' \Rightarrow F = g + c$$

onde F é uma primitiva de f : $F'(t) = f(t)$

2. $F(x) = \frac{1}{a+1} x^{a+1}$, $a \neq -1$

$a = -1$ $f(x) = \frac{1}{x}$, $F(x) = \ln(x)$

Área entre curvas



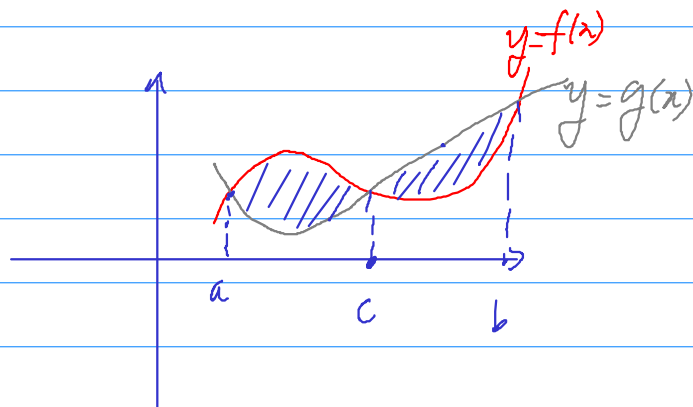
Definição (1) Se f e g são contínuas em $[a, b]$ com $f(x) \geq g(x)$ então a área A da região entre as curvas $y=f(x)$ e $y=g(x)$ de a até b é a integral

$$A = \int_a^b (f(x) - g(x)) dx.$$

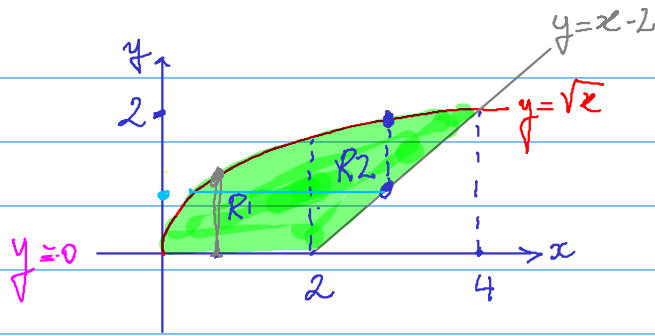
(2) Se $g(x) \geq f(x)$: $A = \int_a^b (g(x) - f(x)) dx.$

(3) Se $f-g$ muda de sinal em $[a, b]$, então

$$A = \int_a^b |f(x) - g(x)| dx.$$



Exemplo



Determine a área da região indicada na figura.

Solução: Dividimos a região em duas regiões:

$$R_1: 0 \leq x \leq 2$$

$$R_2: 2 \leq x \leq 4$$

$$\text{Área da região } R_1 = \int_0^2 (\sqrt{x} - 0) dx = \int_0^2 x^{\frac{1}{2}} dx = \frac{2}{3} x^{\frac{3}{2}} \Big|_0^2 = \frac{4}{3} \sqrt{2}$$

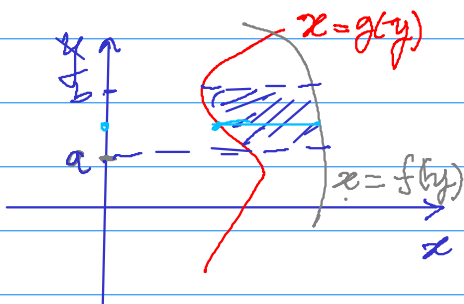
$$\begin{aligned} \text{Área da região } R_2 &= \int_2^4 (\sqrt{x} - (x-2)) dx = \frac{2}{3} x^{\frac{3}{2}} - \frac{x^2}{2} + 2x \Big|_2^4 \\ &= \frac{10}{3} - \frac{4\sqrt{2}}{3} \end{aligned}$$

$$\text{Área da região } (R_1 \cup R_2) = \frac{4}{3} \sqrt{2} + \frac{10}{3} - \frac{4\sqrt{2}}{3} = \frac{10}{3}$$

Integração em relação a y

Podemos ter curvas da forma

$$x = f(y)$$



$$A = \int_a^b (f(y) - g(y)) dy$$

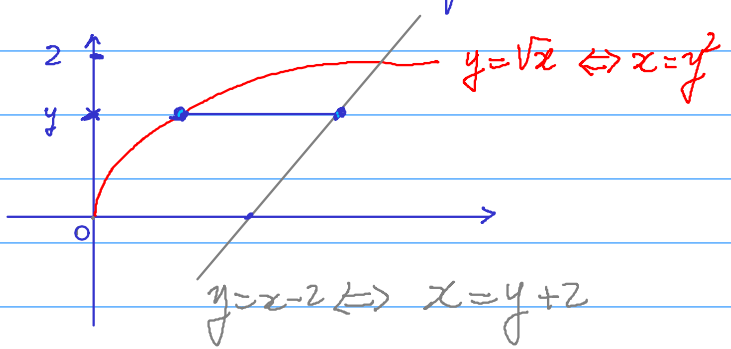
Quando tem descontinuidade

$$A = \int_a^b (0 - g(x)) dx = - \int_a^b g(x) dx$$

Quando $g \leq 0$

Exemplo

Voltando ao exemplo anterior



$$A = \int_0^2 ((y+2) - (y^2)) dy = \int_0^2 (y+2-y^2) dy$$

$$= \left. \frac{1}{2}y^2 + 2y - \frac{1}{3}y^3 \right|_0^2 = \frac{10}{3}$$

Integrais indefinidas

Se f é uma função contínua em $[a, b]$, temos

$$\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a)$$

T.F.C

onde F é uma primitiva qualquer de f , i.e.,

$$F'(x) = f(x).$$

Definimos a **integral indefinida** $\int f(x) dx$ como o conjunto de todas as primitivas de f .

Se F é uma delas, então

$$\int f(x) dx = F(x) + C, \quad C \text{ constante qualquer.}$$

Observação

A integral definida $\int_a^b f(x) dx$ é um escalar

A integral indefinida $\int f(x) dx$ é uma função mais uma constante arbitrária

Exemplo

$$\int x^a dx = \frac{1}{a+1} x^{a+1} + C, \quad a \neq -1.$$

Regra da substituição

Exemplo

$$\int \underbrace{(x^3+x)^5}_u \underbrace{(3x^2+1) dx}_{du}$$

Observe que se fizermos $u = x^3 + x$, então

$$\frac{du}{dx} = 3x^2 + 1 \Rightarrow du = (3x^2 + 1) dx$$

$$\text{Logo } \int (x^3+x)^5 (3x^2+1) dx = \int u^5 du = \frac{1}{6} u^6 + C = \frac{1}{6} (x^3+x)^6 + C$$

Teorema Se $u = g(x)$ é uma função derivável cuja imagem é um intervalo I e f é contínua em I , então

$$\int f(g(x)) g'(x) dx = \int f(u) du .$$

Demonstração

Seja F uma primitiva de f . Pela regra da cadeia

$$\begin{aligned} (F(g(x)))' &= F'(g(x)) g'(x) \\ &= f(g(x)) g'(x) \end{aligned}$$

Fazendo a substituição $u = g(x)$, temos

$$\int f(g(x)) g'(x) dx = \int (F(g(x)))' dx$$

$$\stackrel{T.F.c}{=} F(g(x)) + c$$

$$= F(u) + c$$

$$\stackrel{T.F.c}{=} \int F'(u) du$$

$$= \int f(u) du$$

□

Exemplo $\int x^2 e^{x^3} dx = \int e^{x^3} x^2 dx$

Fazendo $u = x^3$, temos $du = 3x^2 dx \Rightarrow x^2 dx = \frac{du}{3}$

Logo $\int e^{x^3} x^2 dx = \int e^u \frac{du}{3} = \frac{1}{3} \int e^u du$

$$= \frac{1}{3} e^u + C$$

$$= \frac{1}{3} e^{x^3} + C$$

Como calcular integral definida usando a substituição?

Exemplo $\int_2^3 x^2 e^{x^3} dx$

Método 1 Fazendo $u = x^3$ quando $x=2$, $u=8$
 $x=3$, $u=27$

Temos $\int_2^3 x^2 e^{x^3} dx = \frac{1}{3} \int_8^{27} e^u du = \frac{1}{3} (e^{27} - e^8)$.

Substituindo e trocando os limites da integração.

Método 2 $\int_2^3 x^2 e^{x^3} dx = \frac{1}{3} e^{x^3} \Big|_2^3 = \frac{1}{3} (e^{27} - e^8)$.

26

Calcular a integral indefinida,
expressar o resultado em função da variável
inicial e calcular a integral definida
com os mesmos limites.

Teorema (substituição em integrais definidas)

Se g' é contínua no intervalo $[a, b]$ e f é contínua
na imagem de $g(x) = u$, então

$$\int_a^b f(g(x)) g'(x) dx = \int_{g(a)}^{g(b)} f(u) du$$

Dem Seja F uma primitiva de f . Temos

$$\begin{aligned} \int_a^b f(g(x)) g'(x) dx &= F(g(x)) \Big|_a^b = F(g(b)) - F(g(a)) \\ &= F(u) \Big|_{g(a)}^{g(b)} = \int_{g(a)}^{g(b)} f(u) du \quad \square \end{aligned}$$

Aula 4

Regra de Leibniz e integração por partes

- Aula de hoje:
- Regra de Leibniz
 - Integrações por partes
 - Integração de funções racionais por frações parciais

Regra de Leibniz

Seja f uma função contínua em $[a, b]$ e $u(x), v(x)$ deriváveis em $[a, b]$.

Seja F uma primitiva de f . Pelo T. F. C

$$\int_{u(x)}^{v(x)} f(t) dt = F(v(x)) - F(u(x))$$

Portanto

$$\begin{aligned} \frac{d}{dx} \left(\int_{u(x)}^{v(x)} f(t) dt \right) &= \left(F(v(x)) \right)' - \left(F(u(x)) \right)' \\ &= F'(v(x)) \cdot v'(x) - F'(u(x)) \cdot u'(x) \\ &= f(v(x)) \cdot v'(x) - f(u(x)) \cdot u'(x) \end{aligned}$$

obtemos a regra de Leibniz

$$\frac{d}{dx} \int_{u(x)}^{v(x)} f(t) dt = f(v(x)) \cdot v'(x) - f(u(x)) \cdot u'(x)$$

Exemplos

Seja $g(x) = \int_{\cos x}^{\sin x} \frac{1}{1-t^2} dt$. Vamos usar a

regra de Leibniz para calcular $g'(x)$.

Em nosso caso $f(t) = \frac{1}{1-t^2}$.

Logo

$$g'(x) = f(\sin x) (\sin x)' - f(\cos x) (\cos x)'$$

$$= \frac{1}{1-\sin^2 x} \cos x - \frac{1}{1-\cos^2 x} (-\sin x)$$

$$= \frac{\cos x}{\cos^2 x} + \frac{\sin x}{\sin^2 x} = \frac{1}{\cos x} + \frac{1}{\sin x}$$

Integração por partes

Se f e g são deriváveis, então pela regra do produto

$$(f(x) \cdot g(x))' = f'(x) \cdot g(x) + f(x) \cdot g'(x)$$

Portanto

$$\int (f(x) \cdot g(x))' dx = \int f'(x) g(x) dx + \int f(x) g'(x) dx$$

$$\Rightarrow \int f(x) g'(x) dx = \int (f(x) g(x))' dx - \int f'(x) g(x) dx$$

$$\Rightarrow \int f(x) g'(x) dx = f(x) g(x) - \int f'(x) g(x) dx$$

Se escrevermos $u = f(x)$ e $v = g(x)$, então

$$du = f'(x)dx \quad \text{e} \quad dv = g'(x)dx$$

obtemos

$$\int u dv = uv - \int v du$$

Formula da
integração
por partes

Integração de funções racionais por frações parciais

Uma função racional é o quociente de polinômios

$$\frac{f(x)}{g(x)}, \quad f, g \text{ são polinômios}$$

exemplo $\frac{x^2 - 3x + 1}{x^5 - 4x + 2}$

Para integrar esta função, vamos escrevê-la como soma de funções mais simples chamada frações parciais.

Vamos supor que $\text{grau}(g(x)) > \text{grau}(f(x))$

Caso contrário podemos dividir f por g e trabalhar com o termo restante:

$$\frac{f(x)}{g(x)} = P(x) + \frac{R(x)}{g(x)}, \quad \text{grau}(g) > \text{grau}(R)$$

$$f(x) = P(x) \cdot g(x) + R(x)$$

(30)

Podemos escrever $g(x)$ como produto de fatores reais lineares e fatores reais quadráticos irredutíveis

Caso 1

$$g(x) = (a_1x + b_1) \cdot \dots \cdot (a_nx + b_n) \quad (\text{n-termos lineares})$$

Existem constantes A_1, \dots, A_n tal que

$$\frac{f(x)}{g(x)} = \frac{A_1}{a_1x + b_1} + \frac{A_2}{a_2x + b_2} + \dots + \frac{A_n}{a_nx + b_n}$$

$$\text{Logo} \quad \int \frac{f(x)}{g(x)} dx = \sum_{i=1}^n \int \frac{A_i}{a_i x + b_i} dx$$

Exemplo

$$\int \frac{x-6}{x^3-2x^2-3x} dx$$

Fazendo $f(x) = x-6$, $g(x) = x^3-2x^2-3x$

temos uma função racional $\frac{f(x)}{g(x)}$ com

$$\text{grau}(g) = 3 > \text{grau}(f) = 1$$

Observe que $g(x) = x(x^2-2x-3) = x(x+1)(x-3)$
ou seja g é produto de fatores lineares.

Logo

$$\frac{f(x)}{g(x)} = \frac{x-6}{x^3-2x^2-3x} = \frac{A_1}{x} + \frac{A_2}{x+1} + \frac{A_3}{x-3}$$

Vamos achar os valores de A_1, A_2, A_3

Temos

$$\frac{x-6}{x^3-2x^2-3x} = \frac{A_1(x+1)(x-3) + A_2x(x-3) + A_3x(x+1)}{x(x+1)(x-3)}$$

logo

$$x-6 = A_1(x+1)(x-3) + A_2x(x-3) + A_3x(x+1) \quad (*)$$

$$0x^2 + 1x + (-6) = x^2(A_1 + A_2 + A_3) + x(-2A_1 - 3A_2 + A_3) - 3A_1$$

Equalando os coeficientes
obtemos o seguinte
sistema linear:

$$\begin{cases} A_1 + A_2 + A_3 = 0 \\ -2A_1 - 3A_2 + A_3 = 1 \\ -3A_1 = -6 \end{cases}$$

Mas podemos também prosseguir como seguinte para achar os valores de A_1, A_2, A_3 . Fazendo em $(*)$

$$x=0 \Rightarrow -6 = -3A_1 \Rightarrow A_1 = 2.$$

$$x=-1 \Rightarrow -7 = 4A_2 \Rightarrow A_2 = -\frac{7}{4}.$$

$$x=3 \Rightarrow -3 = 12A_3 \Rightarrow A_3 = -\frac{1}{4}.$$

logo

$$\int \frac{x-6}{x^3-2x^2-3x} dx = \int \frac{2}{x} dx + \int -\frac{7}{4} \cdot \frac{1}{x+1} dx + \int -\frac{1}{4} \frac{dx}{x-3}$$

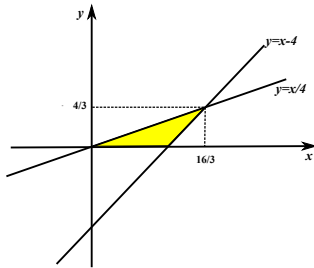
$$= 2 \ln|x| - \frac{7}{4} \ln|x+1| - \frac{1}{4} \ln|x-3| + c.$$

Aula 2 de Consolidação

Questão 1: Escreva a área da região limitada pelas funções ($y = f(x)$ ou $x = g(y)$) dadas abaixo de duas formas diferentes: usando **integração em x** e **integração em y** .

- (a) $y = x - 4$; $y = \frac{x}{4}$; $y = 0$
 (b) $y = x + 5$; $y = 2$; $y = -1$; $x = y^2$
 (c) $f(x) = \begin{cases} -x^2, & -1 \leq x \leq 0 \\ x + 1, & 0 \leq x \leq 2 \end{cases}$; $y = 0$

Solução (a)

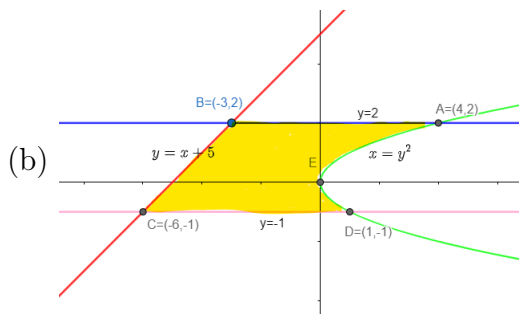


Integrando em relação a x :

$$\begin{aligned} A(R) &= \int_0^4 \frac{1}{4} x dx + \\ &\int_4^{\frac{16}{3}} \left(\frac{1}{4} x - x + 4 \right) dx \\ &= \left. \frac{1}{8} x^2 \right|_0^4 + \left. \left(-\frac{3}{8} x^2 + 4x \right) \right|_4^{\frac{16}{3}} \\ &= \frac{8}{3} \end{aligned}$$

Integrando em relação a y :

$$\begin{aligned} A(R) &= \int_0^{\frac{4}{3}} (y + 4 - 4y) dy. \\ &= \left. \left(-\frac{3}{2} y^2 + 4y \right) \right|_0^{\frac{4}{3}} = \frac{8}{3}. \end{aligned}$$

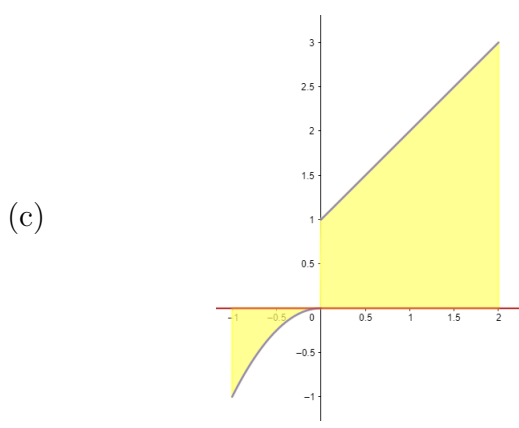


Integrando em relação a x :

$$A(R) = \int_{-6}^{-3} (x + 6)dx + \int_{-3}^0 (3)dx + \int_{-4}^{-3} (2 - \sqrt{x})dx + \int_0^1 (-\sqrt{x} + 1)dx$$

Integrando em relação a y :

$$A(R) = \int_{-1}^2 (y^2 - y + 5)dy = \frac{33}{2}$$



Integrando em relação a x :

$$A(R) = \int_{-1}^0 (0 - (-x^2))dx + \int_0^2 (x + 1)dx$$

Integrando em relação a y :

$$A(R) = \int_{-1}^0 (-\sqrt{-y} - (-1))dy + \int_0^1 (2 - 0)dy + \int_1^3 (2 - (y - 1))dy = \frac{13}{3}$$

(Note que f é Riemann integrável em $[-1, 2]$)

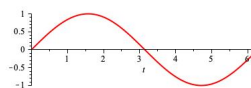
Questão 2: Seja $f(x) = \sin(x)$, $x \in [0, 2\pi]$.

(a) Calcule $\int_0^{2\pi} f(x)dx$.

(b) Calcule a área entre o gráfico de $f(x)$ e o eixo- x para $x \in [0, 2\pi]$.

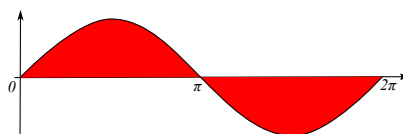
Solução: (a) Seja $F(x) = -\cos(x)$. Como $F'(x) = \sin(x) = f(x)$, temos, pelo Teorema Fundamental do Cálculo, $\int_a^b f(x)dx = F(b) - F(a) = F(x)|_a^b$. Portanto

$$\begin{aligned} \int_0^{2\pi} \sin(x)dx &= (-\cos(x))|_0^{2\pi} \\ &= 0. \end{aligned}$$



(b) O eixo- x é o gráfico da função $g(x) = 0$. Então, a área entre os gráficos de f e g em $[0, 2\pi]$ é dada por

$$A(R) = \int_0^{2\pi} |f(x) - g(x)|dx.$$



Segue que,

$$\begin{aligned} A(R) &= \int_0^{\pi} (\sin(x) - 0)dx + \int_{\pi}^{2\pi} (0 - \sin(x))dx \\ &= (-\cos(x))|_0^{\pi} + (\cos(x))|_{\pi}^{2\pi} \\ &= -(1 - (-1)) + (1 - (-1)) = 4. \end{aligned}$$

Questão 3: Qual é a diferença entre integral definida, integral indefinida e função integral?

Solução

A integral definida é um escalar (um número).

A uma integral indefinida é uma família de funções.

A função integral é uma função.

Por exemplo, para $n \neq -1$, temos a integral definida

$$\int_0^1 x^n dx = \frac{1}{n+1}$$

e a integral indefinida

$$\int x^n dx = \frac{x^{n+1}}{n+1} + c.$$

A função integral é dada por

$$f(t) = \int_0^t x^n dx = \frac{1}{n+1} t^{n+1}.$$

Questão 4: Verdadeiro ou Falso?

$$(a) \int_{-1}^1 2x \cos(x^2) dx = \int_{-1}^1 \cos(u) du = \sin(1) - \sin(-1) = 2 \sin(1)$$

$$(b) \int_{-1}^1 2x \cos(x^2) dx = \int_1^1 \cos(u) du = 0$$

Solução: (a) Falso: pois fazendo $u = x^2$ (e portanto $du = 2x dx$), quando $x = -1$ ou $x = 1$ temos $u = 1$.

(b) Verdadeiro: a primeira igualdade está justificada no item anterior e a segunda igualdade é válida por definição.

Questão 5: Calcule as seguintes integrais usando integração por partes:

$$(a) \int x \cos(x) dx$$

$$(b) \int \ln(t) dt$$

$$(c) \int e^x \cos(x) dx$$

Solução: A fórmula da integração é a seguinte

$$\int u dv = uv - \int v du$$

(a) Fazendo

$$\begin{aligned} u &= x & \implies & du = dx \\ dv &= \cos(x) dx & & v = \sin(x) \end{aligned}$$

Obtemos

$$\int x \cos(x) dx = x \sin(x) - \int \sin(x) dx = x \sin(x) + \cos(x) + C.$$

(b) Fazendo

$$\begin{aligned} u &= \ln(t) & \implies & du = \frac{1}{t} dt \\ dv &= dt & & v = t \end{aligned}$$

Obtemos

$$\int \ln(t) dt = t \ln(t) - \int \frac{1}{t} t dt = t \ln(t) - t + C.$$

(c) Fazendo $u = e^x, dv = \cos(x) dx$, temos $du = e^x dx, v = \sin(x)$

Portanto

$$\int e^x \cos(x) dx = e^x \sin(x) - \int e^x \sin(x) dx$$

Aplicamos de novo a formula da integral por partes para calcular $\int e^x \sin(x) dx$ fazendo $u = e^x, dv = \sin(x) dx$. Obtemos $du = e^x dx, v = -\cos(x)$.

Logo

$$\int e^x \sin(x) dx = -e^x \cos(x) + \int e^x \cos(x) dx$$

Daí $\int e^x \cos(x) dx = e^x \sin(x) + e^x \cos(x) - \int e^x \cos(x) dx$

Portanto

$$\int e^x \cos(x) dx = \frac{1}{2} e^x (\sin(x) + \cos(x)) + C$$

Caso 2: $g(x)$ é um produto de fatores lineares e alguns se repetem.

Seja $(x-r)^m$ a maior potência de $x-r$ que divide $g(x)$.
Atribuímos a esse fator a soma de m frações parciais

$$\frac{B_1}{x-r} + \frac{B_2}{(x-r)^2} + \dots + \frac{B_m}{(x-r)^m}$$

Exemplo

Calcule $\int \frac{1}{(x-1)(x-2)^2} dx$

Existem escalares A_1, B_1, B_2 tq

$$\frac{1}{(x-1)(x-2)^2} = \frac{A_1}{x-1} + \frac{B_1}{x-2} + \frac{B_2}{(x-2)^2}$$

$$= \frac{A_1(x-2)^2 + B_1(x-1)(x-2) + B_2(x-1)}{(x-1)(x-2)^2}$$

Igualando os numeradores, obtemos

$$A_1(x-2)^2 + B_1(x-1)(x-2) + B_2(x-1) = 1$$

$$x^2(A_1+B_1) + x(-4A_1-3B_1+B_2) + 4A_1+2B_1-B_2 = 1$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x^2 & A_1+B_1 = 0 \\ x & -4A_1-3B_1+B_2 = 0 \\ 1 & 4A_1+2B_1-B_2 = 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} A_1 = 1 \\ B_1 = -1 \\ B_2 = 1 \end{cases}$$

$$\text{Logo } \int \frac{1}{(x-1)(x-2)^2} dx = \int \left(\frac{1}{x-1} - \frac{1}{x-2} + \frac{1}{(x-2)^2} \right) dx$$

$$= \ln|x-1| - \ln|x-2| - \frac{1}{x-2} + C \quad \square$$

Caso 3 $g(x)$ contém fatores quadráticos irredutíveis distintos.
Atribuímos ao fator ax^2+bx+c a fração parcial

$$\frac{Ax+B}{ax^2+bx+c}$$

Exemplo Calcule $\int \frac{2x^2-5x-3}{(x+1)(x^2+1)} dx$

Existem escalares A_1, A_2, A_3 tal

$$\frac{2x^2-5x-3}{(x+1)(x^2+1)} = \frac{A_1}{x+1} + \frac{A_2x+A_3}{x^2+1}$$

$$= \frac{A_1(x^2+1) + (A_2x+A_3)(x+1)}{(x+1)(x^2+1)}$$

Igualando numeradores

$$A_1(x^2+1) + (A_2x+A_3)(x+1) = 2x^2-5x-3$$
$$x^2(A_1+A_2) + x(A_2+A_3) + A_1+A_3 = 2x^2-5x-3$$

Logo $\begin{cases} A_1+A_2 = 2 \\ A_2+A_3 = -5 \\ A_1+A_3 = -3 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} A_1 = 2 \\ A_2 = 0 \\ A_3 = -5 \end{cases}$

Portanto $\int \frac{2x^2-5x-3}{(x+1)(x^2+1)} dx = \int \left(\frac{2}{x+1} - \frac{5}{x^2+1} \right) dx$

$$= 2 \ln|x+1| - 5 \arctg(x) + c$$

Lembrando $\int \frac{du}{u^2+a^2} = \frac{1}{a} \arctg\left(\frac{u}{a}\right)$

Caso 4: $g(x)$ contém fatores quadráticos irredutíveis que se repetem
 Atribuímos ao fator $(ax^2+bx+c)^m$, com ax^2+bx+c irredutível,
 a soma de m frações parciais

$$\frac{B_1x+C_1}{ax^2+bx+c} + \frac{B_2x+C_2}{(ax^2+bx+c)^2} + \dots + \frac{B_mx+C_m}{(ax^2+bx+c)^m}$$

Exemplo Calcule $\int \frac{1}{x(x^2+1)^2} dx$

$$\frac{1}{x(x^2+1)^2} = \frac{A_1}{x} + \frac{B_1x+C_1}{x^2+1} + \frac{B_2x+C_2}{(x^2+1)^2}$$

Temos

$$\rightarrow A_1(x^2+1)^2 + (B_1x+C_1)x(x^2+1) + (B_2x+C_2)x = 1$$

$$\Leftrightarrow x^4(A_1+B_1) + C_1x^3 + x^2(2A_1+B_1+B_2) + x(C_1+C_2) + A_1 = 1$$

$$\Rightarrow \begin{cases} A_1+B_1 = 0 \\ C_1 = 0 \\ 2A_1+B_1+B_2 = 0 \\ C_1+C_2 = 0 \\ A_1 = 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} A_1 = 1 \\ B_1 = -1 \\ C_1 = 0 \\ B_2 = -1 \\ C_2 = 0 \end{cases}$$

Portanto

$$\int \frac{dx}{x(x^2+1)^2} = \int \frac{dx}{x} + \int \frac{-x}{x^2+1} dx + \int \frac{-x}{(x^2+1)^2} dx$$

Fazendo $u=x^2+1$, $du=2x dx$

$$= \ln|x| - \frac{1}{2} \ln(x^2+1) + \frac{1}{2(x^2+1)} + C$$

Pode dar
valores
a x !

Integrais trigonométricas

são integrais que envolvem combinações algébricas de funções trigonométricas básicas.

Lembrando

$$(tgx)' = \left(\frac{senx}{cosx}\right)' = \frac{cos^2x + sen^2x}{cos^2x} = \frac{1}{cos^2x} = sec^2x$$

$$(secx)' = \left(\frac{1}{cosx}\right)' = \frac{senx}{cos^2x} = \frac{1}{cosx} \cdot \frac{senx}{cosx} = secx tgx$$

Temos

• $\int senx dx = -cosx + c$

• $\int cosx dx = senx + c$

• $\int tgx dx = \int \frac{senx}{cosx} dx = \int -\frac{1}{u} du = -ln|u| + c$
 $u = cosx$
 $du = -senx dx$
 $= -ln|cosx| + c = ln\left|\frac{1}{cosx}\right| + c$

$$\int tgx dx = ln|secx| + c.$$

• $\int secx dx = \int secx \cdot \frac{secx + tgx}{secx + tgx} dx = \int \frac{secx tgx + sec^2x}{secx + tgx} dx$
Fazendo $u = secx + tgx$
 $du = (secx tgx + sec^2x) dx$

$$\int \sec x \, dx = \int \frac{du}{u} = \ln |u| + C$$

$$\int \sec x \, dx = \ln |\sec x + \operatorname{tg} x| + C.$$

$$\bullet \int \sec^2 x \, dx = \operatorname{tg} x + C$$

$$\bullet \int \operatorname{sen}^2 x \, dx = \int \frac{1 - \cos 2x}{2} \, dx \quad \text{pois } \cos 2x = \cos^2 x - \operatorname{sen}^2 x = 1 - 2\operatorname{sen}^2 x$$

$$= \frac{1}{2}x - \frac{1}{4}\operatorname{sen} 2x + C$$

$$\bullet \int \cos^2 x \, dx = \int \frac{1 + \cos 2x}{2} \, dx = \frac{1}{2}x + \frac{1}{4}\operatorname{sen} 2x + C. \quad \square$$

Aula 6

Substituições trigonométricas

Conteúdo da aula:

- Integrais que envolvem $\sqrt{a^2+x^2}$
- Integrais que envolvem $\sqrt{a^2-x^2}$
- Integrais que envolvem $\sqrt{x^2-a^2}$

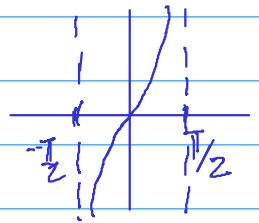
Substituições trigonométricas ocorrem quando trocamos a variável de integração por uma função trigonométrica. São eficazes para calcular integrais que envolvem $\sqrt{a^2+x^2}$, $\sqrt{a^2-x^2}$, $\sqrt{x^2-a^2}$

• Integrais que envolvem $\sqrt{a^2+x^2}$

Fazemos $x = a \operatorname{tg} \theta$. Como isso temos

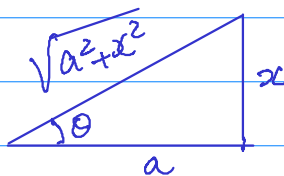
$$dx = a \sec^2 \theta d\theta$$

$$a^2+x^2 = a^2 + a^2 \operatorname{tg}^2 \theta = a^2 + a^2 \frac{\operatorname{sen}^2 \theta}{\operatorname{cos}^2 \theta} = \frac{a^2 \operatorname{cos}^2 \theta + a^2 \operatorname{sen}^2 \theta}{\operatorname{cos}^2 \theta} = \frac{a^2}{\operatorname{cos}^2 \theta}$$



Precisamos que a substituição seja reversível (para poder voltar a variável inicial), ou seja $\operatorname{tg} \theta$ tem que ter uma inversa. Por isso tomamos $-\frac{\pi}{2} < \theta < \frac{\pi}{2}$.

Consideramos o seguinte triângulo (chamado de triângulo de referência)



$$\operatorname{tg} \theta = \frac{x}{a}$$

Exemplo

Calcule $\int \frac{dx}{\sqrt{4+x^2}}$.

Temos $a=2$.

Fazendo $x=2\operatorname{tg}\theta$ para $-\frac{\pi}{2}<\theta<\frac{\pi}{2}$,

obtemos $dx=2\sec^2\theta d\theta$ e

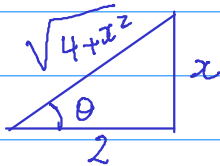
$$4+x^2=4\sec^2\theta.$$

$$\text{Logo } \int \frac{dx}{\sqrt{4+x^2}} = \int \frac{2\sec^2\theta d\theta}{2|\sec\theta|} = \int \frac{2\sec\theta d\theta}{2\sec\theta}$$

pois $\sec\theta > 0$

$$= \int \sec\theta d\theta$$

$$= \ln|\sec\theta + \operatorname{tg}\theta| + C$$



usando o triângulo de referência

$$= \ln \left| \frac{\sqrt{4+x^2}}{2} + \frac{x}{2} \right| + C \quad \square$$

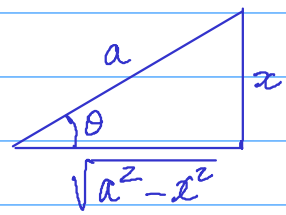
• Integrais que envolvem $\sqrt{a^2-x^2}$

Fazemos $x = a \operatorname{sen}\theta$, $-\frac{\pi}{2} < \theta < \frac{\pi}{2}$.

Temos $dx = a \cos\theta d\theta$ e

$$a^2 - x^2 = a^2 - a^2 \operatorname{sen}^2\theta = a^2(1 - \operatorname{sen}^2\theta) = a^2 \cos^2\theta$$

Triângulo de referência



$x = a \text{ Sen} \theta$

Exemplo

Calcule $\int \sqrt{1-x^2} dx$

Tomos $a=1$.

Fazendo $x = \text{Sen} \theta$, $-\frac{\pi}{2} < \theta < \frac{\pi}{2}$, temos

$dx = \text{cos} \theta d\theta$

$1-x^2 = \text{cos}^2 \theta$

Portanto

$$\int \sqrt{1-x^2} dx = \int \sqrt{\text{cos}^2 \theta} \text{cos} \theta d\theta = \int |\text{cos} \theta| \text{cos} \theta d\theta$$

$$= \int \text{cos}^2 \theta d\theta$$

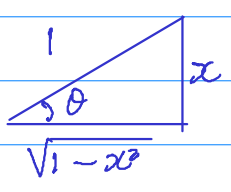
por $-\frac{\pi}{2} < \theta < \frac{\pi}{2}$,
então $\text{cos} \theta > 0$

$$= \frac{1}{2} \theta + \frac{1}{4} \text{Sen} 2\theta + c$$

$$= \frac{1}{2} \theta + \frac{1}{2} \text{Sen} \theta \text{cos} \theta + c$$

$$= \frac{1}{2} \text{arcsen}(x) + \frac{1}{2} x \sqrt{1-x^2} + c$$

□



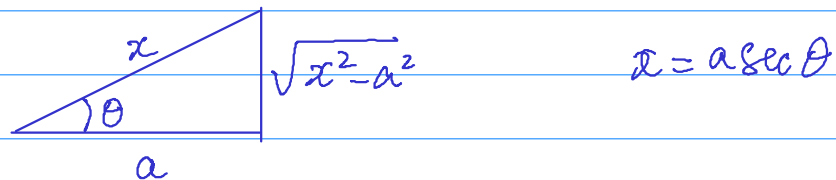
• Integrais que envolvem $\sqrt{x^2 - a^2}$

Fazemos $x = a \sec \theta$, Então $dx = a \sec \theta \operatorname{tg} \theta d\theta$,

$$\begin{aligned} x^2 - a^2 &= a^2 \sec^2 \theta - a^2 = a^2 \left(\frac{1}{\cos^2 \theta} - 1 \right) = a^2 \left(\frac{1 - \cos^2 \theta}{\cos^2 \theta} \right) = a^2 \frac{\sin^2 \theta}{\cos^2 \theta} \\ &= a^2 \operatorname{tg}^2 \theta \end{aligned}$$

Queremos que a substituição seja reversível

$$\begin{aligned} \sec \theta &= \frac{1}{\cos \theta} \\ \theta &= \sec^{-1} \left(\frac{x}{a} \right) \quad \text{com} \quad \begin{cases} 0 < \theta < \frac{\pi}{2} & \text{se } \frac{x}{a} > 1 \\ \frac{\pi}{2} < \theta < \pi & \text{se } \frac{x}{a} < -1 \end{cases} \end{aligned}$$



Exemplo

Calcule $\int \frac{dx}{\sqrt{25x^2 - 4}}$, $x > \frac{2}{5}$

Temos $\sqrt{25x^2 - 4} = \sqrt{25 \left(x^2 - \frac{4}{25} \right)} = 5 \sqrt{x^2 - \frac{4}{25}}$

Fazendo $x = \frac{2}{5} \sec \theta$ ($a = \frac{2}{5}$), temos $0 < \theta < \frac{\pi}{2}$
pois $x > \frac{2}{5}$

$$dx = \frac{2}{5} \sec \theta \operatorname{tg} \theta d\theta$$

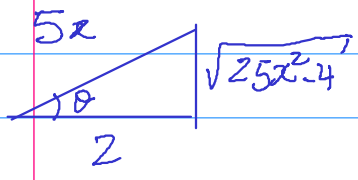
$$\sqrt{x^2 - \left(\frac{2}{5}\right)^2} = \frac{2}{5} \operatorname{tg} \theta \quad \left(0 < \theta < \frac{\pi}{2} \right)$$

log 0

$$\int \frac{dx}{\sqrt{25x^2-4}} = \frac{1}{5} \int \frac{dx}{\sqrt{x^2 - (\frac{2}{5})^2}} = \frac{1}{5} \int \frac{\frac{2}{5} \sec \theta \operatorname{tgo}}{\frac{2}{5} \operatorname{tgo}} dx$$

$$= \frac{1}{5} \int \sec \theta d\theta$$

$$= \frac{1}{5} \ln |\sec \theta + \operatorname{tgo}| + C$$



$$= \frac{1}{5} \ln \left| \frac{5x}{2} + \frac{\sqrt{25x^2-4}}{2} \right| + C$$

Aula 3 de Consolidação

Questão 1(a). *O que é uma função racional?*

Solução: É um função da forma $f(x) = \frac{P(x)}{Q(x)}$ onde P e Q são polinômios em $x \in \mathbb{R}$.

Vamos supor que $\text{grau}(P) = n$ e $\text{grau}(Q) = m$.

Questão 1(b). *Qual é o domínio da função racional f ?*

Solução: $D(f) = \mathbb{R} \setminus \{x : Q(x) = 0\}$,

Questão 1(c). *Quantas raízes Q pode ter?*

Solução: no máximo m reais.

Questão 1(d). *Fatore os seguintes polinômios:*

(i) $Q(x) = x^3 - 2x^2 - 3x$ R: $Q(x) = x(x+1)(x-3)$

(ii) $Q(x) = 3x^3 - 5x^2 + x + 1$ R: $Q(x) = (3x+1)(x-1)^2$

(iii) $Q(x) = x^3 + x^2 + x + 1$ R: $Q(x) = (x+1)(x^2+1)$

(iv) $Q(x) = x^4 + 1$ R: $Q(x) = (x^2 + \sqrt{2}x + 1)(x^2 - \sqrt{2}x + 1)$

Teorema 0.1 *Todo polinômio real pode ser escrito da forma*

$$P(x) = a(x - \alpha_1)^{p_1} \dots (x - \alpha_s)^{p_s} (x^2 + \beta_1x + \gamma_1)^{q_1} \dots (x^2 + \beta_r x + \gamma_r)^{q_r}$$

onde $x^2 + \beta_i x + \gamma_i$ são irredutíveis, ou seja $\beta_i^2 - 4\gamma_i < 0$.

Método de Frações Parciais: integrar funções racionais

- **Passo 1 (a)** Se $f(x) = \frac{P(x)}{Q(x)}$ com $\text{grau}(P) < \text{grau}(Q)$, vá para Passo 2.
- **(b)** Se $\text{grau}(P) \geq \text{grau}(Q)$, então:

- dividir P por Q : $P(x) = S(x)Q(x) + R(x)$, $\text{grau}(R) < \text{grau}(Q)$.
- reescrever f na forma:

$$\frac{P(x)}{Q(x)} = S(x) + \frac{R(x)}{Q(x)} \quad (\text{grau}(R) < \text{grau}(Q)).$$

Vá para Passo 2.

- **Passo 2** Fatore o denominador $Q(x)$ como produto de fatores lineares e fatores quadráticos irredutíveis.
- **Passo 3** Expresse a função $\frac{P(x)}{Q(x)}$ do Passo 1(a) ou $\frac{R(x)}{Q(x)}$ do Passo 1(b) como uma soma de frações parciais da forma $\frac{A}{(\alpha x + \beta)^p}$ ou $\frac{Ax+B}{(ax^2+bx+c)^q}$, conforme cada caso descrito em aula, e integre.

Questão 2. Calcule $\int \frac{x^3 + 1}{x - 1} dx$.

Solução: Temos grau $(P(x) = x^3 + 1) >$ grau $(Q(x) = x - 1)$ (**Passo 1(b)**).
Dividindo P por Q , obtemos (**Passo 1(b)**)

$$P(x) = (x^2 + x + 1)(x - 1) + 2.$$

Logo

$$\begin{aligned} \int \frac{x^3 + 1}{x - 1} dx &= \int (x^2 + x + 1) dx + \int \frac{2}{x - 1} dx \\ &= \frac{1}{3}x^3 + \frac{1}{2}x^2 + x + 2 \ln |x - 1| + c. \end{aligned}$$

Questão 3. Calcule $\int \frac{x - 6}{x^3 - 2x^2 - 3x} dx$.

Solução: Ver as notas da Aula 4 (caso 1). (Aqui temos grau $(P) <$ grau (Q) (**Passo 1(a)**).)

Questão 4. Calcule $\int \frac{2x + 1}{3x^3 - 5x^2 + x + 1} dx$.

Solução: Temos

$$\begin{aligned} \frac{2x + 1}{3x^3 - 5x^2 + x + 1} &= \frac{2x + 1}{(3x + 1)(x - 1)^2} \\ &= \frac{A}{3x + 1} + \frac{B}{x - 1} + \frac{C}{(x - 1)^2} \\ &= \frac{1}{16(3x + 1)} - \frac{1}{16(x - 1)} + \frac{3}{4(x - 1)^2} \end{aligned}$$

(Seguindo as contas usuais obtemos $A = \frac{3}{16}$, $B = -\frac{1}{16}$, $C = \frac{3}{4}$.) Portanto,

$$\int \frac{2x + 1}{3x^3 - 5x^2 + x + 1} dx = \frac{1}{16} \ln |3x + 1| - \frac{1}{16} \ln |x - 1| - \frac{3}{4(x - 1)} + C.$$

Questão 5. Calcule $\int \frac{5x - 1}{x^3 + x^2 + x + 1} dx$.

Solução: Temos

$$\begin{aligned}
 \frac{5x - 1}{x^3 + x^2 + x + 1} &= \frac{5x - 1}{(x + 1)(x^2 + 1)} \\
 &= \frac{A}{x + 1} + \frac{Bx + C}{x^2 + 1} \\
 &= \frac{x + 1}{3} + \frac{x^2 + 1}{3x + 2} \\
 &= -\frac{x + 1}{3} + \frac{x^2 + 1}{3x} \\
 &= -\frac{x + 1}{x + 1} + \frac{x^2 + 1}{x^2 + 1} + \frac{2}{x^2 + 1}.
 \end{aligned}$$

(Obtemos $A = -3, B = 3, C = 2$.) Logo,

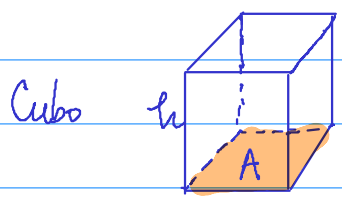
$$\int \frac{5x - 1}{x^3 + x^2 + x + 1} dx = -3 \ln |x + 1| + \frac{3}{2} \ln |x^2 + 1| + 2 \arctan(x) + C.$$

Aula 7

Volumes por seção transversal

Conteúdo da aula

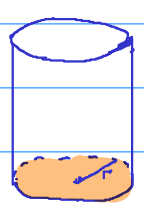
- Método do fatiamento por planos paralelos
- sólidos de revolução: método do disco



$V = \text{volume}$
 $A = \text{área da base}$
 $h = \text{altura}$

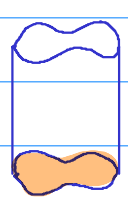
$V = A \times h$

Cilindro circular



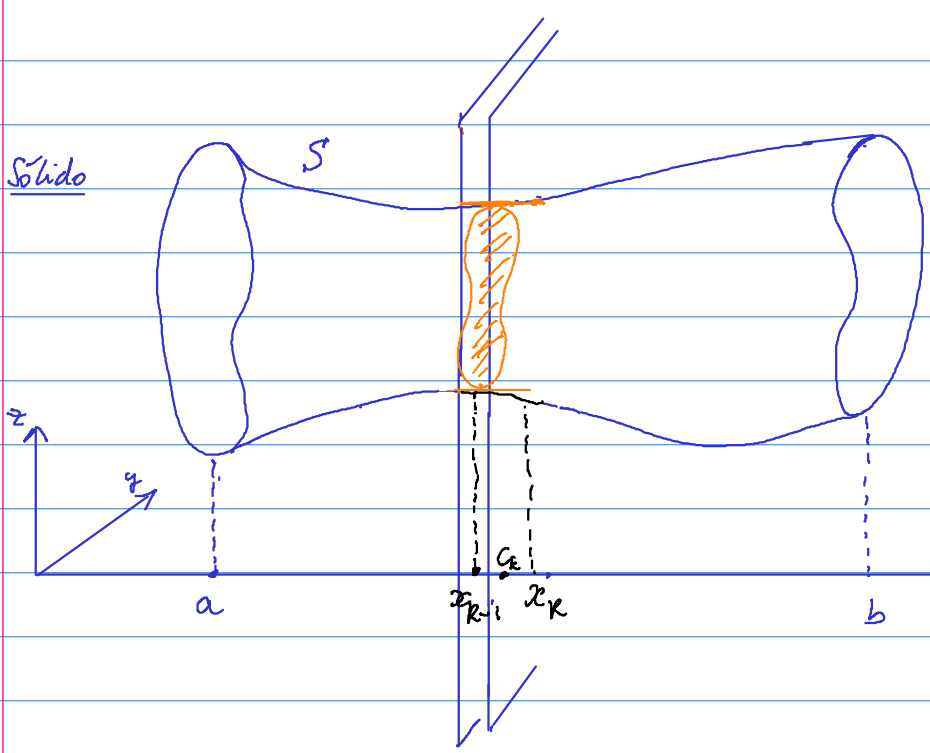
$V = A \times h = \pi r^2 h$

Cilindro



$V = A \times h$

Sólido



Aproximamos o pedaço do sólido entre os planos $x = x_{k-1}$ e $x = x_k$ por um cilindro de altura Δx_k e base a seção transversal $S \cap \{x = c_k\}$

Método do fatiamento por planos paralelos

Cortamos o sólido por planos paralelos (por exemplo, planos $x = \text{constante}$, i.e. planos ortogonais ao eixo x).

Escolhamos uma partição $P = \{x_0 = a < x_1 < \dots < x_n = b\}$ do intervalo $[a, b]$ do eixo x com larguras $\Delta x_k = x_k - x_{k-1}$, $k = 1, \dots, n$. Podemos aproximar o volume do sólido por

$$V \approx \sum_{k=1}^n A(c_k) \cdot \Delta x_k$$

onde $A(c_k)$ é a área da seção transversal de S pelo plano $x = c_k$, $c_k \in [x_{k-1}, x_k]$.

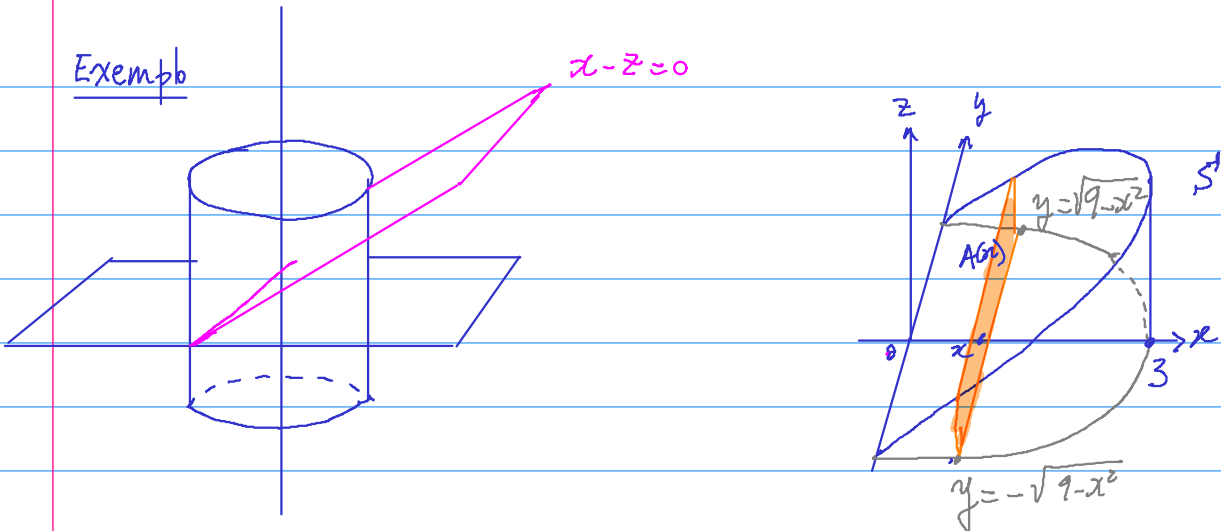
Quando $\|P\| \rightarrow 0$ teremos $\lim_{\|P\| \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n A(c_k) \Delta x_k = \int_a^b A(x) dx$.

Definição

O volume de um sólido de área de seção transversal integrável $A(x)$ de $x = a$ até $x = b$ é a integral

$$V = \int_a^b A(x) dx$$

Exempb



Uma cunha curva foi obtida por meio do corte de um cilindro circular de raio 3 por dois planos: um deles é perpendicular ao eixo do cilindro e o outro faz um ângulo de 45° com o primeiro no centro do cilindro. Vamos calcular o volume da cunha.

Escolhamos um bom sistema de coordenadas.

Seja $A(x)$ a área da seção transversal perpendicular ao eixo x .

O bordo da base é a semi-circunferência $x^2 + y^2 = 9$, $x \geq 0$

A largura da seção transversal é $2\sqrt{9-x^2}$

A equação do segundo plano é $x-z=0$. Portanto a altura da seção transversal é igual a x .

Logo $A(x) = 2x\sqrt{9-x^2}$ e

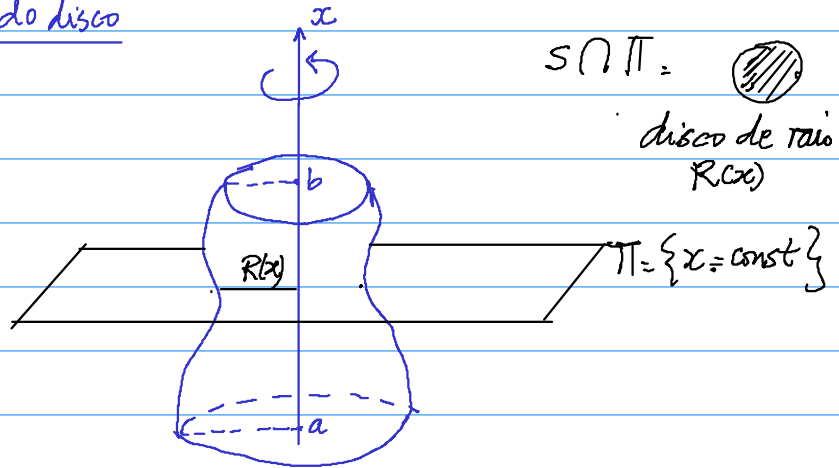
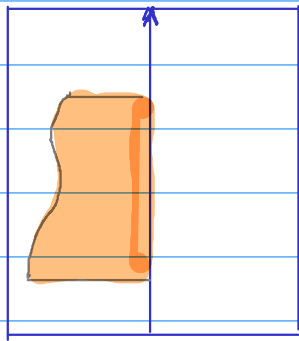
$$V = \int_0^3 2x\sqrt{9-x^2} dx.$$


Fazendo $u = 9-x^2$, $du = -2x dx$,

$$\int 2x\sqrt{9-x^2} dx = \int -\sqrt{u} du = -\frac{2}{3} u^{3/2} + c$$

$$\text{Portanto } V = -\frac{2}{3} (9-x^2)^{3/2} \Big|_0^3 = 18. \quad \square$$

Sólido de revolução: o método do disco



$S \cap \Pi =$ 
disco de raio $R(x)$

Giramos uma região plana em torno de um eixo do plano. O sólido resultante chama-se **sólido de revolução**.

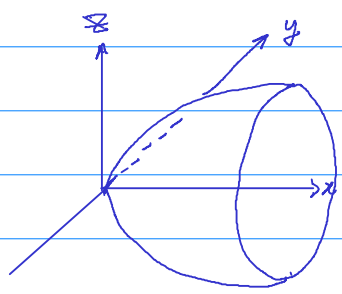
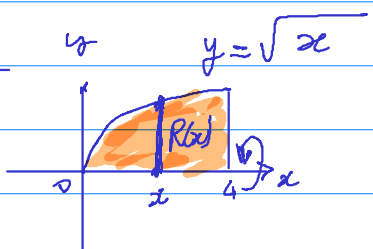
A seção transversal por um plano ortogonal ao eixo (que assumimos ser o eixo $o-x$) é um disco de raio $R(x)$. Portanto

$$A(x) = \pi (R(x))^2$$

Então volume do sólido pelos discos de rotação em torno do eixo $o-x$ é dado por

$$V = \int_a^b \pi (R(x))^2 dx.$$

Exemplo



Calcule o volume do sólido obtido com a rotação da região na figura em torno do eixo $o-x$.

O volume do sólido pelo disco de rotação é:

$$V = \int_0^4 \pi (\sqrt{x})^2 dx = \pi \int_0^4 x dx = \pi \left. \frac{x^2}{2} \right|_0^4 = 8\pi.$$

Aula 4 de Consolidação

Questão 1. Calcule $\int \frac{x+1}{x^2+2x-3} dx$

Solução: Observe que

$$\begin{aligned} \int \frac{x+1}{x^2+2x-3} dx &= \frac{1}{2} \int \frac{2x+2}{x^2+2x-3} dx \\ &= \frac{1}{2} \int \frac{1}{u} du && \text{(Fazendo } u = x^2 + 2x - 3) \\ &= \frac{1}{2} \ln(|x^2 + 2x - 3|) + C. \end{aligned}$$

Ou pode-se resolver usando o método de frações parciais: exercício!

Questão 2. Calcule $\int \frac{x-3}{x^2+2x+4} dx$

Solução: Se trata da integral de uma função racional com $P(x) = x - 3$ e $Q(x) = x^2 + 2x + 4$. Temos $\text{grau}(P) < \text{grau}(Q)$. Para Q , $\Delta = 4 - 4 \cdot 4 < 0$, portanto Q é irredutível. Completando quadrados, $Q(x) = (x+1)^2 + 3$.

Fazendo $u = x + 1$, ou seja $x = u - 1$, temos $dx = du$, e

$$\begin{aligned} \int \frac{x-3}{x^2+2x+4} dx &= \int \frac{x-3}{(x+1)^2+3} dx = \int \frac{u-4}{u^2+3} du \\ &= \int \frac{u}{u^2+3} du - \int \frac{4}{u^2+3} du \end{aligned}$$

Para a primeira parcela, ($u = x + 1$)

$$\begin{aligned} \int \frac{u}{u^2+3} du &= \frac{1}{2} \int \frac{2u}{u^2+3} du = \frac{1}{2} \ln(u^2+3) + C_1 \\ &= \frac{1}{2} \ln(x^2+2x+4) + C_1. \end{aligned}$$

Para a segunda parcela,

$$\begin{aligned} \int \frac{1}{u^2+3} du &= \int \frac{1}{3 \left(\left(\frac{u}{\sqrt{3}} \right)^2 + 1 \right)} du = \frac{1}{3} \int \frac{\sqrt{3}}{v^2+1} dv \text{ (Fazendo } v = \frac{u}{\sqrt{3}}) \\ &= \frac{\sqrt{3}}{3} \arctan(v) + C_2 = \frac{\sqrt{3}}{3} \arctan \left(\frac{x+1}{\sqrt{3}} \right) + C_2. \end{aligned}$$

Portanto

$$\int \frac{x-3}{x^2+2x+4} dx = \frac{1}{2} \ln(x^2+2x+4) - \frac{4\sqrt{3}}{3} \arctan \left(\frac{x+1}{\sqrt{3}} \right) + C.$$

Questão 3: Calcule $\int \tan^3(x) \sec^4(x) dx$.

Solução:

Lembrando: $\sec(x) = \frac{1}{\cos(x)}$, $\sec^2(x) = 1 + \tan^2(x)$, $\tan'(x) = \sec^2(x)$,
 $\sec'(x) = \sec(x) \tan(x)$.

Fazendo $u = \tan(x)$ temos $du = \sec^2(x) dx$ e

$$\begin{aligned} \int \tan^3(x) \sec^4(x) dx &= \int \tan^3(x) \sec^2(x) \sec^2(x) dx \\ &= \int \tan^3(x) (1 + \tan^2(x)) \sec^2(x) dx \\ &= \int u^3 (1 + u^2) du \\ &= \frac{1}{4} u^4 + \frac{1}{6} u^6 + C \\ &= \frac{1}{4} \tan^4(x) + \frac{1}{6} \tan^6(x) + C. \end{aligned}$$

Questão 4. Calcule $\int \frac{x}{\sqrt{x^2+1}} dx$.

Solução: Fazendo $x = \tan(\theta)$, $\theta \in (-\pi/2, \pi/2)$, temos $dx = \sec^2(\theta) d\theta$.

Portanto,

$$\begin{aligned} \int \frac{x}{\sqrt{x^2+1}} dx &= \int \frac{\tan(\theta)}{\sqrt{\tan^2(\theta)+1}} \sec^2(\theta) d\theta \\ &= \int \frac{\tan(\theta) \sec^2(\theta)}{\sec(\theta)} d\theta \\ &= \int \tan(\theta) \sec(\theta) d\theta = \sec(\theta) + C \\ &= \sqrt{1 + \tan^2(\theta)} + C \\ &= \sqrt{1 + x^2} + C. \end{aligned}$$

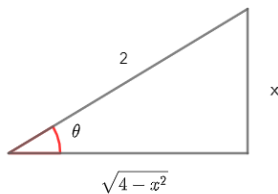
Questão 5. Calcule $\mathcal{I} = \int \frac{1}{x\sqrt{4-x^2}} dx$.

Solução: Fazendo $x = 2 \sin(\theta)$, $\theta \in (-\pi/2, 0) \cup (0, \pi/2)$, temos $dx = 2 \cos(\theta) d\theta$.

Portanto,

$$\begin{aligned}
 \mathcal{I} &= \int \frac{1}{x\sqrt{4-x^2}} dx = \int \frac{1}{2 \operatorname{sen}(\theta) \sqrt{4-4 \operatorname{sen}^2(\theta)}} 2 \cos(\theta) d\theta \\
 &= \frac{1}{2} \int \frac{1}{\operatorname{sen}(\theta)} d\theta = \frac{1}{2} \int \frac{\operatorname{sen}(\theta)}{\operatorname{sen}^2(\theta)} d\theta = \frac{1}{2} \int \frac{\operatorname{sen}(\theta)}{1-\cos^2(\theta)} d\theta \\
 &= -\frac{1}{2} \int \frac{du}{1-u^2} = -\frac{1}{4} \int \left(\frac{1}{1-u} + \frac{1}{1+u} \right) du \\
 &= -\frac{1}{4} (-\ln|1-u| + \ln|1+u|) + C \\
 &= -\frac{1}{4} (-\ln|1-\cos(\theta)| + \ln|1+\cos(\theta)|) + C,
 \end{aligned}$$

onde $u = \cos(\theta)$ e $du = -\operatorname{sen}(\theta)d\theta$. Usando o triângulo de referência



$$\begin{aligned}
 x &= 2\operatorname{sen}(\theta) \Rightarrow \operatorname{sen}(\theta) = \frac{x}{2} \\
 \cos(\theta) &= \frac{\sqrt{4-x^2}}{2}
 \end{aligned}$$

obtemos

$$\begin{aligned}
 \mathcal{I} &= \int \frac{1}{x\sqrt{4-x^2}} dx \\
 &= -\frac{1}{4} (-\ln|1-\sqrt{4-x^2}/2| + \ln|1+\sqrt{4-x^2}/2|) + C \\
 &= -\frac{1}{4} \ln \left| \frac{2+\sqrt{4-x^2}}{2-\sqrt{4-x^2}} \right| + C.
 \end{aligned}$$

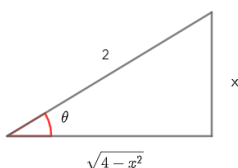
Outra maneira de resolver:

$$\begin{aligned}
 \int \frac{1}{x\sqrt{4-x^2}} dx &= \frac{1}{2} \int \frac{1}{u\sqrt{1-u^2}} du \text{ (Fazendo } u = \frac{x}{2}\text{)} \\
 &= -\frac{1}{4} \operatorname{sech}^{-1}(u) + C \\
 &= -\frac{1}{4} \ln \left(\frac{1+\sqrt{1-u^2}}{u} \right) + C \\
 &= -\frac{1}{2} \ln \left(\frac{2+\sqrt{4-x^2}}{x} \right) + C
 \end{aligned}$$

Compare as duas respostas! (tente usar o [Integral Calculator](#))

Observe que:

$$\begin{aligned} -\frac{1}{4}(-\ln|1 - \cos(\theta)| + \ln|1 + \cos(\theta)|) &= -\frac{1}{4} \ln \frac{|1 + \cos(\theta)|}{|1 - \cos(\theta)|} \\ &= -\frac{1}{4} \ln \frac{(1 + \cos(\theta))^2}{\operatorname{sen}^2(\theta)} \\ &= -\frac{1}{2} \ln \frac{|1 + \cos(\theta)|}{|\operatorname{sen}(\theta)|} \\ &= -\frac{1}{2} \ln \left| \frac{1}{\operatorname{sen}(\theta)} + \frac{\cos \theta}{\operatorname{sen} \theta} \right| \end{aligned}$$



$$\operatorname{sen} \theta = \frac{x}{2}; \quad \cos \theta = \frac{\sqrt{4-x^2}}{2};$$

$$\frac{1}{\operatorname{sen} \theta} = \frac{2}{x}; \quad \frac{\cos \theta}{\operatorname{sen} \theta} = \frac{\sqrt{4-x^2}}{x}$$

$$-\frac{1}{4}(-\ln|1 - \cos(\theta)| + \ln|1 + \cos(\theta)|) = -\frac{1}{2} \ln \left| \frac{2}{x} + \frac{\sqrt{4-x^2}}{x} \right|.$$

Alguma diferença fundamental? Para quais valores de x valem as primitivas encontradas?

Usando função trigonométrica:

$$\int \frac{1}{x\sqrt{4-x^2}} dx = -\frac{1}{2} \ln \left| \frac{2}{x} + \frac{\sqrt{4-x^2}}{x} \right| + C,$$

para $x \in (-2, 0) \cup (0, 2)$.

Usando função hiperbólica:

$$\int \frac{1}{x\sqrt{4-x^2}} dx = -\frac{1}{2} \ln \left(\frac{2}{x} + \frac{\sqrt{4-x^2}}{x} \right) + C,$$

para $x \in (0, 2)$.

Vale a pena usar a função hiperbólica?

Mas note: se $x \in (-2, 0)$, então $u = -x \in (0, 2)$ e portanto

$$\begin{aligned} \int \frac{1}{x\sqrt{4-x^2}} dx &= \int \frac{1}{-x\sqrt{4-x^2}} (-1) dx \\ &= \int \frac{1}{u\sqrt{4-u^2}} du \\ &= -\frac{1}{2} \ln \left(\frac{2}{u} + \frac{\sqrt{4-u^2}}{u} \right) + C \\ &= -\frac{1}{2} \ln \left(\frac{2}{-x} + \frac{\sqrt{4-x^2}}{-x} \right) + C \end{aligned}$$

Portanto, também usando a função hiperbólica podemos concluir

$$\int \frac{1}{x\sqrt{4-x^2}} dx = -\frac{1}{2} \ln \left| \frac{2}{x} + \frac{\sqrt{4-x^2}}{x} \right| + C,$$

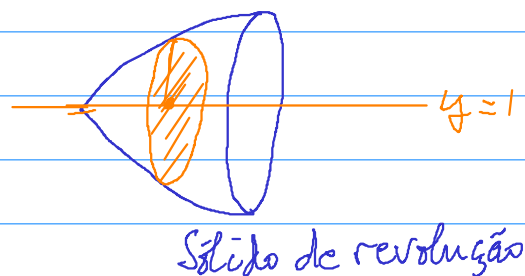
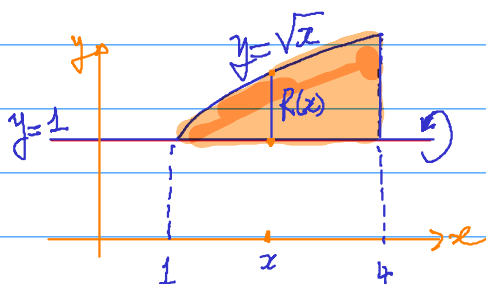
para $x \in (-2, 0) \cup (0, 2)$.

Aula 8

Voluma, integrais imprópriasConteúdo da aula

- Volume de um sólido de revolução pelo método do anel
- Volumens por cascas cilíndricas
- Integrais impróprias

"Entrada" Calcule o volume do sólido obtido pela rotação da região na figura em torno da reta $y=1$.



A seção transversal (por um plano ortogonal ao eixo $y=1$) é um disco de raio $R(x) = \sqrt{x} - 1$.
Logo o volume do sólido

$$V = \int_1^4 \pi (R(x))^2 dx = \int_1^4 \pi (\sqrt{x} - 1)^2 dx$$

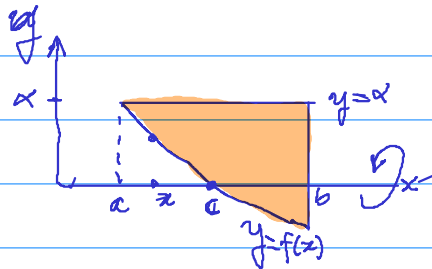
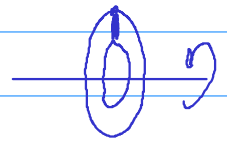
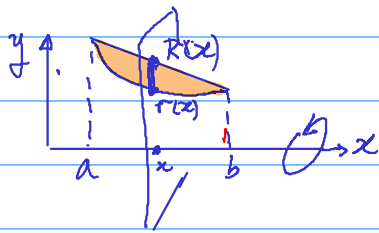
$$= \pi \int_1^4 (x - 2\sqrt{x} + 1) dx$$

$$= \pi \left(\frac{x^2}{2} - \frac{4}{3} x^{\frac{3}{2}} + x \right) \Big|_1^4$$

$$= \frac{7\pi}{6} \quad \square$$

$$\int x^{\frac{1}{2}} dx = \frac{2}{3} x^{\frac{3}{2}} + C$$

Volume de um sólido de revolução pelo método do anel



Seção transversal

Se a região que giramos para gerar o sólido não atinge ou atravessa o eixo de revolução, o sólido terá um buraco no meio.

As seções transversais por planos paralelos e ortogonais ao eixo de rotação são anéis e não discos.

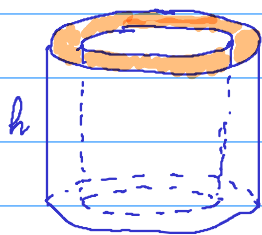
Seja $R(x)$ o raio externo do anel e $r(x)$ o raio interno.
Então a área do anel é

$$A(x) = \pi(R(x))^2 - \pi(r(x))^2$$

e o volume do sólido é

$$V = \int_a^b A(x) dx = \int_a^b \pi(R(x)^2 - r(x)^2) dx$$

Volumes por cascas cilíndricas



Sejam r_1 o raio do cilindro interno e r_2 o raio do cilindro externo (os dois com altura h).

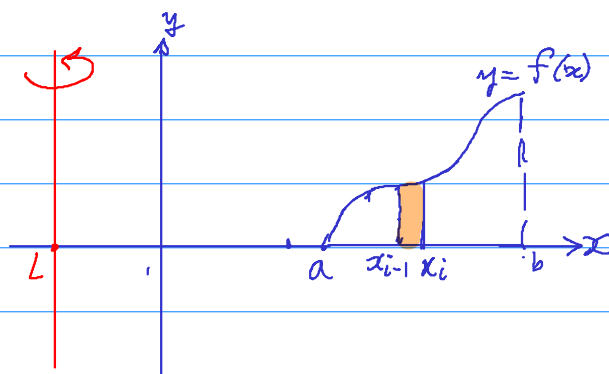
Denotamos $\bar{r} = \frac{r_1 + r_2}{2}$ (raio médio)

e V volume da casca cilíndrica.

$$\begin{aligned} \text{Temos } V &= \pi r_2^2 h - \pi r_1^2 h \\ &= \pi (r_2^2 - r_1^2) h = \pi (r_2 + r_1)(r_2 - r_1) h \\ &= 2\pi \bar{r} h \Delta r \end{aligned}$$

onde $\Delta r = r_2 - r_1$

$$V = 2\pi \bar{r} h \Delta r$$



Suponha que temos uma região do plano (como indicada na figura) girada em torno da reta $x = L$.

Queremos calcular o volume do sólido gerado.

Escolhamos uma partição $P = \{a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b\}$ do intervalo.

Denotamos por \bar{x}_i o pt médio do intervalo $[x_{i-1}, x_i]$
 $(\bar{x}_i = \frac{x_{i-1} + x_i}{2})$ e $h = f(\bar{x}_i)$ a altura da casca

Cilíndrica de raio interno $x_{i-1} - L$ e raio externo $x_i - L$.

O volume da casca cilíndrica i :

$$V_i = 2\pi \bar{r}_i f(\bar{x}_i) \Delta x_i$$

$$\bar{r}_i = \bar{x}_i - L$$

Logo o volume V do sólido

$$V \approx \sum_{i=1}^n V_i = \sum_{i=1}^n 2\pi \bar{r}_i f(\bar{x}_i) \Delta x_i$$

$$\bar{x}_i = \frac{x_{i-1} + x_i}{2}$$

$n \rightarrow \infty$
 $x_{i-1} \rightarrow x$
 $x_i \rightarrow x$

Mandando $\|P\| \rightarrow 0$ obtemos uma fórmula do volume

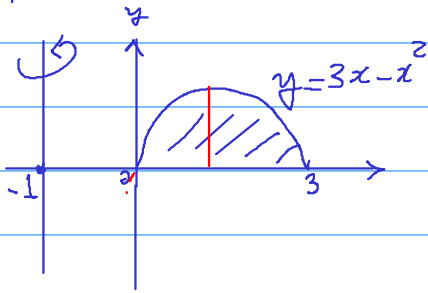
Definição

O volume do sólido obtido com a rotação da região entre o eixo $-x$ e o gráfico de uma função contínua $y = f(x) \geq 0$, $L \leq a \leq x \leq b$ em torno da reta vertical $x = L$ é

$$V = 2\pi \int_a^b (\text{raio da casca}) \times (\text{altura da casca}) dx$$

$$= 2\pi \int_a^b (x - L) f(x) dx$$

Exemplo



A região limitada pela curva $y = 3x - x^2$ e pelo eixo x é girada em torno da reta $x = -1$. Determine o volume do sólido gerado.

Temos $L = -1$, $[a, b] = [0, 3]$, $f(x) = 3x - x^2$. Usando o método da casca cilíndrica obtemos:

$$V = 2\pi \int_0^3 (x - L) \cdot f(x) dx = 2\pi \int_0^3 (x + 1)(3x - x^2) dx = \frac{45}{2} \pi.$$

Integrais Impróprias

Estudamos integrais de finidas $\int_a^b f(x) dx$

onde f é integrável (contínua ou limitada com um número finito de descontinuidades) em um intervalo limitado $[a, b]$

Podemos ter casos onde o intervalo da integração não é limitado ou f não é limitada.

Definição

Integrais com limites infinitos de integração são chamadas **integrais impróprias** do tipo 1.

1. Se f é contínua em $[a, +\infty)$, então

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx = \lim_{b \rightarrow +\infty} \int_a^b f(x) dx$$

2. Se f é contínua em $(-\infty, b]$, então

$$\int_{-\infty}^b f(x) dx = \lim_{a \rightarrow -\infty} \int_a^b f(x) dx$$

3. Se f é contínua em $(-\infty, +\infty)$, então

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(x) dx = \int_{-\infty}^c f(x) dx + \int_c^{+\infty} f(x) dx, \quad c \in \mathbb{R}.$$

Se o limite em 1-3 for finito, dizemos que a integral imprópria converge e o limite é o valor da integral imprópria. Caso contrário, dizemos que a integral diverge.

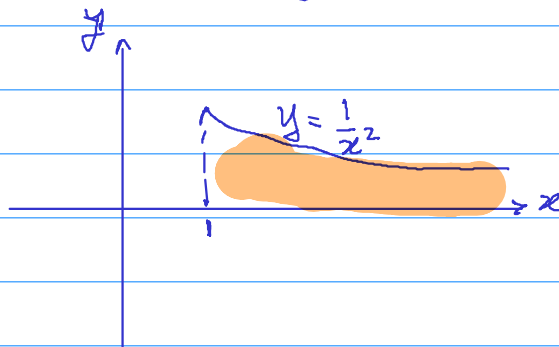
Exemplos

$$1. \int_1^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx = \lim_{b \rightarrow +\infty} \int_1^b \frac{1}{x^2} dx = \lim_{b \rightarrow +\infty} \left(-\frac{1}{x} \right) \Big|_1^b$$

$$= \lim_{b \rightarrow +\infty} \left(-\frac{1}{b} + 1 \right) = 1$$

Portanto a integral imprópria converge.

Observação

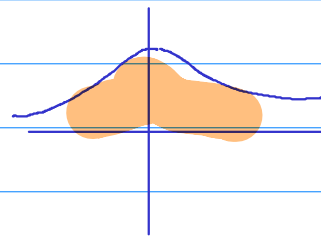


O valor $\int_1^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx$

é o limite da área sobre a curva $y = \frac{1}{x^2}$ em $[a, b]$ quando $b \rightarrow +\infty$.

Dizemos que a integral imprópria é a área sobre a curva no intervalo $[1, +\infty)$.

$$2. \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dx}{1+x^2}$$



$$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dx}{1+x^2} = \int_{-\infty}^0 \frac{dx}{1+x^2} + \int_0^{+\infty} \frac{dx}{1+x^2}$$

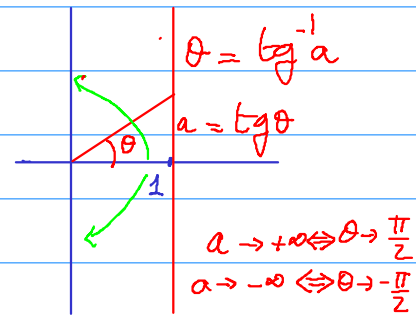
$$= \lim_{a \rightarrow -\infty} \int_a^0 \frac{1}{1+x^2} dx + \lim_{b \rightarrow +\infty} \int_0^b \frac{1}{1+x^2} dx$$

$$= \lim_{a \rightarrow -\infty} \left(\operatorname{tg}^{-1} x \Big|_a^0 \right) + \lim_{b \rightarrow +\infty} \left(\operatorname{tg}^{-1} x \Big|_0^b \right)$$

$$= \lim_{a \rightarrow -\infty} \left(\operatorname{tg}^{-1} 0 - \operatorname{tg}^{-1} a \right) + \lim_{b \rightarrow +\infty} \left(\operatorname{tg}^{-1} b - \operatorname{tg}^{-1} 0 \right)$$

$$= \left(0 - \left(-\frac{\pi}{2} \right) \right) + \left(\frac{\pi}{2} - 0 \right)$$

$$= \pi.$$



Logo $\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{1+x^2} dx$ Converge e

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{1+x^2} dx = \pi$$

Aula 9

Integrais impróprias

- Conteúdo da aula
- Integrais impróprias do tipo 2
 - Teste da comparação
 - Teste da Comparação no limite

Exemplo 3 (Integrais impróprias do tipo 1)

$$\int_1^{+\infty} \frac{1}{x^p} dx, \quad p \in \mathbb{R}$$

Se $p = 1$

$$\int_1^{+\infty} \frac{1}{x} dx = \lim_{b \rightarrow +\infty} \int_1^b \frac{1}{x} dx = \lim_{b \rightarrow +\infty} \ln x \Big|_1^b = +\infty$$

Se $p \neq 1$

$$\int_1^{+\infty} \frac{1}{x^p} dx = \int_1^{+\infty} x^{-p} dx = \lim_{b \rightarrow +\infty} \int_1^b x^{-p} dx$$

$$= \lim_{b \rightarrow +\infty} \left(\frac{1}{-p+1} x^{-p+1} \Big|_1^b \right)$$

$$= \lim_{b \rightarrow +\infty} \frac{1}{1-p} \left(\frac{1}{b^{p-1}} - 1 \right) = \begin{cases} \frac{1}{p-1} & \text{se } p > 1 \\ +\infty & \text{se } p < 1 \end{cases}$$

Conclusão

$\int_1^{+\infty} \frac{1}{x^p} dx$	converge se $p > 1$ diverge se $p \leq 1$
-------------------------------------	--

Observação:

O mesmo resultado vale para $\int_a^{+\infty} \frac{1}{x^p} dx$ para $a > 0$.

Definição Integrais de funções que se tornam infinitas em um ponto do intervalo de integração são integrais impróprias do tipo 2

1. Se f é contínua em $(a, b]$ então $\int_a^b f(x) dx = \lim_{c \rightarrow a^+} \int_c^b f(x) dx$

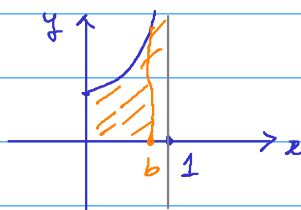
2. Se f é contínua em $[a, b)$ então $\int_a^b f(x) dx = \lim_{c \rightarrow b^-} \int_a^c f(x) dx$

3. Se f é contínua em $[a, c) \cup (c, b]$ então

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx$$

Exemplos

1. $\int_0^1 \frac{1}{1-x} dx$



$$f(x) = \frac{1}{1-x} \bar{e}$$

contínua em $[0, 1)$

$$\int_0^1 \frac{1}{1-x} dx = \lim_{\substack{b \rightarrow 1 \\ b < 1}} \int_0^b \frac{1}{1-x} dx = \lim_{\substack{b \rightarrow 1 \\ b < 1}} \left(-\ln|1-x| \Big|_0^b \right) = \lim_{\substack{b \rightarrow 1 \\ b < 1}} -\ln(1-b) = +\infty. \text{ Diverge}$$

2. $\int_0^b \frac{1}{x^p} dx$, $p \in \mathbb{R}$, $b > 0$

Se $p=1$ $\int_0^b \frac{1}{x} dx = \lim_{a \rightarrow 0^+} \int_a^b \frac{1}{x} dx = \lim_{a \rightarrow 0^+} \ln x \Big|_a^b = \lim_{a \rightarrow 0^+} (\ln b - \ln a) = +\infty$; diverge.

Se $p \neq 1$ $\int_0^b \frac{1}{x^p} dx = \lim_{a \rightarrow 0^+} \left(\frac{1}{1-p} x^{-p+1} \Big|_a^b \right) = \lim_{a \rightarrow 0^+} \left(\frac{1}{1-p} \left(\frac{1}{b^{p-1}} - \frac{1}{a^{p-1}} \right) \right)$

Logo

$\int_0^b \frac{1}{x^p} dx$	converge se $p < 1$ diverge se $p \geq 1$
-----------------------------	--

Teste da comparação (Teorema do confronto para integrais impróprias)

Sejam f e g funções contínuas com $f(x) \geq g(x) \geq 0$ para $x > a$.

(a) Se $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ converge, então $\int_a^{+\infty} g(x) dx$ converge.

(b) Se $\int_a^{+\infty} g(x) dx$ diverge, então $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ diverge.

(c) Para h contínua, se $\int_a^{+\infty} |h(x)| dx$ converge então $\int_a^{+\infty} h(x) dx$ converge (a recíproca não vale!)

Ideia da demonstração do item (a)

$$(a) \int_a^{+\infty} g(x) dx = \lim_{b \rightarrow +\infty} \int_a^b g(x) dx \leq \lim_{b \rightarrow +\infty} \int_a^b f(x) dx = \int_a^{+\infty} f(x) dx < \infty$$

A função $G(b) = \int_a^b g(x) dx$ é positiva, crescente e limitada. Portanto $\lim_{b \rightarrow +\infty} G(b)$ existe.

Exemplo

1. $\int_1^{+\infty} e^{-x^2} dx$

$g(x) \leq f(x)$ contínuas e positivas

Temos $x^2 \geq x \geq 1 \Rightarrow -x^2 \leq -x \Rightarrow e^{-x^2} \leq e^{-x}$

$$\Rightarrow \int_1^b e^{-x^2} dx \leq \int_1^b e^{-x} dx$$

Como $\int_1^{+\infty} e^{-x} dx = \lim_{b \rightarrow +\infty} \int_1^b e^{-x} dx = \lim_{b \rightarrow +\infty} (-e^{-x} | 1^b)$

$$= \lim_{b \rightarrow +\infty} (e^{-1} - e^{-b}) = e^{-1} < \infty$$

Como $\int_1^{+\infty} e^{-x} dx$ converge, pelo Teorema do confronto para integrais impróprias,

a integral imprópria $\int_1^{+\infty} e^{-x^2} dx$ converge também.

(Não podemos calcular diretamente esta integral.)

2. $\int_1^{+\infty} \frac{\operatorname{sen} x}{x} dx$ Usando o método de integral por partes e fazendo $u = \frac{1}{x}$, $dv = \operatorname{sen} x$, temos $du = -\frac{1}{x^2}$, $v = -\cos x$ obtemos

$$\int_1^b \frac{\operatorname{sen} x}{x} dx = \left(-\frac{\cos x}{x} \right) \Big|_1^b - \int_1^b \frac{\cos x}{x^2} dx$$

Observe que $\lim_{b \rightarrow +\infty} \left(-\frac{\cos x}{x} \right) \Big|_1^b = \lim_{b \rightarrow +\infty} \left(\cos 1 - \frac{\cos b}{b} \right) = \cos 1 < \infty$.

Temos $\left| \frac{\cos x}{x^2} \right| \leq \frac{1}{x^2}$. Como $\int_1^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx$ converge (pois $p=2 > 1$)

segue, pelo Teorema do confronto que $\int_1^{+\infty} \left| \frac{\cos x}{x^2} \right| dx$ converge, e pelo

mesmo Teorema, $\int_1^{+\infty} \frac{\cos x}{x^2} dx$ converge.

Portanto,

$$\int_1^{+\infty} \frac{\operatorname{sen} x}{x} dx \text{ converge.}$$

3. Prove que $\int_1^{+\infty} \left| \frac{\operatorname{sen} x}{x} \right| dx$ diverge.

(A recíproca do Teorema do confronto Parte (c) não vale.)

Teorema (Teste da comparação no limite)

Se f e g são positivas e contínuas em $[a, +\infty)$ e se

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f(x)}{g(x)} = L, \quad 0 < L < +\infty$$

então $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ e $\int_a^{+\infty} g(x) dx$ são ambos convergentes ou divergentes.

Exemplo

Sejam $f(x) = \frac{1}{x^2}$, $g(x) = \frac{1}{1+x^2}$, $x \geq 1$.

As funções f e g são positivas e contínuas.

Temos

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{1+x^2}{x^2} = 1$$

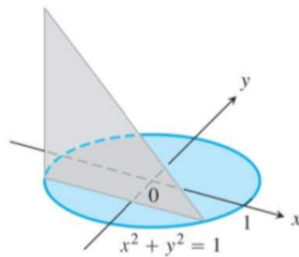
Como $\int_1^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx$ converge ($p=2$), $\int_1^{+\infty} \frac{dx}{1+x^2}$ converge também.

Observe que $\int_1^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx = 1$ e $\int_1^{+\infty} \frac{dx}{1+x^2} = \frac{\pi}{4}$ (exercício!).

O Teorema da comparação não nos permite concluir sobre a convergência/divergência das integrais impróprias e não sobre seus valores (quando convergirem).

Aula 5 de Consolidação. As questões e as figuras desta aula são do livro de G. B. Thomas, Cálculo 1, 12ª edição.

Questão 1: A base de um sólido é o disco $x^2 + y^2 \leq 1$. As seções transversais por planos perpendiculares ao eixo y entre $y = -1$ e $y = 1$ são triângulos retângulos isósceles com um cateto no disco. Calcule o volume do sólido.



Solução: Temos, pelo método das seções transversais,

$$V = \int_a^b A(y) dy$$

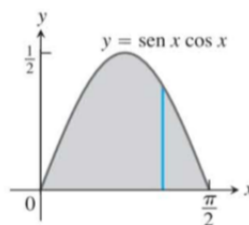
onde $A(y)$ é a área da seção transversal, e $[a, b]$ é o intervalo da variação de y . Temos

$$A(y) = \frac{1}{2} \left(\sqrt{1-y^2} - (-\sqrt{1-y^2}) \right)^2 = \frac{1}{2} \left(2\sqrt{1-y^2} \right)^2 = 2(1-y^2)$$

e $[a, b] = [-1, 1]$. Portanto,

$$V = \int_{-1}^1 2(1-y^2) dy = 2 \left(y - \frac{1}{3}y^3 \right) \Big|_{-1}^1 = \frac{8}{3}.$$

Questão 2. Calcule o volume do sólido obtido com a rotação da região sombreada em torno do eixo x .

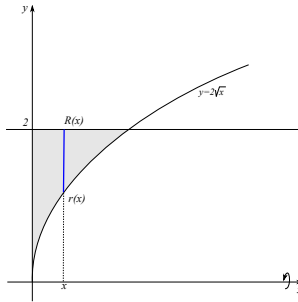


Solução: A seção transversal é um disco de raio $r(x) = \sin(x) \cos(x)$, com $x \in [0, \frac{\pi}{2}]$. Então,

$$\begin{aligned} V &= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \pi r^2(x) dx \\ &= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \pi (\sin(x) \cos(x))^2 dx \\ &= \frac{\pi}{4} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^2(2x) dx \\ &= \frac{\pi}{4} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{1 - \cos(4x)}{2} dx \\ &= \frac{\pi}{4} \left(\frac{x}{2} - \frac{\sin(4x)}{8} \right) \Big|_0^{\frac{\pi}{2}} \\ &= \frac{\pi^2}{16}. \end{aligned}$$

Questão 3. (Método do anel) Determine o volume do sólido obtido com a rotação em torno do eixo- x da região limitada pelas curvas: $y = 2\sqrt{x}$, $y = 2$, $x = 0$.

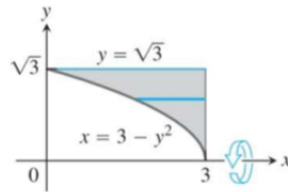
Solução:



A seção transversal é um anel com raio menor $r(x) = 2\sqrt{x}$, e raio maior $R(x) = 2$, e $x \in [0, 1]$. Então,

$$\begin{aligned} V &= \int_0^1 \pi (R^2(x) - r^2(x)) dx \\ &= \pi \int_0^1 (4 - 4x) dx \\ &= \pi (4x - 2x^2) \Big|_0^1 \\ &= 2\pi. \end{aligned}$$

Questão 4. Use o método da casca cilíndrica para determinar o volume do sólido obtido com a rotação da região sombreada em torno do eixo x .



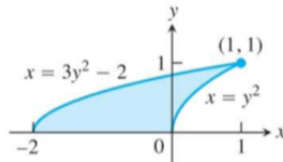
Solução: Fórmula do volume pelo método da casca cilíndrica:

$$V = \int_a^b 2\pi \left(\begin{array}{c} \text{raio da} \\ \text{casca} \end{array} \right) \left(\begin{array}{c} \text{altura} \\ \text{da casca} \end{array} \right) dy$$

Temos

$$\begin{aligned} V &= 2\pi \int_0^{\sqrt{3}} (y)(3 - (3 - y^2)) dy \\ &= 2\pi \int_0^{\sqrt{3}} y^3 dy \\ &= 2\pi \left(\frac{y^4}{4} \right) \Big|_0^{\sqrt{3}} \\ &= \frac{9\pi}{2}. \end{aligned}$$

Questão 5. A região sombreada é girada em torno do eixo x para gerar um sólido. Qual método (do disco, do anel, da casca) você usaria para determinar o volume do sólido? Quantas integrais seriam necessárias em cada caso. Explique.



Solução: Método do disco e anel: 2 integrais:

$$V = \int_{-2}^0 \pi \left(\sqrt{\frac{x+2}{3}} \right)^2 dx + \int_0^1 \pi \left(\left(\sqrt{\frac{x+2}{3}} \right)^2 - (\sqrt{x})^2 \right) dx$$

Método da casca: 1 integral:

$$\begin{aligned} V &= 2\pi \int_0^1 (y)(y^2 - (3y^2 - 2)) dy \\ &= 2\pi \int_0^1 (y)(2 - 2y^2) dy = 2\pi \left(y^2 - \frac{1}{2}y^4 \right) \Big|_0^1 = \pi. \end{aligned}$$

Capítulo 2 : Funções de várias variáveis

Aula 10

Métrica e topologia no espaço \mathbb{R}^n
curvas parametrizadas em \mathbb{R}^n

Conteúdo da aula

- O \mathbb{R} -espaço vetorial \mathbb{R}^n
- Produto escalar
- Métrica e topologia em \mathbb{R}^n
- Curvas parametrizadas em \mathbb{R}^n

O espaço $\mathbb{R}^n = \underbrace{\mathbb{R} \times \mathbb{R} \times \dots \times \mathbb{R}}_{n \text{ vezes}}, n \geq 1$

$$= \{ \underline{x} = (x_1, x_2, \dots, x_n), x_i \in \mathbb{R}, i=1, \dots, n \}.$$

Operações adição e multiplicações por um escalar

Definimos a operação adição "+" em \mathbb{R}^n como seguinte:

$$\text{para } \underline{x} = (x_1, x_2, \dots, x_n), \underline{y} = (y_1, y_2, \dots, y_n)$$

$$\underline{x} + \underline{y} = (x_1 + y_1, x_2 + y_2, \dots, x_n + y_n)$$

A operação "+" satisfaz as seguintes propriedades:

Para todo $\underline{x}, \underline{y}, \underline{z}$ em \mathbb{R}^n

$$A1: (\underline{x} + \underline{y}) + \underline{z} = \underline{x} + (\underline{y} + \underline{z}) \quad (\text{associativa})$$

$$A2: \underline{x} + \underline{y} = \underline{y} + \underline{x} \quad (\text{comutativa})$$

$$A3: \underline{x} + \underline{0} = \underline{x}, \text{ onde } \underline{0} = (0, 0, \dots, 0) \quad (\text{Elemento neutro})$$

$$A4: \text{ existe um vetor } -\underline{x} = (-x_1, -x_2, \dots, -x_n) \\ \text{tal que } \underline{x} + (-\underline{x}) = \underline{0} \quad (\text{Elemento oposto})$$

Dizemos que $(\mathbb{R}^n, +)$ é um grupo comutativo

Definimos a operação multiplicação por um escalar "·" como seguinte:

$$\alpha \cdot \underline{x} = \alpha \underline{x} = (\alpha x_1, \alpha x_2, \dots, \alpha x_n) \quad \text{para } \alpha \in \mathbb{R}$$

A operação "·" satisfaz as seguintes propriedades:
para todo $\underline{x}, \underline{y} \in \mathbb{R}^n$ e para todo $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$

$$\begin{aligned} M1: \alpha(\underline{x} + \underline{y}) &= \alpha \underline{x} + \alpha \underline{y} && \text{(distributiva)} \\ M2: (\alpha + \beta)\underline{x} &= \alpha \underline{x} + \beta \underline{x} && \text{(distributiva)} \\ M3: 1\underline{x} &= \underline{x} && \text{(elemento neutro)} \\ M4: \alpha(\beta \underline{x}) &= (\alpha\beta)\underline{x} && \text{(associativa)} \end{aligned}$$

Assim o espaço $(\mathbb{R}^n, +, \cdot)$ se torna um **\mathbb{R} -espaço vetorial**.

Produto escalar

O produto escalar é a operação em \mathbb{R}^n (denotada por "·" ou "<, >") que associa a dois vetores $\underline{x} = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ e $\underline{y} = (y_1, y_2, \dots, y_n)$ o escalar

$$\underline{x} \cdot \underline{y} = \langle \underline{x}, \underline{y} \rangle = x_1 y_1 + x_2 y_2 + \dots + x_n y_n$$

O produto escalar tem as seguintes propriedades:

para todos $\underline{x}, \underline{y}, \underline{z} \in \mathbb{R}^n$, $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$

- $\langle \underline{x}, \underline{y} \rangle = \langle \underline{y}, \underline{x} \rangle$ (simétrico)
- $\langle \alpha \underline{x} + \beta \underline{y}, \underline{z} \rangle = \alpha \langle \underline{x}, \underline{z} \rangle + \beta \langle \underline{y}, \underline{z} \rangle$
- $\langle \underline{x}, \alpha \underline{y} + \beta \underline{z} \rangle = \alpha \langle \underline{x}, \underline{y} \rangle + \beta \langle \underline{x}, \underline{z} \rangle$ } (bi-linear)
- $\langle \underline{x}, \underline{x} \rangle \geq 0$ (positivo)
- $\langle \underline{x}, \underline{x} \rangle = 0 \Leftrightarrow \underline{x} = \underline{0}$ (definido)

Definimos a norma de \underline{x} como $\|\underline{x}\| = \sqrt{\langle \underline{x}, \underline{x} \rangle}$

Métrica e topologia em \mathbb{R}^n

Vamos considerar \mathbb{R}^n com um conjunto de pontos.
 Definiremos a distância $d(\underline{x}, \underline{y})$ entre dois pontos $\underline{x}, \underline{y} \in \mathbb{R}^n$
 como $\|\underline{x} - \underline{y}\|$:

$$d(\underline{x}, \underline{y}) = \|\underline{x} - \underline{y}\|$$

Definição Sejam $\underline{x}_0 \in \mathbb{R}^n$ e $r > 0$.

A **bola aberta** de centro \underline{x}_0 e raio r é o conjunto

$$B(\underline{x}_0, r) = \{ \underline{x} \in \mathbb{R}^n : d(\underline{x}, \underline{x}_0) < r \}$$

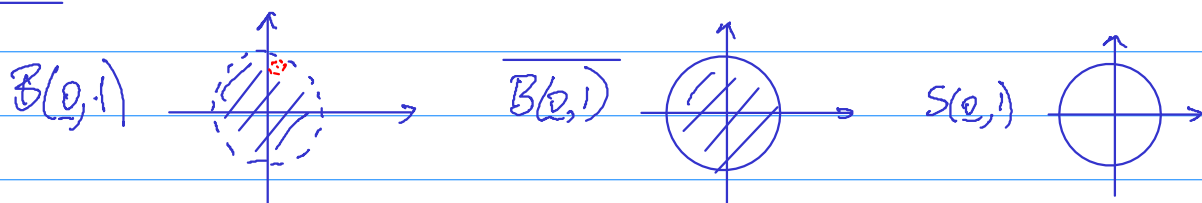
A **bola fechada** de centro \underline{x}_0 e raio r é o conjunto

$$\overline{B}(\underline{x}_0, r) = \{ \underline{x} \in \mathbb{R}^n : d(\underline{x}, \underline{x}_0) \leq r \}$$

A **esfera** de centro \underline{x}_0 e raio r é o conjunto

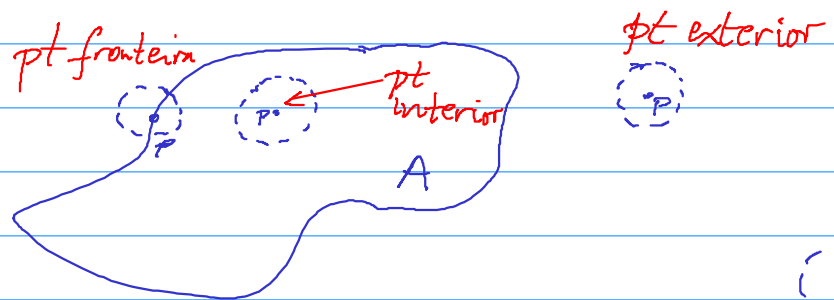
$$S(\underline{x}_0, r) = \{ \underline{x} \in \mathbb{R}^n : d(\underline{x}, \underline{x}_0) = r \}$$

Para $n=2$



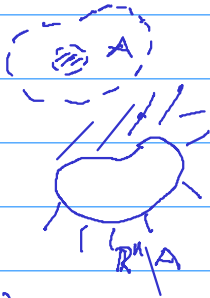
Seja $A \subseteq \mathbb{R}^n$ (um subconjunto de \mathbb{R}^n), e $p \in \mathbb{R}^n$

- O ponto p é dito ponto interior de A se $\exists \delta > 0$ tal que $B(p, \delta) \subseteq A$
- p é dito ponto exterior de A se $\exists \delta > 0$ tal que $B(p, \delta) \cap A = \emptyset$
- p é dito ponto fronteira se $\forall \delta > 0$, $\exists q_1 \in B(p, \delta) \setminus A$ e $\exists q_2 \in B(p, \delta) \cap A$



Um subconjunto $A \subseteq \mathbb{R}^n$ é dito

- aberto se todo ponto de A é ponto interior.
- fechado se seu complementar é aberto
- limitada se $\exists M > 0$ tq, $A \subseteq B(\underline{0}, M)$



Uma vizinhança de $p \in \mathbb{R}^n$ é um aberto que contém p .

Curvas parametrizadas em \mathbb{R}^n

Definições

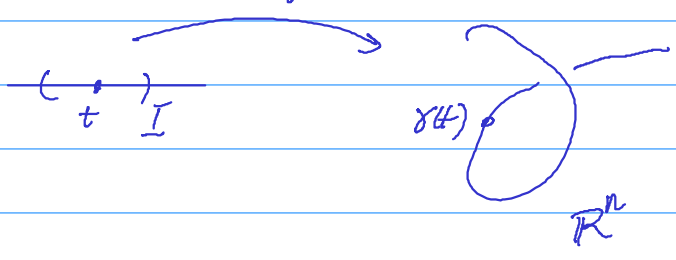
Seja I um intervalo de \mathbb{R} .

Um **curva em \mathbb{R}^n** é uma função (a valor vetorial, em \mathbb{R}^n)

$$\gamma: I \longrightarrow \mathbb{R}^n,$$

$\gamma(t) = (x_1(t), x_2(t), \dots, x_n(t))$ com $x_i: I \rightarrow \mathbb{R}, i=1 \dots n$ funções a valor em \mathbb{R} .

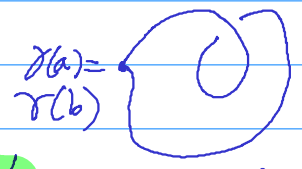
O traço da curva $\bar{\gamma}$ é a imagem de γ .



Dizemos que γ é contínua (resp. diferenciável) se as funções $x_i: I \rightarrow \mathbb{R}, i=1, \dots, n$ são contínuas (resp. diferenciáveis).

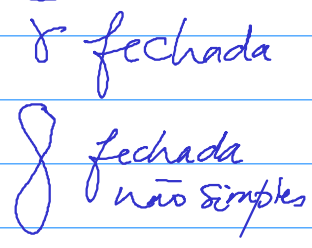
Dizemos que γ é fechada se $I=[a,b]$ e $\gamma(a)=\gamma(b)$

A curva γ é simples se é injetora



Se γ é diferenciável, o vetor tangente a curva no ponto $\gamma(t)$ é o vetor

$$\gamma'(t) = (x_1'(t), x_2'(t), \dots, x_n'(t))$$



A curva γ é regular se $\gamma'(t) \neq \underline{0}$ para todo $t \in I$

Um ponto t_0 onde $\gamma'(t_0) = \underline{0}$ é chamado ponto singular.

Uma curva $\gamma: I \rightarrow \mathbb{R}^2$ ($n=2$) é chamada curva plana. Para $\gamma(t) = (x(t), y(t))$, a relação entre $x = x(t), y = y(t)$ é chamada equação da curva.

Exemplos

1. Retas

Sejam $p \in \mathbb{R}^n$ e $\vec{v} \in \mathbb{R}^n - \{\underline{0}\}$, com $p = (p_1, \dots, p_n)$
 $\vec{v} = (v_1, \dots, v_n)$

Seja $\gamma: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$, $\gamma(t) = p + t\vec{v} = (p_1 + tv_1, \dots, p_n + tv_n)$

O traço de γ é a reta por p e paralela a \vec{v} .

A curva γ é uma curva diferenciável (as funções x_i são lineares em t)

Temos $\gamma'(t) = \vec{v} \neq \underline{0}$, portanto γ é regular.

2. Circunferência ($n=2$)

$$\gamma: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad \gamma(t) = (\cos t, \sin t)$$

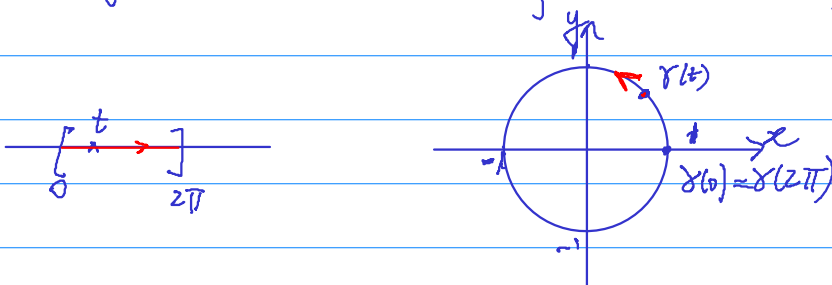
γ é diferenciável.

Temos $\gamma'(t) = (-\sin t, \cos t)$, $\|\gamma'(t)\| = 1 \quad \forall t \in [0, 2\pi]$

portanto, $\gamma'(t) \neq \underline{0} \quad \forall t$, i.e., γ é regular.

Para $x = \cos t$, temos $x^2 + y^2 = 1$ que é uma equação da curva γ .
 $y = \sin t$

O traço de γ é a circunferência $S(0, 1)$



A seta indica o sentido do movimento

3. Acúspide $\gamma: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$, com $\gamma(t) = (t^2, t^3)$.

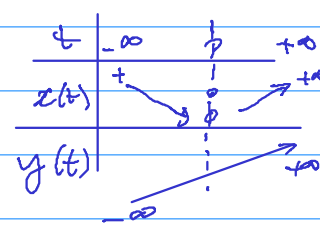
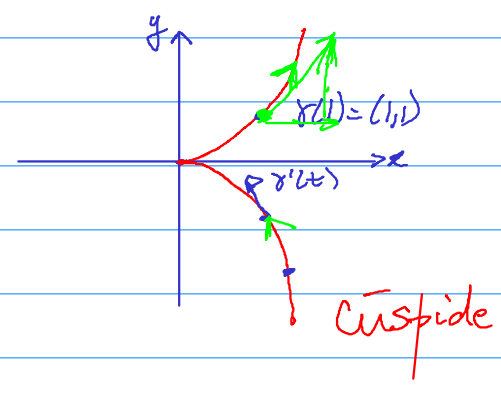
A curva γ é diferenciável? Sim, pois $x = x(t) = t^2$ e $y = y(t) = t^3$ são diferenciáveis.

Equações da curva
 $x = t^2$
 $y = t^3 \Rightarrow x^3 = y^2$
 $x^3 - y^2 = 0$

Temos $\gamma'(t) = (2t, 3t^2)$.

A curva γ é regular? Não, pois $\gamma'(0) = (0,0)$; γ tem singularidade no ponto $t=0$.

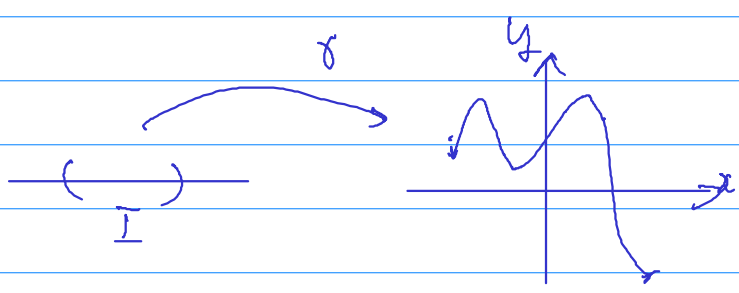
$\gamma'(-1) = (-2, 3)$
 $\gamma'(1) = (2, 3)$



4. Gráfico de uma função $f: I \rightarrow \mathbb{R}$, $y = f(x)$

O gráfico de f é uma curva plana parametrizada por $\gamma: I \rightarrow \mathbb{R}^2$, com

$\gamma(t) = (t, f(t))$; $x(t) = t$ e $y(t) = f(t)$.



5. $\gamma: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2, \gamma(t) = (t^2 - 1, t^3 - t)$

A curva γ é diferenciável pois as funções $x(t) = t^2 - 1$ e $y(t) = t^3 - t$ são diferenciáveis.

Temos $\gamma'(t) = (2t, 3t^2 - 1)$, e $\gamma'(t) = (0,0) \Leftrightarrow 2t = 0$ e $3t^2 - 1 = 0$ que não é possível. Logo $\gamma'(t) \neq (0,0)$ para todo $t \in \mathbb{R}$. Segue que γ é uma curva regular.

A curva γ é simples?

Sejam $t_1, t_2 \in \mathbb{R}$ com $t_1 \neq t_2$ e $\gamma(t_1) = \gamma(t_2)$.

Então
$$\begin{cases} t_1^2 - 1 = t_2^2 - 1 & (1) \\ t_1^3 - t_1 = t_2^3 - t_2 & (2) \end{cases}$$

A equação (2) é equivalente a

$$\begin{aligned} t_1(t_1^2 - 1) &= t_2(t_2^2 - 1) \stackrel{\text{usando (1)}}{\Leftrightarrow} t_1(t_1^2 - 1) = t_2(t_1^2 - 1) \\ &\Leftrightarrow (t_1^2 - 1)(t_1 - t_2) = 0 \\ &\Leftrightarrow t_1^2 - 1 = 0 \quad \text{pois } t_1 \neq t_2 \\ &\Leftrightarrow t_1 = \pm 1 \end{aligned}$$

Portanto $t_1 = 1$ e $t_2 = -1$ (ou $t_1 = -1$ e $t_2 = 1$)

Temos $\gamma(-1) = \gamma(1) = (0,0)$ e
 $\gamma'(-1) = (-2, 2)$
 $\gamma'(1) = (2, 2)$

ou seja o traço de γ passa duas vezes pela origem com vetores tangentes distintos.

Para fazer o esboço do traço da curva γ , analisamos o comportamento das funções coordenadas de $\gamma(t) = (x(t), y(t))$

com $x(t) = t^2 - 1$

$$y(t) = t^3 - 1$$

Temos $x(t) = 0 \Leftrightarrow t^2 - 1 = 0 \Leftrightarrow t = \pm 1$,

ou seja γ intersecta o eixo- y no ponto $\gamma(-1) = \gamma(1) = (0, 0)$

Temos também $x'(t) = 2t = 0 \Leftrightarrow t = 0$

Portanto, o vetor tangente é vertical (paralelo ao eixo- y) no ponto $\gamma(0) = (-1, 0)$.

A função $x(t)$ é decrescente em $(-\infty, 0)$ e é crescente em $(0, +\infty)$.

Agora para função $y(t) = t^3 - t$, temos

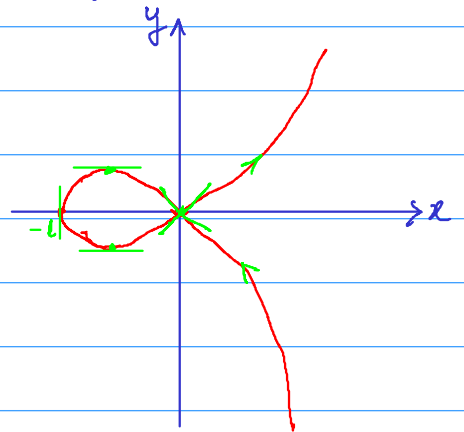
$y(t) = 0 \Leftrightarrow t = 0$ ou $t = \pm 1$. Logo o traço de γ intersecta o eixo- x nos pontos $\gamma(0) = (-1, 0)$ (onde a tangente é vertical) e no ponto $\gamma(-1) = \gamma(1) = (0, 0)$.

Derivando, $y'(t) = 3t^2 - 1$, e $y'(t) = 0 \Leftrightarrow t = \pm \frac{\sqrt{3}}{3}$.

Nestes pontos o vetor tangente da curva é horizontal (i.e., paralelo ao eixo- x).

A função $y(t)$ é crescente em $(-\infty, -\frac{\sqrt{3}}{3}) \cup (\frac{\sqrt{3}}{3}, +\infty)$ e é decrescente no intervalo $(-\frac{\sqrt{3}}{3}, \frac{\sqrt{3}}{3})$.

Podemos fazer o esboço da curva juntando as informações acima.



Observe que $\gamma(\frac{\sqrt{3}}{3}) = (-\frac{2}{3}, \frac{2\sqrt{3}}{9})$ e

$$\gamma(-\frac{\sqrt{3}}{3}) = (-\frac{2}{3}, -\frac{2\sqrt{3}}{9})$$

Aula 11

Funções de várias variáveis

Conteúdo da aula {

- Definição de uma função de várias variáveis
- Gráfico de uma função de várias variáveis

"Entrada": Encontre uma parametrização da reta tangente a curva $\gamma(t) = (t, t^2, t^3)$, $t \in \mathbb{R}$, no ponto $t_0 = 1$.

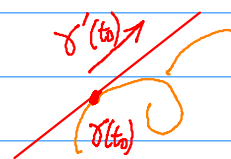
A reta tangente a curva γ no ponto $\gamma(t_0)$ é a reta que passa pelo ponto $\gamma(t_0)$ e que é paralela ao vetor $\gamma'(t_0)$.

Seja $r: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$ uma parametrização desta reta.

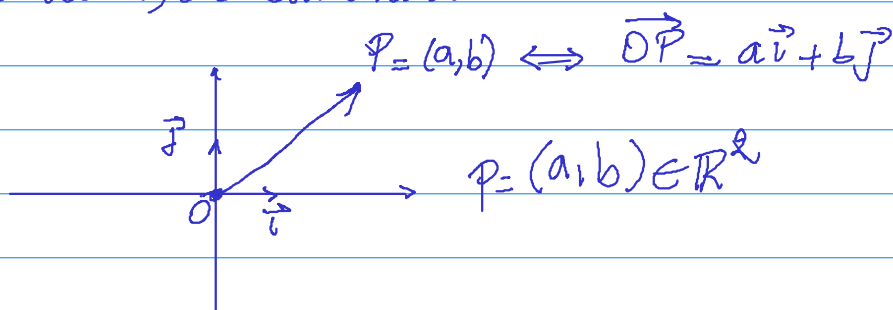
Então

$$\begin{aligned} r(t) &= \gamma(t_0) + t \gamma'(t_0) \\ &= (1, 1, 1) + t(1, 2, 3) \\ &= (1+t, 1+2t, 1+3t) \end{aligned}$$

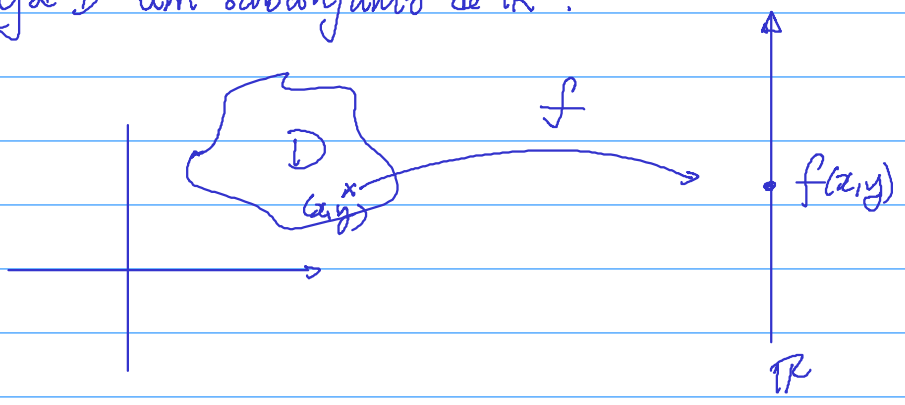
$$\gamma'(t) = (1, 2t, 3t^2)$$

Funções de duas variáveis

Indificamos o plano com \mathbb{R}^2 : escolhamos um sistema (cartesiano) de coordenadas



Seja D um subconjunto de \mathbb{R}^2 .



Uma função f de duas variáveis é uma lei/regra que associa a cada par $(x, y) \in D$ um **único** número real $f(x, y)$.

Notações:

$$f: D \longrightarrow \mathbb{R}$$

$$(x, y) \longmapsto z = f(x, y)$$

x, y : variáveis independentes

z : variável dependente

D : domínio de $f = \text{Dom}(f)$

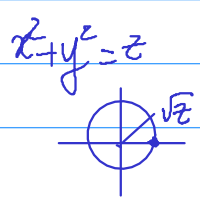
$\text{Im}(f) = \{ f(x, y) : (x, y) \in D \} \subset \mathbb{R}$ é a imagem de f .

Exemplos

1. $f(x, y) = c$, c constante (função constante)
 $\text{Dom}(f) = \mathbb{R}^2$
 $\text{Im}(f) = \{c\}$

2. $f(x, y) = x^2 + y^2$
 $\text{Dom}(f) = \mathbb{R}^2$
 $\text{Im}(f) = [0, +\infty)$: temos $f(x, y) \geq 0$

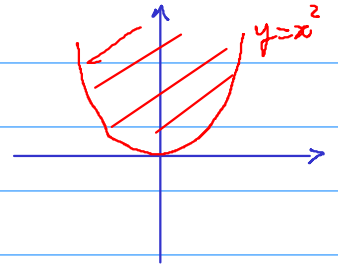
Seja $z \geq 0$, $\exists (x, y) \in \mathbb{R}^2$ tq
 $f(x, y) = z$, por exemplo
 $(x, y) = (\sqrt{z}, 0)$



$$3. f(x, y) = \sqrt{y - x^2}$$

$$\text{Dom}(f) = \{(x, y) : y - x^2 \geq 0\}$$

$$\text{Im}(f) = [0, +\infty)$$



Funções de variáveis variáveis n , $n \geq 3$ (n = número de variáveis)

Uma função pode depender de mais de 2 variáveis quando $D \subset \mathbb{R}^n$, $n \geq 3$

Exemplo $f(x, y, z) = \sqrt{1 - (x^2 + y^2 + z^2)}$

$$\text{Dom}(f) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : 1 - (x^2 + y^2 + z^2) \geq 0\}$$

$$1 - (x^2 + y^2 + z^2) \geq 0 \Leftrightarrow x^2 + y^2 + z^2 \leq 1$$

Então $\text{Dom}(f) = \overline{B(0, 1)}$ que é a bola fechada de centro $0 = (0, 0, 0)$ e raio 1.

$$\text{Im}(f) = [0, 1] \text{ (exercício)}$$

Gráfico de uma função

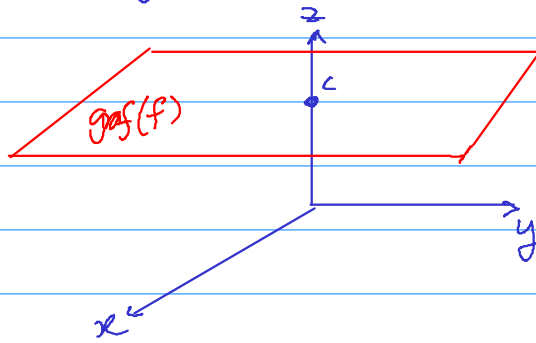
(A) Funções de duas variáveis

O gráfico de uma função de duas variáveis $z = f(x, y)$, $(x, y) \in D$ é o conjunto

$$\text{graf}(f) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : z = f(x, y), (x, y) \in D\}$$

Exemplos

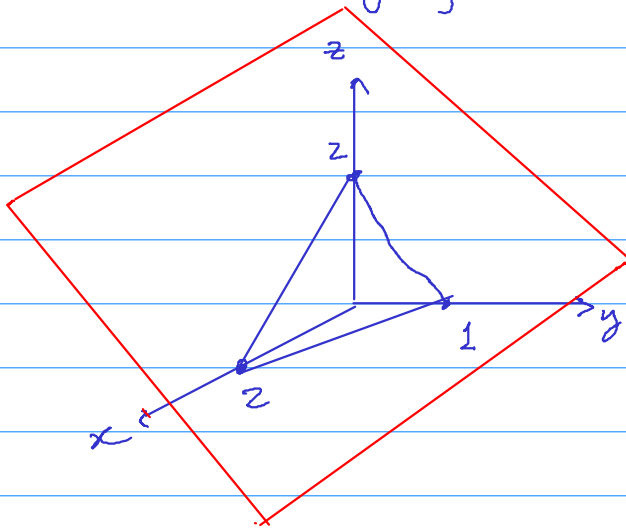
1. $f(x,y) = c$, $c = \text{const}$



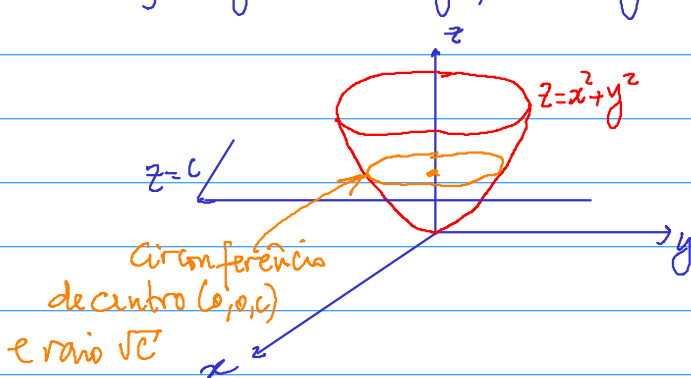
$\text{graf}(f) = \{(x,y,c), (x,y) \in \mathbb{R}^2\}$

2. $f(x,y) = 2 - x - 2y$ $\text{Dom}(f) = \mathbb{R}^2$

$z = 2 - x - 2y \Leftrightarrow x + 2y + z - 2 = 0$
Então o gráfico de f é um plano



3. $f(x,y) = x^2 + y^2$, $(x,y) \in \mathbb{R}^2$



$z = x^2 + y^2$
parabolóide elíptico

$\text{graf}(f) = \{(x,y,z) : z = f(x,y)\}$
 $= \{(x,y, x^2 + y^2), (x,y) \in \mathbb{R}^2\}$

Para $n \geq 3$ e $f: D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, o gráfico de f é o subconjunto de $\mathbb{R}^n \times \mathbb{R} = \mathbb{R}^{n+1}$ dado por

$$\text{graf}(f) = \left\{ (x_1, \dots, x_n, x_{n+1}) \in \mathbb{R}^{n+1} : \begin{array}{l} (x_1, \dots, x_n) \in D \text{ e} \\ x_{n+1} = f(x_1, \dots, x_n) \end{array} \right\}$$

Aula 6 de Consolidação

Questão 1. Defina o que é uma integral imprópria.

Solução: Uma integral imprópria de uma função f é uma integral

- 1. em intervalos não limitados e f limitada.

Exemplos: $\int_1^{+\infty} \frac{1}{1+x^2} dx$, ou $\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{1+x^2} dx$.

- 2. em intervalos limitados onde f não é definida em todos os pontos do intervalo e não é limitada. Exemplo: $\int_0^1 \frac{1}{x^2} dx$.

- 3. uma combinação de 1 e 2. Exemplo: $\int_{-1}^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx$.

Questão 2. (a) A integral $\int_1^{+\infty} \frac{\text{sen}^2(x)}{x^2 + 1} dx$ converge ou diverge?

Solução: Temos $0 \leq \text{sen}^2(x) \leq 1$ ($\forall x \in \mathbb{R}$) e $\frac{1}{1+x^2} \leq \frac{1}{x^2}$ ($x \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$).
 Portanto, $0 \leq \frac{\text{sen}^2(x)}{x^2 + 1} \leq \frac{1}{x^2}$, para todo $x \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$ ($\forall x \geq 1$). Como $\frac{\text{sen}^2(x)}{x^2 + 1}$ e $\frac{1}{x^2}$ são contínuas em $[1, +\infty)$ e a integral $\int_1^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx$ converge ($p = 2 > 1$), segue, pelo teste de comparação, que $\int_1^{+\infty} \frac{\text{sen}^2(x)}{x^2 + 1} dx$ converge.

Questão 2: (b) A integral $\int_1^{+\infty} \frac{\text{sen}(x) + 2}{\sqrt{x}} dx$ converge ou diverge?

Solução: Temos $-1 \leq \text{sen}(x) \leq 1$, portanto $1 \leq \text{sen}(x) + 2 \leq 3$, $\forall x \in \mathbb{R}$.
 Daí $0 < \frac{1}{\sqrt{x}} \leq \frac{\text{sen}(x) + 2}{\sqrt{x}}$ para todo $x > 0$ ($\forall x \geq 1$). Como $\int_1^{+\infty} \frac{1}{\sqrt{x}} dx$ diverge ($p = \frac{1}{2} < 1$), segue, pelo teste de comparação, que $\int_1^{+\infty} \frac{\text{sen}(x) + 2}{\sqrt{x}} dx$ diverge.

Questão 2: (c) A integral $\int_{-\frac{1}{2}}^0 \frac{1}{x^{\frac{2}{3}}} dx$ converge ou diverge?

Solução: Fazendo a mudança de variável $x = -u$, temos

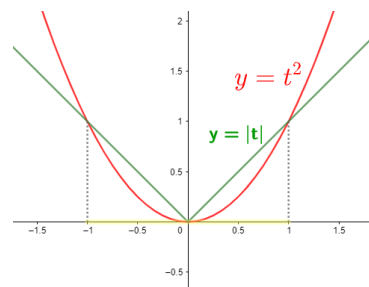
$$\int_{-\frac{1}{2}}^0 \frac{1}{x^{\frac{2}{3}}} dx = \int_{\frac{1}{2}}^0 \frac{-1}{(-u)^{\frac{2}{3}}} du = \int_0^{\frac{1}{2}} \frac{1}{u^{\frac{2}{3}}} du.$$

A última integral converge pois $p = \frac{2}{3} < 1$, portanto $\int_{-\frac{1}{2}}^0 \frac{1}{x^{\frac{2}{3}}} dx$ converge.

Questão 3. A integral $\int_1^{+\infty} \left| \frac{\text{sen}(x)}{x} \right| dx$ converge ou diverge?

Solução: Na Aula 9 (pagina 71) provamos, usando o Teste da Comparação, que $\int_1^{+\infty} \frac{\text{sen}(x)}{x} dx$ converge. Podemos usar este resultado para concluir que a integral dada converge? Não.

Temos que $-1 \leq \text{sen}(x) \leq 1, \forall x \in \mathbb{R}$. Portanto, $|\text{sen}(x)| \geq \text{sen}^2(x) \geq 0, \forall x \in \mathbb{R}$. (Ver a gráfico a direita que ilustra o fato que a $|t| \geq t^2$ para $-1 \leq t \leq 1$. A afirmação segue pondo $t = \text{sen}(x)$.)



Como $|x| = x$ para todo $x \geq 0$, segue que

$$\left| \frac{\text{sen}(x)}{x} \right| \geq \frac{\text{sen}^2(x)}{x}, \quad \forall x \geq 1.$$

Se $\int_1^{+\infty} \frac{\text{sen}^2(x)}{x} dx$ divergir, então podemos concluir pelo Teste da Comparação que $\int_1^{+\infty} \left| \frac{\text{sen}(x)}{x} \right| dx$ diverge.

Para analisar $I = \int_1^{+\infty} \frac{\text{sen}^2(x)}{x} dx$, seja $b > 1$. Fazendo

$$\begin{cases} u = \frac{1}{x} & \implies du = -\frac{1}{x^2} dx \\ dv = \text{sen}^2(x) dx & \implies v = \int \text{sen}^2(x) dx \implies v = \frac{x}{2} - \frac{\text{sen}(2x)}{4} \end{cases}$$

temos, integrando por partes,

$$\begin{aligned}
\int_1^b \frac{\text{sen}^2(x)}{x} dx &= \left[\frac{1}{x} \left(\frac{x}{2} - \frac{\text{sen}2x}{4} \right) \right] \Big|_1^b - \int_1^b -\frac{1}{x^2} \left(\frac{x}{2} - \frac{\text{sen}2x}{4} \right) dx \\
&= \left[\left(\frac{1}{2} - \frac{\text{sen}2x}{4x} \right) \right] \Big|_1^b + \int_1^b \left(\frac{1}{2x} - \frac{\text{sen}2x}{4x^2} \right) dx \\
&= \left[-\frac{\text{sen}2b}{4b} + \frac{\text{sen}2}{4} \right] + \frac{1}{2} \int_1^b \frac{1}{x} dx - \frac{1}{4} \int_1^b \frac{\text{sen}2x}{x^2} dx.
\end{aligned}$$

Agora temos que analisar 3 limites:

$$Ia = \lim_{b \rightarrow +\infty} \left[-\frac{\text{sen}2b}{4b} + \frac{\text{sen}2}{4} \right] = \frac{\text{sen}2}{4}, \text{ pois } \lim_{b \rightarrow +\infty} \frac{1}{4b} = 0 \text{ e } |\text{sen}2b| \leq 1.$$

Portando, $\forall b \in \mathbb{R}$, $\lim_{b \rightarrow +\infty} -\frac{\text{sen}2b}{4b} = 0$.

$Ib = \int_1^{+\infty} \frac{\text{sen}2x}{x^2} dx$ é convergente. De fato, $0 \leq \left| \frac{\text{sen}2x}{x^2} \right| \leq \frac{1}{x^2}$, $\forall x \geq 1$, e $\int_1^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx$ é convergente. Pelo Teste da Comparação, $\int_1^{+\infty} \left| \frac{\text{sen}2x}{x^2} \right| dx$

converge também, e pelo mesmo teste, $\int_1^{+\infty} \frac{\text{sen}2x}{x^2} dx$ converge.

$Ic = \int_1^{+\infty} \frac{1}{x} dx$ é divergente (p=1).

Logo,

$$\int_1^{+\infty} \frac{\text{sen}^2 x}{x} dx = Ia + \frac{1}{2} Ib - \frac{1}{4} Ic$$

é divergente.

Portanto, pelo Teste da Comparação, podemos concluir que a integral dada $\int_1^{+\infty} \left| \frac{\text{sen}(x)}{x} \right| dx$ é divergente.

Aula 12

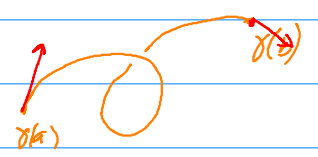
Curvas de nível, limites e continuidade

- Conteúdo da aula
- Curvas de nível
 - Superfícies de nível
 - Limites

"Entrada" Seja $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$ uma curva no espaço $\mathbb{R}^n, n \geq 2$.
 O que significa para γ ser diferenciável em $t=a$ e $t=b$?

γ fechada significa $\gamma(a) = \gamma(b)$.

(a) γ não é fechada ($\gamma(a) \neq \gamma(b)$)
 γ é diferenciável no pt $t=a$



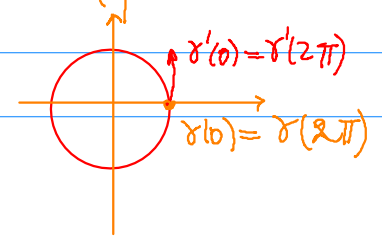
se $\lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ h > 0}} \frac{\gamma(a+h) - \gamma(a)}{h}$ existe (denotado por $\gamma'(a)$)

γ é diferenciável no pt $t=b$ se

$\lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ h < 0}} \frac{\gamma(b+h) - \gamma(b)}{h}$ (denotado por $\gamma'(b)$)

(b) γ é fechada ($\gamma(a) = \gamma(b)$)
 γ é diferenciável em a e b se é diferenciável em a e em b
 e $\gamma'(a) = \gamma'(b)$.

Exemplo $\gamma: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2, \gamma(t) = (\cos t, \sin t)$. A curva γ é fechada.
 γ é diferenciável em $a=0$ e $b=2\pi$ (pois \cos e \sin são diferenciáveis em \mathbb{R}) e $\gamma'(0) = (0, 1) = \gamma'(2\pi)$



Curvas de nível de funções de duas variáveis

Definição As curvas de nível de uma função $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ são as curvas no domínio D de f com equações

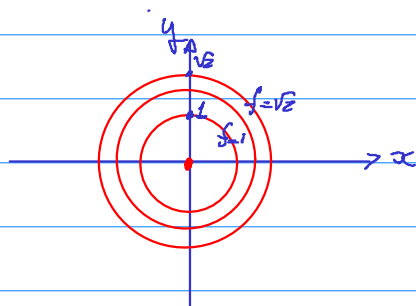
$$f(x, y) = c$$

onde c é uma constante.

Exemplo $f(x, y) = x^2 + y^2$

A função f é definida em $D = \mathbb{R}^2$

- Se $c < 0$, $\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 = c\} = \emptyset$
- Se $c = 0$, $x^2 + y^2 = 0$, a curva de nível zero é o ponto $(0, 0)$.
- Se $c > 0$, a curva de nível c é a circunferência de centro $(0, 0)$ e raio \sqrt{c} (com equação $x^2 + y^2 = c$)



O mapa das curvas de nível da função $f(x, y) = x^2 + y^2$ (isto é, o esboço de algumas curvas de nível)

Observação As curvas de nível de qualquer função f são disjuntas pois

$$\{(x, y) \in D : f(x, y) = c_1\} \cap \{(x, y) \in D : f(x, y) = c_2\} = \emptyset$$

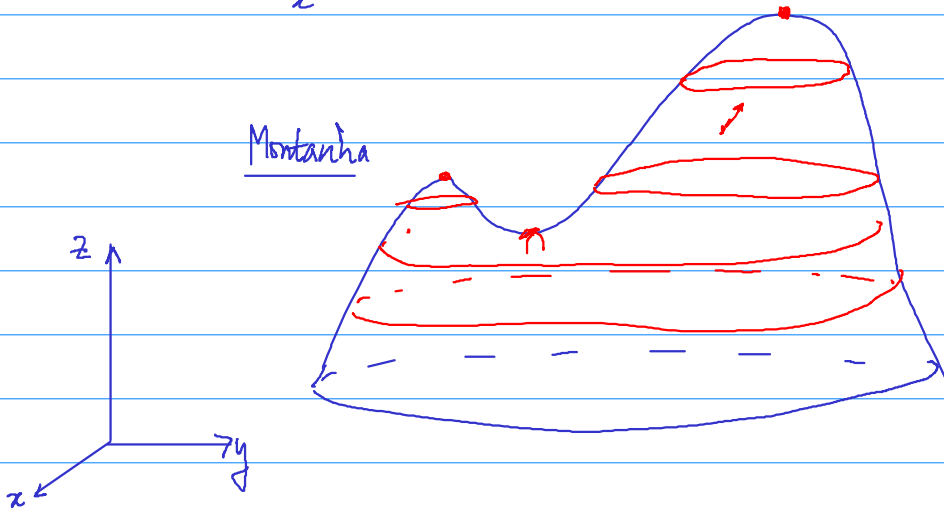
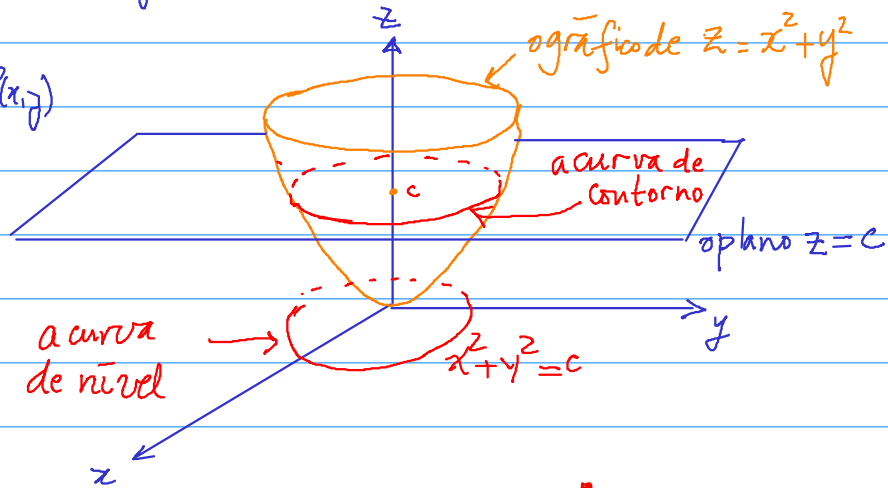
se $c_1 \neq c_2$.

Definição A curva de contorno de $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ de nível c é a curva obtida pela interseção do gráfico de f com o plano $z=c$. É o conjunto

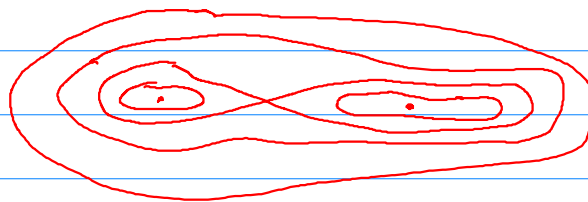
$$\{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x, y) \in D : z = f(x, y) = c\}$$

Exemplo $f(x, y) = z^2 + y^2$

$$\{(x, y, z) : z = f(x, y)\}$$



$z = f(x, y)$ é a altura de um ponto em relação ao nível do mar



O mapa das curvas de nível

Superfícies de nível de funções de três variáveis

Seja $f: D \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ uma função de 3 variáveis.
 As superfícies de nível da função f são as superfícies em D com equação

$$f(x, y, z) = c$$

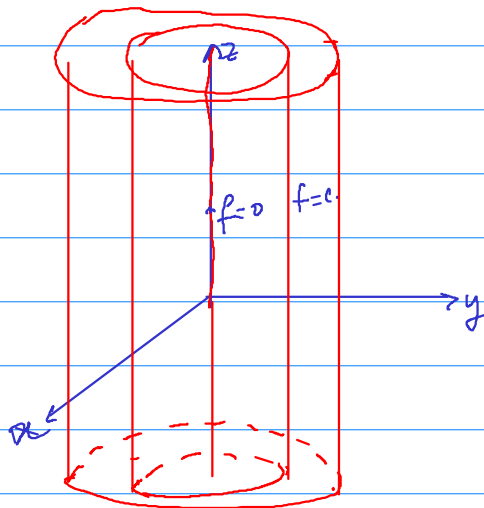
c uma constante.

Exemplo $f(x, y, z) = x^2 + y^2$

O domínio de f é $D = \mathbb{R}^3$

A função f é distinta da
 função $g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$,
 $g(x, y) = x^2 + y^2$

- Se $c < 0$, o conjunto $(x, y, z): x^2 + y^2 = c$ é vazio.
- Se $c = 0$, $x^2 + y^2 = 0 \Rightarrow x = y = 0$
 A superfície de nível 0 é $\{(0, 0, z), z \in \mathbb{R}\}$
- Se $c > 0$, $x^2 + y^2 = c$. A superfície de nível c é o cilindro de expo- z e raio \sqrt{c}



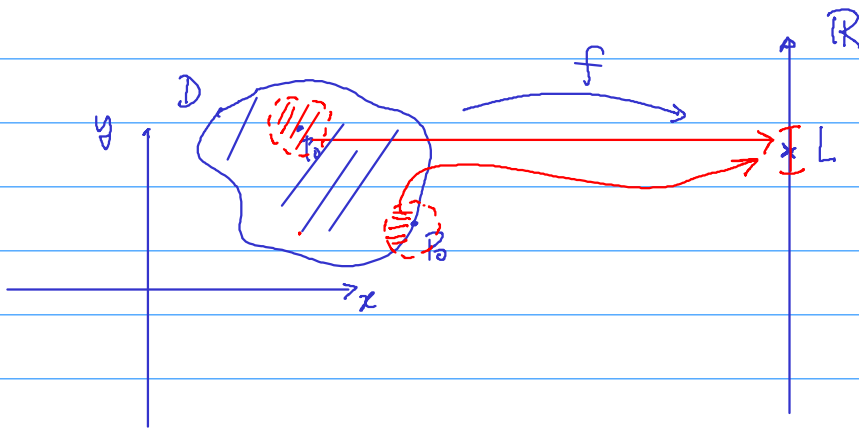
Mapa das superfícies de nível de f

Limites de Funções de duas variáveis

Definição Seja $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ e $p_0 = (a, b) \in D$.

A função f tem limite L quando (x, y) se aproxima de $p_0 = (a, b)$ se para qualquer $\varepsilon > 0$, existe um número positivo δ , tal que para todo $(x, y) \in B(p_0, \delta) \cap D$, temos $|f(x, y) - L| < \varepsilon$.

$$(\forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0, \text{ t.q. } (x, y) \in D: \|(x, y) - (a, b)\| < \delta \Rightarrow |f(x, y) - L| < \varepsilon)$$



Notação $\lim_{(x, y) \rightarrow (a, b)} f(x, y) = L$

Observação A definição vale para p_0 um ponto-fronteira de D .

Limites infinitos

• $\lim_{(x, y) \rightarrow (a, b) = p_0} f(x, y) = +\infty$ significa

$$\forall M > 0, \exists \delta > 0 \text{ t.q. } \forall (x, y) \in B(p_0, \delta) \cap D, f(x, y) > M.$$

• $\lim_{(x, y) \rightarrow p_0} f(x, y) = -\infty$ significa

$$\forall M < 0, \exists \delta > 0 \text{ t.q. } \forall (x, y) \in B(p_0, \delta) \cap D, f(x, y) < M.$$

Aula 13

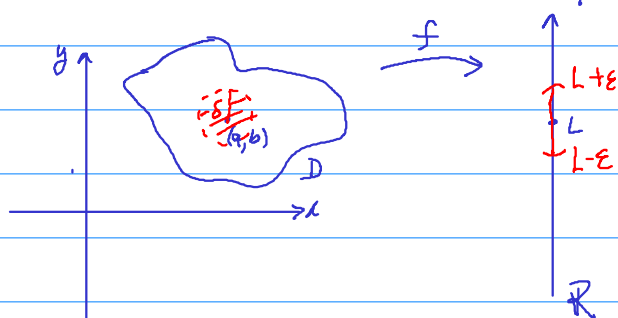
Teste dos dois caminhos, Continuidade

Conteúdo da aula $\left\{ \begin{array}{l} \cdot \text{ Não existência do limite pelo teste dos dois caminhos} \\ \cdot \text{ Continuidade} \end{array} \right.$

Lembrando

$$f: D \subset \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}$$

$\lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} f(x,y) = L$ significa $\forall \epsilon > 0, \exists \delta > 0, \text{ tq } \forall (x,y) \in B((a,b), \delta) \cap D,$
temos $|f(x,y) - L| < \epsilon$

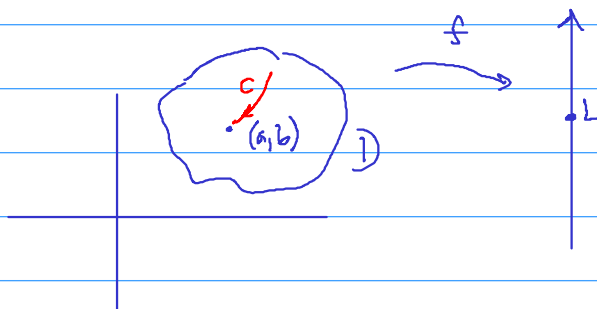


Um caminho em D é uma curva em D .

Seja $C:]t_1, t_2[\longrightarrow D \subset \mathbb{R}^2, C(t) = (x(t), y(t))$, um caminho em D com
 $\lim_{t \rightarrow t_1} C(t) = (a,b)$.

Dizemos que $f(x,y) \rightarrow L$ quando $(x,y) \rightarrow (a,b)$ ao longo do caminho C e escrevemos $\lim_{(x,y) \xrightarrow{C} (a,b)} f(x,y) = L$

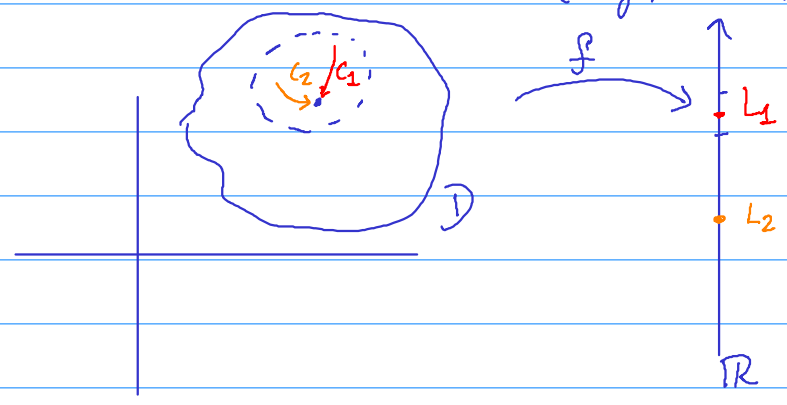
Se $\lim_{t \rightarrow t_1} f(x(t), y(t)) = L$.



Teste dos dois caminhos

Se $\lim_{(x,y) \xrightarrow{C_1} (a,b)} f(x,y) = L_1$ e $\lim_{(x,y) \xrightarrow{C_2} (a,b)} f(x,y) = L_2$

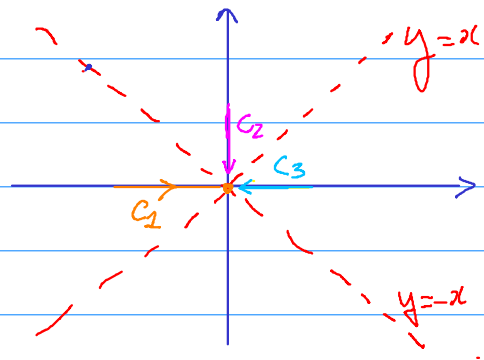
com $L_1 \neq L_2$, então $\lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} f(x,y)$ não existe



Exemplo $f(x,y) = \frac{x^2}{x^2 - y^2}$ $D = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : y \neq \pm x\}$

Seja C_1 o caminho

$C_1:]-\frac{1}{2}, 0[\rightarrow D \subset \mathbb{R}^2$
 $C_1(t) = (t, 0)$



Observe que $(0,0) \in D$. É um ponto fronteira de D.

$\lim_{(x,y) \xrightarrow{C_1} (0,0)} f(x,y) = \lim_{\substack{t \rightarrow 0 \\ t < 0}} f(t,0) = \lim_{\substack{t \rightarrow 0 \\ t < 0}} \frac{t^2}{t^2 - 0^2} = 1.$

Seja C_2 o caminho

$C_2:]0, \frac{1}{2}[\rightarrow D \subset \mathbb{R}^2, \quad C_2(t) = (0, t)$

$\lim_{(x,y) \xrightarrow{C_2} (0,0)} f(x,y) = \lim_{\substack{t \rightarrow 0 \\ t > 0}} f(0,t) = \lim_{\substack{t \rightarrow 0 \\ t > 0}} \frac{0}{0 - t^2} = 0.$

Portanto, pelo teste dos dois caminhos,

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y) \text{ não existe.}$$

Observação

Seja $C_3: I =]0, \frac{1}{2}[\subset \mathbb{R} \rightarrow D \subset \mathbb{R}^2 \quad C_3(t) = (t, 0)$

$$\text{temos } \lim_{(x,y) \xrightarrow{C_3} (0,0)} f(x,y) = \lim_{\substack{t \rightarrow 0 \\ t > 0}} \frac{t^2}{t^2 - 0} = 1 = \lim_{(x,y) \xrightarrow{C_1} (0,0)} f(x,y)$$

Portanto se $\lim_{(x,y) \xrightarrow{C_1} (a,b)} f(x,y) = \lim_{(x,y) \xrightarrow{C_2} (a,b)} f(x,y)$, isso

Não implica que $\lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} f(x,y)$ existe.

O teste dos dois caminhos é usado para mostrar que o limite não existe.

Continuidade

Uma função $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ é contínua em um ponto (a,b) se f é definida em (a,b) e $\lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} f(x,y) = f(a,b)$.

Dizemos que f é contínua em D se é contínua em todo ponto de D .

Afirmações

1. Os polinômios são funções contínuas em \mathbb{R}^2 .

exemplo $P(x,y) = 4x^3 - x^2y + x + 1$

$$\left(\lim_{(x,y) \rightarrow (1,-1)} P(x,y) = P(1,-1) \right)$$

2. As funções racionais $\frac{P(x,y)}{Q(x,y)}$, P, Q polinômios

são funções contínuas em $\mathbb{R}^2 - \{(x,y) : Q(x,y) = 0\}$.

3. Composta de funções contínuas é uma função contínua. Logo com \sin, \cos, \ln, \exp , são contínuas, então

$$\sin(f(x,y)), \cos(f(x,y)), e^{f(x,y)}, \ln(f(x,y))$$

São contínuas se f é contínua.

4. Se f e g são contínuas então $\lambda f + \mu g$ é contínua para todos $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$.

5. Se f e g são contínuas, ^{então} $f \cdot g$ é contínua e $\frac{f}{g}$ é contínua nos pts onde $g \neq 0$.

[OB Valem as propriedades do limite para funções de várias variáveis.]

Agora é "fácil" calcular limites de funções.

Exemplo

$$1. \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x - xy + 3}{x^2y + 5xy - y^3 + 1} = 3$$

A função é racional e $(0,0)$ pertence ao domínio então é contínua no pt $(0,0)$.

2. Determine a região de \mathbb{R}^2 em que f é contínua

$$f(x,y) = \begin{cases} \frac{xy}{x^2+y^2} & \text{se } (x,y) \neq (0,0) \\ 0 & \text{se } (x,y) = (0,0) \end{cases}$$

A função $f(x,y) = \frac{xy}{x^2+y^2}$, $(x,y) \neq (0,0)$ é uma função racional

Portanto é contínua no seu domínio $D = \mathbb{R}^2 - \{(0,0)\}$

Para verificar se f é contínua em $(0,0)$, precisamos verificar se $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y) = f(0,0) = 0$

Para o caminho $C_1:]0,1[\rightarrow D$, com $C_1(t) = (t,t)$ (ou seja $y=x$)

$$\text{tomo } \lim_{(x,y) \xrightarrow{C_1} (0,0)} f(x,y) = \lim_{\substack{t \rightarrow 0 \\ t > 0}} f(t,t) = \lim_{\substack{t \rightarrow 0 \\ t > 0}} \frac{t^2}{t^2+t^2} = \frac{1}{2}$$

Mas para o caminho $C_2:]0,1[\rightarrow D$, com $C_2(t) = (t,0)$

$$\text{tomo } \lim_{(x,y) \xrightarrow{C_2} (0,0)} f(x,y) = \lim_{\substack{t \rightarrow 0 \\ t > 0}} f(t,0) = 0$$

Portanto, pelo teste dos dois caminhos, o $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y)$ não existe. Segue que f não é contínua em $(0,0)$.

Então a região em \mathbb{R}^2 em que f é contínua é $\mathbb{R}^2 - \{(0,0)\}$.

Aula 7 de Consolidação: Curvas, Funções de várias variáveis e Curvas de Nível

Questão 1: Considere a curva $\gamma : [0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}^2$ dada por $\gamma(t) = (e^t \cos(t), e^t \sin(t))$.

- γ é diferenciável?
- γ é regular?
- Faça um esboço do traço (imagem) de γ .
- Qual é o sentido de percurso de γ ?

Solução:

(a) Temos que $x(t) = e^t \cos(t)$ e $y(t) = e^t \sin(t)$ são funções diferenciáveis em \mathbb{R} . Portanto, γ é diferenciável em $[0, \infty)$.

(b) Temos que $\gamma'(t) = (e^t(\cos t - \sin t), e^t(\sin t + \cos t))$, para todo $t \in [0, \infty)$. Como para qualquer $t \in \mathbb{R}$ temos $e^t \neq 0$ e o sistema $\begin{cases} \cos t - \sin t = 0 \\ \cos t + \sin t = 0 \end{cases}$ não possui solução, podemos concluir que $\gamma'(t) \neq (0, 0)$ para todo $t \in [0, \infty)$ e que γ é regular.

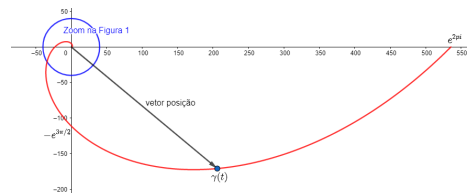
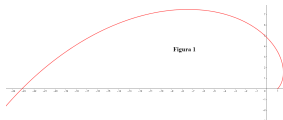
(c) Temos que $\|\gamma(t)\| = \sqrt{(e^t \cos(t))^2 + (e^t \sin(t))^2} = e^t$. Portanto

$$\begin{cases} \|\gamma(t)\| \rightarrow +\infty & \text{quando } t \rightarrow \infty \\ \|\gamma(t)\| \rightarrow 1 & \text{quando } t \rightarrow 0. \end{cases}$$

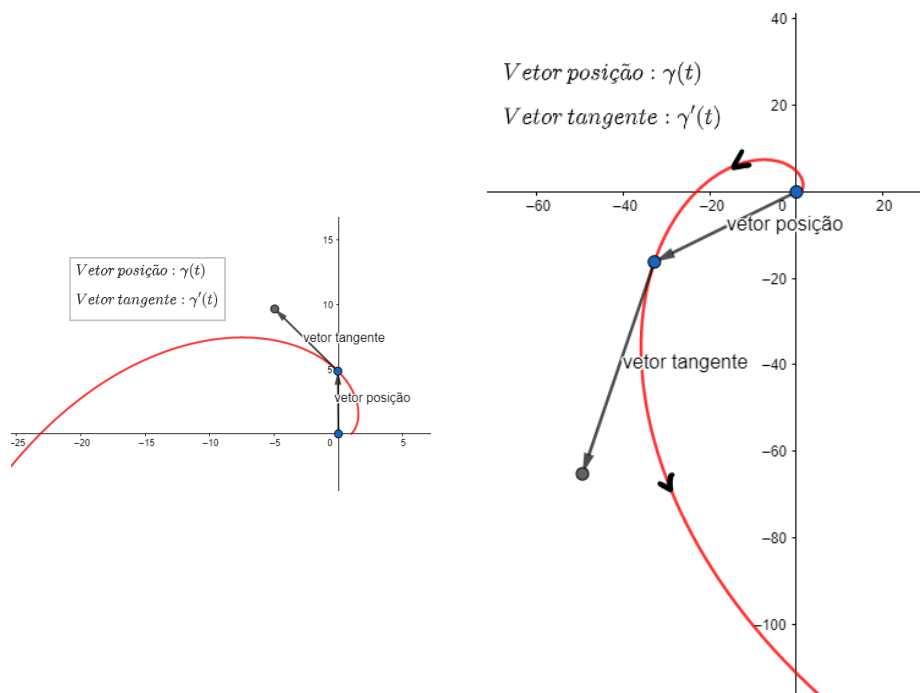
Ainda:

- $\gamma(0) = (1, 0)$,
- $x(t) = 0$ quando $t = t_k = \frac{\pi}{2} + k\pi$, $k \in \mathbb{N}$, o que implica $\gamma(t_k) = (0, (-1)^k e^{\frac{\pi}{2} + k\pi})$,
- $y(t) = 0$ quando $t = \bar{t}_k = k\pi$, $k \in \mathbb{N}$, o que implica $\gamma(\bar{t}_k) = ((-1)^k e^{k\pi}, 0)$.

Assim, o traço de γ intercepta os eixos x e y infinitas vezes. A curva é uma espiral:



(d) Temos $\gamma'(t) = (e^t(\cos t - \sin t), e^t(\sin t + \cos t))$. Note $\gamma(\frac{\pi}{2}) = (0, e^{\frac{\pi}{2}})$ e $\gamma'(\frac{\pi}{2}) = (-e^{\frac{\pi}{2}}, e^{\frac{\pi}{2}})$



Geogebra: visualizar a, v e u

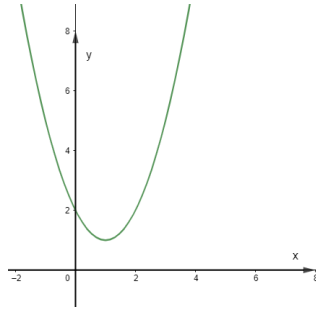
Questão 2. Considere as curvas $\gamma : [0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}^2$ dada por $\gamma(t) = (t+1, t^2 + 1)$ e β dada pela elipse (1 volta) $x^2 + 4y^2 = 4$.

- (a) Encontre a equação da reta tangente a γ no ponto $\gamma(0)$.
- (b) Determine a equação em coordenadas retangulares cuja curva contém o traço de γ .
- (c) Encontre uma parametrização da curva β no sentido horário.

Solução: (a) Temos que $\gamma'(t) = (1, 2t)$ e $\gamma(0) = (1, 1)$. Portanto, a equação da reta tangente é dada por

$$r : r(s) = \gamma(0) + s\gamma'(0) = (1, 1) + s(1, 0) = (1 + s, 1), \quad s \in \mathbb{R}.$$

(b) Fazendo $x = t + 1$ e $y = t^2 + 1$, temos $t = x - 1$ e substituindo em $y = t^2 + 1$, obtemos $y = (x - 1)^2 + 1$ (equação de parábola). Portanto o traço de γ está contido na parábola:



Desafio: qual parte da parábola representa o traço de γ ?

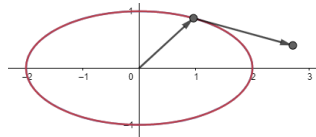
(c) Fazendo $x(t) = 2 \sin t$ e $y(t) = \cos t$, com $t \in [0, 2\pi]$ temos que

$$\frac{(x(t))^2}{4} + (y(t))^2 = 1 \iff (x(t))^2 + 4(y(t))^2 = 4.$$

Ainda, $x'(t) = 2 \cos t$ e $y'(t) = -\sin t$ e portanto os vetores $(x'(t), y'(t)) = (2 \cos t, -\sin t)$ percorrem a elipse no sentido horário quando t varia de 0 a 2π .

Assim, uma parametrização para β é

$$\beta(t) = (2 \sin t, \cos t), \quad t \in [0, 2\pi].$$



Geogebra: visualizar m, w e b

Questão 3. Considere a função $f(x, y) = \sqrt{4 - x^2 - y^2}$.

- Determine o domínio de f .
- Determine a imagem de f .
- Faça um esboço do gráfico de f .
- Esboce curvas de nível de f .

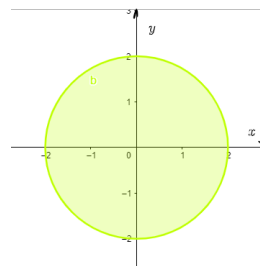
Solução:

(a) A função f está definida quando $4 - x^2 - y^2 \geq 0$, ou seja, quando $x^2 + y^2 \leq 4$.

Então o domínio D_f da função f é:

$$D_f = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 \leq 4\},$$

o disco fechado em \mathbb{R}^2 de centro $(0, 0)$ e raio 2.



(b) A imagem de $f(x, y) = \sqrt{4 - x^2 - y^2}$ é

$$Im(f) = \{k \in \mathbb{R} : \exists(x, y) \in D_f \text{ tal que } f(x, y) = k\}.$$

Temos: se $k \in Im(f)$, então existe $(x, y) \in D_f$ tal que $\sqrt{4 - x^2 - y^2} = k$ o que implica:

$$4 - x^2 - y^2 = k^2 \iff x^2 + y^2 = 4 - k^2.$$

Portanto

$$\begin{aligned} k \in Im(f) &\implies 0 \leq x^2 + y^2 \leq 4 - k^2 \stackrel{(x,y) \in D_f}{\leq} 4 \iff 0 \leq k^2 \leq 4 \\ &\iff 0 \leq k \leq 2. \quad (\implies Im(f) \subset [0, 2]) \end{aligned}$$

Ainda mais, se $k \in [0, 2]$ então $(0, \sqrt{4 - k^2}) \in D_f$ e

$$f(0, \sqrt{4 - k^2}) = \sqrt{4 - 0 - (\sqrt{4 - k^2})^2} = k. \quad (\implies [0, 2] \subset Im(f))$$

Portanto, concluímos que $Im(f) = [0, 2]$.

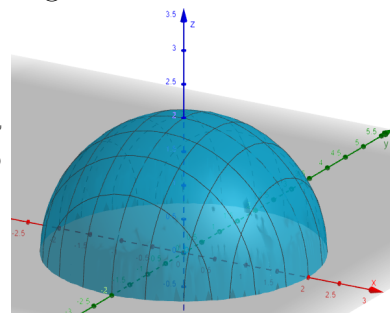
(c) O gráfico de $f(x, y) = \sqrt{4 - x^2 - y^2}$ é o conjunto

$$graf(f) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x, y) \in D_f \text{ e } z = f(x, y)\}.$$

Temos $\sqrt{4 - x^2 - y^2} = z \implies 4 - x^2 - y^2 = z^2 \implies x^2 + y^2 + z^2 = 4$.

A última equação é a de uma esfera de centro na origem e raio 2.

Como $z \geq 0$, o gráfico de f é a parte da esfera de centro $(0, 0, 0)$ e raio 2 contida no semi-espaço $z \geq 0$.



(d) O conjunto de nível k de $f(x, y) = \sqrt{4 - x^2 - y^2}$ é o conjunto

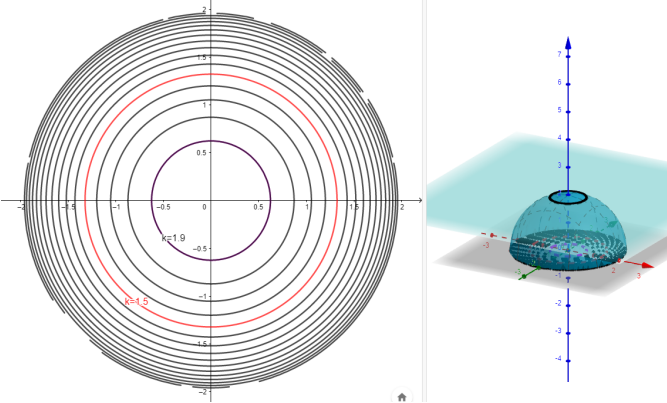
$$N_k = \{(x, y) \in D_f : f(x, y) = k\}.$$

Então se $k \notin [0, 2] = \text{Im}(f)$, $N_k = \emptyset$.

Para $k \in [0, 2]$, vemos que $f(x, y) = k \iff x^2 + y^2 = 4 - k^2$.

Portanto, N_k é a circunferência de centro $(0, 0)$ e raio $\sqrt{4 - k^2}$ se $0 \leq k < 2$, e $N_2 = \{(0, 0)\}$.

Geogebra

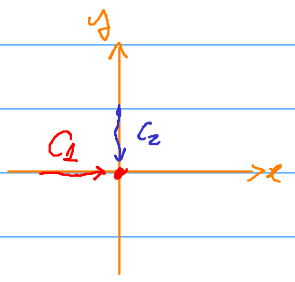


Aula 14

Cálculo de limites

- Conteúdo da aula
- Propriedades dos limites
 - Exemplos

"Entrada" Determine a região em \mathbb{R}^2 em que f é contínua



$$f(x,y) = \begin{cases} \frac{x^2 - y^2}{x^2 + y^2} & \text{se } (x,y) \neq (0,0) \\ 0 & \text{se } (x,y) = (0,0) \end{cases}$$

Em $\mathbb{R}^2 - \{(0,0)\}$ f é contínua pois é uma função racional. Precisamos analisar a continuidade no ponto $(0,0)$.

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y) \stackrel{?}{=} f(0,0) = 0$$

Vamos usar o teste dos dois Caminhos.

Para $C_1:]-\epsilon, 0[\rightarrow \mathbb{R}^2$, $C_1(t) = (t, 0)$ ($\epsilon > 0$)
temos

$$\lim_{(x,y) \xrightarrow{C_1} (0,0)} f(x,y) = \lim_{t \rightarrow 0} f(t, 0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{t^2 - 0}{t^2 + 0} = 1$$

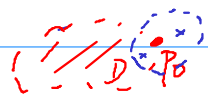
Para $C_2:]0, \epsilon[\rightarrow \mathbb{R}^2$, $C_2(t) = (0, t)$, temos

$$\lim_{(x,y) \xrightarrow{C_2} (0,0)} f(x,y) = \lim_{t \rightarrow 0} f(0, t) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{0 - t^2}{0 + t^2} = -1$$

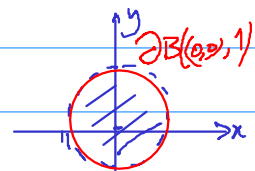
Portanto $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y)$ não existe, logo f não é contínua em $(0,0)$.

Observação O fato que $\lim_{(x,y) \xrightarrow{C_1} (0,0)} f(x,y) = 1 \neq f(0,0)$ é suficiente para afirmar que f não é contínua em $(0,0)$. (Mostramos também acima que $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y)$ não existe.)

Seja $D \subset \mathbb{R}^2$. Vimos que um ponto $p_0 \in \mathbb{R}^2$ é um ponto da fronteira de D se para todo $\delta > 0$, a bola $B(p_0, \delta)$ contém pontos interiores de D e pontos exteriores de D .



Denotamos por ∂D a fronteira de D (isto é, o conjunto de todos os pontos da fronteira)



Na Aula 12 vimos para $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ a definição do $\lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} f(x,y)$ com $p_0 = (a,b) \in D$.

$B((0,0), 1)$

Podemos ter $\partial D \cap D = \emptyset$

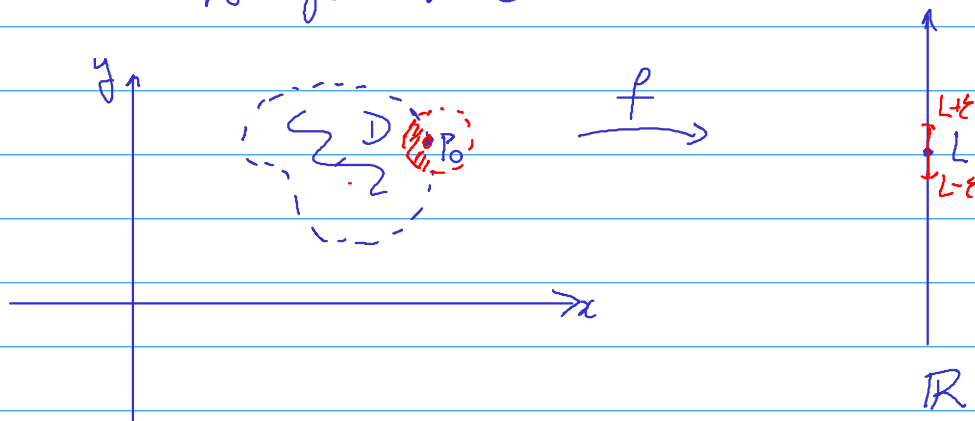
Temos a seguinte definição mais geral que inclui os pontos da fronteira ∂D .

Definição Seja $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ e $p_0 = (a,b) \in D \cup \partial D$

Dizemos que $\lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} f(x,y) = L$ se

$\forall \epsilon > 0, \exists \delta > 0$ tq $\forall (x,y) \in (B(p_0, \delta) - \{p_0\}) \cap D$, temos

$$|f(x,y) - L| < \epsilon.$$



Propriedades dos limites de funções de duas (ou mais) variáveis
Teorema: Sejam f e g duas funções de duas variáveis com

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} f(x,y) = L \quad \text{e} \quad \lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} g(x,y) = M.$$

Então:

$$1. \lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} (f(x,y) + g(x,y)) = L + M$$

(Regra da soma)

$$2. \lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} (f(x,y) - g(x,y)) = L - M$$

(Regra da diferença)

$$3. \lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} (\lambda f(x,y)) = \lambda L, \quad \lambda \text{ um escalar}$$

(Regra da multiplicação por um escalar)

$$4. \lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} f(x,y) \cdot g(x,y) = L \cdot M$$

(Regra do produto)

$$5. \lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} \frac{f(x,y)}{g(x,y)} = \frac{L}{M} \quad \text{se } M \neq 0$$

(Regra do quociente)

$$6. \lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} (f(x,y))^n = L^n$$

(Regra da potência)

$$7. \lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} (f(x,y))^{\frac{1}{n}} = L^{\frac{1}{n}}, \quad \text{assumindo } L > 0 \text{ se } n \text{ é par}$$

(Regra da raiz)

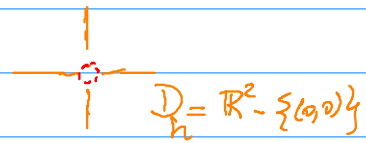
Teorema do anulamento

Sejam f e $g : D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ e $p_0 = (a,b) \in D \cup \partial D$
 Se g é limitada em $B(p_0, \delta) \cap D$ e $\lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} f(x,y) = 0$

então $\lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} f(x,y) \cdot g(x,y) = 0$.

Exemplo

1. O limite $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{2x^3 + xy^2}{x^2 + y^2}$ existe?



Escrevemos $h(x,y) = f(x,y) \cdot g(x,y)$ com $f(x,y) = x$ e $g(x,y) = \frac{2x^2 + y^2}{x^2 + y^2}$.

Temos $0 \leq 2x^2 + y^2 \leq 2x^2 + 2y^2 \Rightarrow 0 \leq \frac{2x^2 + y^2}{x^2 + y^2} \leq 2$. Portanto g é limitada

Como $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y) = 0$ e g é limitada, temos $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} h(x,y) = 0$.

2. Calcule $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \cos\left(\frac{x^2 + y^2}{x + y + 1}\right)$. Seja $f(x,y) = \frac{x^2 + y^2}{x + y + 1}$

Como $(0,0)$ é um ponto do domínio de f , e f é racional, então é contínua em $(0,0)$. Portanto $\cos(f(x,y))$ é contínua em $(0,0)$.

Logo $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \cos\left(\frac{x^2 + y^2}{x + y + 1}\right) = \cos\left(\frac{0+0}{0+0+1}\right) = \cos 0 = 1$.

$$f_2(x,y) = \sin x$$

3. Calcule $\lim_{(x,y) \rightarrow (1,1)} e^{x+y} \sin x$

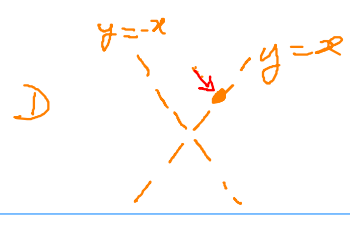
$$f(x,y) = \underbrace{e^{x+y}}_{f_1(x,y)} \cdot \underbrace{\sin x}_{f_2(x,y)}$$

Para $f_1(x,y) = e^{x+y}$, a função $g(x,y) = x+y$ é um polinômio então é contínua. Como a função exp é contínua, $f_1(x,y)$ é contínua.

A função $f_2(x,y)$ é contínua. Portanto

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (1,1)} f(x,y) = \left[\lim_{(x,y) \rightarrow (1,1)} f_1(x,y) \right] \cdot \left[\lim_{(x,y) \rightarrow (1,1)} f_2(x,y) \right] = e^2 \sin 1.$$

4. Calcule $\lim_{(x,y) \rightarrow (1,1)} \frac{x^3 - y^3}{x^2 - y^2} = \frac{3}{2}$



Temos $\frac{x^3 - y^3}{x^2 - y^2} = \frac{\cancel{(x-y)}(x^2 + xy + y^2)}{\cancel{(x-y)}(x+y)} = \frac{x^2 + xy + y^2}{x+y} \xrightarrow{(x,y) \rightarrow (1,1)} \frac{3}{2}$

5. Determine a região em \mathbb{R}^2 em que a função f é contínua

$$f(x,y) = \begin{cases} \frac{xy(x^2 - y^2)}{x^2 + y^2} & \text{se } (x,y) \neq (0,0) \\ 0 & \text{se } (x,y) = (0,0) \end{cases}$$

A função é contínua em $\mathbb{R}^2 - \{(0,0)\}$ (pois é racional e o denominador é $\neq 0$)

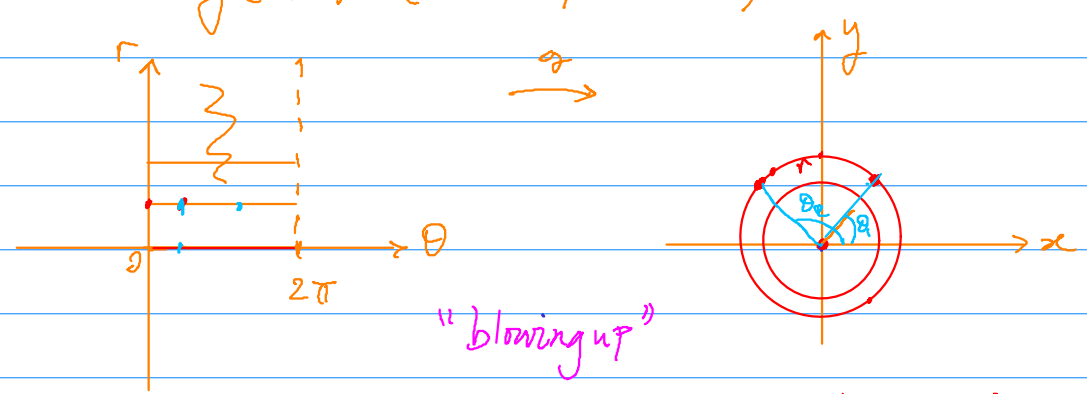
Vamos mostrar que é contínua em $(0,0)$.

[Pode usar o Teorema do anelamento! O objetivo aqui é introduzir uma nova técnica.]

Considere a seguinte aplicação

$$g: [0, 2\pi[\times [0, +\infty[\rightarrow \mathbb{R}^2$$

Com $g(\theta, r) = (r \cos \theta, r \sin \theta)$



"blowing up"

$$g(\theta, 0) = (0, 0) \quad g([0, 2\pi[\times \{0\}) = \{(0,0)\}$$

Fixando $r > 0$ $g([0, 2\pi[\times \{r\})$ é a circunferência de centro $(0,0)$ e raio r

Observe que $g([0, 2\pi[\times]0, +\infty[) = \mathbb{R}^2 - \{(0,0)\}$

e a aplicação $g: [0, 2\pi[\times]0, +\infty[\rightarrow \mathbb{R}^2 - \{(0,0)\}$

é bijetora (injetora e sobrejetora).

Então g^{-1} existe. Além disso g^{-1} é contínua.

Logo $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y) = L$ se e somente se

$$\lim_{(\theta,r) \rightarrow (\theta_0,0)} f(g(\theta,r)) = L \quad \text{para todo } \theta_0 \in [0, 2\pi[$$

Temos,

$$f(g(\theta,r)) = f(r \cos \theta, r \sin \theta) = \frac{r \cos \theta \cdot r \sin \theta (r^2 \cos^2 \theta - r^2 \sin^2 \theta)}{r^2 \cos^2 \theta + r^2 \sin^2 \theta}$$

$$= r^2 \underbrace{\cos \theta \sin \theta (\cos^2 \theta - \sin^2 \theta)}_{\text{limitada}}, \quad \begin{array}{l} |\cos \theta| \leq 1, |\sin \theta| \leq 1 \\ |\cos^2 \theta - \sin^2 \theta| \leq |\cos^2 \theta| + |\sin^2 \theta| \leq 1 \end{array}$$

Logo pelo Teorema do anulamento $\lim_{(\theta,r) \rightarrow (\theta_0,0)} f(g(\theta,r)) = 0$, $\forall \theta_0$.

Portanto $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y) = 0 = f(0,0)$.

Concluimos que f é contínua em \mathbb{R}^2 .

Observação

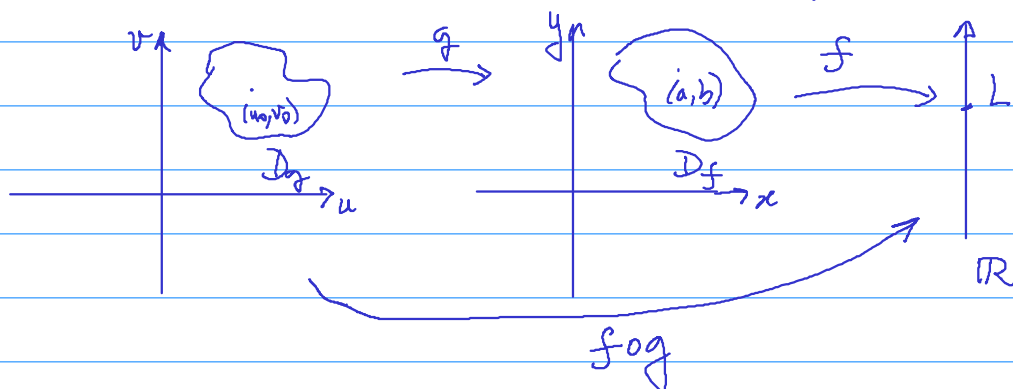
A função $f(x,y) = \begin{cases} \frac{xy(x^2 - y^2)}{x^2 + y^2} & (x,y) \neq (0,0) \\ 1 & (x,y) = (0,0) \end{cases}$ não é contínua em $(0,0)$.

Teorema (limite da composta)

Sejam $g: D_g \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ ($g(x,y) = (g_1(x,y), g_2(x,y))$)

e $f: D_f \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ tal que $\text{Im}(g) \subset D_f$.

Suponha que $\lim_{(u,v) \rightarrow (u_0, v_0)} g(u,v) = (a,b)$ e $\lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} f(x,y) = L$



Então $\lim_{(u,v) \rightarrow (u_0, v_0)} (f \circ g)(u,v) = L$

Observação

As definições e os resultados que vimos sobre funções de duas variáveis valem para funções de n -variáveis,

com $n \geq 3$.

Exemplos

- $\lim_{(x,y,z,w) \rightarrow (0,0,0)} \frac{x^2 + xy + z - w^3}{w^2 + z^2} = 1$

- $\lim_{(x,y,z,w) \rightarrow (0,0,0)} (x + zw) \cos(x^2 + w^2 - zy^{100}) = 0$

Aula 15

Derivadas parciaisConteúdo da aula

- Definição da derivada parcial
- Interpretação geométrica
- Existência das derivadas parciais não implica continuidade

Para uma função g de uma variável,

$$g'(a) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{g(a+h) - g(a)}{h}$$

Precisamos que g seja definida em um intervalo aberto $]a-\delta, a+\delta[$ para algum $\delta > 0$

Interpretação geométrica

$g'(a)$ é o coeficiente angular da reta tangente ao gráfico de g no ponto $(a, g(a))$.

Derivadas parciais de funções de duas variáveis

Seja $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ e seja (a,b) um ponto interior de D

A função depende de duas variáveis (x,y) .

Para y fixo, a função $x \mapsto f(x,y)$ é uma função de uma variável, e sua derivada é chamada **derivada parcial de f em relação a x**

Para x fixo, a derivada da função $y \mapsto f(x,y)$ é a **derivada parcial de f em relação a y** .

Exemplo $f(x,y) = 2xy + y^2e^x$ $D = \mathbb{R}^2$

Derivada parcial de f em relação a x : $2y + y^2e^x$
 Derivada parcial de f em relação a y : $2x + 2ye^x$

Notação

A derivada parcial de f em relação a x é denotada por

$$f_x \quad \text{ou} \quad \frac{\partial f}{\partial x}$$

A derivada parcial de f em relação a y é denotada por

$$f_y \quad \text{ou} \quad \frac{\partial f}{\partial y}$$

Observação A notação $\frac{dg}{dx}$ é a derivada g' de uma função de uma variável.

Definição Seja $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ e (a,b) um ponto interior de D .

A derivada parcial de f em relação a x no ponto (a,b) é

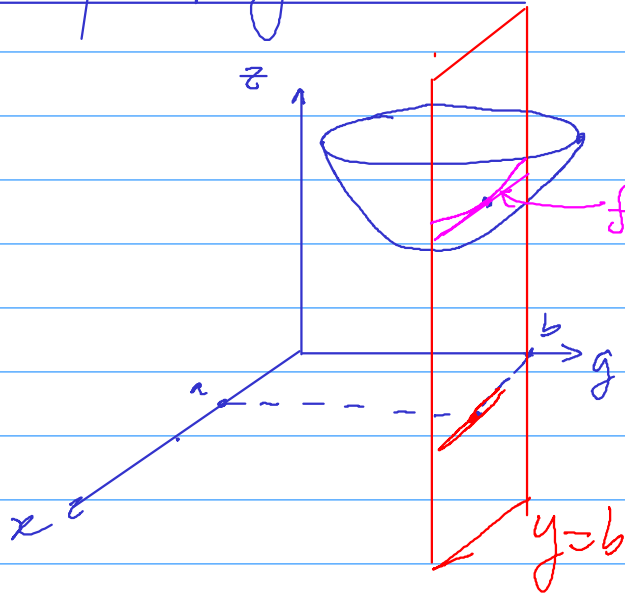
$$\frac{\partial f}{\partial x}(a,b) = f_x(a,b) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a+h,b) - f(a,b)}{h} \quad \text{desde que o limite exista.}$$

A derivada parcial de f em relação a y no ponto (a,b) é

$$\frac{\partial f}{\partial y}(a,b) = f_y(a,b) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a,b+h) - f(a,b)}{h},$$

desde que o limite exista.

Interpretação geométrica



$f_z(a,b)$ é o coeficiente angular da reta tangente no pt $(a,b,f(a,b))$ da curva C obtida pelo corte do gráfico de f pelo plano $y = b$.

Temos uma interpretação similar para $f_y(a,b)$.

Observação

A existência das derivadas parciais em um ponto não implica a continuidade da função no ponto.

Exemplo

$$f(x,y) = \begin{cases} \frac{xy}{x^2+y^2} & \text{se } (x,y) \neq (0,0) \\ 0 & \text{se } (x,y) = (0,0) \end{cases}$$

Vimos na **Aula 13** que f não é contínua em $(0,0)$.

$$\text{Mas } \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0+h,0) - f(0,0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\frac{0}{h^2} - 0}{h} = 0 = f_x(0,0),$$

$$\text{e } \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0,0+h) - f(0,0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\frac{0}{h^2} - 0}{h} = 0 = f_y(0,0).$$

Então as derivadas parciais $f_x(0,0)$ e $f_y(0,0)$ existem.

Observação

Para uma função de n -variáveis
 $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ temos n derivadas parciais

$$f_{x_i} \quad (\text{ou} \quad \frac{\partial f}{\partial x_i}).$$

Em um ponto (a_1, a_2, \dots, a_n) no interior do domínio
 de f

$$f_{x_i}(a_1, \dots, a_n) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a_1, \dots, a_{i-1}, \overset{\text{posição } i}{a_i + h}, a_{i+1}, \dots, a_n) - f(a_1, \dots, a_i, \dots, a_n)}{h}$$

desde que o limite exista.

(Fixamos $x_j = a_j$, $j=1, \dots, n$, $j \neq i$ e derivamos em relação a x_i .)

Aula 8 de Consolidação: Limites e Continuidade

- **Limite:** Sejam $f : D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, D aberto, e $p_0 = (a, b) \in D \cup \partial D$.

$\lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} f(x, y) = L \in \mathbb{R}$ significa $\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0$ tal que:

$$\underbrace{(x, y) \in D \cap B(p_0, \delta) \setminus \{p_0\}}_{(x,y) \in D \text{ e } 0 < \|(x,y)-(a,b)\| < \delta} \implies |f(x, y) - L| < \varepsilon$$

Se a afirmação acima é falsa para todo $L \in \mathbb{R}$ dizemos que $\lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} f(x, y)$ não existe

- **Continuidade:** Sejam $f : D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ e $p_0 = (a, b) \in D$.
 f contínua em p_0 significa $\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0$ tal que:

$$\underbrace{(x, y) \in D \cap B(p_0, \delta)}_{(x,y) \in D \text{ e } \|(x,y)-(a,b)\| < \delta} \implies |f(x, y) - f(p_0)| < \varepsilon$$

Relação entre Continuidade e Limite:

$f : D_f \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$; D_f pode ser “complicado”.

1. se $p_0 = (a, b) \in D_f$ é **ponto de acumulação** de D_f então: f é contínua em p_0 , quando $\lim_{(x,y) \rightarrow p_0} f(x, y) = f(p_0)$.

- $p \in \mathbb{R}^2$ é um **ponto de acumulação (p.a.)** de $A \subset \mathbb{R}^2$ se

$$\forall \delta > 0 \exists (x, y) \in A \cap B(p, \delta) \setminus \{p\}.$$

Exemplo: Se A é aberto, o conjunto dos p.a. de A é $A \cup \partial A$.

- $p \in \mathbb{R}^2$ **não** é um **ponto de acumulação** de A se

$$\exists \delta > 0 \ A \cap B(p, \delta) = \{p\}.$$

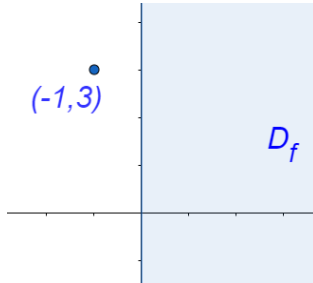
2. se $p_0 \in D_f$ **não** é **ponto de acumulação** (ponto isolado) de D_f , então: f é sempre contínua em p_0 .

De fato, como $\exists \delta > 0$; $D_f \cap B(p_0, \delta) = \{p_0\}$ então $\forall \varepsilon > 0$ é válido:

$$(x, y) \in D_f \cap B(p_0, \delta) \implies |f(x, y) - f(p_0)| = 0 < \varepsilon.$$

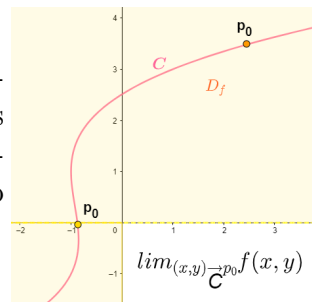
Exemplo: $f(x, y) = \begin{cases} \frac{x+y}{2} & \text{se } x > 0 \\ x & \text{se } x = 0 \\ 2 & \text{se } (x, y) = (-1, 3). \end{cases}$

Temos que $D_f = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x \geq 0\} \cup \{(-1, 3)\}$



Certamente f é contínua em $(-1, 3)$. Nos demais pontos de D_f é preciso analisar a continuidade: exercício!

Lembrete: No “Teste dos dois caminhos”: lembrar que os caminhos devem passar pelo ponto p_0 e estarem contidos, exceto pelo ponto p_0 , no domínio da função.



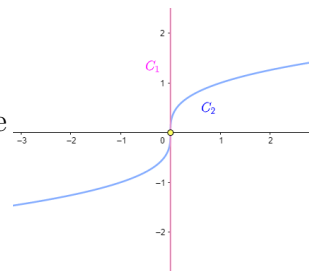
Questão 1: Determine se os limites existem, se sim, calcule.

- (a) $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{xy^3}{x^2 + y^6}$
- (b) $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,1)} xe^{-y/x}$
- (c) $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,1)} (y-1)e^{\cos(y/x)}$
- (d) $\lim_{(x,y) \rightarrow (1,1)} (y-1)e^{\cos(x^2+y^2)} \cosh(x + \ln(1+x^2+y^2))$

Solução:

(a) Escrevemos $f(x, y) = \frac{xy^3}{x^2 + y^6}$.

Temos $D_f = \mathbb{R}^2 - \{(0, 0)\}$. Considere os caminhos $C_1 : x = 0$ e $C_2 : x = y^3$.



Ao longo do caminho C_1 , temos $f(0, y) = 0$. Portanto,

$$\lim_{\substack{(x,y) \rightarrow (0,0) \\ C_1}} f(x, y) = 0.$$

Ao longo do caminho C_2 , temos $f(y^3, y) = 1/2$. Portanto,

$$\lim_{\substack{(x,y) \rightarrow (0,0) \\ C_2}} f(x, y) = \frac{1}{2}.$$

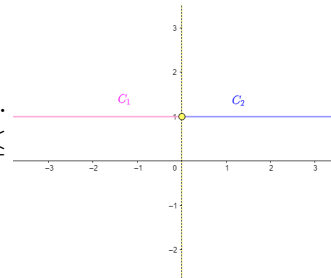
Concluimos que $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y)$ não existe.

(b) Escrevemos $f(x, y) = xe^{-y/x}$.

Temos que $D_f = \{(x, y) : x \neq 0\}$.

Considere os caminhos $C_1 : y = 1, x \leq 0$

e $C_2 : y = 1, x \geq 0$



Temos

$$\lim_{\substack{(x,y) \rightarrow (0,1) \\ C_2}} xe^{-y/x} = \lim_{x \rightarrow 0^+} xe^{-1/x} = 0$$

e

$$\lim_{\substack{(x,y) \rightarrow (0,1) \\ C_1}} xe^{-y/x} = \lim_{x \rightarrow 0^-} xe^{-\frac{1}{x}} = \lim_{x \rightarrow 0^-} \frac{e^{-\frac{1}{x}}}{\frac{1}{x}} = \lim_{x \rightarrow 0^-} \frac{e^{-\frac{1}{x}} \left(\frac{1}{x^2}\right)}{-\frac{1}{x^2}} = -\infty.$$

Portanto, $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,1)} xe^{-y/x}$ não existe.

(c) Escrevemos $f(x, y) = (y - 1)e^{\cos(y/x)}$, e

$$g(x, y) = (y - 1), \quad h(x, y) = e^{\cos(y/x)}.$$

Temos $f = gh$ com $D_f = D_h = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x \neq 0\}$, e $D_g = \mathbb{R}^2$. Observe que

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,1)} g(x, y) = \lim_{(x,y) \rightarrow (0,1)} (y - 1) = 0,$$

e

$$e^{-1} \leq h(x, y) = e^{\cos(y/x)} \leq e, \quad \forall (x, y) \in D_f = D_h.$$

Portanto, pelo Teorema do Anulamento, temos que

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,1)} (y-1)e^{\cos(y/x)} = 0.$$

(d) A função

$$f(x, y) = (y-1)e^{\cos(x^2+y^2)} \cosh(x + \ln(1+x^2+y^2))$$

é definida e contínua em \mathbb{R}^2 . Portanto, $\lim_{(x,y) \rightarrow (1,1)} f(x, y) = f(1, 1) = 0$.

Questão 2. Em quais pontos (x, y) no plano a função g dada por $g(x, y) = \operatorname{sen}\left(\frac{1}{xy}\right)$ é contínua?

Solução: Temos que

$$D_g = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x \neq 0 \text{ e } y \neq 0\}.$$

A função g pode ser decomposta como: $g = g_3 \circ g_2 \circ g_1$, com

$$g_1(x, y) = xy, \quad g_2(u) = \frac{1}{u}, \quad g_3(t) = \operatorname{sen}(t) :$$

As funções g_1, g_2, g_3 são contínuas no seus domínios: $D_{g_1} = \mathbb{R}^2$, $D_{g_2} = \mathbb{R} - \{0\}$ e $D_{g_3} = \mathbb{R}$. Portanto, g é contínua em todos os pontos de seu domínio.

Questão 3. Seja

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{x^3}{x^2 + y^2} & \text{se } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{se } (x, y) = (0, 0). \end{cases}$$

Determine os pontos em que f é contínua.

Solução: Temos que $D_f = \mathbb{R}^2$.

Seja $(a, b) \neq (0, 0)$. Em $\mathbb{R}^2 - \{(0, 0)\}$ a função f coincide com uma função racional cujo domínio é $\mathbb{R}^2 - \{(0, 0)\}$. Portanto, f é contínua em (a, b) .

Seja $(a, b) = (0, 0)$. Para determinar se f é contínua em $(0, 0)$, precisamos verificar se $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y) = f(0, 0) = 0$.

Para $(x, y) \neq (0, 0)$, temos

$$f(x, y) = \frac{x^3}{x^2 + y^2} = x \frac{x^2}{x^2 + y^2}.$$

Como $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} x = 0$ e

$$0 \leq \frac{x^2}{x^2 + y^2} \leq \frac{x^2 + y^2}{x^2 + y^2} = 1, \quad \forall (x, y) \neq (0, 0),$$

podemos concluir que $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y) = 0$. Logo, f é contínua no ponto $(a, b) = (0, 0)$ e portanto em \mathbb{R}^2 .

Aula 16

Derivadas parciais de Segunda ordem

Aula de hoje:

- Derivadas parciais de ordem dois
- Teorema das derivadas mistas

"Entrada" Seja $f(x, y, z) = x^2 + \ln(1+x^2+y^2) + z^2$
 Calcule as derivadas parciais de f .

Solução: f é definida em $D = \mathbb{R}^3$. Temos $g(x) = f(x, y, z)$, para y, z fixos, é diferenciável. Então $g'(x)$ existe.
 Portanto $f_x(x, y, z) = g'(x)$ existe e

$$f_x(x, y, z) = 2x + \frac{2x}{1+x^2+y^2}$$

De maneira análoga,

$$f_y(x, y, z) = \frac{2y}{1+x^2+y^2}$$

e

$$f_z(x, y, z) = 2z.$$

Definição:

Seja $f: D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, D aberto. As derivadas parciais

$$f_{x_i} = \frac{\partial f}{\partial x_i}, \quad i=1, \dots, n,$$

são chamadas

derivadas parciais de primeira ordem.

Para funções de duas variáveis, as derivadas parciais de primeira ordem f_x , f_y são funções em (x, y) . Podemos derivá-las de novo (ou seja, derivar f duas vezes) derivando $f_x(x, y)$ e $f_y(x, y)$ em relação a x e a y

obtemos as derivadas parciais de f de segunda ordem denotadas por :

$$(f)_{xx} = f_{xx} = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right) = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}$$

$$(f)_{xy} = f_{xy} = \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right) = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}$$

$$(f)_{yx} = f_{yx} = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f}{\partial y} \right) = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}$$

$$(f)_{yy} = f_{yy} = \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial f}{\partial y} \right) = \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}$$

Exemplo $f(x,y) = x \cos y + y e^x$ $D = \mathbb{R}^2$

Derivadas parciais de primeira ordem

$$\begin{cases} f_x(x,y) = \cos y + y e^x \\ f_y(x,y) = -x \operatorname{sen} y + e^x \end{cases}$$

Derivadas parciais de segunda ordem

$$f_{xx}(x,y) = y e^x$$

$$f_{xy}(x,y) = -\operatorname{sen} y + e^x$$

$$f_{yx}(x,y) = -\operatorname{sen} y + e^x$$

$$f_{yy}(x,y) = -x \cos y$$

Observe que, neste caso, $f_{xy}(x,y) = f_{yx}(x,y)$.

Será que isso vale para todo f ?

Exemplo

$$f(x,y) = \begin{cases} \frac{xy(x^2 - y^2)}{x^2 + y^2} & \text{se } (x,y) \neq (0,0) \\ 0 & \text{se } (x,y) = (0,0) \end{cases}$$

Vimos na Aula 14 que f é contínua em \mathbb{R}^2 .

As derivadas parciais de primeira ordem existem em $\mathbb{R}^2 - \{(0,0)\}$

No ponto $(0,0)$, temos

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0+h, 0) - f(0,0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{0 - 0}{h} = 0,$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0, 0+h) - f(0,0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{0 - 0}{h} = 0.$$

Portanto $f_x(0,0)$ e $f_y(0,0)$ existem e $f_x(0,0) = f_y(0,0) = 0$

Temos

$$f_x(x,y) = \begin{cases} \frac{3x^2y - y^3}{x^2 + y^2} - \frac{2xy(x^2 - y^2)}{(x^2 + y^2)^2} & \text{se } (x,y) \neq (0,0) \\ 0 & \text{se } (x,y) = (0,0) \end{cases}$$

$$f_y(x,y) = \begin{cases} \frac{x^3 - 3xy^2}{x^2 + y^2} - \frac{2xy^2(x^2 - y^2)}{(x^2 + y^2)^2} & \text{se } (x,y) \neq (0,0) \\ 0 & \text{se } (x,y) = (0,0) \end{cases}$$

Temos

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f_x(0,0+h) - f_x(0,0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{-h - 0}{h} = -1 = f_{xy}(0,0)$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f_y(0+h,0) - f_y(0,0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{h - 0}{h} = 1 = f_{yx}(0,0)$$

Então, neste caso, $f_{xy}(0,0) \neq f_{yx}(0,0)$.

Exercício, $f_x, f_y, f_{xx}, f_{xy}, f_{yy}$ são contínuas em $(0,0)$?

Teorema das derivadas mistas (TDM)

Seja $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$. Se todas as suas derivadas de primeira e segunda ordem de f existem num aberto que contém (a,b) e são contínuas em (a,b) , então

$$f_{xy}(a,b) = f_{yx}(a,b).$$

Exemplo

$$f(x,y) = \sin(xy)$$

As derivadas parciais de primeira e segunda ordem existem e são contínuas, então

$$f_x(x,y) = y \cos(xy)$$

$$f_{xy}(x,y) = \cos(xy) - xy \sin(xy) \stackrel{\text{TDM}}{=} f_{yx}(x,y)$$

Observação O Teorema vale para $f: D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$.

Se $\frac{\partial f}{\partial x_i}$ e $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}$ existem em um aberto que contém

$p_0 = (a_1, a_2, \dots, a_n) \in D$ e são contínuas em p_0 , então

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(p_0) = \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}(p_0) \quad (i, j = 1, \dots, n)$$

Para uma função $f: D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, temos n^2 derivadas parciais de ordem dois (quando existem) em um ponto $p_0 \in D$.

Organizamos tais derivadas em uma matriz $n \times n$

$$H = \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_1} & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_1} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2} & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2} & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_n} & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_n} & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n^2} \end{pmatrix}$$

chamada Hessiana de f . Quando f satisfaz as condições do Teorema das derivadas mistas, a matriz H é simétrica.

Aula 17

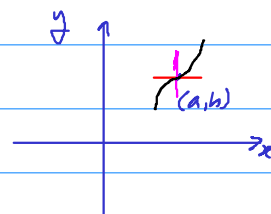
DiferenciabilidadeAula de hoje:

- Diferenciabilidade de uma função de n -variáveis
- Derivada de uma função de n -variáveis
- Diferenciabilidade \Rightarrow Continuidade
- Diferenciabilidade \Rightarrow existência das derivadas parciais (de primeira ordem)
- Existência e continuidade das derivadas parciais \Rightarrow diferenciabilidade

Por definição, para $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ e (a,b) no interior de D ,

$$f_x(a,b) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a+h, b) - f(a,b)}{h}$$

$$f_y(a,b) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a, b+h) - f(a,b)}{h}$$



Daí seja $f_x(a,b) = g'(0)$ onde $g(t) = f(a+t, b)$

e $f_y(a,b) = k'(0)$ onde $k(t) = f(a, b+t)$.

Queremos uma noção da "derivada" de f no pt (a,b) que fornecerá, em particular, informações sobre $g'(0)$ para todo $g(t) = f(x(t), y(t))$ onde $t \rightarrow (x(t), y(t))$ é um caminho em D com $(x(0), y(0)) = (a,b)$

Definição Uma aplicação $L: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ é linear se

$$L(au + bv) = aL(u) + bL(v)$$

para todo $u, v \in \mathbb{R}^n$ e todo $a, b \in \mathbb{R}$.

Escolhendo as bases canônicas de \mathbb{R}^n e \mathbb{R}^m a aplicação L pode ser representada por uma matriz $m \times n$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

ou seja para todo $u = \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^n$ temos

$$L(u) = A \cdot u = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix}$$

Para $n=1$

Uma matriz 1×1 é um escalar

$$A = (a) = a.$$

Uma aplicação $L: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ é linear se

$$L(u) = (a) \cdot u = a \cdot u$$

Para $n > 1$ e $m=1$

$L: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $A = (a_1, \dots, a_n)$ é uma matriz $1 \times n$, ou seja um vetor.

Seja $f: I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ uma função de uma variável.

A função f é diferenciável em $t_0 \in I$ se, e somente se,

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(t_0+h) - f(t_0)}{h} = a \stackrel{=: f'(t_0)}{\text{(existe)}}$$

$$f \text{ é diferenciável em } t_0 \Leftrightarrow \lim_{h \rightarrow 0} \left(\frac{f(t_0+h) - f(t_0)}{h} - a \right) = 0$$

$$\Leftrightarrow \lim_{h \rightarrow 0} \left| \frac{f(t_0+h) - f(t_0) - a \cdot h}{h} \right| = 0$$

$$\Leftrightarrow \lim_{h \rightarrow 0} \frac{|f(t_0+h) - f(t_0) - a \cdot h|}{|h|} = 0$$

$$\Leftrightarrow \lim_{h \rightarrow 0} \frac{|f(t_0+h) - f(t_0) - L(h)|}{|h|} = 0$$

onde $L(h) = a \cdot h$ (aplicação linear)

Observe que se f é diferenciável em t_0 , podemos aproximar $f(t)$ para $t = t_0 + h$ perto de t_0 por

$$f(t) \approx f(t_0) + L(t - t_0)$$

$$(f(t) \approx f(t_0) + f'(t_0) \cdot (t - t_0))$$

Exemplo

$$f(t) = e^t$$

$$t_0 = 2$$

$$f'(2) = e^2$$

$$f'(2): \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$f'(2) \cdot h = e^2 \cdot h$$

Definição Seja um aberto de \mathbb{R}^n e $f: D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ uma função de n -variáveis. Dizemos que f é diferenciável em $p_0 \in D$ se existe uma aplicação linear

$$L: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

tal que

$$\lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ h \neq 0}} \frac{|f(p_0+h) - f(p_0) - L(h)|}{\|h\|} = 0$$

onde $\|h\| = \sqrt{h_1^2 + h_2^2 + \dots + h_n^2}$, $L = (L_1, \dots, L_n)$

A aplicação linear L é chamada derivada de f em p_0 .

Dizemos que f é diferenciável em D se é diferenciável em todos pontos $p_0 \in D$.

Teorema: Seja D um aberto de \mathbb{R}^n e $f: D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$.

Se f é diferenciável em $p_0 \in D$, então

- (1) f é contínua em p_0
- (2) as derivadas parciais de f existem em p_0
- (3) a derivada de f em p_0 é a aplicação linear

$$L: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \text{ dada por}$$

$$L(h) = \nabla f(p_0) \cdot h \text{ onde}$$

$$\nabla f(p_0) = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}(p_0), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}(p_0) \right).$$

$\nabla f(p_0)$ é chamado gradiente de f em p_0 .
(é uma matriz $1 \times n$, ou seja um vetor).

$$\left[L(h) = \nabla f(p_0) \cdot h = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}(p_0), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}(p_0) \right) \begin{pmatrix} h_1 \\ \vdots \\ h_n \end{pmatrix} = \frac{\partial f}{\partial x_1}(p_0) \cdot h_1 + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_n}(p_0) \cdot h_n \right]$$

Demonstração

• (i) Seja $\epsilon > 0$. Como f é diferenciável em p_0 , $\exists \delta > 0$ tal que

para $\|h\| < \delta$, temos

$$\frac{|f(p_0+h) - f(p_0) - L(h)|}{\|h\|} < \epsilon$$

Portanto para $\|h\| < \delta$, $|f(p_0+h) - f(p_0) - L(h)| < \epsilon \|h\|$

Usando o fato que $||a| - |b|| \leq |a - b|$ para $a, b \in \mathbb{R}$,
temos

$$\begin{aligned} |f(p_0+h) - f(p_0)| - \|L(h)\| &\leq | |f(p_0+h) - f(p_0)| - \|L(h)\| | \\ &\leq |f(p_0+h) - f(p_0) - L(h)| \\ &< \epsilon \|h\| \end{aligned}$$

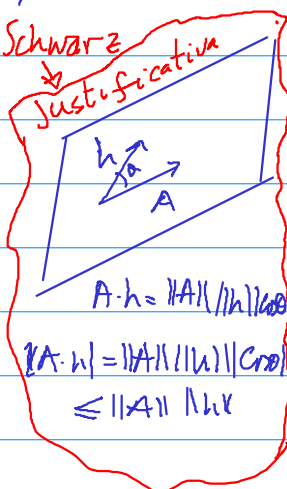
Logo

$$|f(p_0+h) - f(p_0)| < \epsilon \|h\| + \|L(h)\|$$

Escrevendo $L(h) = A \cdot h$ onde $A = (a_1, \dots, a_n)$

temos

$$|L(h)| = |A \cdot h| \stackrel{\text{desigualdade de Cauchy-Schwarz}}{\leq} \|A\| \cdot \|h\|$$



Portanto

$$\begin{aligned} |f(p_0+h) - f(p_0)| &< \epsilon \|h\| + \|A\| \cdot \|h\| \\ &< (\epsilon + \|A\|) \|h\| \end{aligned}$$

$$\text{Seja } \delta_1 = \min \left(\delta, \frac{\epsilon}{\epsilon + \|A\|} \right)$$

Então ^{para} $\|h\| < \delta_1$, temos $(\varepsilon + \|A\|) \|h\| \leq (\varepsilon + \|A\|) \cdot \frac{\varepsilon}{\varepsilon + \|A\|} = \varepsilon$

Logo, para $\|h\| < \delta_1$, temos

$$|f(p_0 + h) - f(p_0)| < \varepsilon,$$

ou seja $\lim_{p \rightarrow p_0} f(p) = f(p_0)$.

• (2) e (3) Temos $L(h) = A \cdot h = (a_1, \dots, a_n) \begin{pmatrix} h_1 \\ \vdots \\ h_n \end{pmatrix} = a_1 h_1 + \dots + a_n h_n$.

Para $h = (h_1, 0, 0, \dots, 0)$, temos $L(h) = a_1 h_1$

$$e \lim_{h \rightarrow 0} \frac{|f(p_0 + h) - f(p_0) - L(h)|}{\|h\|} = \lim_{h_1 \rightarrow 0} \frac{|f(p_0 + h) - f(p_0) - a_1 h_1|}{|h_1|}$$

$$= \lim_{h_1 \rightarrow 0} \left| \frac{f(p_0 + h) - f(p_0)}{h_1} - a_1 \right| = 0$$

$$\text{Logo } \lim_{h_1 \rightarrow 0} \frac{f(p_0 + h) - f(p_0)}{h_1} = a_1 = \frac{\partial f}{\partial x_1}(p_0).$$

De maneira análoga, se $h = (0, \dots, 0, h_i, 0, \dots, 0)$
i-ésima coordenada

mostramos que

$$a_i = \frac{\partial f}{\partial x_i}(p_0)$$

Portanto as derivadas parciais de f existem no ponto p_0 e a derivada de f em p_0 é representada pela

matriz (vetor)

$$\nabla f(p_0) = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}(p_0), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}(p_0) \right). \quad \square$$

Teorema Seja D um aberto de \mathbb{R}^n e $f: D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$.
Se as derivadas parciais $\frac{\partial f}{\partial x_i}, i=1, \dots, n$, existem e são contínuas em $p_0 \in D$, então a função f é diferenciável em p_0 .

Observação

(1) A recíproca do teorema anterior não vale

Exemplo

$$f(x,y) = \begin{cases} (x^2+y^2) \operatorname{sen} \left(\frac{1}{\sqrt{x^2+y^2}} \right) & (x,y) \neq (0,0) \\ 0 & (x,y) = (0,0) \end{cases}$$

é diferenciável em $(0,0)$ mas f_x e f_y não são contínuas em $(0,0)$.

(2) A existência das derivadas parciais não garante a diferenciabilidade.

Exemplo

$$f(x,y) = \begin{cases} \frac{xy}{x^2+y^2} & \text{se } (x,y) \neq (0,0) \\ 0 & \text{se } (x,y) = (0,0) \end{cases}$$

Vimos na Aula 15 que as derivadas parciais de f existem no ponto $(0,0)$. Mas f não é contínua em $(0,0)$ (ver Aula 13) portanto não é diferenciável em $(0,0)$.

Aula 9 de Consolidação: Derivadas Parciais de ordem superior

Questão 1: Considere a função $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ dada por $f(x, y, z) = xyz^2 + \sin(x^2z)$. Encontre a função f_{xzy} .

Solução:

Temos que f possui derivadas parciais de todas as ordens contínuas, pois sua expressão envolve funções polinomiais, trigonométricas e composição delas que já sabemos de Cálculo 1 que elas são deriváveis de todas as ordens contínuas em seus domínios. Então,

$$\begin{aligned} f_x(x, y, z) &= yz^2 + 2xz \cos(x^2z), \\ f_{xz}(x, y, z) &= 2yz - 2xz \sin(x^2z)x^2 + 2x \cos(x^2z), \\ f_{xzy}(x, y, z) &= 2z. \end{aligned}$$

Podemos também usar o Teorema de Schwarz. Sabemos que $f_{xzy} = f_{yxz}$ e que

$$\begin{aligned} f_y(x, y, z) &= xz^2, \\ f_{yx}(x, y, z) &= z^2, \\ f_{yxz}(x, y, z) &= 2z. \end{aligned}$$

Questão 2: Mostre que a função $T(t, x) = e^{-4t} \sin(2x)$ satisfaz a equação do calor $T_t = T_{xx}$.

Solução: Temos

$$\begin{aligned} T_t(x, y) &= -4e^{-4t} \sin(2x), \\ T_x(x, y) &= 2e^{-4t} \cos(2x), \\ T_{xx}(x, y) &= -4e^{-4t} \sin(2x). \end{aligned}$$

Portanto, $T_t = T_{xx}$.

Questão 3: Seja $w = e^x + x \ln(1 + y^2 + x^4) + \cos(y + e^{\sqrt{1+x^2y^2}})$. É verdade que $w_{xy} = w_{yx}$?

Solução: Temos que $D_w = \mathbb{R}^2$. A função w possui derivadas parciais de todas as ordens contínuas em \mathbb{R}^2 . Segue, pelo Teorema das derivadas mistas (Teorema de Schwarz), que $w_{xy} = w_{yx}$.

Questão 4: Seja

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{x^3}{x^2 + y^2} & \text{se } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{se } (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$

(a) Encontre as funções derivadas parciais f_x e f_y .

(b) As funções f_x e f_y estão definidas em $(0, 0)$? Se sim, elas são contínuas em $(0, 0)$?

Solução:

(a) Temos que $D_f = \mathbb{R}^2$.

Para $(a, b) \neq (0, 0)$ podemos encontrar as derivadas parciais f_x e f_y através das regras de derivação (f é uma função racional em $\mathbb{R}^2 - \{(0, 0)\}$).

Para $(a, b) = (0, 0)$, devemos encontrar as derivadas parciais através da definição. Temos,

$$\lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ h \neq 0}} \frac{f(0+h, 0) - f(0, 0)}{h} = \lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ h \neq 0}} \frac{\left(\frac{h^3}{h^2}\right) - 0}{h} = 1.$$

Portanto $f_x(0, 0)$ existe e é igual a 1.

De maneira análoga,

$$\lim_{\substack{k \rightarrow 0 \\ k \neq 0}} \frac{f(0, k) - f(0, 0)}{k} = \lim_{\substack{k \rightarrow 0 \\ k \neq 0}} \frac{\frac{0}{k^2} - 0}{k} = 0.$$

Portanto $f_y(0, 0)$ existe e é igual a 0. Segue que

$$f_x(x, y) = \begin{cases} \frac{x^2(x^2 + 3y^2)}{(x^2 + y^2)^2} & \text{se } (x, y) \neq (0, 0) \\ 1 & \text{se } (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$

e

$$f_y(x, y) = \begin{cases} -\frac{2yx^3}{(x^2 + y^2)^2} & \text{se } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{se } (x, y) = (0, 0). \end{cases}$$

Note que $D_{f_x} = D_{f_y} = \mathbb{R}^2$.

(b) As funções f_x e f_y são contínuas em $\mathbb{R}^2 - \{(0, 0)\}$. Para mostrar que f_x é contínua em $(0, 0)$ precisamos verificar se

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f_x(x, y) = f_x(0, 0) = 1.$$

Temos

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f_x(x, y) = \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^2(x^2 + 3y^2)}{(x^2 + y^2)^2}. \quad (*)$$

Considerando os caminhos $C_1 : x = 0$ e $C_2 : x = y$ obtemos:

- $\lim_{(x,y) \xrightarrow{C_1} (0,0)} \frac{x^2(x^2 + 3y^2)}{(x^2 + y^2)^2} = \lim_{y \rightarrow 0} \frac{0}{y^4} = 0, \quad (\diamond)$
- $\lim_{(x,y) \xrightarrow{C_2} (0,0)} \frac{x^2(x^2 + 3y^2)}{(x^2 + y^2)^2} = \lim_{y \rightarrow 0} \frac{y^2(4y^2)}{4y^4} = 1.$

Portanto o limite em (*) não existe e f_x não é contínua em $(0, 0)$. Também, apenas por (\diamond) podemos concluir que f_x não é contínua em $(0, 0)$, pois caso o limite existisse seria diferente de $1 = f_x(0, 0)$.

Para mostrar que f_y é contínua em $(0, 0)$ precisamos verificar se

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f_y(x, y) = f_y(0, 0) = 0.$$

Temos

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f_y(x, y) = \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} -\frac{2yx^3}{(x^2 + y^2)^2}. \quad (**)$$

Considerando os caminhos $C_1 : x = 0$ e $C_2 : x = y$ obtemos:

- $\lim_{(x,y) \xrightarrow{C_1} (0,0)} -\frac{2yx^3}{(x^2 + y^2)^2} = \lim_{y \rightarrow 0} \frac{0}{y^4} = 0$
- $\lim_{(x,y) \xrightarrow{C_2} (0,0)} -\frac{2yx^3}{(x^2 + y^2)^2} = \lim_{y \rightarrow 0} -\frac{2y^4}{4y^4} = -\frac{1}{2}. \quad (\diamond\diamond)$

Portanto o limite em (**) não existe e f_y não é contínua em $(0, 0)$. Também, apenas por $(\diamond\diamond)$ podemos concluir que f_y não é contínua em $(0, 0)$, pois caso o limite existisse seria diferente de $0 = f_y(0, 0)$.

Aula 18

Regra da cadeia

- Aula de hoje
- Regra da cadeia para funções de várias variáveis
 - Derivação implícita

"Enbrada" (exercício) Seja $f(x,y) = \begin{cases} \frac{x^2}{x^2+y^4} & \text{se } (x,y) \neq (0,0) \\ 0 & \text{se } (x,y) = (0,0) \end{cases}$

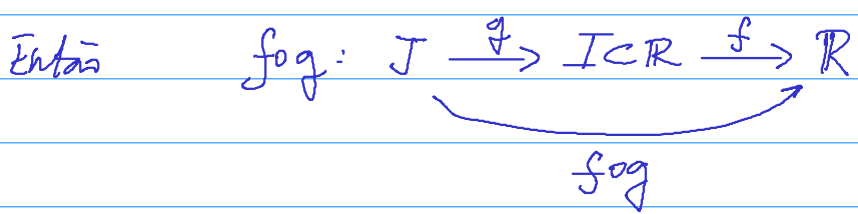
Calcule $\lim_{(x,y) \xrightarrow{C_1} (0,0)} f(x,y)$, onde C_1 é o caminho $y = ax, a \in \mathbb{R}$,

e $\lim_{(x,y) \xrightarrow{C_2} (0,0)} f(x,y)$ onde C_2 é o caminho $x = y^2$.

Para funções de uma variável diferenciáveis

$$f: I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$g: J \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \text{ com } g(J) \subset I$$



$(f \circ g)(t) = f(g(t))$ é diferenciável e

$(f \circ g)'(t) = f'(g(t)) \cdot g'(t)$	Regra da Cadeia
--	-----------------

Para uma função de n -variáveis $f: D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ (D aberto) diferenciável, a derivada de f em um ponto p é uma aplicação linear $L_p: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ representada por uma matriz $1 \times n$ (neste caso é um vetor)

$$L_p = \nabla f(p) = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}(p), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}(p) \right)$$

ou seja, $L_p(v) = \nabla f(p) \cdot v$, $\forall v \in \mathbb{R}^n$

Denotamos também L_p por $Df(p)$. Então $Df(p) = \nabla f(p)$.

Seja $g: U \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$ (U aberto) ($m \geq 1$)
com

$$g(u_1, \dots, u_m) = (g_1(u_1, \dots, u_m), g_2(u_1, \dots, u_m), \dots, g_n(u_1, \dots, u_m))$$

Dizemos que g é diferenciável em U se as funções $g_i, i=1, \dots, n$, são diferenciáveis em U .

A derivada de g em um ponto $q \in U$ é a aplicação linear

$$Dg(q): \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$$

representada pela matriz $n \times m$

$$Dg(q) = \begin{pmatrix} \frac{\partial g_1}{\partial u_1}(q) & \frac{\partial g_1}{\partial u_2}(q) & \dots & \frac{\partial g_1}{\partial u_m}(q) \\ \frac{\partial g_2}{\partial u_1}(q) & \frac{\partial g_2}{\partial u_2}(q) & \dots & \frac{\partial g_2}{\partial u_m}(q) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial g_n}{\partial u_1}(q) & \frac{\partial g_n}{\partial u_2}(q) & \dots & \frac{\partial g_n}{\partial u_m}(q) \end{pmatrix} \begin{matrix} \leftarrow \nabla g_1 \\ \leftarrow \nabla g_2 \\ \leftarrow \nabla g_n \end{matrix}$$

Teorema (Regra da Cadeia)

Seja $f: D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ uma função diferenciável no aberto D de \mathbb{R}^n e seja $g: U \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$ uma aplicação diferenciável no aberto U de \mathbb{R}^m com $g(U) \subset D$. Então

$$f \circ g: U \subset \mathbb{R}^m \xrightarrow{g} D \subset \mathbb{R}^n \xrightarrow{f} \mathbb{R}$$

com $(f \circ g)(q) = f(g(q))$

é diferenciável em U e

$D(f \circ g)(q) = Df(g(q)) \cdot Dg(q)$

 (Regra da cadeia)

Observação: A fórmula da regra da cadeia é a mesma para funções de uma variável só que tem que interpretar as derivadas como matrizes.

Casos particulares

Caso 1 $n=2, m=1$

$$f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \quad \text{f.g diferenciáveis}$$
$$g: I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2 \quad \text{com } g(I) \subset D$$

Escrevemos $g(t) = (x(t), y(t)), t \in I$

e $w(t) = (f \circ g)(t) = f(g(t)) = f(x(t), y(t))$.

Então w é diferenciável, e pelo Teorema da regra da cadeia

$$w'(t) = \frac{dw(t)}{dt} = Df(g(t)) \cdot Dg(t)$$

Teorema $Df(g(t)) = \nabla f(g(t))$

$$= \left(\frac{\partial f}{\partial x}(g(t)), \frac{\partial f}{\partial y}(g(t)) \right)$$

$g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ $Dg(t)$ é uma matriz 2×1

$$Dg(t) = \begin{pmatrix} \frac{dx}{dt}(t) \\ \frac{dy}{dt}(t) \end{pmatrix}$$

Logo ∇

$$\frac{dw}{dt} = \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y} \right) \begin{pmatrix} \frac{dx}{dt} \\ \frac{dy}{dt} \end{pmatrix}$$

$$\frac{dw}{dt} = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{dy}{dt}$$

Exemplo $f(x,y) = x^2 + y^3$
 $g(t) = (t^2, t) = (x(t), y(t))$ são diferenciáveis

Usando a regra da cadeia para $w(t) = f(g(t))$

$$\frac{dw}{dt} = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{dy}{dt}$$

Teorema

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 2x \quad e \quad \frac{\partial f}{\partial y} = 3y^2$$

Logo $\frac{\partial f}{\partial x}(g(t)) = 2t^2$ e $\frac{\partial f}{\partial y}(g(t)) = 3t^2$.

Teorema também $\frac{dx}{dt} = 2t$ e $\frac{dy}{dt} = 1$

Portanto

$$\frac{dw}{dt} = (2t^2) \cdot (2t) + (3t^2) \cdot 1 = 4t^3 + 3t^2.$$

Observe que, neste caso,

$$w(t) = f(g(t)) = f(t^2, t) = t^4 + t^3$$

$$\Rightarrow w'(t) = 4t^3 + 3t^2.$$

Caso 2 $n=2, m=2$

$$f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

diferenciável

$$g: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$g(U) \subset D$

Escrevemos $g(u, v) = (g_1(u, v), g_2(u, v))$

Então $w \circ g$ é diferenciável e

$$Dw(u, v) = D(f \circ g)(u, v) = \nabla f(g(u, v)) \cdot \begin{pmatrix} \frac{\partial g_1}{\partial u} & \frac{\partial g_1}{\partial v} \\ \frac{\partial g_2}{\partial u} & \frac{\partial g_2}{\partial v} \end{pmatrix} \begin{matrix} \leftarrow \nabla g_1 \\ \leftarrow \nabla g_2 \end{matrix}$$

$$\Rightarrow \left(\frac{\partial w}{\partial u}, \frac{\partial w}{\partial v} \right) = \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y} \right) \cdot \begin{pmatrix} \frac{\partial g_1}{\partial u} & \frac{\partial g_1}{\partial v} \\ \frac{\partial g_2}{\partial u} & \frac{\partial g_2}{\partial v} \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \frac{\partial w}{\partial u} = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial g_1}{\partial u} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial g_2}{\partial u} \\ \frac{\partial w}{\partial v} = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial g_1}{\partial v} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial g_2}{\partial v} \end{cases}$$

Exemplo $f(x,y) = xy + e^x$ diferenciáveis

$$g(u,v) = (u+v, u-v)$$

Vamos usar a regra da cadeia para calcular Dw , onde $w(u,v) = (f \circ g)(u,v)$.

$$\text{Temos } \frac{\partial f}{\partial x} = y + e^x \quad \text{e} \quad \frac{\partial f}{\partial y} = x$$

$$\text{Então } \nabla f(x,y) = (y + e^x, x)$$

$$\nabla f(g(u,v)) = \nabla f(u+v, u-v) = (u-v + e^{u+v}, u+v)$$

A derivada de g é

$$Dg(u,v) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$

Logo $Dw(u,v) = \left(\frac{\partial w}{\partial u}, \frac{\partial w}{\partial v} \right)$ é dada por

$$\left(\frac{\partial w}{\partial u}, \frac{\partial w}{\partial v} \right) = (u-v + e^{u+v}, u+v) \cdot \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\left(\frac{\partial w}{\partial u}, \frac{\partial w}{\partial v} \right) = (2u + e^{u+v}, -2v + e^{u+v})$$

Outros caso

Exercício: expresse $\frac{\partial w}{\partial u}, \frac{\partial w}{\partial v}$ usando a regra da cadeia

$$\text{para } f(x,y,z) = \ln(x^2 + y^2 + z^2)$$

$$x = ue^v \sin u, \quad y = ue^v \cos u, \quad z = ue^v$$

$$w(u,v) = f(x(u,v), y(u,v), z(u,v))$$

Derivação implícita

Exemplo 1 Considere a função $F(x, y, z) = (x^2 + 1)z + y$

Para (x, y, z) tal que $F(x, y, z) = c$, $c = \text{constante}$

$$(x^2 + 1)z + y = c \iff (x^2 + 1)z = c - y$$

$$\iff z = \frac{c - y}{x^2 + 1}$$

(ou seja a superfície de nível $F = c$ é gráfico da função $z = f(x, y) = \frac{c - y}{x^2 + 1}$)

Podemos usar a regra da cadeia para calcular as derivadas parciais de f .

Temos $w(x, y) = F(x, y, f(x, y)) = c \Rightarrow \frac{\partial w}{\partial x} = 0$ e $\frac{\partial w}{\partial y} = 0$

Aplicando a regra da cadeia, temos

$$\begin{cases} \frac{\partial w}{\partial x} = \frac{\partial F}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial x} + \frac{\partial F}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial x} + \frac{\partial F}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial x} = 0 \\ \frac{\partial w}{\partial y} = \frac{\partial F}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial y} + \frac{\partial F}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial y} + \frac{\partial F}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial y} = 0 \end{cases}$$

Portanto

$$\begin{cases} \frac{\partial F}{\partial x}(x, y, f(x, y)) + \frac{\partial F}{\partial z}(x, y, f(x, y)) \cdot \frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = 0 \\ \frac{\partial F}{\partial y}(x, y, f(x, y)) + \frac{\partial F}{\partial z}(x, y, f(x, y)) \cdot \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = 0 \end{cases}$$

Dai

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x,y) = - \frac{\frac{\partial F}{\partial z}(x,y,f(x,y))}{\frac{\partial F}{\partial x}(x,y,f(x,y))}$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(x,y) = - \frac{\frac{\partial F}{\partial y}(x,y,f(x,y))}{\frac{\partial F}{\partial z}(x,y,f(x,y))}$$

Formulas das
derivadas
implícitas

No exemplo anterior, $F(x,y,z) = (x^2+1)z + y$ e para $c=0$
o ponto $p_0 = (1, -2, 1)$ satisfaz $F(p_0) = 0$.
Temos

$$\frac{\partial F}{\partial z}(x,y,z) = x^2 + 1 \Rightarrow \frac{\partial F}{\partial z}(1, -2, 1) = 2 \neq 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial x}(x,y,z) = 2xz \Rightarrow \frac{\partial F}{\partial x}(1, -2, 1) = 2$$

$$\frac{\partial F}{\partial y}(x,y,z) = 1 \Rightarrow \frac{\partial F}{\partial y}(1, -2, 1) = 1$$

Então, sabendo que $F(x,y,z) = 0$ define z como função de x e y ao redor de $p_0 = (1, -2, 1)$, temos

$$\frac{\partial z}{\partial x}(1, -2) = - \frac{\frac{\partial F}{\partial x}(1, -2, 1)}{\frac{\partial F}{\partial z}(1, -2, 1)} = -1$$

$$\frac{\partial z}{\partial y}(1, -2) = - \frac{\frac{\partial F}{\partial y}(1, -2, 1)}{\frac{\partial F}{\partial z}(1, -2, 1)} = -\frac{1}{2}$$

Calculamos $\frac{\partial z}{\partial x}$ e $\frac{\partial z}{\partial y}$ no ponto $(1, -2)$ sem precisar

Saber a expressão de z como função de x, y !

Exemplo 2

Encontre $\frac{\partial z}{\partial x}$ no ponto $(1, 1, 1)$ sabendo que

$$xy + z^3x - 2yz = 0$$

defina z como uma função de duas variáveis independentes e que as derivadas parciais existem.

Solução Observe que neste exemplo, a expressão explícita de z como função de x, y é complicada. Mas pelas fórmulas da derivação implícita não precisamos da expressão de z para calcular suas derivadas parciais!

Escrevendo $F(x, y, z) = xy + z^3x - 2yz$
temo $F(1, 1, 1) = 0$ e

$$\frac{\partial F}{\partial x}(x, y, z) = y + z^3 \Rightarrow \frac{\partial F}{\partial x}(1, 1, 1) = 2$$

$$\frac{\partial F}{\partial y}(x, y, z) = x - 2z \Rightarrow \frac{\partial F}{\partial y}(1, 1, 1) = -1$$

$$\frac{\partial F}{\partial z}(x, y, z) = 3z^2x - 2y \Rightarrow \frac{\partial F}{\partial z}(1, 1, 1) = 1 \neq 0$$

Logo

$$\frac{\partial z}{\partial x}(1, 1) = - \frac{\frac{\partial F}{\partial x}(1, 1, 1)}{\frac{\partial F}{\partial z}(1, 1, 1)} = -2$$

$$\frac{\partial z}{\partial y}(1, 1) = - \frac{\frac{\partial F}{\partial y}(1, 1, 1)}{\frac{\partial F}{\partial z}(1, 1, 1)} = 1. \quad \square$$

Resumimos as contas anteriores no seguinte resultado.

Teorema (Fórmula das derivadas implícitas)

Suponha que $F(x, y, z)$ é diferenciável e que a equação

$$F(x, y, z) = c$$

defina z como função diferenciável de (x, y) em um ponto $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$ onde $F(P_0) = c$ e $\frac{\partial F}{\partial z}(P_0) \neq 0$. Então

$$\frac{\partial z}{\partial x}(x_0, y_0) = - \frac{\frac{\partial F}{\partial x}(x_0, y_0, z_0)}{\frac{\partial F}{\partial z}(x_0, y_0)}$$

$$\frac{\partial z}{\partial y}(x_0, y_0) = - \frac{\frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y_0, z_0)}{\frac{\partial F}{\partial z}(x_0, y_0, z_0)}$$

Observação

Para $F(x, y) = 0$ e sobre as mesmas hipóteses do teorema anterior, temos

$$\frac{dy}{dx}(x_0) = - \frac{\frac{\partial F}{\partial x}(x_0, y_0)}{\frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y_0)}$$

Aula 19

Derivadas direcionais, vetor gradiente
plano tangente

- Conteúdo da aula
- Derivadas direcionais e suas propriedades
 - Interpretação geométrica do vetor gradiente
 - Plano tangente de uma superfície de nível

"Entrada" Seja $f(x,y) = \sin(xy) + e^{x+y}$.

(a) Calcule a derivada de f no ponto $(0,0)$

(b) Encontre $\frac{dy}{dx}$ no ponto $(0,0)$ sabendo que $f(x,y) = 1$ define y como uma função de x e que a derivada existe.

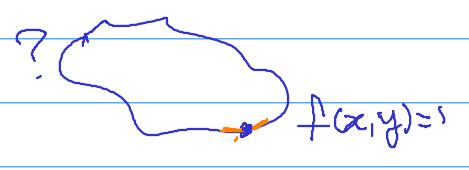
Solução

f é definida em $D = \mathbb{R}^2$ e é diferenciável (as derivadas parciais existem e são contínuas)

(a) $Df(x_0, y_0) = \nabla f(x_0, y_0) = \left(\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0), \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) \right)$

$$= \left(y_0 \cos(x_0 y_0) + e^{x_0 + y_0}, x_0 \cos(x_0 y_0) + e^{x_0 + y_0} \right)$$

$Df(0,0) = (1, 1)$



(b) $\frac{dy}{dx} = - \frac{\frac{\partial f}{\partial x}}{\frac{\partial f}{\partial y}} \Rightarrow \frac{dy}{dx}(0) = - \frac{1}{1} = -1$

$f(x,y) = 1 \Leftrightarrow y = y(x)$, x perto de x_0
 $x \in (x_0 - \epsilon, x_0 + \epsilon) = I$

$f(x, y(x)) = 1, \forall x \in I$

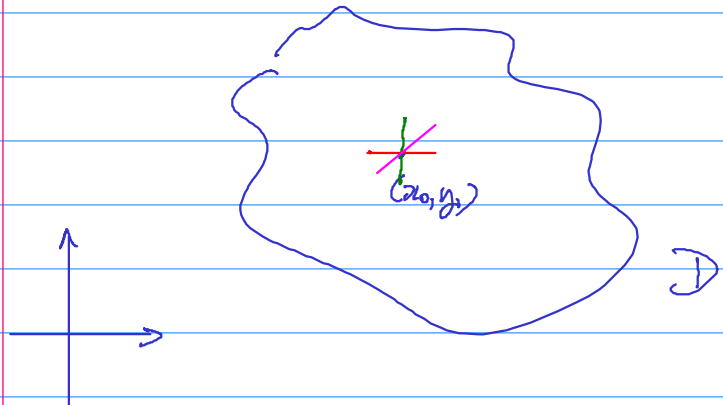
$\Rightarrow \frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{dy}{dx} = 0 \Rightarrow \frac{dy}{dx} = - \frac{\frac{\partial f}{\partial x}}{\frac{\partial f}{\partial y}}$

Derivadas direcionais de funções de duas variáveis

$$f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

D aberto

Seja (x_0, y_0) um ponto em D



$$\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0+t, y_0) - f(x_0, y_0)}{t}$$

$$\begin{aligned} \text{Se } \gamma(t) &= (x_0+t, y_0), \\ &= (x_0, y_0) + t(1, 0) \\ t &\in (-\epsilon, \epsilon) \end{aligned}$$

\bar{c} é o segmento da reta por (x_0, y_0) e paralela a $(1, 0)$

temos $f(\gamma(t)) = f(x_0+t, y_0)$, uma função de uma variável t

$$\text{Temos } (f(\gamma(t)))' \Big|_{t=0} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(\gamma(t)) - f(\gamma(0))}{t}$$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0+t, y_0) - f(x_0, y_0)}{t}$$

$$= \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0)$$

Da mesma maneira

$\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0)$ é a derivada

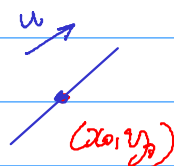
de $f(x_0, y_0+t)$ em $t=0$

Definição

A derivada de f em (x_0, y_0) na direção do vetor unitário $u = (u_1, u_2)$ **é o escalar** (número)

$$D_u f(x_0, y_0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + t u_1, y_0 + t u_2) - f(x_0, y_0)}{t}$$

desde que o limite exista
(ou seja $D_u f(x_0, y_0)$ é derivada de $f(x_0 + t u_1, y_0 + t u_2)$ em $t=0$).

Teorema

Se $f(x, y)$ for diferenciável em (x_0, y_0) e $u = (u_1, u_2)$ um vetor unitário então

$$\begin{aligned} D_u f(x_0, y_0) &= \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) u_1 + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) u_2 \\ &= \nabla f(x_0, y_0) \cdot u \end{aligned}$$

$$= Df(x_0, y_0) \cdot u$$

$$Df(x_0, y_0) = \nabla f(x_0, y_0): \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$u \rightarrow Df(x_0, y_0) \cdot u$$

Demonstração

$$\text{Seja } w(t) = f(x_0 + t u_1, y_0 + t u_2)$$

$$\text{Temos, por definições, } D_u f(x_0, y_0) = \frac{dw}{dt}(0)$$

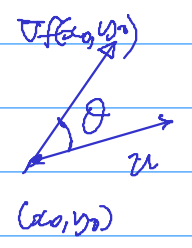
$$\text{Pela regra da cadeia } \frac{dw}{dt} = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{dy}{dt}$$

$$\Rightarrow \frac{dw}{dt}(0) = \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) u_1 + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) u_2 \quad \square$$

Propriedades da derivada direcional

Temos $D_u f(x_0, y_0) = \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) u_1 + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) u_2$
 $= \nabla f(x_0, y_0) \cdot u$

onde " \cdot " é o produto escalar.



Pelas propriedades do produto escalar \therefore $(u \text{ é unitário})$

$$D_u f(x_0, y_0) = \|\nabla f(x_0, y_0)\| \cdot \|u\| \cos \theta$$

$$= \|\nabla f(x_0, y_0)\| \cos \theta$$

Consequências

Variando $\theta \in [0, 2\pi[$, $-1 \leq \cos \theta \leq 1$

- f cresce mais rapidamente no ponto (x_0, y_0) quando $\cos \theta = 1$, ou seja $\theta = 0$
 $\Rightarrow u = \frac{\nabla f(x_0, y_0)}{\|\nabla f(x_0, y_0)\|}$

- f decresce mais rapidamente quando $\theta = \pi$ ($\cos = -1$)
 $\Rightarrow u = - \frac{\nabla f(x_0, y_0)}{\|\nabla f(x_0, y_0)\|}$

- Se u é ortogonal ao gradiente $\nabla f(x_0, y_0)$
 $D_u f(x_0, y_0) = 0$.

Exemplo

Encontre as direções unitárias nas quais a função $f(x,y) = x^2y + e^{xy} \operatorname{sen} y$ cresce e decresce mais rapidamente no ponto $P_0 = (1,0)$.

Solução f é definida e é diferenciável em \mathbb{R}^2

f cresce mais rapidamente na direção \vec{u} no pt P_0

$$\vec{u} = \frac{\nabla f(1,0)}{\|\nabla f(1,0)\|}$$

Temos

$$\nabla f(x,y) = (2xy + y e^{xy} \operatorname{sen} y, x^2 + x e^{xy} \operatorname{sen} y + e^{xy} \operatorname{cos} y)$$

$$\Rightarrow \nabla f(1,0) = (0, 2)$$

Logo f cresce mais rapidamente na direção $(0,1)$ e

decresce mais rapidamente em P_0 na direção $(0,-1)$.

Interpretação geométrica do gradiente

Seja $f(x,y)$ uma função diferenciável em D .

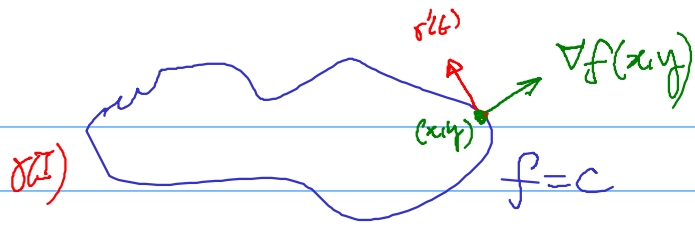
Considere a curva de nível $f(x,y) = c$

exemplo $f(x,y) = \frac{x^2}{4} + y^2$, $c=1$, a curva de nível

$f(x,y)=1 \Leftrightarrow \frac{x^2}{4} + y^2 = 1$ é uma elipse,

que pode ser parametrizada por $\gamma(t) = (2 \operatorname{cos} t, \operatorname{sen} t)$.

Temos $f(\gamma(t)) = 1$.



Suponha que a curva de nível $f(x,y)=c$ é parametrizada por

$$\begin{aligned} x &= x(t) \\ y &= y(t) \end{aligned}, \quad t \in I$$

ou seja $\gamma(t) = (x(t), y(t))$ percorre todos os pontos da curva $f(x,y)=c$, quando t varia em I

Temos $f(x(t), y(t)) = c$ para todo $t \in I$

$$\text{Logo } \frac{d}{dt} (f(x(t), y(t))) = 0, \quad \forall t \in I$$

Pela regra da cadeia:

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x(t), y(t)) \cdot \frac{dx(t)}{dt} + \frac{\partial f}{\partial y}(x(t), y(t)) \cdot \frac{dy(t)}{dt} = 0$$

$$\Leftrightarrow \left(\frac{\partial f}{\partial x}(x(t), y(t)), \frac{\partial f}{\partial y}(x(t), y(t)) \right) \cdot \left(\frac{dx}{dt}(t), \frac{dy}{dt}(t) \right) = 0$$

$$\Leftrightarrow \nabla f(x(t), y(t)) \cdot \frac{d\gamma}{dt}(t) = 0$$

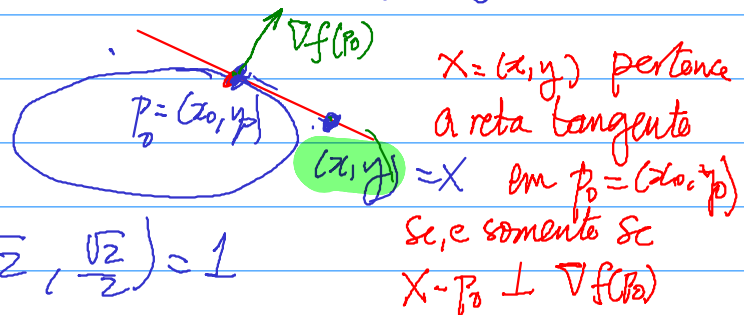
$$\Leftrightarrow \nabla f(x(t), y(t)) \text{ é ortogonal a } \gamma'(t).$$

Teorema

Em todo ponto (x_0, y_0) no domínio de $f(x, y)$ (assumindo que ela é diferenciável) o vetor gradiente $\nabla f(x_0, y_0)$ é ortogonal (normal) a curva de nível de f por (x_0, y_0) .

Exemplo

Seja $f(x, y) = \frac{x^2}{4} + y^2$
 Encontre a reta tangente da elipse $\frac{x^2}{4} + y^2 = 1$
 no ponto $(\sqrt{2}, \frac{\sqrt{2}}{2})$



Solução Observe $f(\sqrt{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}) = 1$

$$\text{Temos } \nabla f(x, y) = \left(\frac{x}{2}, 2y \right) \Rightarrow \nabla f\left(\sqrt{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}\right) = \left(\frac{\sqrt{2}}{2}, \sqrt{2} \right)$$

Então a equação da reta tangente é

$$\nabla f\left(\frac{\sqrt{2}}{2}, \sqrt{2}\right) \cdot \left(x - \frac{\sqrt{2}}{2}, y - \sqrt{2}\right) = 0$$

$$\Leftrightarrow \frac{\sqrt{2}}{2}(x - \frac{\sqrt{2}}{2}) + \sqrt{2}(y - \sqrt{2}) = 0$$

$$\Leftrightarrow \frac{\sqrt{2}}{2}x - 1 + \sqrt{2}y - 2 = 0$$

$$\Leftrightarrow \frac{\sqrt{2}}{2}x + \sqrt{2}y - 3 = 0$$

$$\Leftrightarrow \boxed{x + 2y - 2\sqrt{2} = 0}$$

Solução alternativa

Equação da reta

$$ax + by + d = 0$$

onde (a, b) é um

vetor normal (supondo o sistema de coord. é ortog.)

$$\text{Então } (a, b) = \left(\frac{\sqrt{2}}{2}, \sqrt{2} \right)$$

$$\frac{\sqrt{2}}{2}x + \sqrt{2}y + d = 0$$

Como $P_0 = (\sqrt{2}, \frac{\sqrt{2}}{2})$

Substituindo obtemos d .

Funções de três variáveis

$$f : D \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R} \quad \text{diferenciável}$$

Derivada de f em (x_0, y_0, z_0) : $Df(x_0, y_0, z_0) = \left(\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0, z_0), \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0, z_0), \frac{\partial f}{\partial z}(x_0, y_0, z_0) \right)$

Derivada direcional em $p_0 = (x_0, y_0, z_0)$ na direção unitária $u = (u_1, u_2, u_3)$

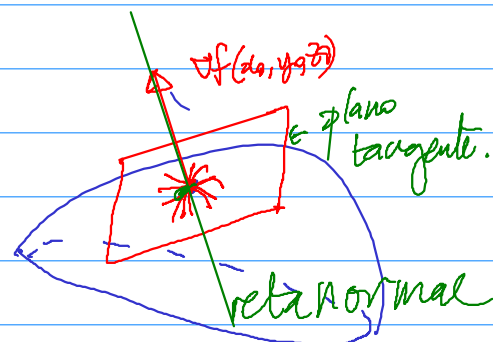
$$D_u f(p_0) = \nabla f(p_0) \cdot u$$

$$= \|\nabla f(p_0)\| \cos \theta$$

$\theta = \text{ângulo entre } u \text{ e } \nabla f(p_0)$

Interpretação geométrica do gradiente

Considere a superfície de nível $f(x, y, z) = c$



Definição

O plano tangente no ponto $p_0 = (x_0, y_0, z_0)$ na superfície de nível $f(x, y, z) = c$ é o plano P que passa por p_0 e é ortogonal $\nabla f(x_0, y_0, z_0)$.

A reta normal a superfície em p_0 é a reta por p_0 e paralela a $\nabla f(x_0, y_0, z_0)$

Aula 20

Teorema do valor médio, Fórmula de Taylor de ordem 1
(para funções de duas variáveis)

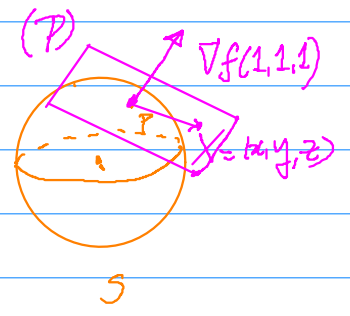
- Conteúdo da aula
- Teorema do valor médio
 - Propriedades dos polinômios
 - linearização: polinômio de Taylor de ordem 1

"Entrada":

- Seja S a superfície de nível $f(x,y,z)=3$ onde $f(x,y,z) = x^2 + y^2 + z^2$.
Obtenha a equação do plano tangente no ponto $p=(1,1,1)$ da superfície S .
- Obtenha a equação do plano tangente ao gráfico de $z=f(x,y)$ no ponto $(x_0, y_0, f(x_0, y_0))$, supondo que f é diferenciável em (x_0, y_0) .

Solução

① $S = \{(x,y,z) \in \mathbb{R}^3, x^2 + y^2 + z^2 = 3\}$



temos $\nabla f(x,y,z) = (f_x(x,y,z), f_y(x,y,z), f_z(x,y,z))$
 $= (2x, 2y, 2z)$

logo $\nabla f(1,1,1) = (2, 2, 2)$

Um pt $X=(x,y,z)$ pertence ao plano (P) se e somente se

$$\nabla f(1,1,1) \cdot (X-P) = 0 \Leftrightarrow (2,2,2) \cdot (x-1, y-1, z-1) = 0$$

$$\Leftrightarrow 2(x-1) + 2(y-1) + 2(z-1) = 0$$

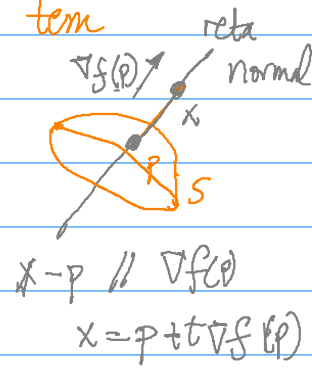
$$\Leftrightarrow \boxed{x+y+z-3=0}$$

a S em P



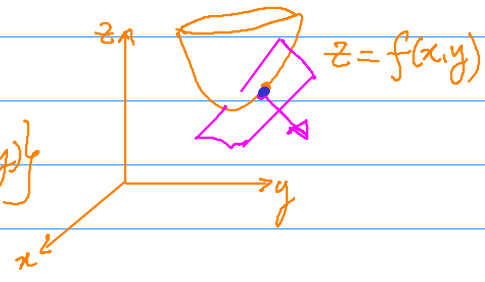
O plano tangente \vec{v} é a união de todas as retas tangentes no ponto p a curvas em S que passam por p .

A reta normal a superfície S no pt $p = (1, 1, 1)$ tem equação paramétrica



$$\begin{cases} x = 1 + t \\ y = 1 + 2t \\ z = 1 + 2t \end{cases}, t \in \mathbb{R}$$

② $z = f(x, y)$
 gráfico(f) = $\{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : z = f(x, y)\}$



$$(x, y, z) \in \text{graf}(f) \Leftrightarrow z = f(x, y) \Leftrightarrow z - f(x, y) = 0$$

$$\Leftrightarrow F(x, y, z) = 0, \text{ onde } F(x, y, z) = z - f(x, y)$$

Logo o gráfico de f é a superfície de nível 0 de F

Portanto o plano tangente ao gráfico de f no pt $(x_0, y_0, f(x_0, y_0))$ tem por equação

$$\nabla F(x_0, y_0, z_0) \cdot (x - x_0, y - y_0, z - f(x_0, y_0)) = 0$$

$$\Leftrightarrow (-f'_x(x_0, y_0), -f'_y(x_0, y_0), 1) \cdot (x - x_0, y - y_0, z - f(x_0, y_0)) = 0$$

$$\Leftrightarrow z - f(x_0, y_0) - f'_x(x_0, y_0) \cdot (x - x_0) - f'_y(x_0, y_0) \cdot (y - y_0) = 0$$

$$\Leftrightarrow z = f(x_0, y_0) + f'_x(x_0, y_0) \cdot (x - x_0) + f'_y(x_0, y_0) \cdot (y - y_0)$$

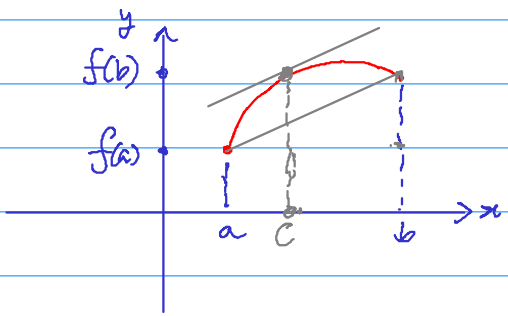
Exercício: use esta fórmula para resolver a questão ①

Teorema do valor médio

Lembrando TVM para funções de uma variável

f contínua em $[a, b]$ e diferenciável em $]a, b[$, então existe $c \in]a, b[$ tal que

$$f(b) - f(a) = f'(c) \cdot (b - a)$$



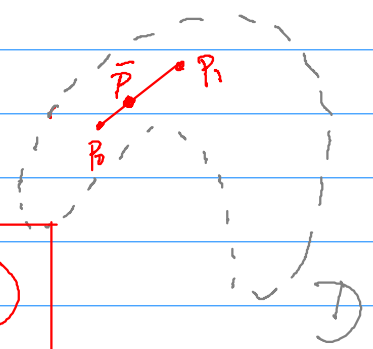
$$\frac{f(b) - f(a)}{b - a} = f'(c)$$

Teorema

Suponha que $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ tenha derivadas parciais contínuas em um aberto $D \subset \mathbb{R}^2$. Sejam P_0 e P_1 dois pontos em D tais que o segmento P_0P_1 seja contido em D .

Então existe um ponto \bar{P} no interior do segmento P_0P_1 tal que

$$f(P_1) - f(P_0) = \nabla f(\bar{P}) \cdot (P_1 - P_0)$$



Demonstração

Considere a função de uma variável $g(t) = f(P_0 + t(P_1 - P_0))$, $0 \leq t \leq 1$.

$$\begin{array}{ccc}
 [0, 1] & \xrightarrow{\gamma} & D \subset \mathbb{R}^2 \xrightarrow{f} \mathbb{R} \\
 & & \gamma(t) = P_0 + t(P_1 - P_0)
 \end{array}$$

A função \bar{c} é contínua em $[0,1]$ e é diferenciável em $]0,1[$. Pelo TVM para fcts de uma variável, existe $\bar{t} \in]0,1[$ tal que

$$g(1) - g(0) = g'(\bar{t}) \cdot (1 - 0)$$

Temos $g(1) = f(P_1)$, $g(0) = f(P_0)$

Pelo regra da cadeia

$$g'(t) = \nabla f(P_0 + t(P_1 - P_0)) \cdot (P_1 - P_0)$$

Como $\bar{t} \in]0,1[$, $\bar{P} = P_0 + \bar{t}(P_1 - P_0)$ é um ponto do interior de $P_0 P_1$ e

$$f(P_1) - f(P_0) = \nabla f(\bar{P}) \cdot (P_1 - P_0). \quad \square$$

Observação

Escrevendo $P_1 = (x_1, y_1)$, $P_0 = (x_0, y_0)$, $\bar{P} = (\bar{x}, \bar{y})$, a expressão $f(P_1) - f(P_0) = \nabla f(\bar{P}) \cdot (P_1 - P_0)$ torna-se

$$f(x_1, y_1) = f(x_0, y_0) + f_x(\bar{x}, \bar{y}) \cdot (x_1 - x_0) + f_y(\bar{x}, \bar{y}) \cdot (y_1 - y_0)$$

Os polinômios de Taylor

Uma função polinomial (ou polinômio) de grau n de duas variáveis $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ é uma função da forma

$$P(x, y) = a_{00} + a_{10}x + a_{01}y + a_{20}x^2 + a_{21}xy + a_{22}y^2 + \dots + \sum_{k=0}^n a_{nk} x^{n-k} y^k$$

onde a_{ij} são constantes reais.

Exemplo $P(x, y) = 1 + x - y + xy + x^4 y^2$ (grau 6)

Propriedades dos polinômios

- A soma de dois polinômios de grau $\leq n$ é um polinômio de grau $\leq n$.

O produto de um polinômio de grau $\leq n$ por um escalar é um polinômio de grau $\leq n$.

O conjunto dos polinômios de grau $\leq n$ é um espaço vetorial de dimensão $m = (n+1)(n+2)/2$.

Podemos identificar o conjunto de tais polinômios com \mathbb{R}^m

$$P = (a_{00}, a_{10}, a_{11}, a_{20}, a_{21}, a_{22}, \dots, a_{nn})$$

É por isso que as funções polinômiais são úteis nas aplicações.

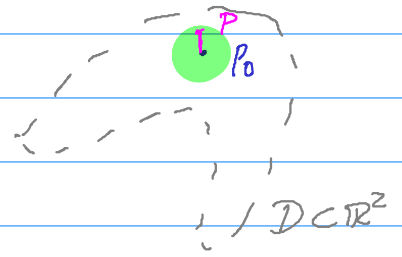
- Podemos derivadas parciais contínuas de toda ordem.

Problema existem funções que não são polinômiais:
exemplo $f(x, y) = \cos(x) + e^y + \ln(1 + x^2 + y^2)$

Objetivo: Aproximar as funções não polinômiais em torno de um ponto por funções polinômiais e estimar o erro na aproximação

Linearização: Polinômio de Taylor de ordem 1

Seja $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, D aberto.
 Suponha que as derivadas parciais de f de ordem ≤ 2 existem e são contínuas em D .



Seja $p_0 = (x_0, y_0) \in D$. Como D é um aberto existe

$$B(p_0, \epsilon) \subset D, \quad B(p_0, \epsilon) = \{p \in \mathbb{R}^2: \|p - p_0\| < \epsilon\}$$

Então $p = (x_0 + h, y_0 + k)$, com $\|(h, k)\| < \epsilon$,
 pertence a $B(p_0, \epsilon)$, portanto $p \in D$

Logo o segmento $pp_0 \subset D$

Considere a função

$$g(t) = f(x_0 + th, y_0 + tk), \quad 0 \leq t \leq 1$$

Pela Fórmula de Taylor para g (Cálculo 1)

existe \bar{t} em $]0, 1[$ tal que

$$g(1) = g(0) + g'(0) \cdot (1-0) + \frac{g''(\bar{t})}{2!} (1-0)^2$$

Temos $g(0) = f(x_0, y_0)$

$$g(1) = f(x_0 + h, y_0 + k)$$

Vamos calcular $g'(t)$ e $g''(t)$.

Temos $g'(t) = f_x(x_0+th, y_0+tk) \cdot h + f_y(x_0+th, y_0+tk) \cdot k$

$$g''(t) = (f_{xx}(x_0+th, y_0+tk) \cdot h + f_{xy}(x_0+th, y_0+tk) \cdot k) h + (f_{yx}(x_0+th, y_0+tk) \cdot h + f_{yy}(x_0+th, y_0+tk) \cdot k) \cdot k$$

$$= f_{xx}(x_0+th, y_0+tk) \cdot h^2 + 2f_{xy}(x_0+th, y_0+tk) h k + f_{yy}(x_0+th, y_0+tk) \cdot k^2$$

Como $\bar{t} \in]0, 1[$ o ponto $(\bar{x}, \bar{y}) = (x_0 + \bar{t}h, y_0 + \bar{t}k)$ pertence ao interior do segmento pp_0 .
Consequentemente,

Teorema (Fórmula de Taylor de ordem 1)

Suponha que $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ e suas derivadas de ordem ≤ 2 sejam contínuas no aberto D .

Seja $p_0 = (x_0, y_0) \in D$ e seja $p = (x_0+h, y_0+k) \in B(p_0, \varepsilon) \subset D$.
Então

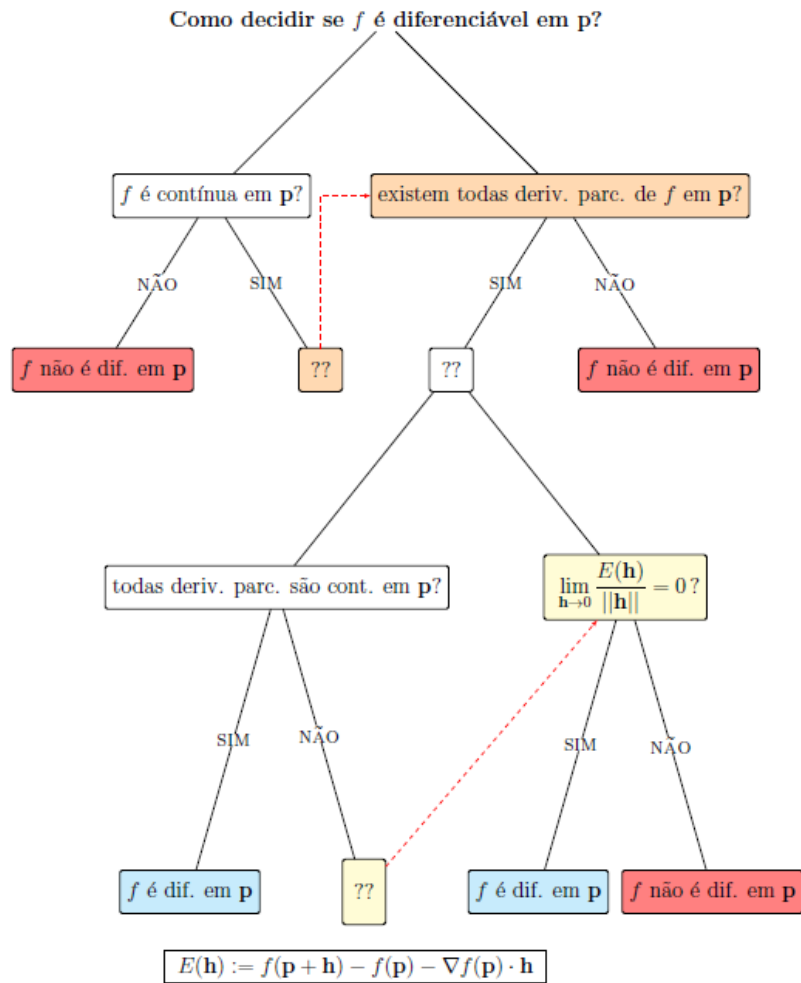
$$f(x_0+h, y_0+k) = f(x_0, y_0) + f_x(x_0, y_0) \cdot h + f_y(x_0, y_0) \cdot k + E(h, k)$$

onde $E(h, k) = \frac{1}{2!} (f_{xx}(\bar{x}, \bar{y}) h^2 + 2f_{xy}(\bar{x}, \bar{y}) h k + f_{yy}(\bar{x}, \bar{y}) k^2)$

e (\bar{x}, \bar{y}) é um ponto no interior do segmento pp_0 .

Aula 10 de Consolidação: Diferenciabilidade, Regra da Cadeia, Derivação Implícita e Derivada Direcional

$f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, D aberto, $p \in D$.



Massa & Peron

SMA354 - Cálculo 2

Funções: diferenciabilidade

Questão 1: Determine o conjunto D dos pontos em que a função f dada é diferenciável e encontre sua derivada em D .

(a) $f(x, y) = \cos(x) + xy$

(b) $f(x, y, z) = (x + \ln(1 + x^2 + y^2 + z^2), e^{x+2y+3z})$

Solução: (a) Temos que $D_f = \mathbb{R}^2$ e $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$. Nos pontos onde existem

as derivadas parciais de ordem 1 de f , temos $Df = \nabla f$. Agora, as derivadas parciais de 1ª ordem de f : $f_x(x, y) = -\sin(x) + y$, $f_y(x, y) = x$, são contínuas em \mathbb{R}^2 . Logo, f é diferenciável em \mathbb{R}^2 e

$$Df(x, y) = \nabla f(x, y) = (-\sin(x) + y, x), \quad \forall (x, y) \in \mathbb{R}^2.$$

(b) Definindo $g_1(x, y, z) = x + \ln(1 + x^2 + y^2 + z^2)$ e $g_2(x, y, z) = e^{x+2y+3z}$, temos que $D_{g_1} = D_{g_2} = \mathbb{R}^3$ e então $Df = \mathbb{R}^3$, $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$, $g_1, g_2 : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$. Nos pontos onde existem as derivadas parciais de ordem 1 de f , temos

$$Df = \begin{pmatrix} \text{"}\nabla g_1\text{"} \\ \text{"}\nabla g_2\text{"} \end{pmatrix}_{2 \times 3}.$$

Temos que

$$\begin{aligned} \frac{\partial g_1}{\partial x}(x, y, z) &= 1 + \frac{2x}{1 + x^2 + y^2 + z^2}, & \frac{\partial g_1}{\partial y}(x, y, z) &= \frac{2y}{1 + x^2 + y^2 + z^2}, & \frac{\partial g_1}{\partial z}(x, y, z) &= \frac{2z}{1 + x^2 + y^2 + z^2} \\ \frac{\partial g_2}{\partial x}(x, y, z) &= e^{x+2y+3z}, & \frac{\partial g_2}{\partial y}(x, y, z) &= 2e^{x+2y+3z}, & \frac{\partial g_2}{\partial z}(x, y, z) &= 3e^{x+2y+3z} \end{aligned}$$

são contínuas em \mathbb{R}^3 . Logo, g_1 e g_2 são diferenciáveis em \mathbb{R}^3 e portanto f também o é. Assim, para todo $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$,

$$Df(x, y, z) = \begin{pmatrix} \text{"}\nabla g_1(x, y, z)\text{"} \\ \text{"}\nabla g_2(x, y, z)\text{"} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 + \frac{2x}{1 + x^2 + y^2 + z^2} & \frac{2y}{1 + x^2 + y^2 + z^2} & \frac{2z}{1 + x^2 + y^2 + z^2} \\ e^{x+2y+3z} & 2e^{x+2y+3z} & 3e^{x+2y+3z} \end{pmatrix}.$$

Questão 2. Seja

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{x^3}{x^2 + y^2} & \text{se } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{se } (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$

(a) f é contínua em $(0, 0)$? **Sim - Aula de Consolidação 8.**

(b) Encontre as funções derivadas parciais f_x e f_y . **Aula 9:**

$$f_x(x, y) = \begin{cases} \frac{x^2(x^2 + 3y^2)}{(x^2 + y^2)^2} & \text{se } (x, y) \neq (0, 0) \\ 1 & \text{se } (x, y) = (0, 0) \end{cases} \quad f_y(x, y) = \begin{cases} -\frac{2yx^3}{(x^2 + y^2)^2} & \text{se } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{se } (x, y) = (0, 0). \end{cases}$$

(c) As funções f_x e f_y estão definidas em $(0, 0)$? **Sim.** Elas são contínuas em $(0, 0)$? **Não - Aula 9**

(d) A função f é diferenciável em $(0, 0)$?

Solução: (d) Aqui precisamos usar a definição de diferenciabilidade pois as derivadas parciais existem mas não são contínuas em $p = (a, b) = (0, 0)$. Para $h = (h_1, h_2) \neq (0, 0)$, temos

$$\begin{aligned} E(h, k) &= f(a + h_1, b + h_2) - f(a, b) - L(h_1, h_2) \\ &= f(a + h_1, b + h_2) - f(a, b) - \nabla f(a, b) \cdot (h_1, h_2) \\ &= f(a + h_1, b + h_2) - f(a, b) - (f_x(a, b)h_1 + f_y(a, b)h_2) \\ &= f(h_1, h_2) - f(0, 0) - f_x(0, 0)h_1 - f_y(0, 0)h_2 \\ &= \frac{h_1^3}{h_1^2 + h_2^2} - h_1 = -\frac{h_1 h_2^2}{h_1^2 + h_2^2}. \end{aligned}$$

Portanto,

$$\lim_{(h_1, h_2) \rightarrow (0, 0)} \frac{E(h_1, h_2)}{\|(h_1, h_2)\|} = \lim_{(h_1, h_2) \rightarrow (0, 0)} \frac{-h_1 h_2^2}{h_1^2 + h_2^2}.$$

Como o limite acima não existe (para verificar basta tomar os caminhos $\gamma_1(t) = (0, t), t \in \mathbb{R}$ e $\gamma_2(t) = (t, t), t \in [0, \infty)$), segue que f não é diferenciável em $(0, 0)$.

Questão 3. Seja $f(x, y, z) = x^2 + y^6 + z^4$, onde $x = x(u, v) = uv$, $y = y(u, v) = v$, $z = z(u, v) = u - 2$, e $F(u, v) = f(x(u, v), y(u, v), z(u, v))$. Usando a Regra da Cadeia, calcule F_u e F_v .

Solução: Temos que $F(u, v) = f(g(u, v))$, onde $g(u, v) = (uv, v, u - 2)$, e $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ e $g : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ são diferenciáveis. Portanto, $F : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ é diferenciável e vale

$$\widehat{DF}(\cdot)_{1 \times 2} = \left(\widehat{Df}(g(\cdot)) \right)_{1 \times 3} \cdot (Dg(\cdot))_{3 \times 2}$$

Temos

$$\begin{aligned} \nabla f(x, y, z) &= \left(\frac{\partial f}{\partial x}(x, y, z), \frac{\partial f}{\partial y}(x, y, z), \frac{\partial f}{\partial z}(x, y, z) \right) \\ &= (2x, 6y^5, 4z^3). \end{aligned}$$

Logo

$$\nabla f(g(u, v)) = (2uv, 6v^5, 4(u - 2)^3).$$

Temos também

$$Dg(u, v) = \begin{pmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} \\ \frac{\partial z}{\partial u} & \frac{\partial z}{\partial v} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v & u \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Portanto,

$$\begin{aligned} \left(\frac{\partial F}{\partial u}(u, v), \frac{\partial F}{\partial v}(u, v) \right) &= (2uv, 6v^5, 4(u-2)^3) \cdot \begin{pmatrix} v & u \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \\ &= (2uv^2 + 4(u-2)^3, 2u^2v + 6v^5). \end{aligned}$$

Questão 4.

- (a) Suponha que a equação $(x^2 + y^2 + 2x)^2 - (x^2 + y^2) = 0$ defina implicitamente y como uma função diferenciável de x em torno do ponto $(0, 1)$. Calcule $\frac{dy}{dx}$ no ponto $x = 0$.
- (b) Suponha que a equação $xyz + x^3 + y^2 + z^3 = 4$ defina implicitamente y como uma função diferenciável de x e z em torno do ponto $(0, 2, 0)$. Calcule $\frac{\partial y}{\partial z}$ no ponto $(x, z) = (0, 0)$.

Solução: (a) Considere $F(x, y) = (x^2 + y^2 + 2x)^2 - (x^2 + y^2)$. Sabemos que $F(x, y) = 0$ defina implicitamente $y = y(x)$ como uma função diferenciável de x em torno do ponto $(0, 1)$, ou seja $F(x, y(x)) = 0$ para todo x perto de 0. Usando a regra da cadeia, obtemos

$$\frac{\partial F}{\partial x}(x, y(x)) \frac{dx}{dx} + \frac{\partial F}{\partial y}(x, y(x)) \frac{dy}{dx}(x) = 0$$

ou seja

$$\frac{dy}{dx}(x) = -\frac{\frac{\partial F}{\partial x}(x, y(x))}{\frac{\partial F}{\partial y}(x, y(x))}$$

para todo x perto de 0. Para $x = 0$, temos

$$\frac{dy}{dx}(0) = -\frac{\frac{\partial F}{\partial x}(0, 1)}{\frac{\partial F}{\partial y}(0, 1)} = -2.$$

(Observe que conseguimos calcular $\frac{dy}{dx}(0)$ sem conhecer a função $y = y(x)$ explicitamente!)

(b) Seguindo o mesmo raciocínio do item (a) (ver as notas da Aula 18), e escrevendo $F(x, y, z) = xyz + x^3 + y^2 + z^3$, temos

$$\frac{\partial y}{\partial z}(0, 0) = -\frac{\frac{\partial F}{\partial z}(0, 2, 0)}{\frac{\partial F}{\partial y}(0, 2, 0)} = 0.$$

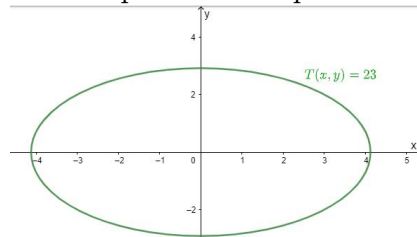
Questão 5. Suponha que $T(x, y) = 40 - x^2 - 2y^2$ represente a distribuição de temperatura no plano xy : $T(x, y)$ é a temperatura no ponto (x, y) , onde x e y são dados em cm e T em $^{\circ}C$.

- (a) Descreva a trajetória descrita por um ponto P que se desloca de maneira que a temperatura é sempre a mesma do ponto $A = (3, 2)$.
- (b) Determine a direção e sentido que se deve tomar de modo que um ponto P se desloque, a partir de $(3, 2)$, na direção de maior crescimento da temperatura.
- (c) Calcule a derivada direcional de T em $(3, 2)$ na direção de $(0, 1)$ ao ponto $(0, 1)$.

Solução: (a) A temperatura no ponto $A = (3, 2)$ é igual a $T(3, 2) = 40 - 3^2 - 2(2^2) = 23$. Os pontos no plano onde a temperatura é igual a 23 são os pontos que pertencem à curva de nível $T(x, y) = 23$, ou seja, à curva

$$40 - x^2 - 2y^2 = 23 \iff x^2 + 2y^2 = 17.$$

Portanto, a trajetória descrita por P é a elipse dada pela equação acima.



(b) A partir de $A = (3, 2)$, a função T cresce mais rapidamente na direção e sentido do versor do vetor gradiente, i.e., ao longo do vetor $\nabla T(3, 2)/\|\nabla T(3, 2)\|$. Como $\nabla T(x, y) = (-2x, -4y)$, o vetor é

$$\frac{\nabla T(3, 2)}{\|\nabla T(3, 2)\|} = \frac{(-6, -8)}{\sqrt{36 + 64}} = \left(-\frac{3}{5}, -\frac{4}{5}\right).$$

(c) Temos $\vec{u} = (0, 1) - (3, 2) = (-3, -1)$. Logo,

$$D_{\vec{u}}T(3, 2) = \nabla T(3, 2) \cdot \frac{\vec{u}}{\|\vec{u}\|} = (-6, -8) \cdot \left(-\frac{3}{\sqrt{10}}, -\frac{1}{\sqrt{10}}\right) = \frac{26\sqrt{10}}{10}.$$

(ou seja, a taxa de variação da temperatura a partir do ponto $(3, 2)$ na direção do vetor \vec{u} é de $\frac{26\sqrt{10}}{10} \approx 8,22^{\circ}C/cm$.)

Questão 6. Determine equações do plano tangente e da reta normal ao gráfico de $f(x, y) = x^2 + y^2$ no ponto $(0, 1, 1)$.

Solução: Considere $F(x, y, z) = f(x, y) - z$. O gráfico de f é a superfície de nível $F(x, y, z) = 0$. Portanto um vetor normal ao gráfico de f no ponto $(0, 1, 1)$ é o vetor $\nabla F(0, 1, 1)$. Temos que

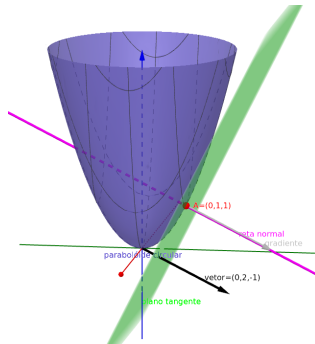
$$\nabla F(x, y, z) = (f_x(x, y, z), f_y(x, y, z), -1) = (2x, 2y, -1).$$

Portanto uma equação do plano tangente é:

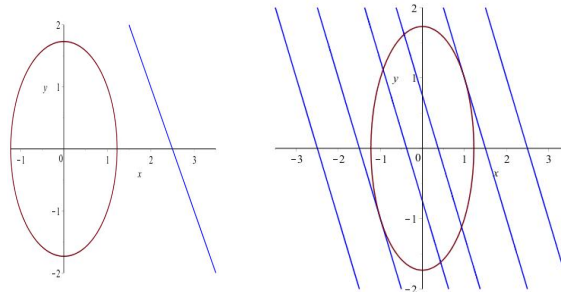
$$\begin{aligned} ((x, y, z) - (0, 1, 1)) \cdot \nabla F(0, 1, 1) = 0 &\iff (x, y - 1, z - 1) \cdot (0, 2, -1) = 0 \\ &\iff 2y - z - 1 = 0. \end{aligned}$$

Uma equação vetorial e as equações paramétricas da reta normal são:

$$\begin{aligned} (x, y, z) = (0, 1, 1) + t\nabla F(0, 1, 1), t \in \mathbb{R} &\iff (x, y, z) = (0, 1, 1) + t(0, 2, -1), t \in \mathbb{R} \\ &\iff \begin{cases} x = 0 \\ y = 1 + 2t \\ z = 1 - t, \quad t \in \mathbb{R}. \end{cases} \end{aligned}$$



Questão 7. Considere a curva $2x^2 + y^2 = 3$. Encontre os pontos desta curva onde a reta tangente é paralela a $r : y + 2x = 5$.



Solução: A reta $r : y + 2x = 5$ tem vetor normal $\vec{v} = (2, 1)$. Portanto, um vetor diretor de r é $\vec{u} = (1, -2)$.

Considere $f(x, y) = 2x^2 + y^2$. Um vetor normal à curva de nível $f(x, y) = 3$ no ponto (a, b) pertencente à elipse é $\nabla f(a, b)$. Portanto, precisamos achar os pontos $P = (a, b)$ da elipse onde $\nabla f(a, b)$ é ortogonal ao vetor diretor $\vec{u} = (1, -2)$ da reta r . Mas,

$$\begin{cases} \nabla f(a, b) \cdot \vec{u} = 0 \\ f(a, b) = 3 \end{cases} \iff \begin{cases} (4a, 2b) \cdot (1, -2) = 4a - 4b = 0 \\ 2a^2 + b^2 = 3 \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} a = b \\ 2a^2 + b^2 = 3 \end{cases} \iff 2a^2 + a^2 = 3 \iff a = -1 \text{ ou } a = 1.$$

Concluimos que os pontos da elipse dada onde a reta tangente é paralela à reta r dada são $(1, 1)$ e $(-1, -1)$.

Aula 21

Polinômios de Taylor, estimativa do erro

Conteúdo da aula

- Polinômios de Taylor
- Estimativa do erro
- Interpretação geométrica da linearização

"Entrada" Suponha que $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ e suas derivadas parciais de ordem ≤ 2 existem e são contínuas no aberto D .
Dê a fórmula de Taylor de ordem 1 para f no ponto $p_0 = (x_0, y_0) \in D$.

Para $p = (x, y) = (x_0 + h, y_0 + k) \in B(p_0, \epsilon) \subset D$.

$$f(x_0 + h, y_0 + k) = f(x_0, y_0) + f_x(x_0, y_0) \cdot h + f_y(x_0, y_0) \cdot k + E(h, k)$$

onde

$$E(h, k) = \frac{1}{2!} (f_{xx}(\bar{x}, \bar{y}) h^2 + 2 f_{xy}(\bar{x}, \bar{y}) h k + f_{yy}(\bar{x}, \bar{y}) k^2)$$

onde (\bar{x}, \bar{y}) é um pt no interior de p_0

Como $x = x_0 + h$, $y = y_0 + k$, temos $h = x - x_0$, $k = y - y_0$.

Logo

$$f(x, y) = \underbrace{f(x_0, y_0) + f_x(x_0, y_0) \cdot (x - x_0) + f_y(x_0, y_0) \cdot (y - y_0)}_{L(x, y)} + E(x - x_0, y - y_0)$$

Definição

A função $L(x, y) = f(x_0, y_0) + f_x(x_0, y_0)(x - x_0) + f_y(x_0, y_0)(y - y_0)$ é chamada **linearização** de f em torno de (x_0, y_0)

A função E é chamada **resto de Lagrange**.

Observação

A função E mede o erro cometido ao aproximar $f(x,y)$ pelo polinômio de grau 1, $L(x,y)$ em torno do ponto $p_0 = (x_0, y_0)$

escrevemos $f(x,y) \sim L(x,y)$.

Estimativa do erro

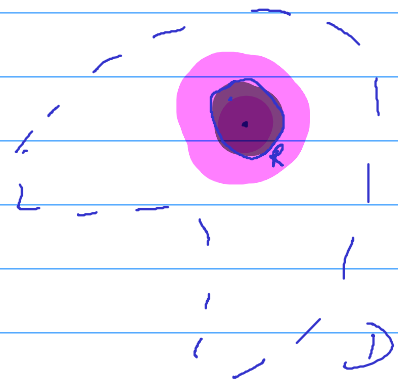
Seja R uma região compacta (fechada e limitada) que contém p_0 e que é contida em $B(p_0, \epsilon) \subset D$

Seja $M > 0$ tal que

$$|f_{xx}(x,y)| \leq M$$

$$|f_{xy}(x,y)| \leq M$$

$$|f_{yy}(x,y)| \leq M$$



para todo $(x,y) \in R$ (tal M existe pois R é compacta e f_{xx}, f_{xy}, f_{yy} são contínuas).

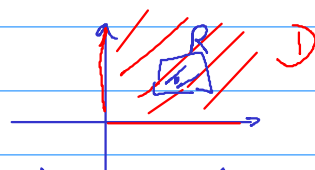
Então $p = (x,y) \in R$ for $p_0 \in R$, temos

$$\begin{aligned}
|E(x,y)| &= \left| \frac{1}{2!} [f_{xx}(\bar{x}, \bar{y})(x-x_0)^2 + 2f_{xy}(\bar{x}, \bar{y})(x-x_0)(y-y_0) + f_{yy}(\bar{x}, \bar{y})(y-y_0)^2] \right| \\
&\leq \frac{1}{2!} [|f_{xx}(\bar{x}, \bar{y})| |x-x_0|^2 + 2|f_{xy}(\bar{x}, \bar{y})| |x-x_0||y-y_0| + |f_{yy}(\bar{x}, \bar{y})| |y-y_0|^2] \\
&\leq \frac{1}{2!} [M|x-x_0|^2 + 2M|x-x_0||y-y_0| + M|y-y_0|^2]
\end{aligned}$$

$$|E(x,y)| \leq \frac{1}{2!} M (|x-x_0| + |y-y_0|)^2$$

Exemplo

Encontre a linearização $L(x,y)$ de $f(x,y) = \ln(x) + \ln(y)$ no ponto $(1,1)$.
Avalie o erro que se comete na aproximação $f(x,y) \approx L(x,y)$ se $|x-1| \leq 0.2$ e $|y-1| \leq 0.2$.



Solução

f possui derivadas parciais contínuas de toda ordem $D =]0, +\infty[\times]0, +\infty[$ e $p_0 = (1,1) \in D$.
Então podemos aplicar a fórmula de Taylor de ordem 1.

Vamos calcular as derivadas parciais de ordem ≤ 2 .

Temos

$$f_x(x,y) = \frac{1}{x}$$

$$f_y(x,y) = \frac{1}{y}$$

$$f_{xx}(x,y) = -\frac{1}{x^2}$$

$$f_{xy}(x,y) = 0$$

$$f_{yy}(x,y) = -\frac{1}{y^2}$$

Temos, em $p_0 = (x_0, y_0) = (1,1)$,

$$f(1,1) = 0,$$

$$f_x(1,1) = 1,$$

$$f_y(1,1) = 1.$$

Portanto, a linearização de f em torno de $(1,1)$ é

$$\begin{aligned}
L(x,y) &= f(x_0,y_0) + f_x(x_0,y_0)(x-x_0) + f_y(x_0,y_0)(y-y_0) \\
&= f(1,1) + f_x(1,1)(x-1) + f_y(1,1)(y-1) \\
&= 0 + 1(x-1) + 1(y-1)
\end{aligned}$$

$$\Rightarrow \boxed{L(x,y) = x + y - 2}$$

Para (x,y) perto de $(1,1)$,

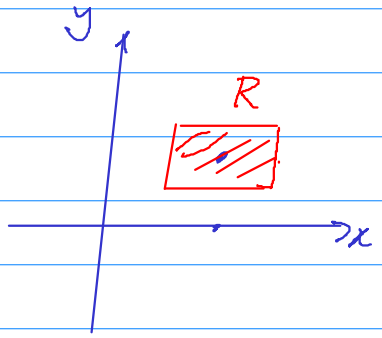
$$f(x,y) = L(x,y) + E(x,y).$$

Ao aproximar $f(x,y) \approx L(x,y)$

$\ln(x) + \ln(y) \approx x + y - 2$
cometemos um erro $E(x,y)$.

Vamos calcular um limitante superior do erro na região

$$\begin{aligned}
R: \quad &|x-1| \leq 0.2 \\
&|y-1| \leq 0.2
\end{aligned}$$



Observe que R é compacta.

$$|x-1| \leq 0.2 \Leftrightarrow -0.2 \leq x-1 \leq 0.2$$

$$\Leftrightarrow 0.8 \leq x \leq 1.2 \Leftrightarrow \frac{1}{1.2} \leq \frac{1}{x} \leq \frac{1}{0.8}$$

Temos $f_{xx}(x,y) = -\frac{1}{x^2}$, $f_{xy}(x,y) = 0$, $f_{yy}(x,y) = -\frac{1}{y^2}$

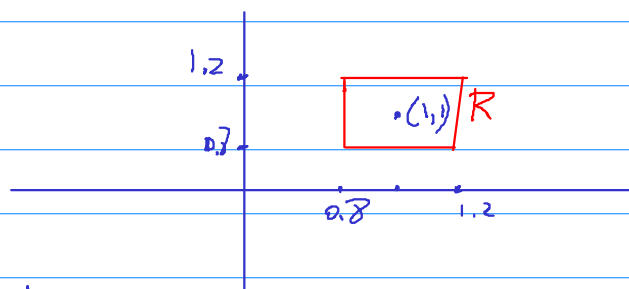
Então, na região R ,

$$|f_{xx}(x,y)| = \left| -\frac{1}{x^2} \right| = \left| \frac{1}{x^2} \right| \leq \frac{1}{0.8^2} = \frac{100}{64}, \quad |f_{xy}(x,y)| = 0,$$

$$\text{e } |f_{yy}(x,y)| = \left| \frac{1}{y^2} \right| \leq \frac{100}{64}.$$

Então $M = \frac{100}{64}$ é um limitante superior das derivadas parciais de ordem 2 na região R .

$$\begin{aligned} \text{Logo } |E(x,y)| &\leq \frac{1}{2!} M (|x-x_0| + |y-y_0|)^2 \\ &\leq \frac{1}{2!} \frac{100}{64} \underbrace{(|x-1|}_{\leq 0.2} + \underbrace{|y-1|}_{\leq 0.2})^2 \\ &\leq \frac{1}{2} \frac{100}{64} (0.2+0.2)^2 = \frac{1}{8}, \end{aligned}$$



$f(x,y) = \ln(x) + \ln(y) \approx x + y - 2$ com erro $\leq \frac{1}{8}$ *valor absoluto do*

Teorema (fórmula de Taylor de ordem n)

Suponha que $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ e suas derivadas até $n+1$ sejam contínuas na região aberta D . Seja $p_0 = (x_0, y_0) \in D$ e $p = (x, y) \in B(p_0, \varepsilon) \subset D$. Então

$$\begin{aligned}
 f(x, y) = & f(x_0, y_0) + f_x(x_0, y_0) \cdot (x - x_0) + f_y(x_0, y_0) \cdot (y - y_0) \\
 & + \frac{1}{2!} \left[f_{xx}(x_0, y_0) (x - x_0)^2 + 2 f_{xy}(x_0, y_0) (x - x_0)(y - y_0) + f_{yy}(x_0, y_0) (y - y_0)^2 \right] \\
 & + \dots \\
 & + \frac{1}{n!} \left[\frac{\partial^n f}{\partial x^n}(x_0, y_0) \cdot (x - x_0)^n + n \frac{\partial^n f}{\partial x^{n-1} \partial y}(x_0, y_0) (x - x_0)^{n-1} (y - y_0) + \dots \right. \\
 & \left. + n \frac{\partial^n f}{\partial x \partial y^{n-1}}(x_0, y_0) (x - x_0) (y - y_0)^{n-1} + \frac{\partial^n f}{\partial y^n}(x_0, y_0) (y - y_0)^n \right] \\
 & + E(x, y)
 \end{aligned}$$

onde

$$E(x, y) = \frac{1}{(n+1)!} \left[\frac{\partial^{n+1} f}{\partial x^{n+1}}(\bar{x}, \bar{y}) (x - x_0)^{n+1} + \dots + \frac{\partial^{n+1} f}{\partial y^{n+1}}(\bar{x}, \bar{y}) (y - y_0)^{n+1} \right]$$

Onde (\bar{x}, \bar{y}) é um ponto no interior de p_0 .

Escreveremos

$$f(x, y) = \underbrace{P_n(x, y)}_{\text{Polinômio de Taylor de ordem } n} + \underbrace{E(x, y)}_{\text{Resto de Lagrange (erro)}}$$

Exemplo

Encontre uma aproximação quadrática para $f(x, y) = \ln(x) + \ln(y)$ próxima de $(1, 1)$.

Qual é a precisão da aproximação se $|x - 1| \leq 0.2$, $|y - 1| \leq 2$

Solução

Aproximação quadrática = polinômio de Taylor de ordem 2.

Temos $f_{xx}(1,1) = -1$, $f_{xy}(1,1) = 0$, $f_{yy}(1,1) = -1$

Logo o polinômio de Taylor de ordem 2 no pt (1,1) é

$$P_2(x,y) = f(x_0,y_0) + f_x(x_0,y_0)(x-x_0) + f_y(x_0,y_0)(y-y_0) + \frac{1}{2}(f_{xx}(x_0,y_0)(x-x_0)^2 + 2f_{xy}(x_0,y_0)(x-x_0)(y-y_0) + f_{yy}(x_0,y_0)(y-y_0)^2)$$

$$= -2 + x + y + \frac{1}{2}(-(x-1)^2 - (y-1)^2)$$

$$P_2(x,y) = -3 + 2x + 2y - \frac{1}{2}x^2 - \frac{1}{2}y^2$$

Para calcular o magnitude do erro cometido ao aproximar $f(x,y) = \ln(x) + \ln(y)$ pelo polinômio $P_2(x,y) = -3 + 2x + 2y - \frac{1}{2}x^2 - \frac{1}{2}y^2$ na região R, precisamos calcular as derivadas parciais de ordem 3 def. Temos,

$$\frac{\partial^3 f}{\partial x^3}(x,y) = \frac{2}{x^3}$$

$$\frac{\partial^3 f}{\partial x^2 \partial y}(x,y) = \frac{\partial^3 f}{\partial x \partial y^2}(x,y) = 0$$

$$\frac{\partial^3 f}{\partial y^3}(x,y) = \frac{2}{y^3}$$

Como $|x-1| \leq 0.2$, $|y-1| \leq 0.2$

Temos $\left| \frac{2}{x^3} \right| \leq 2 \cdot (0.8)^{-3} = 2 \cdot \frac{10^3}{8^3}$

Podemos tomar $M = 2 \cdot 10^3 \cdot 8^{-3}$ como limitante superior para as derivadas parciais de ordem 3 na região R.
Então

$$|E(x,y)| = \left| \frac{1}{3!} \left[\frac{\partial^3 f}{\partial x^3}(\bar{x}, \bar{y}) \cdot (x-x_0)^3 + 3 \frac{\partial^3 f}{\partial x^2 \partial y}(\bar{x}, \bar{y}) \cdot (x-x_0)^2 (y-y_0) + 3 \frac{\partial^3 f}{\partial x \partial y^2}(\bar{x}, \bar{y}) \cdot (x-x_0) (y-y_0)^2 + \frac{\partial^3 f}{\partial y^3}(\bar{x}, \bar{y}) \cdot (y-y_0)^3 \right] \right|$$

$$\leq \frac{1}{3!} M \left[|x-x_0|^3 + 3|x-x_0|^2 |y-y_0| + 3|x-x_0| |y-y_0|^2 + |y-y_0|^3 \right]$$

$$\leq \frac{1}{3!} M (|x-x_0| + |y-y_0|)^3$$

$$\leq \frac{1}{6} \cdot \frac{2 \cdot 10^3}{8^3} \left(\underbrace{|x-1|}_{\leq 0.2} + \underbrace{|y-1|}_{\leq 0.2} \right)^3 \leq \frac{1}{6} \cdot 2 \cdot \frac{10^3}{8^3} (0.2+0.2)^3 = \frac{1}{24}$$

Observação

$$f(x,y) \approx L(x,y) \text{ com } |E(x,y)| \leq \frac{1}{8}$$

$$f(x,y) \approx P_2(x,y) \text{ com } |E(x,y)| \leq \frac{1}{24}$$

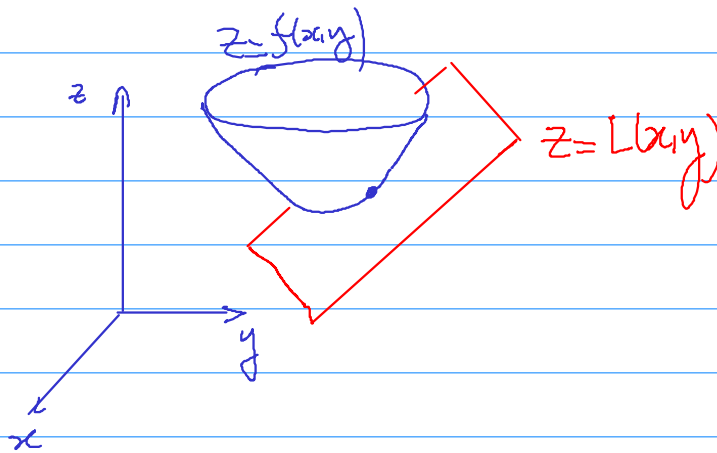
Maior o grau do polinômio de Taylor, melhor a aproximação $f(x,y) \approx P_n(x,y)$ [ou seja, menor o erro em uma região R].

Interpretação geométrica da linearização

Temos

$$z = L(x,y) = f(x_0, y_0) + f_x(x_0, y_0)(x - x_0) + f_y(x_0, y_0)(y - y_0)$$

representa a equação do plano tangente do gráfico de $f(x,y)$ no ponto (x_0, y_0) .



Aula 22

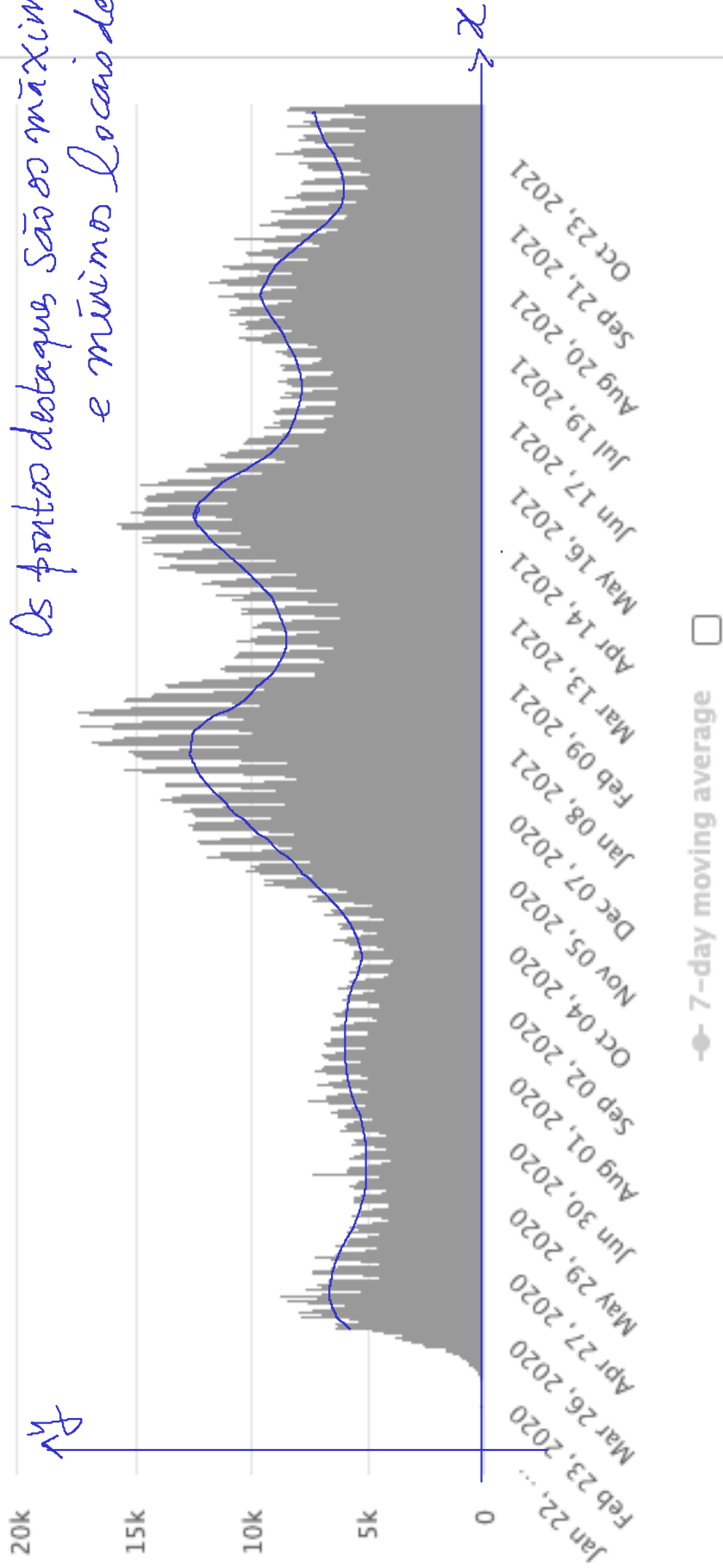
Valores extremos locais e pontos de selaConteúdo da aula

- Lembrando o teste da derivada segunda para funções de uma variável.
- Definição de um máximo/mínimo local e ponto de sela para funções de duas variáveis
- Condição necessária para um extremo local de uma função de duas variáveis
- Teste da derivada de segunda ordem para valores extremos locais

daily linear logarithmic

Daily Deaths

Deaths per Day
Data as of 0:00 GMT+0



O gráfico de $y=f(x)$ representa o número de óbitos diários no mundo pelo Covid 19.

Os pontos destacados são os máximos e mínimos locais de f .

Lembrando: funções de uma variável

Seja g uma função contínua em $I = [a, b]$.
Então g atinge um valor máximo e um valor mínimo I ,
ou seja $\exists t_1, t_2$ em I tal que

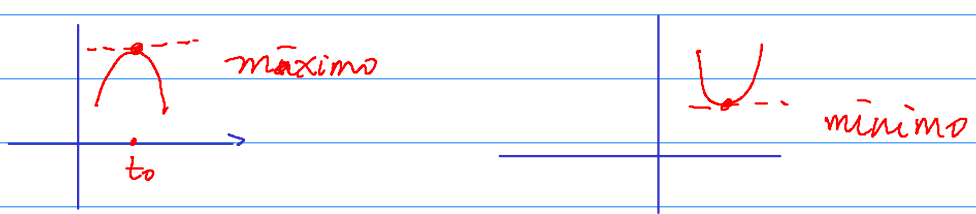
$$g(t_1) \leq g(t) \leq g(t_2), \quad \forall t \in I$$

Se $t_2 \in]a, b[$ e g é diferenciável em $]a, b[$ então
 $g'(t_2) = 0$ (o mesmo vale para t_1).

Um ponto $t_0 \in]a, b[$ é um máximo (mínimo) local

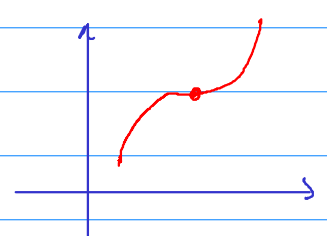
se $g(t) \leq g(t_0)$ ($g(t) \geq g(t_0)$) para
 $t \in]t_0 - \epsilon, t_0 + \epsilon[$.

Se g for diferenciável, então $g'(t_0) = 0$



Observação

- $g'(t_0) = 0$ não implica que t_0 é um máximo/mínimo local



- Podem acontecer que o valor máximo/mínimo de g em $I = [a, b]$ seja atingido em ponto da fronteira



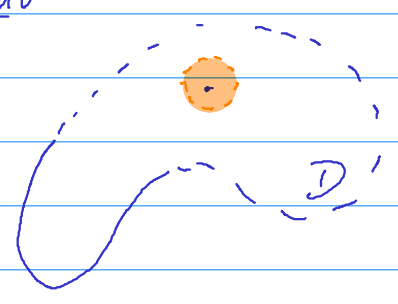
Teorema (Teste da segunda derivada para extremos locais)

- Suponha g, g', g'' são contínuas em I que contém t_0 .
1. Se $g'(t_0) = 0$ e $g''(t_0) < 0$, então t_0 é um máximo local de g .
 2. Se $g'(t_0) = 0$ e $g''(t_0) > 0$, então t_0 é um mínimo local de g .
 3. Se $g'(t_0) = g''(t_0) = 0$, então o teste é inconcludente.

OBJETIVO

Generalizar o teste da segunda derivada para funções de duas variáveis.

Lembrando



Seja D uma região do plano.
 Um ponto $p_0 \in D$ é um pt interior se $\exists r > 0$ tq

$$B(p_0, r) \subset D$$

Interior de $D =$ o conjunto dos pts interiores de D

Definição

Seja f uma função definida em uma região $D \subset \mathbb{R}^2$, e $p = (a, b)$ um ponto interior de D . Então

- $f(a, b)$ é **valor máximo local** de f se $f(a, b) \geq f(x, y)$ para todo (x, y) em um disco aberto $B(p, \epsilon) \subset D$.

O ponto $p = (a, b)$ é chamado **máximo local** de f em D .

- $f(a,b)$ é um valor mínimo local de f se

$$f(a,b) \leq f(x,y)$$

para todo (x,y) em $B(p, \varepsilon) \subset D$.

O ponto $p = (a,b)$ é chamado mínimo local de f em D .

- O ponto p é chamado extremo local de f em D se é um máximo ou mínimo local.

Teorema

Seja f uma função definida em $D \subset \mathbb{R}^2$ e diferenciável no interior de D . Seja $p = (a,b)$ um ponto interior de D . Se p é um extremo local, então

$$f_x(a,b) = f_y(a,b) = 0.$$

Demonstração

Considere $g(x) = f(x,b)$ (uma função diferenciável).

Considere o caso p máximo local, o caso mínimo local segue analogamente.

Então $g(x) = f(x,b) \leq f(a,b) = g(a)$ para todo x perto de a .

Logo a é um máximo local de $g \Rightarrow g'(a) = 0$.

Mas $g'(a) = f_x(a,b)$, logo $f_x(a,b) = 0$.

O caso $f_y(a,b) = 0$ segue analogamente ($g(y) = f(a,y)$)



Observações

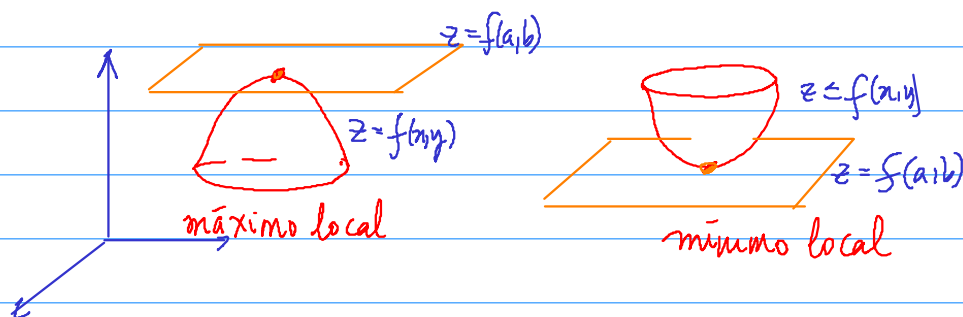
- ① A equação do plano tangente ao gráfico de $z = f(x, y)$ no ponto $p = (a, b)$ é dada por

$$z = f(a, b) + f_x(a, b)(x - a) + f_y(a, b)(y - b)$$

Então quando p é um extremo local a equação

$$z = f(a, b),$$

ou seja, o plano tg é horizontal (paralelo ao plano x, y)



- ② $f_x(a, b) = f_y(a, b) = 0$ não implica que (a, b) é um extremo local de f .

Definições

Seja f definida em $D \subset \mathbb{R}^2$ e diferenciável no interior de D .

- Um ponto (a, b) no interior de D onde $f_x(a, b) = f_y(a, b) = 0$ é chamado **ponto crítico** de f .
- Um **ponto crítico** $p_0 = (a, b)$ de f é um **ponto de sela** se em $B(p_0, r) \subset D$ para algum r existem pontos $(x, y) \in B(p_0, r)$ $f(x, y) > f(a, b)$ e pontos onde $f(x, y) < f(a, b)$.

Exemplos

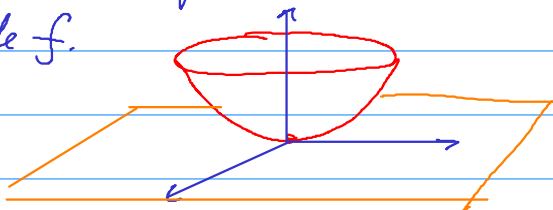
1. $f(x,y) = x^2 + 2y^2$: $f(x,y) \geq f(0,0) = 0$, $\forall (x,y) \in \mathbb{R}^2$

$O = (0,0)$ é **minimo** de f .

Temos

$$f_x(x,y) = 2x$$

$$f_y(x,y) = 4y$$

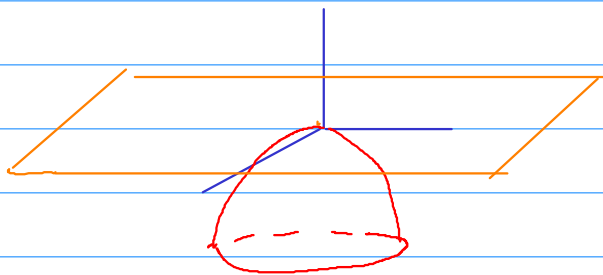


O gráfico de f fica localmente acima de seu plano tangente.

$$\Rightarrow f_x(0,0) = f_y(0,0) = 0$$

2. $f(x,y) = -x^2 - 2y^2$, $f(x,y) \leq f(0,0) = 0$

$O = (0,0)$ é um máximo local



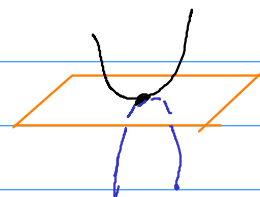
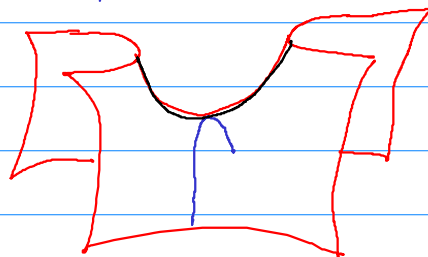
O gráfico de f fica localmente abaixo de seu plano tangente.

3. $f(x,y) = x^2 - 2y^2$, temos $f_x(0,0) = f_y(0,0) = 0$
Então $O = (0,0)$ é um ponto crítico de f .

Temos $f(x,0) = x^2 > 0 = f(0,0)$ para $x \neq 0$

$f(0,y) = -y^2 < 0 = f(0,0)$ para $y \neq 0$

Logo $O = (0,0)$ é um ponto de sela.

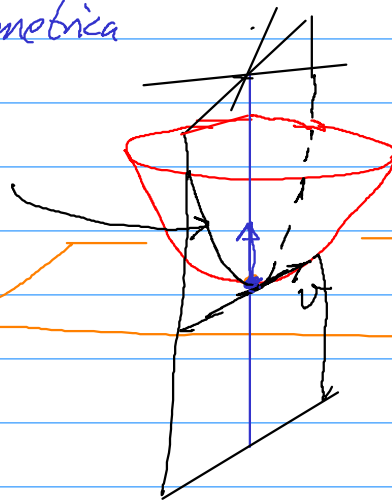


Pergunta

Seja (a, b) um ponto crítico de f . Quando (a, b) é ponto máximo/mínimo local ou pt de sela?

Aideia geométrica

gráfico de g de uma variável



Cortar o gráfico de f com o (feixe) planos que contem a reta normal em (a, b) .
 $z = f(x, y)$

plano tg em $P_0 = (a, b)$

$$z = f(a, b)$$

Suponha que as derivadas de primeira e segunda ordem de f sejam contínuas em $B(P_0, r) \subset D_f$, e que P_0 é um ponto crítico de f :

$$f_x(a, b) = f_y(a, b) = 0$$

Seja $\vec{v} = (h, k)$ um vetor não nulo e definamos

$$g(t) = f(a + th, b + tk)$$

para t pequeno do modo que $(a + th, b + tk) \in B(P_0, r)$

O gráfico de g é a interseção do gráfico de f com o plano que contém o ponto $P_0 = (a, b)$ e que é paralelo ao vetor $(h, k, 0)$ e $\vec{k} = (0, 0, 1)$

As funções $g_{\vec{v}}$, $g'_{\vec{v}}$, $g''_{\vec{v}}$ são contínuas.

$$g_{\vec{v}}(t) = f(a+th, b+tk)$$

$$g'_{\vec{v}}(t) = f_x(a+th, b+tk) \cdot h + f_y(a+th, b+tk) \cdot k$$

$$g''_{\vec{v}}(t) = \left[f_{xx}(a+th, b+tk) \cdot h + f_{xy}(a+th, b+tk) \cdot k \right] h$$

$$+ \left[f_{yx}(a+th, b+tk) \cdot h + f_{yy}(a+th, b+tk) \cdot k \right] k$$

$$= f_{xx}(a+th, b+tk) \cdot h^2 + 2f_{xy}(a+th, b+tk) \cdot h \cdot k + f_{yy}(a+th, b+tk) \cdot k^2$$

Portanto, em $t=0$

$$g'_{\vec{v}}(0) = \cancel{f_x(a,b)} \cdot h + \cancel{f_y(a,b)} \cdot k = 0$$

$$g''_{\vec{v}}(0) = f_{xx}(a,b) \cdot h^2 + 2f_{xy}(a,b) \cdot h \cdot k + f_{yy}(a,b) \cdot k^2$$

$t=0$ é um pt crítico de $g_{\vec{v}}$ para todo \vec{v} .

Quando $g''_{\vec{v}}(0) > 0$ (ou $g''_{\vec{v}}(0) < 0$) para todo \vec{v} ?

[Dá variando \vec{v} todas as funções $g_{\vec{v}}$ terão um mínimo/máximo local]

Suponha que $k \neq 0$

$$g'_{\vec{v}}(0) = f_{xx}(a,b)h^2 + 2f_{xy}(a,b)hk + f_{yy}(a,b)k^2$$

$$\stackrel{x=kh}{=} k^2 \left(f_{xx}(a,b)X^2 + 2f_{xy}(a,b)X + f_{yy}(a,b) \right)$$

Precisamos analisar o sinal deste polinômio de grau 2 em X

$$\Delta = 4 \left(f_{xy}^2(a,b) - f_{xx}(a,b)f_{yy}(a,b) \right)$$

$$= -4 \left(f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2 \right)(a,b)$$

- Se $f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2 > 0$ e $f_{xx} > 0$ em (a,b) , então $g''_{\vec{v}}(0) > 0$ para todo $\vec{v} \Rightarrow (a,b)$ é um mínimo local de f

- Se $f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2 > 0$ e $f_{xx} < 0$ em (a,b) então $g''_{\vec{v}}(0) < 0$ para todo $\vec{v} \Rightarrow (a,b)$ é um máximo local de f

- Se $f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2 < 0$ então $g'_{\vec{v}}(0)$ muda de sinal $\Rightarrow (a,b)$ é ponto de sela.

- Se $(f_{xy}^2 - f_{xx} f_{yy})(a,b) = 0$ precisamos considerar derivadas parciais de ordem maior que 2 de f em (a,b) .

A matriz simétrica 2×2

$$H(x,y) = \begin{pmatrix} f_{xx}(x,y) & f_{xy}(x,y) \\ f_{xy}(x,y) & f_{yy}(x,y) \end{pmatrix}$$

é chamada Hessiana de f em (x,y) . [Ela representa a derivada de segunda ordem de f em (x,y)].

Observe que $\det(H(a,b)) = (f_{xx} f_{yy} - f_{xy}^2)(a,b)$.

Acabamos de demonstrar o seguinte teorema:

Teorema (Teste da derivada de segunda ordem para valores extremos locais - Teste da Hessiana)

Suponha que f e as suas derivadas parciais de primeira e segunda ordem sejam contínuas em um disco aberto $B(p_0, r)$ de centro $p_0 = (a,b)$ e que $f_x(a,b) = f_y(a,b) = 0$. Então

- f tem um máximo local em (a,b) se $f_{xx}(a,b) < 0$ e $(f_{xx} f_{yy} - f_{xy}^2)(a,b) > 0$
- f tem um mínimo local em (a,b) se $f_{xx}(a,b) > 0$ e $(f_{xx} f_{yy} - f_{xy}^2)(a,b) > 0$
- f tem um ponto de sela em (a,b) se $(f_{xx} f_{yy} - f_{xy}^2)(a,b) < 0$
- O teste é inconcludente em (a,b) se $(f_{xx} f_{yy} - f_{xy}^2)(a,b) = 0$
[Neste caso usamos outras ferramentas para determinar o comportamento de f em torno de $p_0 = (a,b)$.]

Aula 11 de Consolidação: Polinômios de Taylor, Extremos Locais

Lembrando:

Se f é uma função de classe C^n (i.e., todas as derivadas parciais $\leq n$ existem e são contínuas de ordem) em um aberto D contendo o ponto $p_0 = (x_0, y_0)$, então o **polinômio de Taylor P_n de ordem n de f em torno do ponto p_0** é o polinômio (de grau no máximo n) dado por

$$P_n(x, y) = f(x_0, y_0) + f_x(x_0, y_0)(x - x_0) + f_y(x_0, y_0)(y - y_0) + \frac{1}{2} f_{xx}(x_0, y_0)(x - x_0)^2 + f_{xy}(x_0, y_0)(x - x_0)(y - y_0) + \frac{1}{2} f_{yy}(x_0, y_0)(y - y_0)^2 + \frac{1}{3!} [f_{xxx}(x_0, y_0)(x - x_0)^3 + 3f_{yxx}(x_0, y_0)(x - x_0)^2(y - y_0) + 3f_{xyx}(x_0, y_0)(x - x_0)(y - y_0)^2 + f_{yyy}(x_0, y_0)(y - y_0)^3] + \dots + \frac{1}{n!} \left[\binom{n}{n} \frac{\partial^n f}{\partial x^n} (x_0, y_0)(x - x_0)^n + \binom{n}{n-1} \frac{\partial^n f}{\partial x^{n-1} \partial y} (x_0, y_0)(x - x_0)^{n-1}(y - y_0) + \binom{n}{n-2} \frac{\partial^n f}{\partial x^{n-2} \partial y^2} (x_0, y_0)(x - x_0)^{n-2}(y - y_0)^2 + \dots + \binom{n}{0} \frac{\partial^n f}{\partial y^n} (x_0, y_0)(y - y_0)^n \right]$$

para todo $(x, y) \in D$ tal que o segmento da reta que liga (x, y) e (x_0, y_0) é contido em D . (Os coeficientes dos monômios de grau k em P_n são os coeficientes binomiais de Newton de grau k .)

Se f é uma função de classe $C^{n+1}(D)$, o erro (de ordem $n + 1$) E na aproximação $f(x, y) \approx P(x, y)$ é dado pelo **resto de Lagrange** ($f = P + E$):

$$E_{n+1}(x, y) = E(x, y) = \frac{1}{(n+1)!} \left[\binom{n+1}{n+1} \frac{\partial^{n+1} f}{\partial x^{n+1}}(\bar{x}, \bar{y})(x - x_0)^{n+1} + \binom{n+1}{n} \frac{\partial^{n+1} f}{\partial x^n \partial y}(\bar{x}, \bar{y})(x - x_0)^n (y - y_0) + \dots + \binom{n+1}{0} \frac{\partial^{n+1} f}{\partial y^{n+1}}(\bar{x}, \bar{y})(y - y_0)^{n+1} \right], \quad \forall (x, y) \in D,$$

onde (\bar{x}, \bar{y}) é um ponto no segmento ligando o ponto p_0 ao ponto (x, y) .

Em uma região compacta $R \subset D$, sempre podemos encontrar um limitante superior para o erro cometido: existe $M > 0$ tal que para todo $(x, y) \in R$, temos

$$\begin{aligned} |E(x, y)| &\leq \frac{1}{(n+1)!} M (|x - x_0|^{n+1} + (n+1)|x - x_0|^n |y - y_0| + \dots + |y - y_0|^{n+1}) \\ &\leq \frac{1}{(n+1)!} M (|x - x_0| + |y - y_0|)^{n+1}. \end{aligned}$$

Questão 1: Considere a função $f(x, y) = \sqrt{xy}$.

- Encontre o polinômio de Taylor P_1 de ordem 1 de f em torno de $(1, 1)$.
- Avalie o erro cometido na aproximação $\sqrt{xy} \approx P_1(x, y)$ na região $R: -0.1 \leq x - 1 \leq 0.1, -0.1 \leq y - 1 \leq 0.1$.
- Encontre o polinômio de Taylor P_2 de ordem 2 de f em torno de $(1, 1)$.

(d) **Avalie o erro cometido na aproximação** $\sqrt{xy} \approx P_2(x, y)$ **na região** R .

Solução: Observe que a função f é definida em $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : xy \geq 0\}$ e possui derivadas parciais contínuas de toda ordem no aberto $D' = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : xy > 0\}$. O ponto $p_0 = (1, 1) \in D'$, então o Teorema de Taylor se aplica para f em torno de p_0 .

(a) Para calcular o polinômio de Taylor de ordem 1 de f em torno de $p_0 = (1, 1)$, precisamos calcular $f(1, 1)$, $f_x(1, 1)$ e $f_y(1, 1)$.

Temos $f(1, 1) = 1$ e

$$\begin{aligned} f_x(x, y) &= \frac{1}{2} \frac{y}{(xy)^{1/2}} & \implies & f_x(1, 1) = \frac{1}{2} \\ f_y(x, y) &= \frac{1}{2} \frac{x}{(xy)^{1/2}} & & f_y(1, 1) = \frac{1}{2} \end{aligned}$$

Portanto, o polinômio de Taylor de ordem 1 de f em torno de $p_0 = (1, 1)$ é dado por

$$\begin{aligned} P_1(x, y) &= f(1, 1) + f_x(1, 1)(x - 1) + f_y(1, 1)(y - 1) \\ &= 1 + \frac{1}{2}(x - 1) + \frac{1}{2}(y - 1) \\ &= \frac{1}{2}x + \frac{1}{2}y. \end{aligned}$$

(b) Para encontrar o erro cometido ao aproximar f por P_1 na região compacta R , precisamos encontrar um limitante superior para os valores absolutos das derivadas parciais de ordem 2 de f na região R . Temos

$$f_{xx}(x, y) = -\frac{1}{4} \frac{y^2}{(xy)^{3/2}}, \quad f_{xy}(x, y) = \frac{1}{4} \frac{1}{(xy)^{1/2}}, \quad f_{yy}(x, y) = -\frac{1}{4} \frac{x^2}{(xy)^{3/2}}.$$

Em R : $-0.1 \leq x - 1 \leq 0.1$, $-0.1 \leq y - 1 \leq 0.1$ temos:

$$\frac{9}{10} \leq x \leq \frac{11}{10}, \quad \frac{9}{10} \leq y \leq \frac{11}{10}.$$

Portanto

$$\begin{aligned} \left(\frac{9}{10}\right)^2 \leq x^2 \leq \left(\frac{11}{10}\right)^2, \quad \left(\frac{9}{10}\right)^2 \leq y^2 \leq \left(\frac{11}{10}\right)^2, \quad \left(\frac{9}{10}\right)^2 \leq xy \leq \left(\frac{11}{10}\right)^2, \\ \left(\frac{10}{11}\right) \leq \frac{1}{(xy)^{1/2}} \leq \left(\frac{10}{9}\right), \quad \left(\frac{10}{11}\right)^3 \leq \frac{1}{(xy)^{3/2}} \leq \left(\frac{10}{9}\right)^3. \end{aligned}$$

Logo, para todo $(x, y) \in R$

$$\begin{aligned} |f_{xx}(x, y)| &= \left| -\frac{1}{4} \frac{y^2}{(xy)^{3/2}} \right| \leq \frac{1}{4} \cdot \left(\frac{11}{10}\right)^2 \cdot \left(\frac{10}{9}\right)^3 = \frac{10 \times 11^2}{4 \times 9^3}, \\ |f_{yy}(x, y)| &= \left| -\frac{1}{4} \frac{x^2}{(xy)^{3/2}} \right| \leq \frac{10 \times 11^2}{4 \times 9^3}, \\ |f_{xy}(x, y)| &= \left| \frac{1}{4} \frac{1}{(xy)^{1/2}} \right| \leq \frac{1}{4} \cdot \left(\frac{10}{9}\right) = \frac{10}{4 \times 9}. \end{aligned}$$

Logo $M = \frac{10 \times 11^2}{4 \times 9^3}$ é um limitante superior para aos valores absolutos de todas as derivadas parciais de ordem 2 de f em R . Assim, para todo $(x, y) \in R$, o resto de Lagrange E satisfaz:

$$\begin{aligned} |E(x, y)| &= \left| \frac{1}{2!} (f_{xx}(\bar{x}, \bar{y}) \cdot (x-1)^2 + 2f_{xy}(\bar{x}, \bar{y}) \cdot (x-1) \cdot (y-1) + f_{yy}(\bar{x}, \bar{y}) \cdot (y-1)^2) \right| \\ &\leq \frac{1}{2} M (|x-1| + |y-1|)^2 \\ &\leq \frac{1}{2} M (0.1 + 0.1)^2 \\ &\leq 2 \cdot M \cdot 10^{-2} = 2 \frac{10 \times 11^2}{4 \times 9^3} \cdot 10^{-2} \approx 0.00829. \end{aligned}$$

Então o erro cometido ao aproximar $\sqrt{xy} \approx P_1(x, y)$ em qualquer ponto da região R é menor ou igual a $\frac{11^2}{2 \times 10 \times 9^3} \approx 0.00829$.

(c) Para calcular o polinômio de Taylor de ordem 2 de f em torno de $p_0 = (1, 1)$, precisamos calcular $f(1, 1)$, $f_x(1, 1)$, $f_y(1, 1)$, $f_{xx}(1, 1)$, $f_{xy}(1, 1)$ e $f_{yy}(1, 1)$. Temos

$$f_{xx}(1, 1) = -\frac{1}{4}, \quad f_{xy}(1, 1) = \frac{1}{4}, \quad f_{yy}(1, 1) = -\frac{1}{4}$$

Portanto, o polinômio de Taylor de ordem 2 de f em torno de $p_0 = (1, 1)$ é dado por

$$\begin{aligned} P_2(x, y) &= f(1, 1) + f_x(1, 1) \cdot (x-1) + f_y(1, 1) \cdot (y-1) + \\ &\quad \frac{1}{2!} (f_{xx}(1, 1) \cdot (x-1)^2 + 2f_{xy}(1, 1) \cdot (x-1) \cdot (y-1) + f_{yy}(1, 1) \cdot (y-1)^2) \\ &= \frac{1}{2}x + \frac{1}{2}y + \frac{1}{2} \left(-\frac{1}{4}(x-1)^2 + \frac{2}{4}(x-1)(y-1) - \frac{1}{4}(y-1)^2\right) \\ &= \frac{1}{2}x + \frac{1}{2}y - \frac{1}{8}x^2 + \frac{1}{4}xy - \frac{1}{8}y^2. \end{aligned}$$

(d) Para encontrar o erro cometido ao aproximar f por P_2 na região compacta R , precisamos encontrar um limitante superior M para os valores absolutos das derivadas parciais de ordem 3 de f na região R . Daí

$$\begin{aligned} |E(x, y)| &\leq \frac{1}{3!} M (|x-1| + |y-1|)^3 \\ &\leq \frac{1}{6} M (0.1 + 0.1)^3 \\ &\leq \frac{4M}{3} 10^{-3}. \end{aligned}$$

Verifique que $M = \frac{3 \times 10^2 \times 11^3}{8 \times 9^5}$ é um limitante superior para aos valores absolutos de todas as derivadas parciais de ordem 3 de f em R . Portanto,

$$|E(x, y)| \leq \frac{11^3}{2 \times 9^5 \times 10} \approx 0.00112, \quad \forall (x, y) \in R.$$

Questão 2. Considere $f(x, y) = \sin(x) + y$. Escolha um ponto $p_0 \in \mathbb{R}^2$ e um inteiro $n \geq 0$ tais que o valor $P_n(1, 0)$, onde P_n é o polinômio de Taylor de ordem n de f em torno de p_0 , forneça um valor aproximado de $f(1, 0)$ com erro $< 10^{-5}$ (pense em escolhas de maneira que não seja necessário saber os valores de $\sin(1)$ ou $\cos(1)$).

Solução: f possui todas derivadas parciais de todas as ordens contínuas em \mathbb{R}^2 , que é um aberto que claramente contém $(1, 0)$. Além disso, $f_x(x, y) = \cos(x)$, $f_y(x, y) = 1$, $\frac{\partial^n f}{\partial y^n}(x, y) = 0$ ($n > 1$), todas as derivadas mistas são nulas e

$$\left| \frac{\partial^n f}{\partial x^n}(x, y) \right|, |f_x(x, y)|, |f_y(x, y)| \leq 1, \quad (x, y) \in \mathbb{R}^2.$$

Portanto, $M = 1$ é um limitante superior para todas as derivadas parciais em \mathbb{R}^2 . Assim, considerando o polinômio de Taylor de ordem n de f em torno de $p_0 = (0, 0)$ e $M = 1$, sabemos que

$$|E(x, y)| \leq \frac{1}{(n+1)!} \overbrace{1}^M (|x-0| + |y-0|)^{n+1}, \quad (x, y) \in \mathbb{R}^2.$$

Em particular, queremos:

$$|E(1, 0)| \leq \frac{1}{(n+1)!} (1+0)^{n+1} = \frac{1^{n+1}}{(n+1)!} < 10^{-5}.$$

Agora, basta observar que $n = 8$ satisfaz a desigualdade

$$\frac{1}{(n+1)!} < 10^{-5}.$$

Portanto, usando polinômio de Taylor de f em torno de $(0, 0)$ de ordem pelo menos 8, o erro cometido na aproximação

$$\sin(1) = f(1, 0) \approx P_n(1, 0), \quad (n \geq 8)$$

será $< 10^{-5}$.

Verifique que $P_8(x, y) = x + y - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \frac{x^7}{7!}$. Calcule $f(1, 0)$, $P_8(1, 0)$ e $|f(1, 0) - P_8(1, 0)|$.

Escolhe um outro ponto p_0 . Qual é o valor de n nesse caso.

Questão 3. Determine se a função $f(x, y) = x^4 + y^4 - 2x^2 - 2y^2$ possui máximos e mínimos locais em \mathbb{R}^2 .

Solução: Os pontos críticos da função f são dados por

$$\begin{cases} f_x(x, y) = 0 \\ f_y(x, y) = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} 4x^3 - 4x = 0 \\ 4y^3 - 4y = 0 \end{cases}$$

As soluções do sistema são, $x = -1, 0, 1$ e $y = -1, 0, 1$, ou seja, temos nove pontos críticos: $(0, 0)$, $(0, \pm 1)$, $(\pm 1, 0)$, $(\pm 1, \pm 1)$.

Para determinar a natureza dos pontos críticos aplicamos o teste da derivada de segunda ordem (Teste da Hessiana). Temos

$$H(x, y) = \begin{pmatrix} f_{xx}(x, y) & f_{xy}(x, y) \\ f_{xy}(x, y) & f_{yy}(x, y) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 12x^2 - 4 & 0 \\ 0 & 12y^2 - 4 \end{pmatrix}$$

- No ponto $(0, 0)$, temos $\det(H(0, 0)) = \begin{vmatrix} -4 & 0 \\ 0 & -4 \end{vmatrix} > 0$ e $f_{xx}(0, 0) < 0$.

Então $(0, 0)$ é um ponto de máximo local.

- Nos pontos $(0, \pm 1)$ e $(\pm 1, 0)$ temos

$$\det(H(0, \pm 1)) = \begin{vmatrix} -4 & 0 \\ 0 & 8 \end{vmatrix} < 0 \quad e \quad \det(H(\pm 1, 0)) = \begin{vmatrix} 8 & 0 \\ 0 & -4 \end{vmatrix} < 0.$$

Então $(0, \pm 1)$ e $(\pm 1, 0)$ são pontos sela.

- Nos pontos $(\pm 1, \pm 1)$ temos $\det(H(\pm 1, \pm 1)) = \begin{vmatrix} 8 & 0 \\ 0 & 8 \end{vmatrix} > 0$ e $f_{xx}(\pm 1, \pm 1) > 0$.

Então $(\pm 1, \pm 1)$ são pontos de mínimos locais.

Observe que para todo $(x, y) \in \mathbb{R}^2$, temos

$$\begin{aligned} f(x, y) &= x^4 + y^4 - 2x^2 - 2y^2 = \underbrace{(x^2 - 1)^2 + (y^2 - 1)^2}_{\geq 0} - 2 \\ &\geq -2 = f(\pm 1, \pm 1), \quad \forall (x, y) \in \mathbb{R}^2. \end{aligned}$$

Portanto, os pontos $(\pm 1, \pm 1)$ são pontos de mínimos absolutos de f e o valor mínimo absoluto de f é -2 .

A função f não tem valor máximo absoluto pois um ponto de máximo absoluto seria um ponto de máximo local e, por exemplo, $f(2, 1) = 7 > 0 = f(0, 0)$. Ver Figura 1.

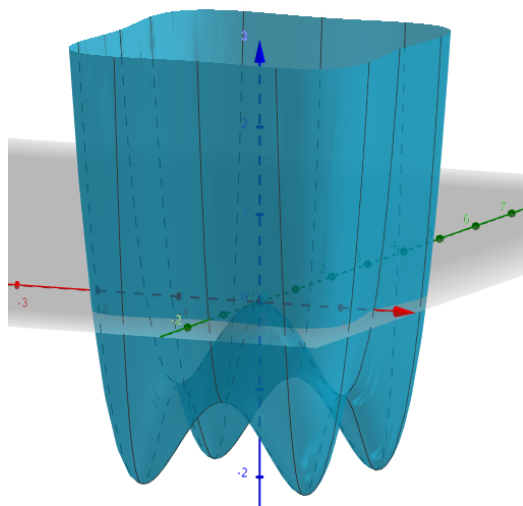


Figura 1: Gráfico da função f .

Aula 23

Máximos e mínimos absolutos em regiões compactas

Conteúdo da aula

- Extremos locais e pontos de sela
- Teorema de Weierstrass
- Como localizar extremos absolutos em regiões compactas

Exemplo

Encontre todos os máximos locais, mínimos locais e pontos de sela da função

f(x,y) = -5x^2 + 2xy - 2y^2 + 4x + 4y - 4.

Solução

A função f é um polinômio, portanto é definida em R^2 e possui derivadas parciais de toda ordem contínuas em R^2.

Precisamos achar os pontos críticos def: ou seja achar os pontos (x,y) onde

$$\begin{cases} f_x(x,y) = 0 \\ f_y(x,y) = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} -10x + 2y + 4 = 0 \\ 2x - 4y + 4 = 0 \end{cases}$$

Resolvendo o sistema, obtemos um ponto crítico único (a,b) = (2/3, 4/3).

Aplicamos o teste da derivada de seg. ordem no pt (a,b)

Temos

$$f_{xx}(x,y) = -10$$

$$f_{xy}(x,y) = f_{yx}(x,y) = 2$$

$$f_{yy}(x,y) = -4$$

Portanto a Hessiana de f é

$$H(x,y) = \begin{pmatrix} f_{xx}(x,y) & f_{xy}(x,y) \\ f_{xy}(x,y) & f_{yy}(x,y) \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} -10 & 2 \\ 2 & -4 \end{pmatrix}$$

$$\text{Temos } \det(H(a,b)) = (f_{xx}(a,b) f_{yy}(a,b) - f_{xy}^2(a,b))$$

$$= 36 > 0$$

Como $f_{xx}(a,b) = -10 < 0$, concluímos
que $(a,b) = (\frac{2}{3}, \frac{4}{3})$ é um máximo local. \square

Exemplo onde o teste da Hessiana é inconcludente

Considere os seguintes exemplos

(a) $f(x,y) = x^2 + y^4$

(b) $f(x,y) = -x^2 - y^4$

(c) $f(x,y) = x^2 - y^4$

Nos três casos em $(a,b) = (0,0)$, $f_x(0,0) = f_y(0,0) = 0$ e

$$H(0,0) = \begin{pmatrix} \pm 2 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \det(H(0,0)) = 0.$$

No caso (a) $f(x,y) \geq f(0,0) = 0 \Rightarrow (0,0)$ mínimo de f

No caso (b) $f(x,y) \leq f(0,0) = 0 \Rightarrow (0,0)$ é máximo de f

No caso (c) temos $f(x,0) > 0$ se $x \neq 0$
 $f(0,y) < 0$ se $y \neq 0$

$\Rightarrow (0,0)$ é pt de sela.

Observação

① O teste da Hessiana se aplica em um pt crítico (a,b) de f onde $\det(H(a,b)) \neq 0$.

Se $\det(H(a,b)) = 0$, precisamos de derivadas parciais de ordem > 2 para determinar o tipo de (a,b) .
 (supõe que tais derivadas existem)

② Teste da Hessiana para $f: D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $n > 2$, D aberto.

Suponha que as derivadas parciais de ordem ≤ 2 de f existem e são contínuas em D . A Hessiana de f é a matriz simétrica $n \times n$ formada pelas derivadas parciais de 2ª ordem de f

$$H(x_1, \dots, x_n) = \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2} & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_n} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2} & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2} & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_n} & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_n} & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n^2} \end{pmatrix} \begin{matrix} \leftarrow \nabla \left(\frac{\partial f}{\partial x_1} \right) \\ \leftarrow \nabla \left(\frac{\partial f}{\partial x_2} \right) \\ \vdots \\ \leftarrow \nabla \left(\frac{\partial f}{\partial x_n} \right) \end{matrix}$$

Seja $a = (a_1, \dots, a_n)$ um ponto crítico de f ,
ou seja $\nabla f(a) = 0$.

Se $\det H(a) \neq 0$, a matriz $H(a)$ tem n -autovalores
 $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ não nulos

Se todos os $\lambda_i, i=1, \dots, n$ tem o mesmo sinal
o ponto crítico a é um máximo local de f se eles são negativos
e é um mínimo local de f se eles são positivos.

Se dois auto-valores tem sinal oposto, o ponto crítico
é ponto de sela.

Máximos e mínimos absolutos

Lembrando: $D \subset \mathbb{R}^2$ é uma região compacta se é fechada e limitada.

(limitada: $\exists M > 0, d(0,p) \leq M, \forall p \in D$)
 $\|\vec{OP}\| \leq M$

Definição

1. O ponto (a,b) é um máximo absoluto de $f(x,y)$ em D se $f(x,y) \leq f(a,b)$ para todo $(x,y) \in D$.
2. O ponto (a,b) é mínimo absoluto de $f(x,y)$ em D se $f(x,y) \geq f(a,b)$ para todo $(x,y) \in D$.
3. O ponto (a,b) é um extremo absoluto de $f(x,y)$ em D se (a,b) é um mínimo ou máximo absoluto de f em D .

Teorema (de Weierstrass)

Seja f uma função contínua em um compacto $D \subset \mathbb{R}^n$. Então existem p_1 e p_2 em D tal que

$$f(p_1) \leq f(x) \leq f(p_2)$$

para todo $p \in D$.

Consequência

Seja f uma função contínua em um compacto $D \subset \mathbb{R}^2$. Pelo Teorema de Weierstrass f possui um máximo e um mínimo absoluto em D .

Suponha que f e suas derivadas parciais de ordem ≤ 2 existem e são contínuas

no interior de D . Suponha que o mesmo vale para restrição de f a fronteira de D .



Estratégia para achar os extremos absolutos de f em D

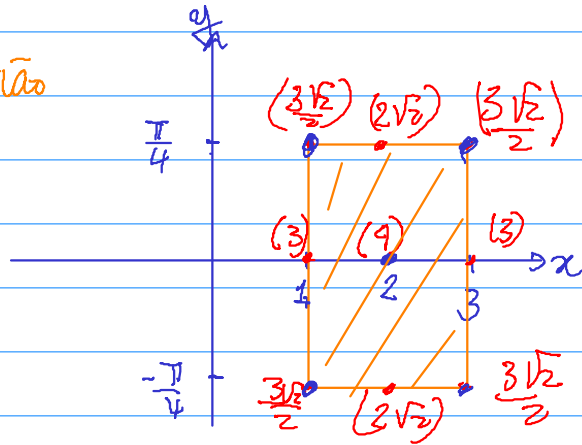
1. listamos os pontos no interior de D onde f tem máximos ou mínimos locais e calculamos f nesses pontos.
2. listamos os pontos da fronteira de D onde f tem máximos ou mínimos locais e calculamos f nesses pontos.
3. Procuramos nas listas pelos valores máximo e mínimo de f . Estes serão os valores máximo e mínimo absolutos de f em D .

Exemplo Entre os máximos e mínimos absolutos de

$$f(x, y) = (4x - x^2) \cos(y)$$

na região $D: 1 \leq x \leq 3$
 $-\frac{\pi}{4} \leq y \leq \frac{\pi}{4}$

D é uma região compacta



os valores entre parênteses são o valores de f nos pontos dados.

Solução f possui derivadas parciais de ordem ≤ 2 contínuas em \mathbb{R}^2 , em particular em D .

Passo 1 Extremos locais no interior de D

Temos

$$\begin{cases} f_x(x, y) = (4 - 2x) \cos y \\ f_y(x, y) = -(4x - x^2) \sin y \end{cases}$$

Para $-\frac{\pi}{4} \leq y \leq \frac{\pi}{4}$, $\cos y \neq 0$, então

$$f_x(x, y) = 0 \Leftrightarrow 4 - 2x = 0 \Leftrightarrow x = 2$$

Temos $f_y(2, y) = -4 \sin y = 0 \Leftrightarrow y = 0$

Logo f tem um único ponto crítico
 $(2, 0)$ no interior de D

Aplicamos o teste da Hessiano no pt $(2, 0)$.

Temos

$$H(x, y) = \begin{pmatrix} -2 \cos y & -(4-2x) \sin y \\ -(4-2x) \sin y & (4x-x^2) \cos y \end{pmatrix}$$

Portanto,

$$H(2, 0) = \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 0 & -4 \end{pmatrix}$$

Temos $\det(H(2, 0)) = 8 > 0$ e $f_{xx}(2, 0) < 0$, então
 $(2, 0)$ é um máximo local de f com

$$f(2, 0) = 4$$

Passo 2 Extremo na fronteira de D

A fronteira D consiste em quatro segmentos

$$x=1, -\frac{\pi}{4} \leq y \leq \frac{\pi}{4}, \quad x=3, -\frac{\pi}{4} \leq y \leq \frac{\pi}{4}$$

$$y=-\frac{\pi}{4}, 1 \leq x \leq 3, \quad y=\frac{\pi}{4}, 1 \leq x \leq 3$$

Observe que

$$f(1, y) = f(3, y) = 3 \cos y$$

$$f(x, -\frac{\pi}{4}) = f(x, \frac{\pi}{4}) = \frac{\sqrt{2}}{2} (4x - x^2)$$

Então basta analisar f nos segmentos

$$x=1, \quad -\frac{\pi}{4} \leq y \leq \frac{\pi}{4} \quad e$$

$$y = \frac{\pi}{4}, \quad 1 \leq x \leq 3$$

Consideramos a função

$$g(y) = f(1, y) = 3 \cos y \quad -\frac{\pi}{4} \leq y \leq \frac{\pi}{4}$$

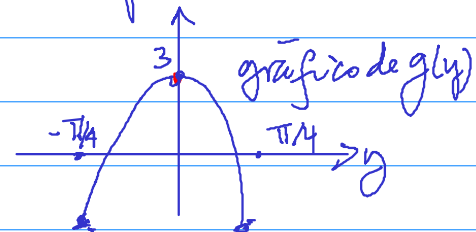
Temos $g'(y) = -3 \sin y = 0 \Leftrightarrow y=0$

$$g''(y) = -3 \cos y, \text{ com } g''(0) = -3 < 0$$

Logo g tem um máximo em $y=0$
com $g(0) = 3$

Analizando o gráfico de g , concluímos que atinge seu valor mínimo em

$$g(-\frac{\pi}{4}) = g(\frac{\pi}{4}) = \frac{3\sqrt{2}}{2}$$



Consideramos agora a função

$$h(x) = f(x, \frac{\pi}{4}) = \frac{\sqrt{2}}{2} (4x - x^2), \quad 1 \leq x \leq 3$$

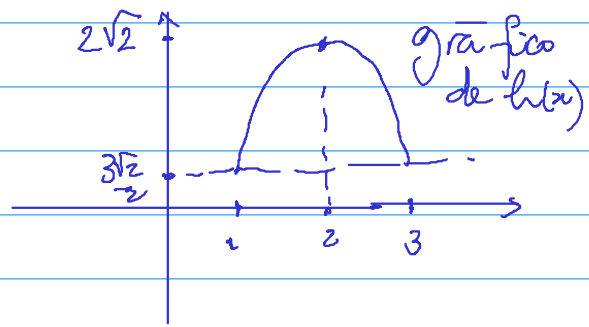
temos

$$h'(x) = \frac{\sqrt{2}}{2} (4 - 2x), \quad h''(x) = -\sqrt{2}$$

Logo $x = 2$ é um máximo de h com $h(2) = 2\sqrt{2}$

Analisando o gráfico de h , seu valor mínimo é atingido

$$\text{em } g(1) = g(3) = \frac{3\sqrt{2}}{2}$$



Passo 3 Comparação dos valores dos extremos locais nos passos 1 e 2.

Comparando os valores na figura na página 204

concluimos que o valor máximo de f em D

é 4 e f assume este valor no ponto $(2, 0)$.

O valor mínimo de f em D é $\frac{3\sqrt{2}}{2}$ e f assume

este valor nos pontos $(1, -\frac{\pi}{4})$, $(1, \frac{\pi}{4})$, $(3, -\frac{\pi}{4})$ e $(3, \frac{\pi}{4})$.

Aula 24

Teorema da função implícita
Multiplicadores de Lagrange

Conteúdo da aula {
• Teorema da função implícita
• Multiplicadores de Lagrange a um vínculo

Teorema (n=3)

Seja $F: D \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ uma função diferenciável no aberto $D \subset \mathbb{R}^3$.

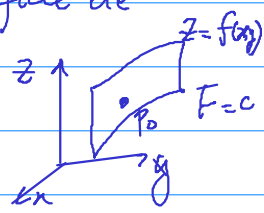
Seja $p_0 = (x_0, y_0, z_0) \in D$ tal que

$F(x_0, y_0, z_0) = c$ e $\frac{\partial F}{\partial z}(x_0, y_0, z_0) \neq 0$.

Então existe um aberto $U \subset \mathbb{R}^2$ que contém (x_0, y_0) , um intervalo aberto I que contém z_0 , uma função diferenciável $f: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow I \subset \mathbb{R}$ tal que $\forall (x, y, z) \in U \times I, F(x, y, z) = c$ se, e somente se, $z = f(x, y)$, ou seja $F(x, y, f(x, y)) = c, \forall (x, y) \in U$.

Observações

1. O teorema afirma que, em torno do ponto p_0 , a superfície de nível $F(x, y, z) = c$ é o gráfico da função $z = f(x, y)$.



2. Teorema da função implícita para $n=2$:

Para $F: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ diferenciável no aberto D , se $F(x_0, y_0) = c$ e $\frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y_0) \neq 0$, então existe um intervalo aberto $I \ni x_0$, um intervalo aberto $J \ni y_0$, uma função diferenciável $f: I \rightarrow J$, tal que $\forall (x, y) \in I \times J, F(x, y) = c \Leftrightarrow y = f(x)$.

3. O Teorema vale trocando $\frac{\partial F}{\partial z}(p_0) \neq 0$ por $\frac{\partial F}{\partial x}(p_0) \neq 0$ ou $\frac{\partial F}{\partial y}(p_0) \neq 0$. Se $\frac{\partial F}{\partial y}(p_0) \neq 0$, então existem abertos $U \subset \mathbb{R}^2, I \subset \mathbb{R}$

uma função $f: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow I$ tal que $\forall (x, y, z) \in U \times I, F(x, y, z) = c \Leftrightarrow y = f(x, z)$.

Exemplos

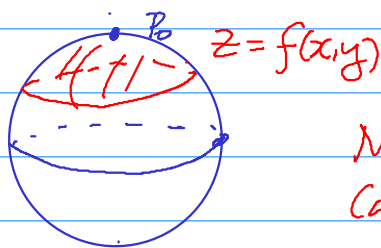
1. $F: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$, $F(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2$ (é diferenciável em \mathbb{R}^3)
 $p_0 = (0, 0, 1)$, $F(0, 0, 1) = 1 = c$

$$\frac{\partial F}{\partial z}(x, y, z) = 2z \Rightarrow \frac{\partial F}{\partial z}(0, 0, 1) = 2 \neq 0$$

Então perto $p_0 = (0, 0, 1)$, existe uma função $f(x, y)$ tal que

$$F(x, y, z) = 1 \Leftrightarrow z = f(x, y)$$

Observe que $F(x, y, z) = 1 \Leftrightarrow x^2 + y^2 + z^2 = 1$



Note exemplo, podemos calcular explicitamente f .
 $f(x, y) = \sqrt{1 - x^2 - y^2}$

2. $F(x, y) = \sin x + e^{x^2 + y^2}$ (diferenciável em \mathbb{R}^2)
 $p_0 = (x_0, y_0) = (0, 0)$

$$\begin{cases} F(0, 0) = 1 = c \\ \frac{\partial F}{\partial x}(x, y) = \cos x + 2x e^{x^2 + y^2} \\ \frac{\partial F}{\partial y}(x, y) = 2y e^{x^2 + y^2} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \frac{\partial F}{\partial x}(0, 0) = 1 \neq 0 \\ \frac{\partial F}{\partial y}(0, 0) = 0 \end{cases}$$

Então, pelo teorema da função implícita, existem intervalos $I_1 \ni x_0 = 0$, $I_2 \ni y_0 = 0$ e uma função diferenciável $f: I_2 \rightarrow I_1$ tal que

$$\forall (x, y) \in I_1 \times I_2, F(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = f(y).$$

Observe que não temos a expressão explícita de f .

Mas sabemos que $f(0)=0$ e podemos calcular, usando a regra da cadeia, as derivadas de f em $y_0=0$.

De fato, $F(f(y), y) = 0, \forall y \in I_2$

Obtemos, por exemplo, derivando duas vezes:

$$\frac{\partial F}{\partial x}(f(y), y) \cdot f'(y) + \frac{\partial F}{\partial y}(f(y), y) = 0$$

$$\frac{\partial^2 F}{\partial x^2}(f(y), y) \cdot (f'(y))^2 + 2 \frac{\partial^2 F}{\partial x \partial y}(f(y), y) \cdot f'(y) + \frac{\partial^2 F}{\partial y^2}(f(y), y) + \frac{\partial F}{\partial x}(f(y), y) f''(y) = 0$$

Portanto, em $y=0$, $f'(0)=0$ e $f''(0) = -\frac{\partial^2 F}{\partial y^2}(0,0) = -2$

Assim

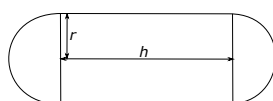
$$x = f(y) = -2y^2 + R(y) \quad \text{onde} \quad R(0) = R'(0) = R''(0) = 0$$

ou seja, temos uma aproximação de f por seu polinômio de Taylor de ordem 2 em torno de $y=0$, dado por $P_2(y) = -2y^2$.

Podemos calcular o polinômio de Taylor de ordem n de f na origem para todo $n \geq 2$.

Multiplicadores de Lagrange: I. otimização sujeita a um vínculo

Exemplo: Tanque de armazenamento mais barato [Thomas, Cálculo V2] Sua empresa foi solicitada a projetar um tanque de armazenamento para gás liquefeito de petróleo. As especificações do cliente exigem um tanque cilíndrico com extremidades hemisféricas, e o tanque deve ter capacidade para 8.000 m^3 de gás. O cliente deseja também utilizar a menor quantidade possível de material na fabricação do tanque. Qual raio e qual altura você recomenda para a parte cilíndrica do tanque?



O problema:

$$\begin{aligned} &\text{minimize} && A(h, r) \\ &\text{sujeita a} && V(h, r) = 8000 \end{aligned}$$

onde $A(h, r)$ é a área do tanque e $V(h, r)$ é o volume do tanque.

Objetivo: Achar os extremos absolutos de uma função f de n variáveis sujeita a uma ou várias restrições $g_i = 0, i = 1..p, p < n$.

Para $n = 3$:

$$\begin{aligned} &\text{maximize/minimize} && f(x, y, z) \\ &\text{sujeita a} && g(x, y, z) = 0 \end{aligned}$$

ou

$$\begin{aligned} &\text{maximize/minimize} && f(x, y, z) \\ &\text{sujeita a} && \begin{cases} g_1(x, y, z) = 0 \\ g_2(x, y, z) = 0 \end{cases} \end{aligned}$$

O problema é chamado **otimização sujeito a um vínculo (i.e., condição), ou vários vínculos**.

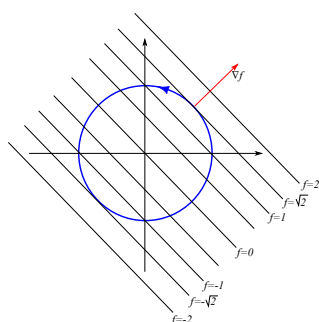
Exemplo 1: $n = 2$

Seja $f(x, y) = x + y, (x, y) \in \mathbb{R}^2$. A função f não possui extremos em \mathbb{R}^2 pois $f_x(x, y) = 1$ e $f_y(x, y) = 1$.

Considere o problema

$$\begin{aligned} &\text{maximize} && f(x, y) = x + y \\ &\text{sujeita a} && g(x, y) = x^2 + y^2 - 1 = 0 \end{aligned}$$

O problema é equivalente a procurar o máximo absoluto de f restrita ao círculo unitário C de centro a origem.



Consideramos as curvas de nível de f . O gráfico indica que o máximo absoluto é atingido no ponto onde a curva de nível de f é tangente a $g = 0$, ou seja, **onde ∇f é paralelo a ∇g** .

Exemplo 2: $n = 3$

Vamos encontrar o ponto do plano $2x - y - z - 5 = 0$ que esteja mais próximo à origem.

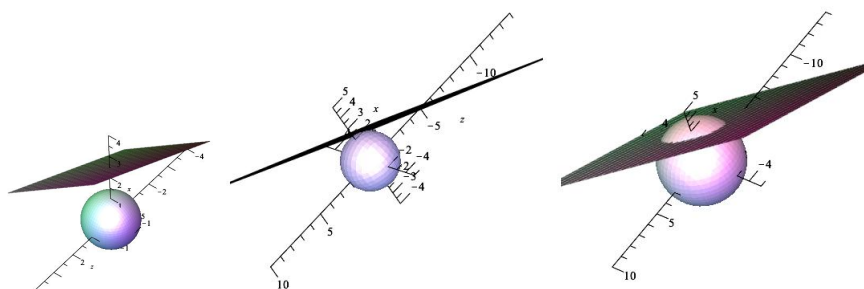
Seja $P = (x, y, z)$ um ponto do espaço. Temos

$$d(0, P) = \|\vec{OP}\| = (x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{1}{2}}$$

Com $\|\vec{OP}\|$ tem valor mínimo quando $f(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2$ tem valor mínimo, o problema é equivalente a:

$$\begin{aligned} &\text{minimize } f(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 \\ &\text{sujeita a } g(x, y, z) = 2x - y - z - 5 = 0 \end{aligned}$$

Usando nossos conhecimentos de GA, sabemos que a solução é a projeção ortogonal de O ao plano $\pi : g(x, y, z) = 2x - y - z - 5 = 0$. Então, a solução é exatamente o ponto onde a superfície de nível de f , que é uma esfera de centro O , é tangente a π .



Ou seja, a solução é um ponto **onde ∇f é paralelo a ∇g** .

Então, temos uma ideia geométrica de como resolver o nosso problema de otimização sujeito a um vínculo (a uma condição).

Teorema 0.1 (Teorema do gradiente ortogonal) *Suponha que $f(x, y, z)$ seja diferenciável em uma região cujo interior contenha uma curva lisa*

$$C : r(t) = g(t)\vec{i} + h(t)\vec{j} + k(t)\vec{k}.$$

Se P_0 é um ponto em C onde f possua um máximo ou mínimo local relativo a seus valores em C , então ∇f é ortogonal a C em P_0 .

Demonstração: Os extremos locais de f , relativos a seus valores em C , são os extremos da função $\alpha(t) = f(g(t), h(t), k(t))$. Como f é diferenciável e C é lisa, a função α é também diferenciável.

Se $P_0 = r(t_0)$ é um extremo local de f relativo a seus valores em C , então t_0 é um extremo local de $\alpha(t)$. Portanto $\alpha'(t_0) = 0$.

Pela regra da cadeia,

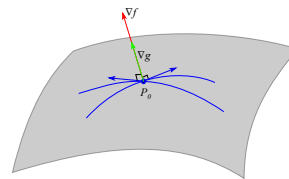
$$\alpha' = \frac{\partial f}{\partial x}g' + \frac{\partial f}{\partial y}h' + \frac{\partial f}{\partial z}k' = \nabla f \cdot r'.$$

Logo $\nabla f(r(t_0)) \cdot r'(t_0) = 0$, ou seja ∇f é ortogonal a C em P_0 .

Consequências do teorema do gradiente ortogonal

- Desconsiderando os termos em z no teorema, obtemos um resultado semelhante para funções de duas variáveis.
- Suponha que $f(x, y, z)$ e $g(x, y, z)$ sejam diferenciáveis e que P_0 seja um ponto na superfície $g(x, y, z) = 0$ onde a restrição de f a superfície tenha um extremo local. Assumimos que a superfície é lisa, ou seja $\nabla g \neq 0$ onde $g(x, y, z) = 0$. Então f assume um valor máximo ou mínimo local em P_0 relativo aos seus valores em toda curva diferenciável passando por P_0 na superfície $g(x, y, z) = 0$.

Então, pelo teorema anterior, em P_0 , ∇f é paralelo ∇g , ou seja $\nabla f = \lambda \nabla g$ por algum escalar λ .



Método dos multiplicadores de Lagrange a um vínculo

Suponha que $f(x, y, z)$ e $g(x, y, z)$ sejam diferenciáveis e que $\nabla g \neq 0$ quando $g(x, y, z) = 0$. Então os candidatos para as soluções dos problemas

$$\begin{array}{ll} \text{maximize/minimize} & f(x, y, z) \\ \text{sujeita a} & g(x, y, z) = 0 \end{array}$$

satisfazem simultaneamente as equações

$$\begin{cases} \nabla f = \lambda \nabla g \\ g = 0 \end{cases}$$

em x, y, z, λ .

Para funções de duas variáveis, a condição é semelhante, mas sem a variável z .

O escalar λ é chamado **multiplicador de Lagrange**.

Cuidado!

O método dos multiplicadores de Lagrange fornece candidatos para extremos de funções sujeitas a vínculos. De fato, considere o seguinte problema

$$\begin{array}{ll} \text{maximize} & f(x, y) = y \\ \text{sujeita a} & g(x, y) = y - x^3 = 0 \end{array}$$

Temos $\nabla f(x, y) = (0, 1)$ e $\nabla g(x, y) = (-3x^2, 1)$. Portanto $\nabla f(0, 0) = \nabla g(0, 0)$. Mas f restrita a g é dada por $\alpha(x) = f(x, x^3) = x^3$, e $x = 0$ não é um extremo local de α . Portanto $(0, 0)$ não é um extremo de $f(x, y)$ sujeita a $g(x, y) = 0$.

Identificação dos extremos

Uma vez que encontramos os candidatos para os extremos, precisamos verificar se são de fato extremos. Podemos usar os seguintes argumentos na nossa tarefa:

- Se o vínculo $g = 0$ define uma região compacta, podemos usar o Teorema de Weierstrass que garante a existência de máximos e mínimos absolutos. Tais extremos absolutos estão entre os candidatos encontrados pelo método dos multiplicadores de Lagrange. Basta então comparar os valores de f entre candidatos para encontrá-los.
- Assumimos que $\nabla g \neq 0$ nos pontos onde $g = 0$. Então podemos usar o Teorema da função implícita para escrever uma das variáveis em função

das demais. Por exemplo, no caso $n = 3$, se $g_z \neq 0$ no ponto crítico $p_0 = (a, b, c)$ de f restrita a $g = 0$, então $g(x, y, z) = 0 \iff z = z(x, y)$ em torno de (a, b) . Portanto

$$\begin{array}{l} \text{maximize } f(x, y, z) \\ \text{sujeita a } g(x, y, z) = 0 \end{array} \iff \text{maximize } f(x, y, z(x, y))$$

Usamos o teste da Hessiana para $f(x, y, z(x, y))$ em (a, b) .

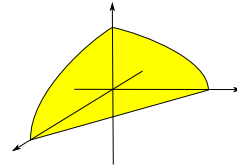
Exemplo 3:

Encontre o maior produto possível dos números positivos x, y, z se $x + y + z^2 = 16$.

Solução: Precisamos resolver o seguinte problema

$$\begin{array}{l} \text{maximize } f(x, y, z) = xyz \\ \text{sujeita a } g(x, y, z) = x + y + z^2 - 16 = 0, x \geq 0, y \geq 0, z \geq 0 \end{array}$$

Observe que na fronteira da região $\{g(x, y, z) = 0, x \geq 0, y \geq 0, z \geq 0\}$, $f(x, y, z) = 0$, e no interior da região $f > 0$. Então podemos supor que $xyz \neq 0$ (pois estamos procurando o valor máximo de f).



Temos $\nabla f = (yz, xz, xy)$ e $\nabla g = (1, 1, 2z)$. Logo, as equações $\nabla f = \lambda \nabla g$ com $g(x, y, z) = 0$ são

$$\left\{ \begin{array}{l} yz = \lambda \quad (1) \\ xz = \lambda \quad (2) \\ xy = 2\lambda z \quad (3) \\ x + y + z^2 - 16 = 0 \quad (4) \end{array} \right.$$

Equações (1) e (3) dão $xy = 2yz^2 \implies x = 2z^2$ (pois $y \neq 0$). Similarmente, equações (2) e (3) dão $y = 2z^2$ (pois $x \neq 0$). Substituindo em (4) obtemos

$$2z^2 + 2z^2 + z^2 - 16 = 5z^2 = 16z = \frac{4\sqrt{5}}{5} \quad (\text{pois } z > 0)$$

Então o candidato para o máximo absoluto de f na região escolhida é

$$P_0 = \left(\frac{32}{5}, \frac{32}{5}, \frac{4\sqrt{5}}{5} \right), \text{ com } f(P_0) = \frac{2^{12}\sqrt{5}}{5^3}.$$

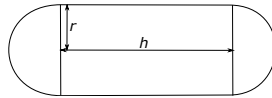
A região D é compacta e f é contínua em D , então pelo Teorema de Weierstrass f atinge seus valores máximo e mínimo em D . Temos $f(x, y, z) \geq 0$, $f(x, y, z) = 0$ nos pontos da fronteira de D e $f(P_0) > 0$. Então, f atinge seu valor máximo em D no ponto P_0 . Logo, o maior produto possível dos números positivos x, y, z com $g(x, y, z) = 0$ é $\frac{2^{12}\sqrt{5}}{5^3}$.

Exemplo 4: O problema do tanque de armazenamento

O problema:

$$\begin{aligned} &\text{minimize } A(h, r) \\ &\text{sujeta a } V(h, r) = 8000 \end{aligned}$$

onde $A(h, r)$ é a área do tanque e $V(h, r)$ é o volume do tanque.



A área do tanque é dada por

$$A(h, r) = 2\pi rh + 4\pi r^2,$$

e seu volume é dado por

$$V(h, r) = \pi r^2 h + \frac{4}{3}\pi r^3.$$

Então o problema é

$$\begin{aligned} &\text{minimize } A(h, r) = 2\pi rh + 4\pi r^2 \\ &\text{sujeta a } V(h, r) = \pi r^2 h + \frac{4}{3}\pi r^3 = 8000 \end{aligned}$$

Para $A(h, r) = 2\pi rh + 4\pi r^2$, temos

$$\nabla A = \left(\frac{\partial A}{\partial r}, \frac{\partial A}{\partial h} \right) = (2\pi h + 8\pi r, 2\pi r).$$

Para $V(h, r) = \pi r^2 h + \frac{4}{3}\pi r^3$, temos

$$\nabla V = \left(\frac{\partial V}{\partial r}, \frac{\partial V}{\partial h} \right) = (2\pi rh + 4\pi r^2, \pi r^2).$$

Portanto

$$\nabla A = \lambda \nabla V \iff \begin{cases} 2\pi h + 8\pi r &= \lambda(2\pi rh + 4\pi r^2) \\ 2\pi r &= \lambda(\pi r^2) \end{cases}$$

Observe que se $r = 0$ então $h = 0$.

Mas $V(0, 0) \neq 8000$, então podemos supor que $r \neq 0$, e daí a segunda equação é equivalente a $\lambda r = 2$.

Substituindo na primeira equação obtemos

$$\begin{aligned} 2\pi h + 8\pi r &= \lambda(2\pi r h + 4\pi r^2) \iff h + 4r = \lambda r h + 2\lambda r^2 \\ \implies h + 4r &= 2h + 4r \implies h = 0. \end{aligned}$$

Substituindo $h = 0$ em $V(h, r) = \pi r^2 h + \frac{4}{3}\pi r^3 = 8000$ obtemos

$$\frac{4}{3}\pi r^3 = 8000 \implies r = r_0 = 10\left(\frac{6}{\pi}\right)^{\frac{1}{3}}.$$

Então o candidato para o tanque desejado tem o formato de uma esfera de raio r_0 .

Vamos mostrar que, de fato, a esfera de raio r_0 é o tanque com a menor área entre os tanques com volume igual a 8000 m^3 .

Para $V(h, r) = \pi r^2 h + \frac{4}{3}\pi r^3 = 8000$, podemos obter h como função de r . De fato

$$\pi r^2 h + \frac{4}{3}\pi r^3 = 8000 \iff h = h(r) = -\frac{4}{3}r + \frac{8000}{\pi r^2}.$$

(Observe que $h(r_0) = 0$.) Então a área dos tanques com volume igual a 8000 m^3 é

$$\begin{aligned} \tilde{A}(r) &= A(h(r), r) \\ &= 2\pi r\left(-\frac{4}{3}r + \frac{8000}{\pi r^2}\right) + 4\pi r^2 \\ &= \frac{4}{3}\pi r^2 + \frac{16000}{r}. \end{aligned}$$

Temos $\tilde{A}'(r) = \frac{8}{3}\pi r - \frac{16000}{r^2} = \frac{1}{r^2}\left(\frac{8}{3}\pi r^3 - 16000\right)$, e r_0 é a única solução de $\tilde{A}'(r) = 0$. Como $\tilde{A}''(r_0) = \frac{8}{3}\pi + \frac{32000}{r_0^3} > 0$, concluímos que r_0 é um mínimo absoluto de \tilde{A} para $r > 0$.

Portanto, a esfera de raio r_0 e o tanque com menor área entre os tanques com volume igual a 8000 m^3 .

Aula 25

Multiplicadores de Lagrange: II. otimização sujeita a dois vínculos

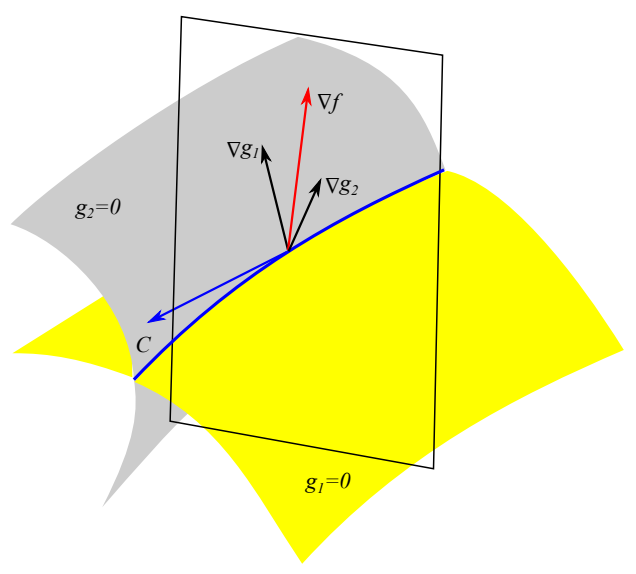
Método dos multiplicadores de Lagrange a dois vínculos

$$\begin{array}{ll} \text{maximize/minimize} & f(x, y, z) \\ \text{sujeita a} & \begin{cases} g_1(x, y, z) = 0 \\ g_2(x, y, z) = 0 \end{cases} \end{array}$$

Suponha que as superfícies $g_1 = 0$ e $g_2 = 0$ são lisas. Então $\nabla g_1 \neq 0$ sobre $g_1 = 0$ e $\nabla g_2 \neq 0$ sobre $g_2 = 0$. Suponha ainda que as duas superfícies se intersectam transversalmente ao longo de uma curva lisa C . Para isso acontecer, ∇g_1 e ∇g_2 precisam ser *L.I.*

Neste caso, o plano normal a curva C , i.e., o plano ortogonal ao vetor tangente a C , é gerado por ∇g_1 e ∇g_2 . Então uma superfície de nível de f é tangente a curva C se, e somente se, ∇f pertence ao plano normal da curva. Equivalentemente,

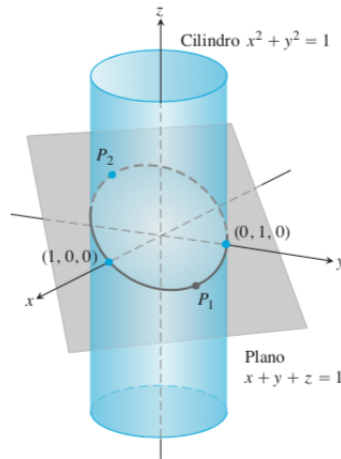
$$\nabla f = \lambda \nabla g_1 + \mu \nabla g_2.$$



Para localizar os candidatos para os extremos de f sujeita a dois vínculos, procuramos os valores de x, y, z, λ e μ que simultaneamente satisfazem as equações

$$\begin{cases} \nabla f & = \lambda \nabla g_1 + \mu \nabla g_2 \\ g_1(x, y, z) & = 0 \\ g_2(x, y, z) & = 0 \end{cases}$$

Exemplo [Thomas] O plano $x + y + z = 1$ corta o cilindro $x^2 + y^2 = 1$ em uma elipse. Encontre os pontos sobre a elipse que estão mais próximos e mais afastados da origem.



Solução: O problema é equivalente a

$$\begin{array}{ll} \text{maximize/minimize} & f(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 \\ \text{sujeta a} & \begin{cases} g_1(x, y, z) = x + y + z - 1 = 0 \\ g_2(x, y, z) = x^2 + y^2 - 1 = 0 \end{cases} \end{array}$$

Os candidatos para os extremos são solução do sistema

$$\begin{cases} \nabla f & = \lambda \nabla g_1 + \mu \nabla g_2 \\ g_1(x, y, z) & = 0 \\ g_2(x, y, z) & = 0 \end{cases}$$

Temos $\nabla f = (2x, 2y, 2z)$, $\nabla g_1 = (1, 1, 1)$, $\nabla g_2 = (2x, 2y, 0)$. Logo, $\lambda \nabla g_1 + \mu \nabla g_2 = (\lambda + 2\mu x, \lambda + 2\mu y, \lambda)$.

Então os candidatos para os extremos são solução do sistema

$$\begin{cases} 2x & = \lambda + 2\mu x \\ 2y & = \lambda + 2\mu y \\ 2z & = \lambda \\ x + y + z - 1 & = 0 \\ x^2 + y^2 - 1 = 0 & = 0 \end{cases}$$

Resolvendo, obtemos quatro soluções $P_1 = (1, 0, 0)$, $P_2 = (0, 1, 0)$, $P_3 = (\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}, 1 - \sqrt{2})$, $P_4 = (-\frac{\sqrt{2}}{2}, -\frac{\sqrt{2}}{2}, 1 + \sqrt{2})$.

Temos $f(P_1) = f(P_2) = 1$, $f(P_3) = 4 - 2\sqrt{2}$, $f(P_4) = 4 + 2\sqrt{2}$.

A interseção de $g_1 = 0$ e $g_2 = 0$ é uma elipse, que é compacta. Como f é contínua, pelo Teorema de Weiestrass, f atinge seu valor máximo e mínimo absoluto sobre a elipse.

Portanto, os pontos sobre a elipse mais próximos da origem são P_1 e P_2 . O ponto sobre a elipse mais afastado da origem é P_4 .

Aula 12 de Consolidação: Extremos absolutos e multiplicadores de Lagrange

Questão 1: Seja f a função dada por

$$f(x, y) = x^2 + y^2 + x^2y + 4.$$

(a) Encontre os extremos (máximos e mínimos) absolutos da função f na região

$$D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 \leq 4\}.$$

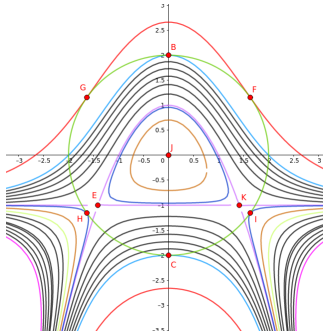
(b) Classifique os pontos críticos de f no interior e na fronteira de D .

Solução: (a) A região $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 \leq 4\}$ é compacta. Seu bordo é a circunferência $C = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 = 4\}$ de centro $O = (0, 0)$ e raio 2 e seu interior é o disco aberto

$$\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 < 4\}.$$

Como a função $f(x, y) = x^2 + y^2 + x^2y + 4$ é contínua na região compacta D , ela admite, pelo Teorema de Weierstrass, mínimos e máximos absolutos em D . Portanto, basta encontrarmos os pontos críticos de f no interior e na fronteira de D e comparar os valores de f nestes pontos. (**Não precisamos classificar os pontos críticos de f .**)

Observação: Analisando as curvas de nível de f podemos visualizar (pelo menos neste exemplo!) os pontos críticos e os pontos de extremos da função f em D . Estes importantes pontos são destacados na figura abaixo: no interior de D são os pontos onde a curva de nível de f não é regular ou seja, onde o gradiente de f é nulo. Na Figura abaixo, são os pontos onde a curva de nível é localmente um cruzamento de duas curvas (pontos de sela) ou é em ponto isolado (máximo ou mínimo local). Na fronteira (bordo) de D os pontos críticos são os pontos de tangencia (tome cuidado! Ver Q2) das curvas de nível de f com o bordo de D .



Curvas de nível $f = k$ (a fronteira $D : x^2 + y^2 = 4$ em verde).

Comparando os valores de k nos pontos críticos no interior e na fronteira de D podemos concluir que :

- Valor máximo absoluto de f em D é ≈ 11 que ocorre nos pontos F e G .
- Valor mínimo absoluto de f em D é 4 que ocorre no ponto J .

Encontrando os pontos críticos de f em D

Passo 1: Encontrando os pontos críticos de f no interior de D :

A função $f(x, y) = x^2 + y^2 + x^2y + 4$ possui derivadas parciais contínuas de toda ordem. Então os pontos críticos de f no interior de D são soluções do sistema

$$\begin{cases} f_x(x, y) = 0 \\ f_y(x, y) = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} 2x(1+y) = 0 \\ 2y+x^2 = 0 \end{cases}$$

Da primeira equação obtemos $x = 0$ ou $y = -1$. Substituindo na segunda equação, obtemos três pontos críticos da função f

$$p_1 = (0, 0), p_2 = (\sqrt{2}, -1), p_3 = (-\sqrt{2}, -1)$$

todos no interior de D . Temos $f(0, 0) = 4$ e $f(\pm\sqrt{2}, -1) = 5$.

Passo 2: Encontrando os pontos críticos de f no bordo/fronteira de D :

Vamos usar o método dos Multiplicadores de Lagrange. O problema é

$$\begin{array}{ll} \text{maximize/minimize} & f(x, y) = x^2 + y^2 + x^2y + 4 \\ \text{sujeita a} & g(x, y) = x^2 + y^2 - 4 = 0 \end{array}$$

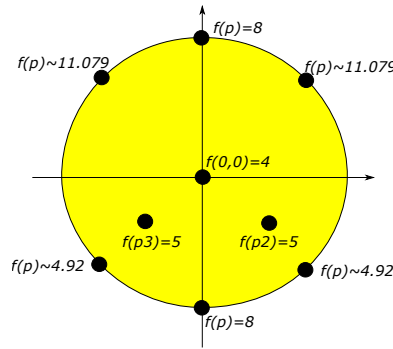
Os possíveis pontos de extremos de f restrita à fronteira de D estão entre as soluções do sistema

$$\begin{cases} \nabla f = \lambda \nabla g \\ g = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} 2x + 2xy = \lambda(2x) \\ 2y + x^2 = \lambda(2y) \\ x^2 + y^2 - 4 = 0 \end{cases}$$

Resolvendo o sistema, obtemos seis possíveis extremos de f restrita à fronteira de D : $p_{4,5} = (0, \pm 2)$ e $p_{6,7} = (\pm \frac{2\sqrt{6}}{3}, \pm \frac{2\sqrt{3}}{3})$.

Temos

$$\begin{aligned} f(0, \pm 2) &= 8, \\ f\left(\pm \frac{2\sqrt{6}}{3}, \frac{2\sqrt{3}}{3}\right) &= 8 + \frac{16\sqrt{3}}{9} (\approx 11,079), \\ f\left(\pm \frac{2\sqrt{6}}{3}, -\frac{2\sqrt{3}}{3}\right) &= 8 - \frac{16\sqrt{3}}{9} (\approx 4,92). \end{aligned}$$



Concluimos que em D : f tem um mínimo absoluto em $(0,0)$ com valor $f(0,0) = 4$ e máximos absolutos em $(\pm \frac{2\sqrt{6}}{3}, \frac{2\sqrt{3}}{3})$ com valor $f(\pm \frac{2\sqrt{6}}{3}, \frac{2\sqrt{3}}{3}) = 8 + \frac{16\sqrt{3}}{9} \approx 11.079$.

(b) Vamos aplicar agora o Teste da Hessiana para determinar a natureza dos pontos críticos p_1 , p_2 e p_3 no interior de D .

A função f possui derivadas parciais de ordem 1 e 2 que são contínuas. Então a Hessiana de f é dada por

$$H(x, y) = \begin{pmatrix} f_{xx}(x, y) & f_{xy}(x, y) \\ f_{xy}(x, y) & f_{yy}(x, y) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2(1+y) & 2x \\ 2x & 2 \end{pmatrix}.$$

- No ponto $p_1 = (0,0)$, temos $H(0,0) = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$.

Como $\det(H(0,0)) > 0$ e $f_{xx}(0,0) > 0$, o ponto $p_1 = (0,0)$ é **um mínimo local** de f com $f(0,0) = 4$.

- Nos pontos $p_2 = (\sqrt{2}, -1)$ e $p_3 = (-\sqrt{2}, -1)$ temos:

$$H(\pm\sqrt{2}, -1) = \begin{pmatrix} 0 & \pm 2\sqrt{2} \\ \pm 2\sqrt{2} & 2 \end{pmatrix}.$$

Como $\det(H(\pm\sqrt{2}, -1)) < 0$, p_2 e p_3 são **pontos de sela** de f , então não são extremos locais de f .

Para determinar a natureza dos pontos críticos $p_{4,5}$ e $p_{6,7}^{8,9}$ de f restrita ao bordo de D , observamos que a fronteira C de D , dada por $g(x, y) =$

$x^2 + y^2 - 4 = 0$, é uma curva lisa pois $\nabla g(x, y) = (2x, 2y) \neq (0, 0)$ nos pontos onde $g(x, y) = 0$.

Temos duas possibilidades:

- Parametrizar a curva C por, por exemplo,

$$\gamma(t) = (2 \cos(t), 2 \sin(t)), \quad t \in [0, 2\pi].$$

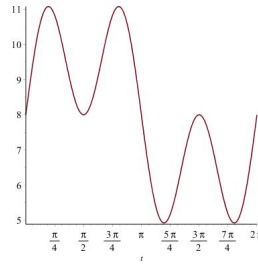
- Expressar C ao redor dos pontos críticos como o gráfico de uma função, por exemplo:

– Em $(0, \pm 2)$: $x = \pm \sqrt{4 - y^2}$, $-1 < y < 1$

– Em $(\pm \frac{2\sqrt{6}}{3}, \pm \frac{2\sqrt{3}}{3})$: $y = \pm \sqrt{4 - x^2}$, $-1 < x < 1$

Vamos usar a primeira usar a parametrização de C . A restrição de $f(x, y) = x^2 + y^2 + x^2y + 4$ a C é dada por

$$h(t) = f(\gamma(t)) = f(2 \cos(t), 2 \sin(t)) = 8 + 8 \cos^2(t) \sin(t), \quad t \in [0, 2\pi].$$



Observe que o gráfico de h na figura acima confirma que temos seis pontos críticos da função f restrita a fronteira de D e indica a natureza de tais pontos.

Derivando $h(t) = 8 + 8 \cos^2(t) \sin(t)$ obtemos

$$h'(t) = -16 \cos(t) \sin^2(t) + 8 \cos^3(t)$$

$$h''(t) = 16 \sin^3(t) - 56 \cos^2(t) \sin(t).$$

Temos que $h' = 0$ em $\bar{t}_1 = \frac{\pi}{2}$, $\bar{t}_2 = \frac{3\pi}{2}$, $t_3 = \arctan \frac{\sqrt{2}}{2}$ e $t_4 = \arctan \frac{-\sqrt{2}}{2}$, sendo que t_3 e t_4 fornecem de fato, cada um deles, dois valores em $[0, 2\pi]$: $\bar{t}_3, \bar{t}_4, \bar{t}_5, \bar{t}_6$. De qualquer forma basta notar que quando consideramos \bar{t} tal que $(\cos \bar{t}, \sin \bar{t}) = p$ onde p é um dos 6 $(p_{4,5}$ ou $p_{6,7}^{8,9})$ pontos críticos de f , temos que $h'(\bar{t}) = 0$.

- Nos pontos $(0, \pm 2)$, temos:

Para $(2 \cos(\bar{t}_1), 2 \sin(\bar{t}_1)) = (0, 2)$

$$h''(\bar{t}_1) = 16(2^3) > 0,$$

e para $(2 \cos(\bar{t}_2), 2 \sin(\bar{t}_2)) = (0, -2)$

$$h''(\bar{t}_2) = -16(2^3) < 0.$$

Assim temos:

- um mínimo local de h em \bar{t}_1 e portanto um mínimo local de f restrita a C no ponto $(0, 2)$;
- um máximo local de h em \bar{t}_2 e portanto um máximo local de f restrita a C no ponto $(0, -2)$.

Os valores de f nestes pontos são: $f(0, \pm 2) = 8$.

- Nos pontos $(\pm \frac{2\sqrt{6}}{3}, \frac{2\sqrt{3}}{3})$ e $(\pm \frac{2\sqrt{6}}{3}, -\frac{2\sqrt{3}}{3})$ temos:

Para $(2 \cos(\bar{t}), 2 \sin(\bar{t})) = (\pm \frac{2\sqrt{6}}{3}, \frac{2\sqrt{3}}{3})$

$$h''(\bar{t}) = 8 \sin(\bar{t})(2 \sin^2(\bar{t}) - 7 \cos^2(\bar{t})) = -\frac{253}{3} \sqrt{3} < 0,$$

e para $(\cos(\bar{t}), \sin(\bar{t})) = (\pm \frac{2\sqrt{6}}{3}, -\frac{2\sqrt{3}}{3})$

$$h''(\bar{t}) = \frac{253}{3} \sqrt{3} > 0.$$

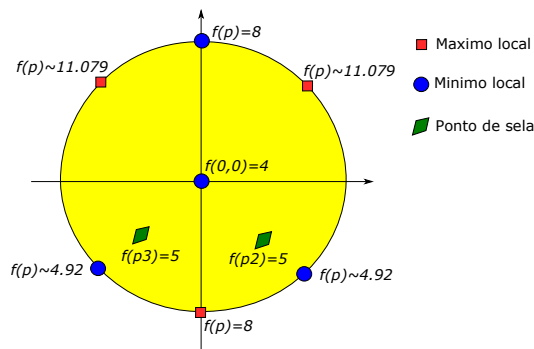
Portanto, os pontos $(\pm \frac{2\sqrt{6}}{3}, \frac{2\sqrt{3}}{3})$ são máximos locais de f restrita a C e os pontos $(\pm \frac{2\sqrt{6}}{3}, -\frac{2\sqrt{3}}{3})$ são mínimos locais de f restrita a C .

Temos

$$f(\pm \frac{2\sqrt{6}}{3}, \frac{2\sqrt{3}}{3}) = 8 + \frac{16\sqrt{3}}{9} \quad (\approx 11,079)$$

$$f(\pm \frac{2\sqrt{6}}{3}, -\frac{2\sqrt{3}}{3}) = 8 - \frac{16\sqrt{3}}{9} \quad (\approx 4,92).$$

Resumindo:



Questão 2. A temperatura em um ponto (x, y) do plano é dada por $T(x, y) = 4x^2 - 4xy + y^2$, onde x, y são medidos em metros e T em graus Celsius. Um ponto P desloca-se sobre a circunferência centrada na origem de raio $\sqrt{5}$. Quais são as temperaturas máximas e mínimas que o ponto P atinge?

Solução: O problema é:

$$\begin{array}{ll} \text{maximize/minimize} & T(x, y) = 4x^2 - 4xy + y^2 \\ \text{sujeita a} & g(x, y) = x^2 + y^2 - 5 = 0 \end{array}$$

Usando o método de Multiplicadores de Lagrange com um vínculo, os possíveis pontos de extremos de T restrita à condição dada estão entre as soluções do sistema

$$\left\{ \begin{array}{l} \nabla T = \lambda \nabla g \\ g = 0 \end{array} \right. \iff \left\{ \begin{array}{l} 8x - 4y = \lambda(2x) \\ 2y - 4x = \lambda(2y) \\ x^2 + y^2 - 5 = 0. \end{array} \right.$$

Analisando as primeiras duas equações, temos $x = 0 \implies y = 0$, e $y = 0 \implies x = 0$. Mas $(x, y) = (0, 0)$ não é solução da terceira equação. Então podemos supor que $x \neq 0$. Logo, das primeiras duas equações obtemos

$$\frac{y}{x} = \frac{4 - \lambda}{2} = \frac{2}{1 - \lambda}.$$

Portando

$$(4 - \lambda)(1 - \lambda) = 4 \iff -5\lambda + \lambda^2 = 0.$$

Logo $\lambda = 0$ ou $\lambda = 5$.

Para $\lambda = 0$ as primeiras duas equações tornam-se $2x = y$. Substituindo na terceira equação obtemos $x^2 + 4x^2 - 5 = 0$, ou seja $x = 1$ e $y = 2$, ou $x = -1$ e $y = -2$.

Para $\lambda = 5$ as primeiras duas equações tornam-se $x = -2y$. Substituindo na terceira equação obtemos $4y^2 + y^2 - 5 = 0$, ou seja $y = 1$ e $x = -2$, ou $y = -1$ e $x = 2$.

Então temos quatro possíveis pontos de extremos de f restrita à circunferência dados: $(1, 2)$, $(-1, -2)$, $(-2, 1)$ e $(2, -1)$.

Como T é contínua em \mathbb{R}^2 e a restrição $D : g(x, y) = 0$ é um conjunto compacto, o Teorema de Weierstrass nos garante que f assume os valores extremos absolutos em D .

Comparando os valores:

$$T(1, 2) = T(-1, -2) = 0, \quad T(-2, 1) = T(2, -1) = 25$$

concluimos que a temperatura mínima atingida por P é de 0° (nos pontos $(-1, -2)$ e $(1, 2)$) e a temperatura máxima é de 25° (nos pontos $(-2, 1)$ e $(2, -1)$). Ver Figura 1.

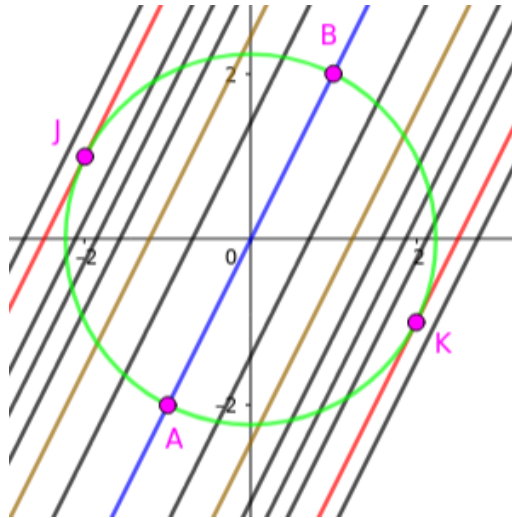


Figura 1: Curvas de nível da função T e a curva $g = 0$. Os pontos de tangência J e K são os mínimos de T restrita a $g = 0$. Observe que $T(x, y) = (2x - y)^2$, portanto as curvas de nível $c > 0$ são duas retas distintas $2x - y = \pm c$. Quando $c = 0$, temos duas retas idênticas $2x - y = 0$. Observe que $\nabla T(1, 2) = \nabla T(-1, -2) = (0, 0)$. Portanto, os pontos $A = (-1, -2)$ e $B = (2, 1)$ são “pontos de tangência” da curva de nível $T(x, y) = (2x - y)^2 = 0$ com a curva $g = 0$ (o vetor nulo é considerado paralelo a qualquer vetor).

Observação: Uma outra maneira de resolver a questão é parametrizar a curva $g(x, y) = x^2 + y^2 - 5 = 0$ por $(x(t), y(t)) = (\sqrt{5} \cos(t), \sqrt{5} \sin(t))$, $t \in [0, 2\pi]$ e procurar os valores extremos da função

$$h(t) = f((\sqrt{5} \cos(t), \sqrt{5} \sin(t))) = 5(2 \cos(t) - \sin(t))^2, t \in [0, 2\pi].$$

Questão 3. Determine dois números reais cuja soma seja 9 e a soma de seus quadrados seja a menor possível.

Solução: O problema é:

$$\begin{aligned} &\text{minimize} && f(x, y) = x^2 + y^2 \\ &\text{sujeta a} && g(x, y) = x + y - 9 = 0 \end{aligned}$$

Usando o método de Multiplicadores de Lagrange com um vínculo, os possíveis pontos de extremos de f restrita à condição dada estão entre as soluções do sistema

$$\begin{cases} \nabla T = \lambda \nabla g \\ g = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} 2x = \lambda \\ 2y = \lambda \\ x + y = 9. \end{cases}$$

Resolvendo o sistema, obtemos um **possível** ponto de extremo de f restrita à reta dada: $(\frac{9}{2}, \frac{9}{2})$.

Como f é contínua mas a restrição $g(x, y) = 0$ não é um conjunto compacto **não podemos usar o teorema de Weierstrass**.

Para garantir que f restrita a $x + y = 9$ assume um valor extremo em $(\frac{9}{2}, \frac{9}{2})$ usamos o seguinte argumento. Da restrição $g(x, y) = x + y - 9 = 0$ obtemos $y = 9 - x$. Substituindo em f , o problema torna-se

$$\text{minimize } h(x) = f(x, 9 - x) = x^2 + (9 - x)^2 = 2x^2 + 18x + 81, x \in \mathbb{R}.$$

A função h tem claramente um mínimo absoluto em $x = \frac{9}{2}$. Portanto, concluímos que $(\frac{9}{2}, \frac{9}{2})$ é ponto de mínimo de f restrita à condição dada, e os números procurados são $x = y = \frac{9}{2}$. Ver Figura 2.

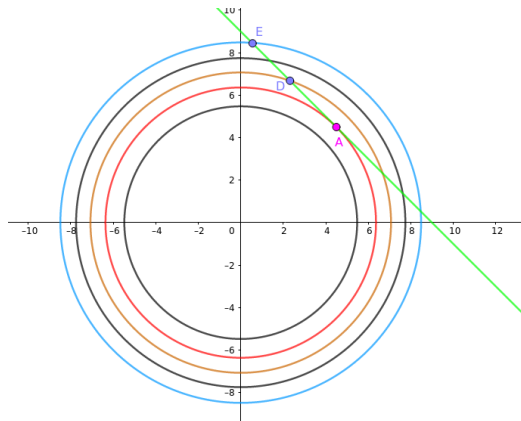


Figura 2: Curvas de nível de f e da restrição $x + y = 9$.